

با داده: $y^{(n)} + P_1(t)y^{(n-1)} + P_2(t)y^{(n-2)} + \dots + P_{n-1}(t)y' + P_n(t)y = g(t)$

مقادیر خاص مرتبه n استاندارد

$$y''' + ty'' + t^2y' + t^3y = \ln t$$

الف)

$$P_1(t) = t, P_2(t) = t^2, P_3(t) = t^3, g(t) = \ln t$$

تابع P_1 و P_2 و P_3 هم جابجاسته تابع g و برابر $(0, +\infty)$ تعریف شده است بنابراین
 به طور همزمان P_1, P_2, P_3 و g برابر $(0, +\infty)$ تعریف شده اند. در نتیجه بنابراین مقادیر
 الف) قطعاً برابر $(0, +\infty)$ دارای جواب است. یعنی اگر $t \in (0, +\infty)$ در این صورت حتماً یک
 جواب از معادله الف) وجود دارد که از نقطه به طول t عبور می کند.

$$t(t-1)y^{(4)} + e^t y'' + 4t^2 y = 0$$

ب)

در این صورت ابتدا معادله را استاندارد کردیم یعنی باید ضریب بدسترس مرتبه مشتق بگیریم

$$y^{(4)} + \frac{e^t}{t(t-1)} y'' + \frac{4t}{t-1} y = 0$$

$$g(t) = 0, P_1(t) = \frac{4t}{t-1}, P_2(t) = 0, P_3(t) = \frac{e^t}{t(t-1)}, P_4(t) = 0$$

تبدیل

واضح است که P_1, P_2, P_3 و g هر زمان برابر با 0 که شامل $t_0 = 0$ و $t_0 = 1$ است
 تعریف شده اند. بنابراین معادله (ب) بر $(-\infty, 0)$ و $(0, 1)$ و $(1, +\infty)$ قطعاً جواب دارد.

$$(x-1)y^{(4)} + (x+1)y'' + (\tan x)y = 0$$

ج)

استاندارد ساز

$$\Rightarrow y^{(4)} + \frac{n+1}{n-1} y'' + \frac{\tan n}{n-1} y = 0$$

$$P_1(x) = 0, P_2(x) = \frac{n+1}{n-1}, P_3(x) = 0, P_4(x) = \frac{\tan x}{n-1}, g(x) = 0$$

واضح است که P_1, P_2, P_3 و g هر زمان برابر با 0 که شامل $x_0 = 1$ و $x_0 = \frac{(2k+1)\pi}{2}$ است

نیابند. بنابراین معادله (ج) بر $(-\frac{\pi}{2}, 1)$ و $(1, \frac{\pi}{2})$

و $(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2})$ و $(\frac{3\pi}{2}, \frac{5\pi}{2})$ و ... و همچنین $(-\frac{\pi}{2}, -\frac{3\pi}{2})$ و $(-\frac{3\pi}{2}, -\frac{5\pi}{2})$ و ... قطعاً جواب دارد.

$$t^3 y^{(4)} + t^2 y''' + t y'' - 2y = 0$$

۳.

چون معادله مرتبه ۴ است بنابراین هر مجموع اساسی از جواب‌های آن شامل ۴ عضو y_1 و y_2 و y_3 و y_4 است که جواب آن مستقل خطی معادله هستند.

$$W(y_1, y_2, y_3, y_4) = ?$$

چون ضرایب معادله ثابت نیست بنابراین نمی‌توان y_1 تا y_4 مستقل خطی را مستقیم پیدا کرد و باید پس از استناد به ساز معادله از فصول آبل برای ما به رانسیلین استفاده کنیم.

$$y^{(n)} + P_{n-1}(t)y^{(n-1)} + \dots + P_1(t)y' + P_0(t)y = 0$$

$$W(y_1, y_2, \dots, y_n) = c e^{-\int P_1(t) dt}$$

$$t^3 y^{(4)} + t^2 y''' + t y'' - 2y = 0 \Rightarrow y^{(4)} + \frac{1}{t} y''' + \frac{1}{t^2} y'' - \frac{2}{t^3} y = 0$$

$$P_1(t) = \frac{1}{t}$$

$$W(y_1, y_2, y_3, y_4) = c e^{-\int \frac{1}{t} dt} = c e^{-\ln t} = c e^{\ln t^{-1}} = c t^{-1} = \frac{c}{t}$$

