

بردارها در صفحه ۱۱

در این فصل نشان می‌دهیم چگونه می‌توان مفاهیم حساب دیفرانسیل و انتگرال را از توابع معمولی، که اعداد را به اعداد می‌برند، به توابع برداری، که اعداد را به بردارها می‌برند، تعمیم داد. یک بردار کمیتی است که فقط با یک عدد، به نام اندازه، معین نشده و بلکه جهت نیز لازم دارد. پیدایش روشهای برداری تا حدود زیاد از کارهای شیمی‌دان ریاضی فیزیکدان بزرگ آمریکایی، جوشیا ویلاردگیبس^۱ (۱۹۰۳ - ۱۸۳۹) ناشی شده است، که نشان داد که استفاده از آنها موجب تسهیل در حل مسائل علوم کاربرده می‌شود.

بحث ما از حساب برداری در سطح مقدماتی صورت می‌گیرد. در این فصل خود را به بردارها در صفحه محدود می‌کنیم، که در آن اغلب ویژگیهای مبحث ظاهر می‌شوند. در فصل بعد، از بعد دو به سه رفته، و بردارها در فضا را در نظر می‌گیریم. گام نهایی مجاز دانستن توابع برداری با شناسه‌های برداری علاوه بر مقادیر برداری بعداً، پس از آنکه تکنیکهای لازم حساب دیفرانسیل و انتگرال توابع چندمتغیره به دست آمد، برداشته خواهد شد.

۱۰۱۱ مفهوم بردار؛ اعمال بر بردارها

اسکالرها و بردارها. در علوم و صنعت تمایز بین دو نوع کمیت، یعنی اسکالر و بردار، اهمیت دارد. منظور از اسکالر کمیتی است که کاملاً با یک عدد (و با واحد سنجش مناسبی) مشخص می‌شود. مثلاً، فشار یک گاز محبوس، ارتفاع یک هواپیما، و دمای یک کوره همه اسکالرنند. از آن سو، منظور از بردار یعنی کمیتی که برای مشخص شدن فقط به یک عدد، به نام اندازه، بردار، محتاج نبوده، بلکه جهت نیز لازم دارد. مثلاً، سرعت

1. Josiah Willard Gibbs

باد در یک ایستگاه هواشناسی، موضع یک هدف نسبت به یک توپخانه دریایی، و نیروی وارد بر یک الکترون متحرک در یک میدان مغناطیسی همه بردار می‌باشند. بردارها را با حروف سیاه مانند

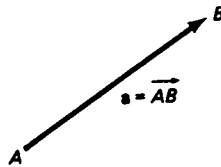
$$\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \dots$$

(در چاپ) ، یا با گذاردن سهم روی حروف نازک نظیر مانند

$$\vec{a}, \vec{b}, \vec{u}, \vec{v}, \dots$$

(در دستنویس) نشان می‌دهند. همانند اسکالرها، آنها را با حروف نازک معمولی بدون سهم نیز نشان می‌دهند.

برای نمایش هندسی یک بردار، یک پاره‌خط جهتدار یا سهم به کار می‌بریم که اشاره به جهت بردار داشته و طولش مساوی اندازه بردار می‌باشد (توجه کنید که اندازه یک بردار ذاتاً نامنفی است). هر بردار یک نقطه شروع و یک نقطه پایان دارد، نقطه دوم با سر سهم نموده می‌شود. مثلاً، از دو نقطه انتهایی بردار \mathbf{a} در شکل ۱، نقطه A نقطه شروع و B نقطه پایان است. پاره‌خط جهتدار از A به B به همین ترتیب با \overline{AB} نموده می‌شود؛



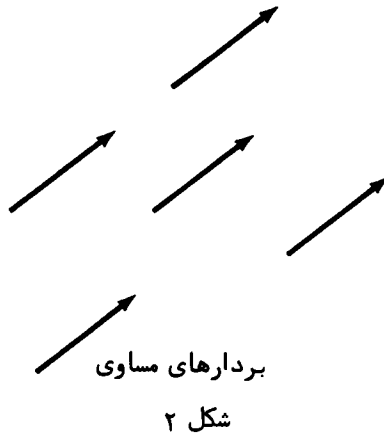
شکل ۱

و در نتیجه، $\mathbf{a} = \overline{AB}$. اندازه یک بردار با حرف نازک نظیر (هرچه باشد، اندازه اسکالر است)، یا با گذاردن بردار داخل علامت قدرمطلق نموده می‌شود. مثلاً، در بردار شکل ۱ داریم

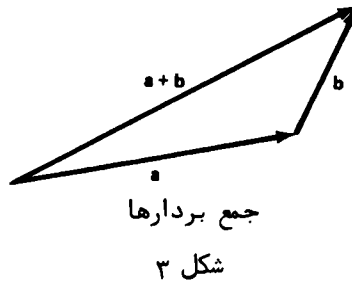
$$a = |\mathbf{a}| = |\overline{AB}|.$$

دو بردار را مساوی گوییم اگر موازی (یا همخط) بوده، به یک جهت اشاره کنند، و اندازه یکسانی داشته باشند. توجه کنید که تساوی دو بردار همانی آنها را معنی نمی‌دهد، و این برخلاف تساوی کسرهایی چون $\frac{1}{2}$ و $\frac{2}{4}$ است که به معنی همانی می‌باشند.

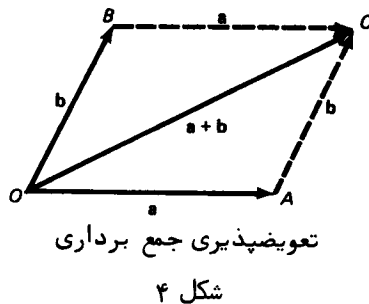
مثال ۱. پنج بردار شکل ۲، که دوتای بالا همخط اند، همه مساوی می‌باشند.



جمع بردارها . منظور از مجموع دو بردار a و b ، که با $a + b$ نموده می شود ، یعنی بردار حاصل از قرار دادن نقطه شروع b در نقطه پایان a و سپس رسم برداری با نقطه شروع a و نقطه پایان b (ر.ک. شکل ۳) . ممکن است قبلاً با این ترسیم به صورت " قانون



متوازی الاضلاع " فیزیک مقدماتی (که برای یافتن " برآیند " دو تغییر مکان ، دوسرعت ، دو نیرو ، و غیره به کار رفته) برخورد کرده باشید . در واقع ، هرگاه a و b را از نقطه شروع مشترک O ، مثل شکل ۴ ، رسم کرده و متوازی الاضلاع $OACB$ " پیموده شده به وسیله a و



را بسازیم، آنگاه $a + b$ قطر OC متوازی الاضلاع می‌باشد (چرا؟). از این شکل معلوم می‌شود که

$$a + b = \vec{OA} + \vec{AC} = \vec{OC}$$

و

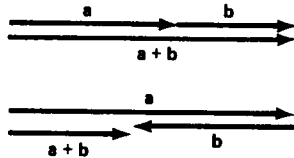
$$b + a = \vec{OB} + \vec{BC} = \vec{OC},$$

که باهم ایجاب می‌کنند که

$$(1) \quad a + b = b + a,$$

نشانگر آنکه جمع برداری تعویضپذیر است.

