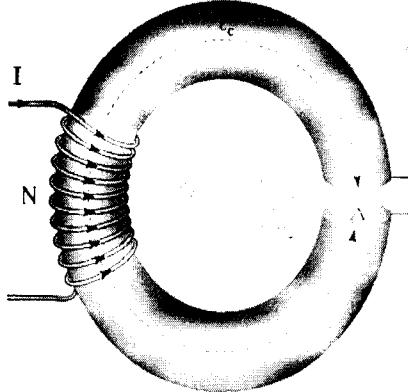
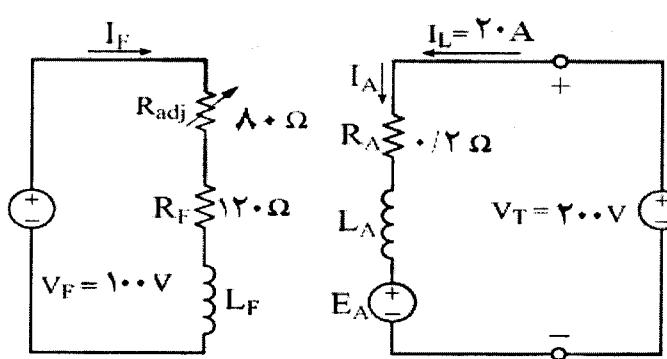


سوالات امتحان نهایی درس :	رشته: الکترونیکی DC (چاپ جدید)	ساعت شروع: ۸:۳۰ صبح	مدت امتحان: ۱۲۰ دقیقه
سال سوم آموزش متوسطه		تاریخ امتحان: ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳	دانش آموزان و داوطلبان آزادسرا سرکشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲
دانش آموزان و داوطلبان آزادسرا سرکشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲	مرکز سنجش آموزش و پژوهش	http://aee.medu.ir	<> استفاده از ماشین حساب ساده مجاز می باشد <>

ردیف	تعداد ۲۰ سوال در دو صفحه	ردیف	ردیف
۱	چگالی فوران مغناطیسی اطراف هادی حامل جریان با ..... نسبت مستقیم و با ..... نسبت عکس دارد.	۰/۵	
۲	تلفات هیسترزیس به صورت ..... در هسته ظاهر می شود و تابع ..... است.	۰/۵	
۳	قانون نیروی محرکه مغناطیسی را تعریف کرده و رابطه آن را بنویسید.	۰/۷۵	
۴	تأثیر افزایش تعداد حلقه ها در ژنراتورهای ساده جریان مستقیم را بیان کنید.	۰/۵	
۵	مفاهیم زیر را تعریف کنید . الف) میدان طولی (ب) صفحه خنثی	۰/۵	
۶	قانون دست راست را تعریف کنید .	۰/۷۵	
۷	جنس جاروبک از چه موادی است؟ و باید چه ویژگی هایی داشته باشد؟	۰/۷۵	
۸	در مورد شکل رو برو به سوالات پاسخ دهید. الف- نوع سیم پیچی کدام است؟ ب- گام قطبی و گام کلکتور را محاسبه نمایید. پ- دیاگرام سریع آن رارسم کنید.	۱/۲۵	
۹	روش های مقابله با عکس العمل آرمیجر را نام ببرید .	۰/۷۵	
۱۰	چهار مورد از اشکالات مکانیکی که موجب ایجاد جرقه در هنگام کم تاسیون می شود را بیان کنید.	۱	
۱۱	تلفات متغیر در ماشینهای جریان مستقیم کدامند؟ چرا؟	۱	
۱۲	عواملی که سبب عدم راه اندازی ژنراتور تحریک سری می شوند را نام ببرید.	۱	
۱۳	وظیفه گاورنر و AVR در ژنراتورهای جریان مستقیم چیست؟	۱	
۱۴	ساختمان موتورهای جریان مستقیم با آهنربای دائم PMDC را شرح داده و معایب آن را نام ببرید .	۰/۷۵	
۱۵	مزایای روش کنترل سرعت الکترونیکی موتورهای DC را بنویسید.	۱	
۱۶	نام مدار شکل داده شده چیست؟ نحوه کار آن را شرح دهید.	۰/۷۵	
	ادامهٔ سوالات در صفحهٔ دوم		