$W(y_1, y_2, y_3, y_4) = \frac{c}{t}$ بنابراین
 اگر $c \neq 0$ نگاه y_1 تا y_4 مستقل خطی اند
 اگر $c = 0$ " " " " اساسی نیستند



$$t^3 y''' - 3t^2 y'' + 6ty' - 6y = 0 \quad .5$$

الف) نشان دهید $y(t) = t$ برای $t > 0$ جواب معادله است.

$$y(t) = t \Rightarrow y'(t) = 1, y''(t) = 0, y'''(t) = 0 \quad \forall t > 0$$

الآن در معادله جایگذاری می‌کنیم

$$t^3(0) - 3t^2(0) + 6t(1) - 6(t) = 0$$

صحت است = 0

بنابراین چون $y(t) = t$ داریم: صحت است = صحت است، پس $y(t) = t$ جواب معادله است. □

ب) جواب عمومی معادله داده شده را بیابید.

تذکره: چون ضرایب معادله غیر ثابت هستند باید با توجه به داشتن

یکی از جواب‌های معادله سایر جواب‌ها را به کمک روش کاهش مرتبه پیدا کنیم.

تذکره: چون ضرایب ثابت نیست نمی‌توان از معادله مشخصه استفاده کرد.

$$y(t) = v(t)y(t) \Rightarrow y = tv \Rightarrow \begin{aligned} y' &= v + tv' \\ y'' &= v' + v' + tv'' = 2v' + tv'' \\ y''' &= 2v'' + v'' + tv''' = 3v'' + tv''' \end{aligned}$$

الآن در معادله جایگذاری می‌کنیم:

$$t^3(3v'' + tv''') - 3t^2(2v' + tv'') + 6t(v + tv') - 6(tv) = 0$$

$$\Rightarrow 3t^3 v'' + t^4 v''' - 6t^2 v' - 3t^3 v'' + 6tv + 6t^2 v' - 6tv = 0$$

$$\Rightarrow t^4 v''' = 0 \quad \forall t > 0 \Rightarrow v''' = 0 \Rightarrow v'' = c_1 \xrightarrow{\text{اشکال}} v' = c_1 t + c_2 \xrightarrow{\text{اشکال}} v = \frac{c_1}{2} t^2 + c_2 t + c_3$$

$$\Rightarrow v(t) = \frac{1}{2} c_1 t^2 + c_2 t + c_3 \xrightarrow{y = tv} \boxed{y = \frac{1}{2} c_1 t^3 + c_2 t^2 + c_3 t}$$

جواب عمومی

تذکره: $\left\{ \frac{1}{2} t^3, t^2, t \right\}$ یک مجموعه اساسی از جواب‌های معادله است.

$$y''' - 4y'' = t + 3\cos t + e^{-2t} \quad .9$$

$$y(t) = ?$$

برای محاسبه جواب خاص معادله نا همگن، ابتدا باید جواب عمومی معادله همگن $y''' - 4y'' = 0$ را بیابیم که چون ضرایب آن ثابت است از معادله مشخصه $r^3 - 4r = 0$ استفاده می‌کنیم که دارای ریشه‌ها $r = +2, -2, 0$ است.

جواب همگن معادله $y_c = c_1 e^{2t} + c_2 e^{-2t} + c_3 e^{0t}$

حده نا همگن کننده $g(t) = t + 3\cos t + e^{-2t}$ از سه تابع خوب و مناسب

روش ضرایب نامعین به صورت $g_1(t) = t \Rightarrow$ چند جمله‌ای درجه 1

$$g_2(t) = 3\cos t \Rightarrow \alpha = 0, \beta = 1$$

$$g_3(t) = e^{-2t} \Rightarrow \alpha = -2$$

که هر کدام جواب خاص y_1, y_2, y_3 را دارد.