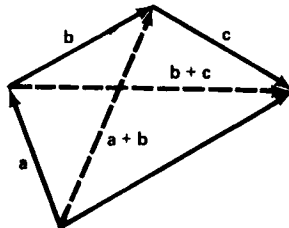
تبصره. اگر a و b موازی باشند، مثلث شکل ۳ "فرو می‌ریزد". در این صورت، یکی از دو حالت شکل ۵ را خواهیم داشت.



شکل ۵

شکل ۶ نشان می‌دهد که جمع برداری شرکتپذیر نیز هست، بدین معنی که

$$(2) \quad (a + b) + c = a + (b + c).$$



شرکتپذیری جمع برداری

شکل ۶

با چند بار استفاده از فرمولهای (۱) و (۲) معلوم می‌شود که مجموع هر تعداد بردار از ترتیب دسته‌بندی جملات مستقل است. بخصوص، با این مجازیم، در نوشتن مجموع

بردارها، پرانتزها و گروه‌ها را حذف نماییم. مثلاً،

$$a + b + c + d = [(d + b) + c] + a = [c + (a + d)] + b,$$

و از این قبیل.

این امر که طول یک ضلع هر مثلث نمی‌تواند از مجموع طول سایر اضلاع تجاوز کند،

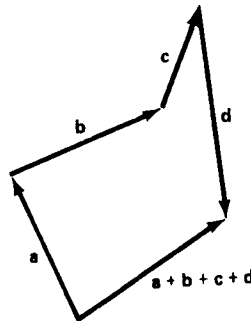
نامساوی مثلثی

(۳)

$$|a + b| \leq |a| + |b|$$

را به ازای بردارهای دلخواه a و b ایجاب می‌نماید (ر. ک. شکل ۳). توجه کنید که نامساوی مثلثی برای اسکالرها (قضیه ۵، صفحه ۲۲) حالت خاصی از (۳) است که، مثل شکل ۵، وقتی به دست می‌آید که a و b همخط می‌باشند.

مثال ۲. در شکل ۷ مجموع $a + b + c + d$ برداری است که مسیر چندضلعی حاصل از



شکل ۷

قرار دادن نقطه شروع b در نقطه پایان a ، نقطه شروع c در نقطه پایان b ، و نقطه شروع d در نقطه پایان c را می‌بندد.

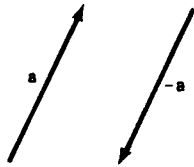
منظور از بردار صفر، که با 0 (صفر سیاه) نموده می‌شود یعنی "بردار"ی که نقاط شروع و پایانش یکی هستند. لذا، بردار صفر دارای اندازه 0 است، ولی جهت تعریف شده‌ای ندارد. واضح است که بردار 0 همان نقش جمع برداری را دارد که عدد 0 در جمع (اسکالر) معمولی ایفا می‌کند؛ یعنی، به ازای a ی دلخواه،

$$a + 0 = a$$

به ازای بردار a ، بردار با همان اندازه a ولی در جهت مخالف قرینه a نام دارد

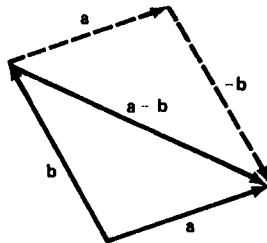
و با $-a$ نموده می‌شود (ر.ک. شکل ۸). از تعریف جمع برداری نتیجه می‌شود که

$$a + (-a) = 0,$$



شکل ۸

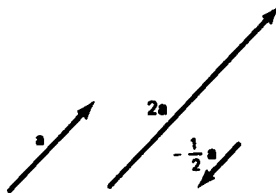
و چون $0 + 0 = 0$ ، قرار می‌دهیم $-0 = 0$. تفاضل $a - b$ مساوی مجموع $a + (-b)$ تعریف می‌شود. برای ساختن $a - b$ می‌توان a و b را طوری قرار داد که نقاط شروعشان یکی باشد، و سپس بردار از نقطه پایان b به نقطه پایان a را رسم کرد. شکل ۹ دلیل کارکردن این ترسیم را نشان می‌دهد.



تفریق پاره‌خطها

شکل ۹

مضارب اسکالر یک بردار. با حاصل ضرب pa ($=ap$) اسکالر ناصفر p و بردار ناصفر a برداری تعریف می‌شود که اندازه آن $|p|$ برابر اندازه a است (در نتیجه $|pa| = |p||a|$ همجهت با a اگر $p > 0$ و مختلف‌الجهت اگر $p < 0$ (ر.ک. شکل ۱۰)). بخصوص، $(-1)a = -a$.



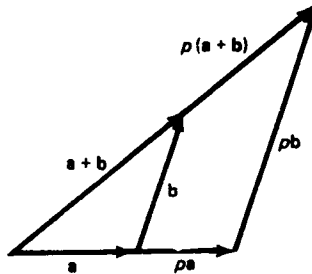
شکل ۱۰

اگر $p = 0$ یا $a = 0$ ، طبق تعریف قرار می‌دهیم $pa = 0$. به ازای دو اسکالر p و q ، فوراً می‌بینیم $p(qa) = pqa$ ، که در آن حاصل ضرب اسکالر pq در بردار a است. همچنین، به ازای بردارهای دلخواه a, b و اسکالرهای p, q ، قوانین پخشپذیری زیر را داریم:

$$(4) \quad (p + q)a = pa + qa,$$

$$(5) \quad p(a + b) = pa + pb.$$

شکل ۱۱ برقراری (۵) را توضیح می‌دهد، و اثبات (۴) به عنوان تمرین گذارده شده است.