## ماشینهای الکتریکی DC (چاپ جدید)

مدت امتحان: ۱۲۰ دقیقه	ساعت شروع: ۸:۳۰ صبح	رشته: الکترونیک	سوالات امتحان نهایی درس :
تاریخ امتحان: ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳		سال سوم آموزش متوجه	
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	۹۱-۹۲	دانش آموزان و دادوطلبان آزاد سراسر کشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی	

ردیف	سؤالات	نمره
۱۷	<p>مدار مغناطیسی شکل زیر با هسته آهنی و متوسط <math>36\text{Cm}</math> دارای یک شکاف هوایی به طول <math>1/2\text{mm}</math> است. اگر سطح مقطع هسته <math>40\text{Cm}^2</math> و فوران عبوری از هسته <math>20\text{mwb}</math> فرض شود، محاسبه کنید :</p> <p>(الف) مقاومت مغناطیسی کل (ب) جریان عبوری از سیم پیچ</p> <p><math>(\mu_r = 1500, N = 1200, \pi = 3)</math></p> 	۲
۱۸	<p>یک ماشین جریان مستقیم با سیم پیچی حلقوی ساده ۶ قطب و فوران قطب <math>20\text{mwb}</math> دارای <math>1000\text{N.m}</math> هادی در شیارهای آرمیچر است. اگر گشتاور آرمیچر <math>N\cdot\text{m}</math> باشد، جریان سیم پیچی آرمیچر چند آمپر است؟</p>	۱
۱۹	<p>کمیتهای الکتریکی ژنراتور شنت به شرح زیر است :</p> <p><math>E_A = 140\text{V}</math>      <math>R_A = 1[\Omega]</math>      <math>R_F = 30[\Omega]</math>  <math>I_L = 16\text{A}</math>      <math>R_{adj} = 0[\Omega]</math></p> <p>مطلوبست :</p> <p>(الف) ولتاژ ترمینال ژنراتور (ب) تلفات مسی آرمیچر و تحریک</p> <p><math>(\pi = 3)</math></p>	۲
۲۰	<p>مدار معادل الکتریکی یک موتور تحریک مستقل مطابق شکل زیر رسم شده است. مطلوبست محاسبه :</p> <p>(الف) جریان مدار تحریک (ب) تیروی محرکه القایی آرمیچر (پ) راندمان اگر تلفات ثابت <math>120\text{WAT}</math> باشد.</p> 	۲/۲۵
۲۰	جمع نمرات	موفق باشید.

رشته: الکترو تکنیک	راهنمای تصحیح سوالات امتحان نهایی درس: ماشین های الکتریکی DC (چاپ جدید)
تاریخ امتحان: ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳	سال سوم آموزش متوسطه
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و داوطلبان آزاد سراسر کشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲

ردیف	راهنمای تصحیح	نمره
۱	شدت جریان الکتریکی ( $0/25$ ) فاصله از هادی ( $0/25$ )	$0/5$
۲	حرارت ( $0/25$ ) فرکانس جریان سیم پیچ ( $0/25$ )	$0/5$
۳	حاصل جمع جبری نیروهای محرکه مغناطیسی هسته، برابر نیروی محرکه مغناطیسی سیم پیچ است. ( $0/5$ ) $\theta = \sum_{i=1}^n H_i I_i$	$0/75$
۴	با افزایش تعداد حلقه ها خربنای نیروی محرکه القایی تقریباً به صفر می رسد. ( $0/25$ ) و مقدار متوسط نیروی محرکه القایی به حد اکثر آن نزدیک می شود. ( $0/25$ )	$0/5$
۵	الف - میدان مغناطیسی میان دو قطب غیر همنام را میدان طولی می گویند. ( $0/25$ ) ب - صفحه فرضی عمود بر میدان طولی را صفحه ختنی می گویند. ( $0/25$ )	$0/5$
۶	اگر دست راست را طوری نگه داشت که فوران مغناطیسی از قطب N به کف دست وارد شود ( $0/25$ ) و انگشت شست جهت حرکت هادی را نشان دهد ( $0/25$ ) سایر انگشتان جهت ولتاژ القایی هادی را نشان می هد. ( $0/25$ )	$0/75$
۷	جنس جاروبک از گرافیت است. ( $0/25$ ) مقاومت الکتریکی و ضریب اصطکاک آن کم باشد. ( $0/5$ )	$0/75$
۸	الف - حلقوی ساده ( $0/25$ ) ب - ( $0/25$ ) $y_P = \frac{S}{P} = \frac{4}{3} = 2$ $y_C = +1$	$1/25$
	(رسم دیاگرام سریع $0/5$ )	
۹	جابجایی محل جاروبک ها ( $0/25$ ) قطب های کمotaسیون یا میان قطب ( $0/25$ ) سیم پیچ های جبران کننده ( $0/25$ )	$0/75$
۱۰	ناصفی سطح تیغه های کمotaتور - ناصافی جاروبک ها - تنظیم نبودن جاروبک نگهدار - تنظیم نبودن محور کمotaتور نسبت به محور آرمیچر - کثیف شدن سطح تیغه ها (ذکر ۴ مورد هر مورد $0/25$ )	۱
۱۱	مجموع تلفات تحریک وتلفات آرمیچر تلفات متغیرمی نامند. ( $0/5$ ) زیرا مقادیر جریانهای آرمیچر و تحریک با توجه به نوع ژنراتور به جریان مصرف کننده بستگی دارد. ( $0/25$ ) و جریان مصرف کننده با تغییر بار تغییرمی کند. ( $0/25$ )	۱
۱۲	پسماند مغناطیسی در قطب ها وجود ندارد - جهت جریان تحریک صحیح نیست - جهت گردش آرمیچر صحیح نیست - سرعت گردش آرمیچر کمتر از سرعت نامی است (ذکر هر مورد $0/25$ )	۱
	ادامه راهنمای تصحیح در صفحه ی دوم	

بسمه تعالی

رشته: الکترو تکنیک	راهنمای تصحیح سوالات امتحان نهایی درس: ماشین های الکتریکی DC (چاپ جدید)
۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳ تاریخ امتحان:	سال سوم آموزش متوسطه
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و داوطلبان آزاد سراسر کشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲

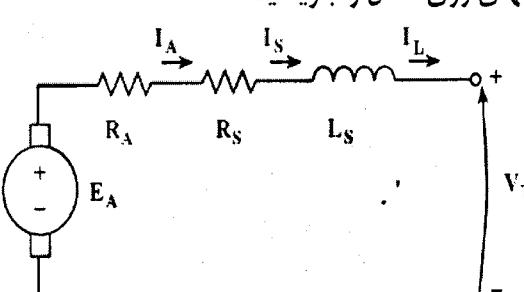
ردیف	راهنمای تصحیح	نمره
۱۳	وظیفه گاورنر ثبت سرعت محرک ها می باشد و مانع از تغییر سرعت محرک در محدوده معینی می شود. (۰/۵) AVR: تنظیم کننده خودکار ولتاژ است و با نمونه گیری از ولتاژ مقایسه آن با ولتاژ نامی در صورت وجود اختلاف میان آنها جریان تحریک را تنظیم می کند. (۰/۵)	۱
۱۴	دراین موتور DC به جای سیم پیچ تحریک دارای آهن ریای دائم می باشند و ساختمان ساده ای دارند. (۰/۲۵) تضییف میدان مغناطیسی آهن ریا در اثر عکس العمل آرمیچر و عدم کنترل بر میدان مغناطیسی از معایب این نوع موتورهایی باشد. (۰/۵)	۰/۷۵
۱۵	فضای کمی اشغال می کند - ارزان و اقتصادی است - بازده بالا دارد - امکان کنترل سریع ولتاژ خروجی وجود دارد. (هر مورد ۰/۲۵)	۱
۱۶	مدار راه انداز موتور DC با ولتاژ متغیر (۰/۲۵) در این روش با استفاده از منبع ولتاژ متغیر در لحظه راه اندازی ولتاژ موتور را کاهش می دهند و پس از راه اندازی ولتاژ موتور را افزایش می دهند تا به ولتاژ نامی برسد. (۰/۵)	۰/۷۵
۱۷	$(الف) R_C = \frac{I_C}{\mu_r \times \mu_0 \times A} = \frac{36 \times 10^{-2}}{1/2 \times 10^{-6} \times 15000 \times 40 \times 10^{-4}} = \frac{36 \times 10^{-2}}{7/2 \times 10^{-4}} = 5 \times 10^{+4} \frac{A}{Wb} \quad (۰/۵)$ $R_g = \frac{I_g}{\mu_r \times A} = \frac{1/2 \times 10^{-3}}{1/2 \times 10^{-6} \times 40 \times 10^{-4}} = \frac{1/2 \times 10^{-3}}{4/8 \times 10^{-10}} = 25 \times 10^{+4} \frac{A}{Wb} \quad (۰/۵)$ $R_m = R_C + R_g \rightarrow R_m = 5 \times 10^{+4} + 25 \times 10^{+4} = 30 \times 10^{+4} \quad (۰/۵)$ $(ب) N.I = R_m \times \varphi \rightarrow I = \frac{(30 \times 10^{+4}) \times 20 \times 10^{-3}}{1200} \rightarrow I = 5 A \quad (۰/۵)$	۲
۱۸	$a = mp = 6 \quad (۰/۲۵)$ $T_A = \frac{P}{a} \times Z \times \varphi \times \frac{I_A}{2\pi} \quad (۰/۲۵)$ $60 = \frac{6}{6} \times 10000 \times 20 \times 10^{-3} \frac{I_A}{6} \rightarrow 60 = 20 \frac{I_A}{6} \rightarrow I_A = 18 A \quad (۰/۵)$	۱
	ادامه راهنمای تصحیح در صفحه ی سوم	

رشته: الکترو تکنیک	راهنمای تصحیح سوالات امتحان نهایی درس: ماشین های الکتریکی DC (چاپ جدید)
تاریخ امتحان: ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳	سال سوم آموزش متوسطه
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و دادوطلبان آزاد سراسر کشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲

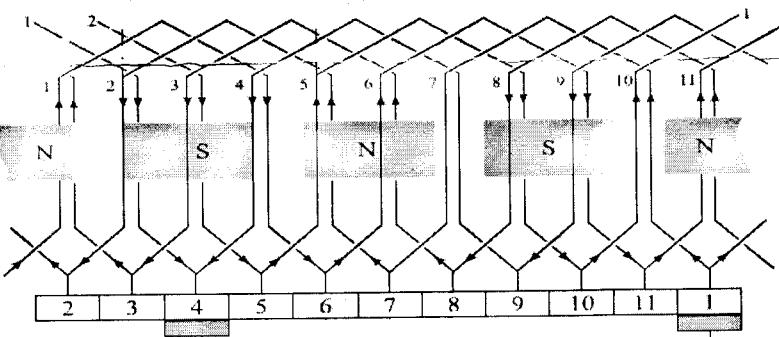
ردیف	راهنمای تصحیح	نمره
۱۹	<p>(الف) <math>-I_A + I_F + I_L = 0</math> <math>(۰/۲۵)</math></p> $\frac{۱۴۰ - V_T}{۱} + \frac{V_T}{۳۰} + ۱۶ = 0 \rightarrow V_T = ۱۲۰ V \quad (۰/۷۵)$ <p>(ب) <math>I_F = \frac{V_T}{R_F + R_{adj}} \rightarrow I_F = \frac{۱۲۰}{۳۰ + ۰} = ۴ A \quad (۰/۲۵)</math></p> $I_A = \frac{E_A - V_T}{R_A + R_{adj}} \rightarrow I_A = \frac{۱۴۰ - ۱۲۰}{۱} = ۲۰ A \quad (۰/۲۵)$ $P_F = (R_F + R_{adj})I_F^2 \rightarrow P_F = (۳۰)(۴)^2 = ۴۸۰ W \quad (۰/۲۵)$ $P_A = (R_A)I_A^2 \rightarrow P_A = (۱)(۲۰)^2 = ۴۰۰ W \quad (۰/۲۵)$	۲
۲۰	<p>(الف) <math>-V_F + R_{adj}I_F + R_F I_F = 0</math>  <math>-100 + ۶۰ I_F + ۱۲۰ I_F = 0 \rightarrow I_F = 0/۱۵ A \quad (۰/۵)</math></p> <p>(ب) <math>-V_T + R_A I_A + E_A = 0</math>  <math>-۲۰۰ + (۰/۲ \times ۲۰) + E_A = 0 \rightarrow E_A = ۱۹۶ V \quad (۰/۵)</math></p> <p>(پ) <math>\Delta P = P_{Core} + (R_F + R_{adj})I_F^2 + (R_A)I_A^2 = ۱۲۰ + (۲۰۰)(۰/۱۵)^2 + (۰/۲)(۲۰)^2 = ۲۵۰ W \quad (۰/۵)</math></p> $P_{in} = V_T \cdot I_L \rightarrow P_{in} = ۲۰۰ \times ۲۰ = ۴۰۰۰ W \quad (۰/۲۵)$ $P_{out} = P_{in} - \Delta P \rightarrow P_{out} = ۴۰۰۰ - ۲۵۰ = ۳۷۵۰ W \quad (۰/۲۵)$ $\% \eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} \times 100 \rightarrow \% \eta = \frac{۳۷۵۰}{۴۰۰۰} \times 100 = \% ۹۳.7 \quad (۰/۲۵)$	۲/۲۵
۲۰	همکار محترم خسته نباشید جمع نمرات	

مدت امتحان : ۱۲۰ دقیقه	ساعت شروع : ۸:۳۰ صبح	رشته : الکترو تکنیک	سال سوم آموزش متوسطه
تاریخ امتحان : ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳			
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	۹۱-۹۲	دانش آموزان و داوطلبان آزاد سراسر کشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی	

<> استفاده از ماشین حساب ساده مجاز می باشد <>

ردیف	تعداد ۲۰ سوال در دو صفحه	نمره
۱	نیروی محرکه مغناطیسی را تعریف کنید و احدان را ذکر نمایید.	۰/۷۵
۲	در تمام اجسام مغناطیسی در صورت افزایش ..... از یک حد معین پدیده ..... مغناطیسی ظاهر می گردد.	۰/۵
۳	نیروی لورنس را تعریف کرده و از عوامل موثر بر آن سه مورد را بنویسید.	۱/۲۵
۴	انرژی ذخیره شده در یک سیم پیچ به ..... و ..... بستگی دارد.	۰/۵
۵	در یک مولد جریان مستقیم ، مقدار ولتاژ تولید شده با افزایش ..... و ..... زیادتر می شود .	۰/۵
۶	اجزای قسمت گردان یا آرمیچر یک ماشین جریان مستقیم را نام ببرید.	۱/۲۵
۷	زمان کموتاسیون چیست؟ و به چه عواملی بستگی دارد؟	۱
۸	وظیفه قطب کمکی چیست؟ چرا با آرمیچر سری وصل می شود؟	۱
۹	تلفات ثابت و تلفات متغیر را در ماشین های جریان مستقیم تعریف کنید.	۱
۱۰	شکل مقابل مربوط به کدام ماشین جریان مستقیم است؟ کمیتهای روی شکل را بنویسید . 	۱/۲۵
۱۱	وظیفه اکسایتر در مولد تحریک مستقل چیست؟ دو کاربرد این مولد را نام ببرید.	۰/۷۵
۱۲	منحنی مشخصه خارجی مولد کمپوند اضافی رارسم نموده و حالتهای آن را بنویسید.	۱
۱۳	دو ویژگی بر جسته موتورهای DC را بنویسید .	۰/۵
۱۴	مشکلات ناشی از جریان راه اندازی در موتورهای جریان مستقیم را بنویسید .	۱
۱۵	به هنگام راه اندازی موتورهای جریان مستقیم، مقاومت متغیر مدار تحریک و آرمیچر چگونه تنظیم می شود؟	۰/۵
۱۶	روشهای کنترل سرعت در موتورهای جریان مستقیم را نام ببرید .	۰/۷۵
	ادامه ای سوالات در صفحه دوم	