$$y_1(t) = t^s (At + B) = t^1 (At + B) = At^2 + Bt$$

چند جمله‌ای درجه 2 که s تعداد دفعاتی که صفر ریشه معادله مشخصه است

$$y_2(t) = t^s [(C) \cos t + (D) \sin t] = t^0 (C \cos t + D \sin t) = C \cos t + D \sin t$$

چند جمله‌ای درجه 0 که s تعداد دفعاتی است که $\alpha + i\beta = i$ ریشه معادله مشخصه است

$$y_3(t) = t^s E e^{-2t} = t^1 E e^{-2t} = t E e^{-2t}$$

چند جمله‌ای درجه 1 که s تعداد دفعاتی که $\alpha = -2$ ریشه معادله مشخصه است

پس شکل کلی جواب خاص معادله نا همگن ضرورتاً $y_p = At^2 + Bt + C \cos t + D \sin t + t E e^{-2t}$ خواهد بود.

$$y(t) = y_1(t) + y_2(t) + y_3(t) = At^2 + Bt + C \cos t + D \sin t + t E e^{-2t}$$

و جواب عمومی معادله نا همگن ضرورتاً $y_g(t) = y_c(t) + y_p(t)$ است. \rightarrow general (عمومی)

$$y''' + y' = \sec t \quad \text{که } -\frac{\pi}{2} < t < \frac{\pi}{2}$$

9

چون فریب ثابت و $g(t) = \sec t$ تابع مناسب روش فریب ناممکن نیست بنابراین باید از روش تغییر پارامتر استفاده کرد. جواب خاص معادله همگن است.

برای این کار ابتدا جواب قلمی معادله ناممکن (جواب عمومی معادله همگن نظیر)

$$y''' + y' = 0$$

رایبایم

$$r^3 + r = 0 \Rightarrow r(r^2 + 1) = 0 \Rightarrow r = 0, \pm i$$

$$y_c(t) = c_1 e^{0t} + e^{i \cdot 0t} (c_2 \cos t + c_3 \sin t)$$

$$= c_1 + c_2 \cos t + c_3 \sin t = c_1(1) + c_2(\cos t) + c_3(\sin t)$$

جوابهای مستقل خطی معادله همگن هستند یعنی

$$y_1(t) = 1$$

$$y_2(t) = \cos t$$

$$y_3(t) = \sin t$$

y_1, y_2, y_3 تشکیل یک مجموعه اساسی از جوابهای معادله همگن می دهند و جواب خاص معادله همگن بر روش تغییر پارامتر لاگرانژ به صورت زیر است:

$$Y(t) = y_1(t) \int_{t_0}^t \frac{w_1(s)}{W(s)} ds + y_2(t) \int_{t_0}^t \frac{w_2(s)}{W(s)} ds + y_3(t) \int_{t_0}^t \frac{w_3(s)}{W(s)} ds$$

که در آن t_0 دگوات مناسب

$$W(t) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & y_3 \\ y_1' & y_2' & y_3' \\ y_1'' & y_2'' & y_3'' \end{vmatrix} \quad \text{و} \quad w_1(t) = \begin{vmatrix} 0 & y_2 & y_3 \\ 0 & y_2' & y_3' \\ \sec t & y_2'' & y_3'' \end{vmatrix} \quad \text{و} \quad w(t) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & y_3 \\ y_1' & y_2' & y_3' \\ y_1'' & y_2'' & y_3'' \end{vmatrix}$$

$$w_3(t) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & 0 \\ y_1' & y_2' & 0 \\ y_1'' & y_2'' & \sec t \end{vmatrix}$$

$$w_1(t) = \begin{vmatrix} 0 & \cos t & \sin t \\ 0 & -\sin t & \cos t \\ \sec t & -\cos t & -\sin t \end{vmatrix} = +\cos^2 t \sec t + \sin^2 t \sec t = +\sec t$$

$$\Rightarrow w_2(t) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & \sin t \\ 0 & 0 & \cos t \\ 0 & \sec t & -\sin t \end{vmatrix} = -1$$

$$w_3(t) = \begin{vmatrix} 1 & \cos t & 0 \\ 0 & -\sin t & 0 \\ 0 & -\cos t & \sec t \end{vmatrix} = -\sin t \sec t$$

$$W(t) = \begin{vmatrix} 1 & \cos t & \sin t \\ 0 & -\sin t & \cos t \\ 0 & -\cos t & -\sin t \end{vmatrix} = 1$$