شکل ۱۱

تقسیم یک بردار بر یک اسکالر به‌طور طبیعی تعریف می‌شود؛ یعنی، با قرار دادن

$$\frac{a}{p} = \frac{1}{p}a \quad (p \neq 0).$$

هر بردار به طول ۱ یک بردار یکه نام دارد. اگر a یک بردار ناصفر باشد، بردار

$$\frac{a}{|a|}$$

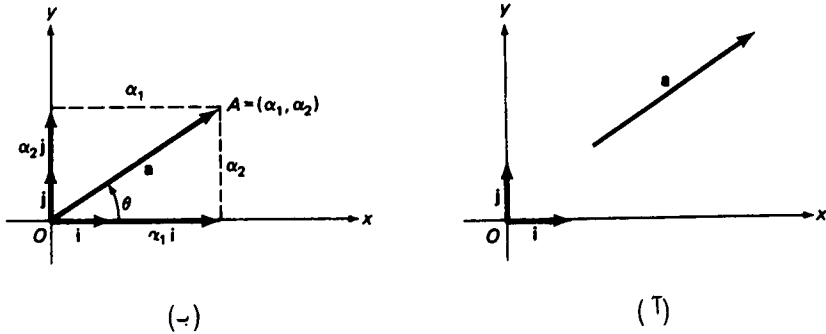
یک بردار یکه است، زیرا

$$\left| \frac{a}{|a|} \right| = \frac{1}{|a|} |a| = 1.$$

مؤلفه‌های یک بردار. تا بحال بحث ما از بردارها صرفاً "هندسی و" فارغ از مختصات " بوده است. حال دستگاهی از مختصات قائم x و y در صفحه به مبدأ O اختیار می‌کنیم. فرض کنیم i بردار یکه در امتداد محور x مثبت و j بردار یکه در امتداد محور y مثبت، مثل شکل ۱۲ (آ) باشد. در این صورت، هر بردار a در صفحه نمایش منحصر به فردی به شکل زیر دارد:

$$(6) \quad a = \alpha_1 i + \alpha_2 j.$$

اسکالرهایی α_1 و α_2 ، به نام مؤلفه‌های \mathbf{a} ، به صورت زیر تعیین می‌شوند . بردار \mathbf{a} را انتقال می‌دهیم ، یعنی آن را به موازات خود بدون دوران حرکت می‌دهیم ، تا آنکه نقطه شروع با مبدأ O یکی شود . در این صورت ، نقطه پایان \mathbf{a} نقطه $A = (\alpha_1, \alpha_2)$ از صفحه xy بوده ، و البته $\mathbf{a} = \overrightarrow{OA}$ ، زیرا تمام انتقالهای یک بردار باهم مساویند . اما ، همانطور که از شکل ۱۲ (ب) معلوم است ، مختصات α_1 و α_2 نقطه A دقیقاً " اسکالرهایی هستند که در نمایش یا " بسط " (۶) به کار می‌روند . به علاوه ، اندازه \mathbf{a} چیزی جز فاصله O تا A نیست؛



شکل ۱۲

یعنی ،

$$(۷) \quad |\mathbf{a}| = \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2}.$$

شکل همچنین نشان می‌دهد که هرگاه θ زاویه بین محور x مثبت و بردار \mathbf{a} باشد ، آنگاه

$$\alpha_1 = |\mathbf{a}| \cos \theta, \quad \alpha_2 = |\mathbf{a}| \sin \theta.$$

منظور از پایه در صفحه یعنی دو بردار ثابت \mathbf{e}_1 و \mathbf{e}_2 ، به نام بردارهای پایه ، به طوری

که هر بردار دلخواه \mathbf{a} در صفحه نمایش منحصر به فردی به شکل

$$(۸) \quad \mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{e}_1 + \alpha_2 \mathbf{e}_2,$$

به نام بسط \mathbf{a} نسبت به \mathbf{e}_1 و \mathbf{e}_2 ، داشته باشد . در این صورت ، اسکالرهایی α_1 و α_2 مؤلفه‌های

\mathbf{a} (نسبت به \mathbf{e}_1 و \mathbf{e}_2) نام دارند . می‌توان نشان داد که دو بردار ناصفر \mathbf{e}_1 و \mathbf{e}_2 یک پایه

در صفحه تشکیل می‌دهند اگر و فقط اگر غیر همخط باشند ؛ یعنی ، اگر و فقط اگر خطی شامل

(یا موازی) هر دو بردار موجود نباشد . اگر بردارهای \mathbf{e}_1 و \mathbf{e}_2 یک پایه برهم عمود باشند ،

پایه متعامد نام دارد ، و اگر علاوه بر عمود بودن بردارهای یکه نیز باشند ، پایه متعامد یکه

نامیده می‌شود . مثلاً ، بردارهای یکه \mathbf{i} و \mathbf{j} در امتداد محورهای مختصات یک پایه متعامد

یکه تشکیل می‌دهند . توجه کنید که فرمول (۷) فقط برای پایه متعامد یکه برقرار است

(چرا ؟) .

بردارها به عنوان جفتهای مرتب. بنا بر نکات فوق، از اینجا به بعد از جفتهای مرتب برای نمایش نقاط و بردارها در صفحه استفاده می‌کنیم. لذا، (α_1, α_2) ممکن است به معنی نقطه به مختصات قائم α_1 و α_2 یا بردار $\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}$ به مؤلفه‌های α_1 و α_2 (نسبت به پایه متعامد یک‌ه‌ \mathbf{i} و \mathbf{j} زمینه) باشد. چون $\mathbf{i} = 1\mathbf{i} + 0\mathbf{j}$ و $\mathbf{j} = 0\mathbf{i} + 1\mathbf{j}$ ، جفتهای مرتب نمایش خود بردارهای پایه مساویند با

$$\mathbf{i} = (1, 0), \quad \mathbf{j} = (0, 1).$$

حال اعمال جبری بر بردارها را از دیدگاه جفتهای مرتب تعبیر می‌کنیم. فرض کنیم $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2)$ و $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2)$ بردارهای دلخواهی باشند. در این صورت،

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}) + (\beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j}) = (\alpha_1 \mathbf{i} + \beta_1 \mathbf{i}) + (\alpha_2 \mathbf{j} + \beta_2 \mathbf{j}),$$

و لذا، به کمک (۴)،

$$(۸) \quad \mathbf{a} + \mathbf{b} = (\alpha_1 + \beta_1)\mathbf{i} + (\alpha_2 + \beta_2)\mathbf{j},$$

یا

$$(۸') \quad (\alpha_1, \alpha_2) + (\beta_1, \beta_2) = (\alpha_1 + \beta_1, \alpha_2 + \beta_2).$$