مدت امتحان: ۱۲۰ دقیقه	ساعت شروع: ۸:۳۰ صبح	رشته: الکترونیک	سؤالات امتحان نهایی درس :
۱۴۹۱ / ۱۰ / ۱۳	تاریخ امتحان :	سال سوم آموزش متوسطه	
مرکزسنجش آموزش و پرورش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و داوطلبان آزادسرا سرکشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲		

ردیف	سوالات	نمره
۱۷	<p>سیم پیچ نشان داده شده دارای <math>250</math> دور سیم است که جریان <math>2</math> آمپر از آن عبور می کند. اگر ضریب نفوذ نسبی هسته <math>2000</math> و طول هسته <math>60\text{ cm}</math> فرض شود محاسبه کنید:</p> <p>الف - مقاومت مغناطیسی</p> <p>ب - فوران عبوری از هسته</p> $(A = 5\text{ cm}^2 \quad \pi = 3)$	۱
۱۸	<p>شکل مقابل دیاگرام گستردگی سیم پیچی یک آرمیچر را نشان می دهد، تعیین کنید:</p> <p>الف - نوع سیم پیچی</p> <p>ب - گام رفت و کلکتور</p> <p>پ - اگر جریان آرمیچر <math>100</math> آمپر باشد، جریان هر مسیر چقدر است؟</p> 	۱/۲۵
۱۹	<p>یک مولد شنت <math>5</math> کیلووات و <math>200</math> ولت با سرعت <math>1000</math> دور بر دقیقه می چرخد. در صورتی که مقاومت آرمیچر <math>50</math> اهم و مقاومت تحریک شنت برابر <math>100</math> اهم باشد، محاسبه کنید:</p> <p>الف - نیروی محرکه القایی (<math>E = 1/5 V</math>)</p> <p>ب - تلفات مسی</p> <p>پ - قدرت و گشتاور الکترومغناطیسی (<math>\pi = 3</math>)</p>	۲
۲۰	<p>یک موتور تحریک مستقل <math>80</math> آمپری به <math>250</math> ولت وصل می شود. موتور دو قطب دارای سیم پیچی آرمیچر با <math>600</math> هادی که بصورت حلقوی ساده پیچیده شده است و سرعت <math>800</math> دور بر دقیقه به چرخش در می آید.</p> <p>مطلوبست محاسبه :</p> <p>الف - گشتاور تولیدی ماشین اگر فوران <math>5</math> میلی وبر باشد.</p> <p>ب - رگولاتور سرعت اگر سرعت بی باری <math>900</math> دور بر دقیقه باشد.</p> <p>پ - قدرت و گشتاور مفید اگر راندمان موتور <math>85\%</math> باشد.</p> $(\pi = 3)$	۲/۲۵
۲۰	جمع نمرات	۲۰

رشته : الکترونیک	راهنمای تصحیح سوالات امتحان نهایی درس : ماشین های الکتریکی DC (چاپ قدیم)
تاریخ امتحان : ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳	سال سوم آموزش متوسطه
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و داوطلبان آزادسرا سرگشوار در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲

ردیف	راهنمای تصحیح	نمره
۱	حاصل ضرب شدت جریان در تعداد حلقه ها را نیروی محرکه مغناطیسی نامیده می شود . (۰/۵) آمپر دور (۰/۲۵)	۰/۷۵
۲	میدان مغناطیسی (۰/۲۵) اشباع (۰/۲۵)	۰/۵
۳	نیرویی که در میدان مغناطیسی برابرهای الکتریکی در حال حرکت اثر می کند را نیروی لورنس می نامند. (۰/۵) جریان سیم - طول موثر سیم - چگالی شار - تعداد هادی ( ذکر ۳ مورد هر مورد ۰/۲۵)	۱/۲۵
۴	شدت جریان سیم پیچ (۰/۲۵) - ضریب خود القایی سیم پیچ (۰/۲۵)	۰/۵
۵	جریان تحریک (۰/۲۵) - سرعت (۰/۲۵)	۰/۵
۶	هسته - سیم پیچی - کلکتور - محور - پروانه خنک کننده ( ذکر هر مورد ۰/۲۵)	۱/۲۵
۷	مدت زمانی که طول می کشد تا اتصال از یک تیغه به تیغه دیگر ، تغییر کند زمان گموناتسیون نامیده می شود. (۰/۵)- سرعت آرمیچر (۰/۲۵)، پهنهای جاروبک (۰/۲۵)	۱
۸	ازین بردن یا کم کردن اثر عکس العمل آرمیچر(۰/۵) چون میدان مغناطیسی قطب کمکی باید همیشه متناسب با میدان مغناطیسی آرمیچر باشد (۰/۲۵) لذا سیم پیچ قطب کمکی با آرمیچرسری بسته می شود تا جریان آرمیچر از آن عبور کند (۰/۲۵)	۱
۹	به مجموع تلفات آهنی و مکانیکی که از بی باری تا بار کامل تغییر چندانی ندارد تلفات ثابت می گویند. (۰/۵) به تلفات مسی که در بارهای مختلف تغییر می کند تلفات متغیر می گویند. (۰/۵)	۱
۱۰	مولد سری (۰/۲۵) $R_A$ ( مقاومت آرمیچر) $E_A$ ( نیروی محرکه القایی) $V_T$ ( ولتاژ خروجی) $I_A$ ( جریان آرمیچر) $I_L$ ( جریان بار ) ( ذکر ۴ مورد هر کدام ۰/۲۵)	۱/۲۵
۱۱	به منبعی که جریان تحریک مولد تحریک مستقل را تأمین می کند اکسایتر می گویند. (۰/۲۵) تحریک مولدهای بزرگ در نیروگاه (۰/۲۵) تنظیم دور موتورها (۰/۲۵)	۰/۷۵
	ادامه ی راهنمای تصحیح در صفحه ی دوم	

رشته: الکتروتکنیک	راهنمای تصحیح سوالات امتحان نهایی درس: ماشین های الکتریکی DC (چاپ قدیم)
۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳ تاریخ امتحان:	سال سوم آموزش متوسطه
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و داوطلبان آزادسرا سرکشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲

ردیف	راهنمای تصحیح	نمره
۱۲	فوق کمپوند-کمپوند تخت - زیر کمپوند (ذکر هر مورد ۰/۲۵) رسم شکل (۰/۲۵)	۱
۱۳	امکان کنترل دور دقیق و وسیع (۰/۲۵) گشتاور راه اندازی بسیار خوب (۰/۲۵)	۰/۵
۱۴	نیاز به کلیدها و اتصالات با جریان زیاد - آسیب دیدن سیم پیچ آرمیچر - آسیب دیدن قسمتهای مکانیکی رتور - افت ولتاژ زیاد در منبع تغذیه (ذکر هر مورد ۰/۲۵)	۱
۱۵	مقاومت متغیر مدار تحریک در حداقل مجاز خود (۰/۲۵) و رئوستای راه انداز مدار آرمیچر در حد اکثر خود تنظیم می شود. (۰/۲۵)	۰/۵
۱۶	کنترل فوران - کنترل ولتاژ آرمیچر - کنترل مقاومت مدار آرمیچر (ذکر هر کدام ۰/۲۵)	۰/۷۵
۱۷	$R_m = \frac{I_m}{\mu_r \times \mu_f \times A} = \frac{60 \times 10^{-2}}{1/2 \times 10^{-6} \times 2000 \times 5 \times 10^{-4}} = \frac{60 \times 10^{-2}}{1/2 \times 10^{-6}} = 50 \times 10^{+4}$ (۰/۵)	۱
	$N.I = R_m \times \phi \rightarrow \phi = \frac{2 \times 2500}{50 \times 10^{+4}} \rightarrow \phi = 10^{-3} = 1 \text{ mwb}$ (۰/۵)	
۱۸	الف) موجی ساده (۰/۲۵)	۱/۲۵
	b) $y_1 = 3$ (۰/۲۵) $y_c = 5$ (۰/۲۵)	
	p) $2a = 2m = 2$ (۰/۲۵) $I_1 = \frac{I_A}{2a} = \frac{100}{2} = 50$ (۰/۲۵)	
	ادامه‌ی راهنمای تصحیح در صفحه‌ی سوم	

رشته: الکترونیک	راهنمای تصحیح سوالات امتحان نهایی درس: ماشین های الکتریکی DC (چاپ قدیم)
تاریخ امتحان: ۱۳۹۱ / ۱۰ / ۱۳	سال سوم آموزش متوسطه
مرکز سنجش آموزش و پژوهش <a href="http://aee.medu.ir">http://aee.medu.ir</a>	دانش آموزان و داوطلبان آزاد سراسر کشور در نوبت دی ماه سال تحصیلی ۹۱-۹۲

ردیف	راهنمای تصحیح	نمره
۱۹	$I_L = \frac{P_2}{V_T} = \frac{5000}{200} = 25 A$ (۰/۲۵) $I_F = \frac{V_T}{R_F} = \frac{200}{100} = 2 A$ (۰/۲۵) $I_A = I_L + I_F \rightarrow I_A = 25 + 2 = 27 A$ (۰/۲۵) $V_T = E_A - I_A R_A - \epsilon \rightarrow 200 = E_A - (27 \times 0.5) - 1/5 \rightarrow E_A = 215 V$ (۰/۰) <b>(ب)</b> $P_{cu} = I_A^2 R_A + I_F^2 R_F \rightarrow P_{cu} = (27^2 \times 0.5) + (2^2 \times 100) = 764/5 W$ (۰/۲۵) <b>(پ)</b> $P_e = P_\gamma + P_{cu} = 5000 + 764/5 = 5764/5 W$ (۰/۲۵) $T_e = \frac{\epsilon \cdot P_e}{2\pi n} = \frac{50 \times 5764/5}{2 \times 1000} = 5764/5 N.m$ (۰/۲۵)	۲
۲۰	$2a = 2pm = 2$ (۰/۲۵) $T_A = \frac{Z \times P}{2\pi a} \times \phi \times I_A = \frac{600 \times 1}{2 \times 1} \times 5 \times 10^{-3} \times 10 = 40 N.m$ (۰/۷۵) <b>(ب)</b> $\% SR = \frac{n_o - n}{n} = \frac{900 - 800}{800} \times 100 = 12.5$ (۰/۰) <b>(پ)</b> $P_1 = V_T I_L \rightarrow P_1 = 200 \times 10 = 2000 W$ (۰/۲۵) $\eta = \frac{P_\gamma}{P_1} \rightarrow P_\gamma = 2000 \times 10 / 80 = 1700 W$ (۰/۲۵) $T_\gamma = \frac{\epsilon \cdot P_\gamma}{2\pi n} = \frac{50 \times 1700}{2 \times 1000} = 1700/5 N.m$ (۰/۲۵)	۲/۲۵
	همکار محترم خسته نباشید	جمع نمرات
		۲۰