$w_1(t) = +\sec t$
 $w_2(t) = -1$
 $w_3(t) = -\sin t \cdot \sec t$
 . $t_0 = 0$

$$Y(t) = (1) \int_0^t \frac{\sec(s)}{1} ds + (\cos t) \int_0^t \frac{-1}{1} ds + (\sin t) \int_0^t \frac{-\sin s \cdot \sec s}{1} ds$$

$$Y(t) = \int_0^t \sec s ds + (\cos t) \int_0^t -1 ds - (\sin t) \int_0^t \sin s \cdot \sec s ds$$

$$\Rightarrow y(t) = \ln|\sec t + \tan t| - t \cos t + (\sin t) \ln|\cos t|$$

$$|\sec t + \tan t| = \sec t + \tan t, |\cos t| = \cos t \quad \leftarrow \quad -\frac{\pi}{2} < t < \frac{\pi}{2}$$

$$\Rightarrow \boxed{y(t) = \ln(\sec t + \tan t) - t \cos t + (\sin t) \ln(\cos t)}$$

جواب خاص معادله

$$\Rightarrow y = y_c + y \Rightarrow y_g = c_1 + c_2 \cos t + c_3 \sin t + \ln(\sec t + \tan t) - t \cos t + \sin t \cdot \ln(\cos t)$$

y_g ← جواب عمومي
 y_c ← معادله نا همجنس

□

$$n > 0, \quad x^2 y''' - 3x^2 y'' + 6xy' - 6y = g(x) \quad .11$$

جواباً مستقل خطی مناسبه هین مناسبه
 $y_1(x) = x, \quad y_2(x) = x^2, \quad y_3(x) = x^3$

$$y(x) = ? \quad \text{الف)}$$

چون $g(x)$ نامشخص است باید از روش تغییر پارامتر استفاده کرد.

$$W(x) = \begin{vmatrix} x & x^2 & x^3 \\ 1 & 2x & 3x^2 \\ 0 & 2 & 6x \end{vmatrix} = 2x^3$$

$$W_1(x) = \begin{vmatrix} 0 & x^2 & x^3 \\ 0 & 2x & 3x^2 \\ g(x) & 2 & 6x \end{vmatrix} = 3x^4 g(x) - 2x^4 g(x) = x^4 g(x)$$

$$W_2(x) = \begin{vmatrix} x & 0 & x^3 \\ 1 & 0 & 3x^2 \\ 0 & g(x) & 6x \end{vmatrix} = 3x^3 g(x) + x^3 g(x) = x^4 g(x)$$

$$W_3(x) = \begin{vmatrix} x & x^2 & 0 \\ 1 & 2x & 0 \\ 0 & 2 & g(x) \end{vmatrix} = 2x^2 g(x) - x^2 g(x) = x^2 g(x)$$

$$y(x) = y_1(x) \int_{x_0}^x \frac{W_1(s)}{W(s)} ds + y_2(x) \int_{x_0}^x \frac{W_2(s)}{W(s)} ds + y_3(x) \int_{x_0}^x \frac{W_3(s)}{W(s)} ds$$

x_0 دگره مناسب

$$\Rightarrow y(x) = x \int_{x_0}^x \frac{s^4 g(s)}{2s^3} ds + x^2 \int_{x_0}^x \frac{s^4 g(s)}{2s^3} ds + x^3 \int_{x_0}^x \frac{s^2 g(s)}{2s^3} ds$$

$$\Rightarrow y(x) = x \int_{x_0}^x \frac{1}{2} s g(s) ds + x^2 \int_{x_0}^x \frac{1}{2} s g(s) ds + x^3 \int_{x_0}^x \frac{1}{2s} g(s) ds$$

x_0 دگره مناسب

$$y_g = c_1 x + c_2 x^2 + c_3 x^3 + y(x)$$

لش $y = y_c + y$
 general

(-)