هرگاه p اسکالر باشد، آنگاه $p\mathbf{a} = p(\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j})$ ؛ و لذا، به کمک (۵)،

$$(۹) \quad p\mathbf{a} = p\alpha_1 \mathbf{i} + p\alpha_2 \mathbf{j},$$

یا

$$(۹') \quad p(\alpha_1, \alpha_2) = (p\alpha_1, p\alpha_2).$$

پس از (۸') نتیجه می‌شود که به ازای هر بردار $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2)$ ،

$$(\alpha_1, \alpha_2) + (0, 0) = (\alpha_1 + 0, \alpha_2 + 0) = (\alpha_1, \alpha_2)$$

در نتیجه، $(0, 0)$ جفت مرتبی است که بردار صفر $\mathbf{0}$ را نمایش می‌دهد. برای به دست آوردن جفت مرتب نمایش $-\mathbf{a}$ ، در فرمول (۹) قرار می‌دهیم $p = -1$ ، به دست می‌آید

$$-\mathbf{a} = -\alpha_1 \mathbf{i} - \alpha_2 \mathbf{j}$$

"یا معادلاً"

$$-\mathbf{a} = (-\alpha_1, -\alpha_2).$$

به علاوه، $\mathbf{a} - \mathbf{b} = \mathbf{a} + (-\mathbf{b})$ ؛ در نتیجه،

$$(۱۰) \quad \mathbf{a} - \mathbf{b} = (\alpha_1, \alpha_2) + (-\beta_1, -\beta_2) = (\alpha_1 - \beta_1, \alpha_2 - \beta_2)$$

یا

$$(۱۰') \quad (\alpha_1, \alpha_2) - (\beta_1, \beta_2) = (\alpha_1 - \beta_1, \alpha_2 - \beta_2).$$

دو بردار $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2)$ و $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2)$ مساویند اگر و فقط اگر $\alpha_1 = \beta_1$ و $\alpha_2 = \beta_2$ ؛ یعنی

اگر و فقط اگر هر دو با یک جفت مرتب نموده شوند. این امر از شکل ۱۲ (ب) واضح است،

زیرا بردارهای مساوی یا منطبق‌اند یا اشکال انتقال یافته‌ه‌م می‌باشند. لذا، اگر $\mathbf{b} = \mathbf{a}$ ، بردار \mathbf{b} ، پس از انتقال نقطه‌ه‌ شروع به مبدأ، بر \overrightarrow{OA} منطبق می‌شود. در نتیجه، \mathbf{b} مانند \mathbf{a} با جفت مرتب $A = (\alpha_1, \alpha_2)$ نموده می‌شود.

مثال ۳. فرض کنید $\mathbf{a} = (5, -1)$ ، $\mathbf{b} = (1, 6)$ ، و $\mathbf{c} = (0, -2)$. بردار $\mathbf{a} - 2\mathbf{b} + 4\mathbf{c}$ را حساب کرده، و سپس اندازه‌اش را بیابید.

حل. از قواعد (۸) تا (۱۰) آزادانه استفاده می‌کنیم، داریم

$$\begin{aligned}\mathbf{a} - 2\mathbf{b} + 4\mathbf{c} &= (5, -1) - 2(1, 6) + 4(0, -2) \\ &= (5 - 2 + 0, -1 - 12 - 8) = (3, -21),\end{aligned}$$

یا معادلاً

$$\mathbf{a} - 2\mathbf{b} + 4\mathbf{c} = 3\mathbf{i} - 21\mathbf{j}.$$

بنابراین فرمول (۷)، اندازه‌ه‌ این بردار مساوی است با

$$|3\mathbf{i} - 21\mathbf{j}| = \sqrt{3^2 + (-21)^2} = \sqrt{450} = 15\sqrt{2}.$$

مثال ۴. بردار یکه‌ه‌ \mathbf{u} را همجهت بردار $12\mathbf{i} + 5\mathbf{j}$ بیابید.

حل. اندازه‌ه‌ $12\mathbf{i} + 5\mathbf{j}$ مساوی است با

$$|12\mathbf{i} + 5\mathbf{j}| = \sqrt{12^2 + 5^2} = \sqrt{169} = 13,$$

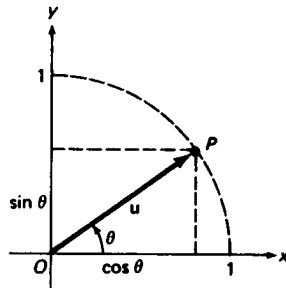
و در نتیجه،

$$\mathbf{u} = \frac{12\mathbf{i} + 5\mathbf{j}}{|12\mathbf{i} + 5\mathbf{j}|} = \frac{12}{13}\mathbf{i} + \frac{5}{13}\mathbf{j}.$$

مثال ۵. بردار یکه‌ه‌ \mathbf{u} را طوری بیابید که با محور x مثبت زاویه‌ه‌ θ بسازد.

حل. اگر نقطه‌ه‌ شروع را مبدأ O بگیریم، نقطه‌ه‌ پایانش P به مختصات قطبی $|\mathbf{u}| = 1, \theta$ بوده و مختصات قائم‌آن، مثل شکل ۱۳، مساوی $|\mathbf{u}| \sin \theta = \sin \theta$ ، $|\mathbf{u}| \cos \theta = \cos \theta$ می‌باشند، بنابراین،

$$\mathbf{u} = (\cos \theta, \sin \theta) = (\cos \theta)\mathbf{i} + (\sin \theta)\mathbf{j}.$$



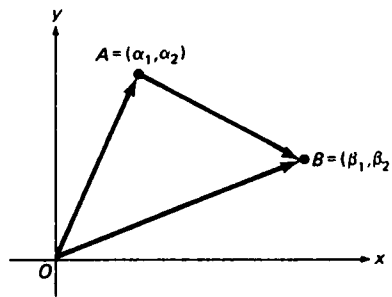
شکل ۱۳

برای بردار بیکه u در مثال ۴ داریم $\theta = \arctan \frac{3}{4} \approx 22.6^\circ$.

مثال ۶. مولفه‌های بردار \overline{AB} با نقطه شروع $A = (\alpha_1, \alpha_2)$ و نقطه پایان $B = (\beta_1, \beta_2)$ را بیابید.

حل. با رسم بردارهای موقع نقاط A و B ، یعنی بردارهای واصل از مبدا O به A و B ، معلوم می‌شود که، مثل شکل ۱۴، $\overline{AB} = \overline{OB} - \overline{OA}$ ، بنابراین،

$$\overline{AB} = \overline{OB} - \overline{OA} = (\beta_1, \beta_2) - (\alpha_1, \alpha_2) = (\beta_1 - \alpha_1, \beta_2 - \alpha_2)$$



شکل ۱۴

یا $\overline{AB} = (\beta_1 - \alpha_1)\mathbf{i} + (\beta_2 - \alpha_2)\mathbf{j}$ ، مثلاً "، هرگاه $A = (-2, 3)$ ، $B = (4, -1)$ ، آنگاه

$$\overline{AB} = (4 - (-2), -1 - 3) = (6, -4) = 6\mathbf{i} - 4\mathbf{j}$$

همانطور که مثال زیر نشان می‌دهد، بردارها ابزار توانایی در اثبات قضایای هندسی

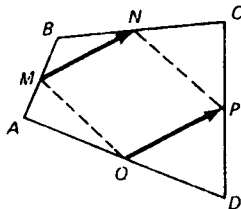
می باشند.

مثال ۷. نشان دهید که شکل حاصل از وصل نقاط میانی اضلاع مجاور هر چهارضلعی $ABCD$ متوازی الاضلاع است.

حل. فرض کنیم M, N, P, Q نقاط میانی اضلاع AB, BC, CD, DA باشند (ر. ک. شکل ۱۵). در این صورت،

$$\begin{aligned} \overrightarrow{MN} - \overrightarrow{QP} &= \overrightarrow{MN} + \overrightarrow{PQ} = (\overrightarrow{MB} + \overrightarrow{BN}) + (\overrightarrow{PD} + \overrightarrow{DQ}) \\ &= \frac{1}{2}\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BC} + \frac{1}{2}\overrightarrow{CD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{DA} \\ &= \frac{1}{2}(\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} + \overrightarrow{CD} + \overrightarrow{DA}) = \frac{1}{2}\overrightarrow{AA} = \mathbf{0}. \end{aligned}$$

بنابراین، $\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{QP}$ ؛ یعنی، دو ضلع مقابل چهارضلعی $MNPQ$ مساوی و موازیند؛ در نتیجه، $MNPQ$ یک متوازی الاضلاع می باشد. همین برهان در بعد سه کار می کند؛ پس لازم نیست چهارضلعی $ABCD$ یک شکل مسطح باشد!



شکل ۱۵

چند مفهوم از جبر خطی. در خاتمه، چند ایده را لمس می کنیم که در جبر خطی، که مبحث جا افتاده‌ای در برنامهٔ ریاضیات لیسانس است، نقش کلیدی دارند. منظور از ترکیب خطی n بردار $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ یعنی عبارتی به شکل

$$(11) \quad c_1 \mathbf{a}_1 + c_2 \mathbf{a}_2 + \dots + c_n \mathbf{a}_n,$$

که در آن ضرایب c_1, c_2, \dots, c_n اسکالرند. (۱۱) خود بوضوح بردار است؛ و در واقع، قبلاً دیدیم که هر بردار دلخواه در صفحه ترکیبی خطی از بردارهای یکه \mathbf{i} و \mathbf{j} می باشد. ترکیب خطی (۱۱) را بدیهی گوئیم اگر تمام ضرایب c_1, c_2, \dots, c_n صفر باشند (در این

صورت، مساوی بردار صفر است)، و نابدیهی خوانیم اگر دست کم یکی از ضرایب ناصفر باشد. بردارهای a_1, a_2, \dots, a_n را وابسته خطی گوئیم اگر ترکیب خطی نابدیهی a_1, a_2, \dots, a_n از مساوی صفر باشد؛ یعنی، اگر بسطی به شکل (۱۱) با دست کم یک ضریب ناصفر داشته باشیم که مساوی بردار صفر باشد؛ در غیر این صورت، گوییم a_1, a_2, \dots, a_n مستقل خطی می‌باشند. مثلاً، بردارهای یک‌ه i و j مستقل خطی اند، زیرا

$$c_1 i + c_2 j = c_1(1, 0) + c_2(0, 1) = (c_1, c_2) = 0$$

و فقط اگر $c_1 = c_2 = 0$ ، ولی بردارهای $a_1 = (1, 2), a_2 = (3, 4), a_3 = (2, 3)$ وابسته خطی اند، زیرا

$$\begin{aligned} a_1 + a_2 - 2a_3 &= (1, 2) + (3, 4) - 2(2, 3) \\ &= (1 + 3 - 4, 2 + 4 - 6) = (0, 0) = 0. \end{aligned}$$

به‌طورکلی، می‌توان نشان داد که هر سه بردار در صفحه وابسته خطی بوده، و دو بردار در صفحه مستقل خطی اند اگر و فقط اگر غیرمخط باشند.

مسائل

بردارهای داده شده را در یک دستگاه مختصات قائم (با اختیار مبدأ) به عنوان نقطه شروع مشترک (رسم نمایید).

۱. $-2i, i + j, -i + 2j, 2i - j, -3j$

۲. $\frac{1}{2}j, i - j, -2i + j, 2i + 3j, -i - 2j$

در هر یک از مسائل زیر، بردارهای $a + b, a - b, 2a + 3b$ و $3a - 4b$ را پیدانمایید.

۳. $a = (1, -5), b = (3, 6)$

۴. $a = (2, 0), b = (0, -2)$

۵. $a = i + j, b = i - j$

۶. $a = i, b = -i - j$

۷. $a = i + 3j, b = -3i + 2j$

۸. $a = 7i - 9j, b = 2i + 5j$

۹. $a = (1, 1), b = (1, -1)$

۱۰. $a = (6, -5), b = (-4, 3)$

بردار \overline{AB} با نقاط انتهایی داده شده را بیابید.

۱۱. $A = (-3, 0), B = (0, 6)$

۱۲. $A = (3, 5), B = (4, 7)$

۱۳. $A = (1, -4), B = (-1, -9)$

۱۴. $A = (-5, 10), B = (0, 0)$

۱۵. $A = (\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}), B = (\frac{1}{2}, \frac{7}{2})$

۱۶. $A = (-\sin \frac{1}{2}\pi, \cos \frac{1}{2}\pi), B = (\cos \frac{1}{2}\pi, \sin \frac{1}{2}\pi)$

۱۷. نقطه پایان بردار $-7i + 2j$ عبارت است از $(3, -11)$. نقطه شروع چیست؟

۱۸. نقطه شروع بردار $5i - 6j$ عبارت است از $(-4, 8)$. نقطه پایانش چیست؟

اندازه بردار داده شده را بیابید.

۱۹. $\frac{3}{5}i - \frac{4}{5}j$. ۲۰. αi

۲۱. $-\beta j$. ۲۲. $-7i + 24j$

۲۳. $35i + 12j$. ۲۴. $-\sqrt{5}i + \sqrt{11}j$

۲۵. اندازه کدامیک از بردارهای $3i + 3j$ و $4i - j$ بزرگتر است؟

۲۶. برداری با نصف اندازه $16i - 12j$ و جهت مخالف آن را بیابید.

بردار یکه همجهت بردار داده شده را بیابید. زاویه از محور x مثبت به این جهت چقدر است؟

۲۷. $i + j$. ۲۸. $i - j$. ۲۹. $-3i + 2j$

۳۰. $-i + 4j$. ۳۱. $-6i - 8j$. ۳۲. $40i + 9j$

بردار یکه‌ای را بیابید که با محور x مثبت زاویه داده شده را بسازد.

۳۳. $5\pi/3$. ۳۴. $7\pi/6$. ۳۵. $3\pi/4$

برداری به اندازه ۴ بیابید که با محور x مثبت زاویه داده شده را بسازد.

۳۶. $3\pi/2$ ✓ . ۳۷. $\arctan \frac{3}{4}$ ✓ . ۳۸. $-\pi/4$

۳۹. ✓ فرض کنید $a = (7, -1), b = (13, 2), c = (4, 5)$. بردار x را طوری بیابید که $a + b + x = 3c - x$

$x = 3c - x$

۴۰. با شروع از فرمول (۸)، تعویضپذیری و شرکتپذیری جمع برداری را به طور جبری ثابت کنید.

۴۱. فرض کنید a و b بردارهای موضع دو نقطه A و B نسبت به مبدأ O باشند. نشان

دهید که نقطه پایان P بردار $(1-t)a + tb$ ($0 \leq t \leq 1$) پاره خط AB را به نسبت $t:(1-t)$ تقسیم می‌کند. و بخصوص، نقطه میانی AB دارای بردار موضع $\frac{1}{2}(a+b)$ می‌باشد.

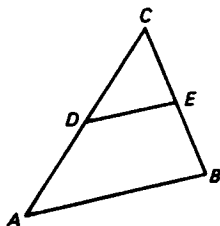
۴۲. چه وقت نامساوی مثلثی (۳) به صورت تساوی درمی‌آید؟ (فرض کنید $a \neq 0, b \neq 0$).

۴۳. نامساوی $\|a-b\| \geq \|a\| - \|b\|$ را به ازای بردارهای دلخواه a و b ثابت کنید.

به کمک بردارها ثابت کنید که

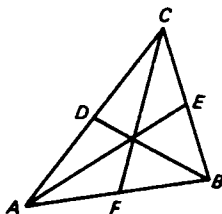
۴۴. اقطار یک متوازی‌الاضلاع یکدیگر را نصف می‌کنند.

۴۵. پاره‌خط‌واصل بین نقاط میانی دو ضلع یک مثلث نصف ضلع سوم و موازی آن است (ر.ک. شکل ۱۶)



شکل ۱۶

۴۶. میانه‌های یک مثلث در نقطه‌ای متقاطعند که روی هر یک در دوسوم از رأس واقع است (ر.ک. شکل ۱۷)



شکل ۱۷

راهنمایی. از مسئله ۴۱ استفاده کنید.

۴۷. نشان دهید که بردارهای $e_1 = (1, 1)$ و $e_2 = (1, 2)$ یک پایه غیرمتعامد تشکیل می‌دهند.

بردار $a = (-3, 5)$ را نسبت به e_1 و e_2 بسط دهید.

۴۸. هر یک از بردارهای $c = (7, -4)$, $b = (-2, 1)$, $a = (3, -2)$ را به صورت ترکیبی خطی

از دو تای دیگر بیان نمایید.

۴۹. تمام بردارهایی را بیابید که با بردار $2i + j$ پایه متعامد تشکیل دهند.

۵۰. فرض کنید $c = (-1, 7)$, $b = (1, -2)$, $a = (3, -1)$. بردار $a + b + c$ را به صورت ترکیبی

خطی از a و b بیان نمایید.

۵۱. ناخدای یک قایق ماهیگیری، که با سرعت ۱۰ گره به شرق می‌رود، درمی‌یابد که ظاهراً

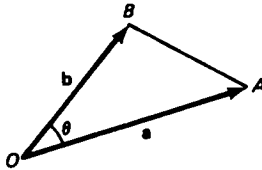
باد مستقیماً "از شمال به جنوب" می‌وزد. وقتی سرعت قایق دوبرابر شود، ظاهراً

از شمال شرقی می‌وزد. سرعت واقعی باد چقدر است؟

۵۲. هواپیمایی با سرعت 240 km/hr در بادی با سرعت 60 km/hr که مستقیماً " از شرق به غرب می‌وزد به سوی شمال در حال پرواز است. سرعت هواپیما نسبت به هوا و جهت این سرعت را پیدا نمایید.

۲.۱۱ حاصل ضرب نقطه‌ای

مفهوم " حاصل ضرب نقطه‌ای " دوبردار در مسئله هندسی یافتن مؤلفه یک بردار در امتداد برداری دیگر و نیز در مسئله فیزیکی یافتن کار انجام شده به وسیله نیرویی که در جهت حرکت یک جسم بر آن اثر نمی‌کند ظاهر می‌شود (هر دو مسئله در آخر این بخش حل خواهند شد). برای تعریف حاصل ضرب نقطه‌ای دو بردار، لازم است زاویه بین آنها را بدانیم. فرض کنیم دوبردار ناصغر \mathbf{a} و \mathbf{b} طوری قرار داشته باشند که نقاط شروعشان O بوده و، مثل شکل ۱۸، $\mathbf{a} = \overrightarrow{OA}$ $\mathbf{b} = \overrightarrow{OB}$.



زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} مساوی θ است.

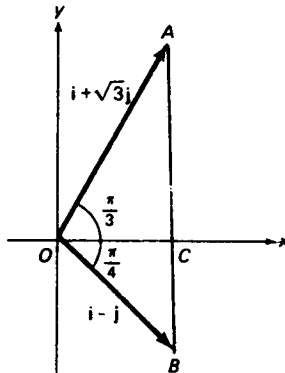
شکل ۱۸

در این صورت، منظور از زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} (یا هر ترتیب) یعنی زاویه θ در رأس O مثلث AOB است. اگر \mathbf{a} و \mathbf{b} موازی باشند، یعنی $\mathbf{a} = p\mathbf{b}$ که در آن p اسکالر است، مثلث " فرو می‌ریزد"، و در این حالت تعریف می‌کنیم $\theta = 0$ اگر $p > 0$ و $\theta = \pi$ اگر $p < 0$. توجه کنید که θ همواره در بازه $0 \leq \theta \leq \pi$ قرار دارد.

مثال ۱. زاویه بین بردارهای $\mathbf{a} = \mathbf{i} + \sqrt{3}\mathbf{j}$ و $\mathbf{b} = \mathbf{i} - \mathbf{j}$ را بیابید.

حل. با توجه به شکل ۱۹، معلوم می‌شود که زاویه AOC مساوی است با $\arctan \sqrt{3} = \pi/3$ ، ولی زاویه BOC برابر است با $\arctan 1 = \pi/4$. لذا، زاویه AOB بین \mathbf{a} و \mathbf{b} مجموع زیر می‌باشد:

$$\frac{\pi}{3} + \frac{\pi}{4} = \frac{7\pi}{12} = 105^\circ.$$



شکل ۱۹

تعریف حاصل ضرب نقطه‌ای. اکنون حاصل ضرب نقطه‌ای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ دو بردار \mathbf{a} و \mathbf{b} را با فرمول

$$(1) \quad \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos \theta$$

تعریف می‌کنیم، که در آن θ زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} است. هرگاه $\mathbf{a} = \mathbf{0}$ یا $\mathbf{b} = \mathbf{0}$ ، آنگاه θ تعریف نشده است، و طبق تعریف قرار می‌دهیم $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$. حاصل ضرب نقطه‌ای، که به خاطر آمدن نقطه در عبارت $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ این نام را یافته است، حاصل ضرب اسکالر نیز خوانده می‌شود، زیرا $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ یک عدد یعنی یک اسکالر می‌باشد^۱. از تعریف (۱) فوراً معلوم می‌شود که حاصل ضرب نقطه‌ای تعویض‌پذیر است:

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a}.$$

زاویه بین یک بردار با خودش صفر است. لذا،

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = |\mathbf{a}| |\mathbf{a}| \cos 0 = |\mathbf{a}|^2.$$

بخصوص، $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = 0$ اگر و فقط اگر $|\mathbf{a}| = 0$ ؛ یعنی، اگر و فقط اگر $\mathbf{a} = \mathbf{0}$. حاصل ضرب نقطه‌ای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ مساوی صفر است اگر و فقط اگر \mathbf{a} بر \mathbf{b} عمود باشد، که نوشته می‌شود $\mathbf{a} \perp \mathbf{b}$ ، و بردار صفر بر هر بردار عمود فرض می‌شود. در واقع، فرمول

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos \theta = 0 \quad (0 \leq \theta \leq \pi)$$

برقرار است اگر و فقط اگر $\cos \theta = 0$ ؛ و در نتیجه، $\theta = \pi/2$ ، یا دست‌کم یکی از بردارهای \mathbf{a} و \mathbf{b} صفر باشد؛ لذا، در هر حالت، $\mathbf{a} \perp \mathbf{b}$.

۱. در بخش ۳.۱۲ نوع دیگری از حاصل ضرب دو بردار \mathbf{a} و \mathbf{b} معرفی می‌شود، که به جای اسکالر بودن بردار است و به جای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ به صورت $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ نوشته می‌شود.

شکل مولفهای حاصل ضرب نقطه‌ای. حال برای حاصل ضرب نقطه‌ای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ عبارتی برحسب مولفه‌های \mathbf{a} و \mathbf{b} نسبت به بردارهای پایه $\mathbf{i} = (1, 0)$ و $\mathbf{j} = (0, 1)$ پیدا می‌کنیم.

قضیه ۱ (شکل مولفهای حاصل ضرب نقطه‌ای). هرگاه $\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}$ و $\mathbf{b} = \beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j}$ یا معادلاً $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2)$ و $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2)$ ، آنگاه

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2. \quad (2)$$

برهان. فرض کنیم

$$\mathbf{c} = \mathbf{a} - \mathbf{b} = (\alpha_1 - \beta_1) \mathbf{i} + (\alpha_2 - \beta_2) \mathbf{j}.$$

با اعمال قانون کسینوسها (قضیه ۲، صفحه ۹۲) بر مثلث شکل ۲۰ به اضلاع \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و \mathbf{c} ، به دست می‌آوریم

$$|\mathbf{c}|^2 = |\mathbf{a}|^2 + |\mathbf{b}|^2 - 2|\mathbf{a}||\mathbf{b}| \cos \theta.$$



شکل ۲۰

که در آن θ زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} است. بنابراین،

$$|\mathbf{c}|^2 = |\mathbf{a}|^2 + |\mathbf{b}|^2 - 2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b},$$

در نتیجه،

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \frac{1}{2} (|\mathbf{a}|^2 + |\mathbf{b}|^2 - |\mathbf{c}|^2). \quad (3)$$

ولی

$$|\mathbf{a}|^2 = \alpha_1^2 + \alpha_2^2, \quad |\mathbf{b}|^2 = \beta_1^2 + \beta_2^2,$$

$$|\mathbf{c}|^2 = (\alpha_1 - \beta_1)^2 + (\alpha_2 - \beta_2)^2 = \alpha_1^2 - 2\alpha_1\beta_1 + \beta_1^2 + \alpha_2^2 - 2\alpha_2\beta_2 + \beta_2^2,$$

و با گذاردن این عبارات در (۳) به جای $|\mathbf{a}|^2$ ، $|\mathbf{b}|^2$ ، و $|\mathbf{c}|^2$ ، فوراً (۲) به دست خواهد آمد.

نتیجه. هرگاه p و q اسکالر باشند، آنگاه به ازای بردارهای دلخواه \mathbf{a} و \mathbf{b} ،

$$(p\mathbf{a}) \cdot (q\mathbf{b}) = pq(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \quad (4)$$

حاصل ضرب نقطه‌ای در قوانین پخشپذیری

$$(۵) \quad \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c},$$

$$(۵') \quad (\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = \mathbf{a} \cdot \mathbf{c} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{c}$$

به ازای بردارهای دلخواه \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، \mathbf{c} و نیز صدق می‌کنند.

برهان . فرض کنیم

$$\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}, \quad \mathbf{b} = \beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j}, \quad \mathbf{c} = \gamma_1 \mathbf{i} + \gamma_2 \mathbf{j}$$

(γ گامای کوچک یونانی است) . در این صورت ،

$$p\mathbf{a} = p\alpha_1 \mathbf{i} + p\alpha_2 \mathbf{j}, \quad q\mathbf{b} = q\beta_1 \mathbf{i} + q\beta_2 \mathbf{j},$$

و

$$\mathbf{b} + \mathbf{c} = (\beta_1 + \gamma_1)\mathbf{i} + (\beta_2 + \gamma_2)\mathbf{j}.$$

لذا ،

$$(p\mathbf{a}) \cdot (q\mathbf{b}) = (p\alpha_1)(q\beta_1) + (p\alpha_2)(q\beta_2) = pq(\alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2) = pq(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}),$$

که (۴) را ثابت می‌کند . همچنین ،

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \alpha_1(\beta_1 + \gamma_1) + \alpha_2(\beta_2 + \gamma_2) = \alpha_1\beta_1 + \alpha_1\gamma_1 + \alpha_2\beta_2 + \alpha_2\gamma_2,$$

ولی

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c} = (\alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2) + (\alpha_1\gamma_1 + \alpha_2\gamma_2),$$

که (۵) را ثابت خواهد کرد ، زیرا طرفهای راست این دو فرمول مساوی می‌باشند . بالاخره برای اثبات (۵') ، از (۵) و تعویضپذیری حاصل‌ضرب نقطه‌ای استفاده می‌کنیم :

$$(\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = \mathbf{c} \cdot (\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \mathbf{c} \cdot \mathbf{a} + \mathbf{c} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{a} \cdot \mathbf{c} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{c}.$$

مثال ۲ . بنا بر فرمول (۲) ، حاصل‌ضرب نقطه‌ای بردارهای $\mathbf{a} = (2, 5)$ و $\mathbf{b} = (4, -1)$ عبارت

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 2(4) + 5(-1) = 8 - 5 = 3$$

مثال ۳ . با استفاده از قوانین پخشپذیری (۵) و (۵') ، معلوم می‌شود که به ازای بردارهای

دلخواه \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، \mathbf{c} ، \mathbf{d} ،

$$(\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{c} + \mathbf{d}) = \mathbf{a} \cdot (\mathbf{c} + \mathbf{d}) + \mathbf{b} \cdot (\mathbf{c} + \mathbf{d}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{c} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{d} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{c} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{d}$$

بخصوص ،

$$\begin{aligned} |\mathbf{a} + \mathbf{b}|^2 &= (\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{a} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{b} \\ &= |\mathbf{a}|^2 + 2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + |\mathbf{b}|^2. \end{aligned}$$

در اینجا $2\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ یعنی $2(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$ و، به طور کلی، $p\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ یعنی $p(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$.

به ازای بردارهای یکه $\mathbf{i} = (1, 0)$ و $\mathbf{j} = (0, 1)$ داریم

$$\mathbf{i} \cdot \mathbf{i} = 1(1) + 0(0) = 1, \quad \mathbf{i} \cdot \mathbf{j} = 1(0) + 0(1) = 0, \quad \mathbf{j} \cdot \mathbf{j} = 0(0) + 1(1) = 1,$$

یا، به طور فشرده تر،

$$\mathbf{i} \cdot \mathbf{i} = 1, \quad \mathbf{i} \cdot \mathbf{j} = \mathbf{j} \cdot \mathbf{i} = 0 \quad \mathbf{j} \cdot \mathbf{j} = 1.$$

این فرمولهای اساسی را باید حفظ کرد. با استفاده از آنها معلوم می شود که هرگاه

$\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}$ ، آنگاه

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{i} = (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}) \cdot \mathbf{i} = \alpha_1 \mathbf{i} \cdot \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} \cdot \mathbf{i} = \alpha_1,$$

و به همین نحو،

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{j} = (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}) \cdot \mathbf{j} = \alpha_1 \mathbf{i} \cdot \mathbf{j} + \alpha_2 \mathbf{j} \cdot \mathbf{j} = \alpha_2.$$

مثال ۴. بردارهای $\mathbf{a} = 3\mathbf{i} + \mathbf{j}$ و $\mathbf{b} = -2\mathbf{i} + t\mathbf{j}$ به ازای چه مقدار از پارامتر t موازیند؟

برهم عمودند؟

حل. بردارهای \mathbf{a} و \mathbf{b} موازی (یا همخط) اند اگر و فقط اگر به ازای اسکالر ناصفری چون

$\mathbf{a} = p\mathbf{b}$ ، یعنی $\mathbf{a} = p(-2\mathbf{i} + t\mathbf{j})$ ، با گرفتن مؤلفه و حل دستگاه معادلات

حاصل $p = 1$ ، $2p = 3$ ، معلوم می شود که $t = 1/p = -\frac{3}{2}$ ، $p = -\frac{3}{2}$. بردارها برهم

عمودند اگر و فقط اگر $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$ ، یعنی $(3\mathbf{i} + \mathbf{j}) \cdot (-2\mathbf{i} + t\mathbf{j}) = -6 + t = 0$ ، یا $t = 6$.

فرض کنیم θ زاویه بین بردارهای ناصفر $\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j}$ و $\mathbf{b} = \beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j}$ باشد. پس

از تعریف (۱) حاصل ضرب نقطه‌ای نتیجه می شود که

$$(۶) \quad \cos \theta = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|}$$

اما $|\cos \theta| \leq 1$ ؛ و در نتیجه.

$$\left| \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|} \right| \leq 1,$$

یا معادلاً"

$$(۷) \quad |\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}| \leq |\mathbf{a}| |\mathbf{b}|.$$

فرمولهای (۶) و (۷) برحسب مؤلفه‌های \mathbf{a} و \mathbf{b} خواهند شد

$$(۶') \quad \cos \theta = \frac{\alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2}{\sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2} \sqrt{\beta_1^2 + \beta_2^2}}$$

$$(۷') \quad |\alpha_1\beta_1 + \alpha_2\beta_2| \leq \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2} \sqrt{\beta_1^2 + \beta_2^2}.$$

نامساوی (۷') حالت خاصی از نامساوی کوشی - شوارتز^۱ است (ر.ک. مسئله ۴۷). توجه کنید که در (۷) تساوی برقرار است اگر و فقط اگر $\cos \theta = \pm 1$ ، یعنی، اگر و فقط اگر $\theta = 0$ یا $\theta = \pi$ ؛ در این حالت \mathbf{a} و \mathbf{b} موازی و همجهت‌اند اگر $\theta = 0$ و مختلف‌الجهت‌اند اگر $\theta = \pi$. همچنین، توجه کنید که زاویه θ حاده است ($0 < \theta < \pi/2$) اگر $0 < \cos \theta < 1$ و منفرجه است ($\pi/2 < \theta < \pi$) اگر $-1 < \cos \theta < 0$.

مثال ۵. زاویه θ بین بردارهای $\mathbf{a} = \mathbf{i} - \mathbf{j}$ و $\mathbf{b} = 2\mathbf{i} + \mathbf{j}$ را بیابید.

حل. در اینجا داریم

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 1(2) - 1(1) = 1, \quad |\mathbf{a}| = \sqrt{1^2 + (-1)^2} = \sqrt{2},$$

$$|\mathbf{b}| = \sqrt{2^2 + 1^2} = \sqrt{5}.$$

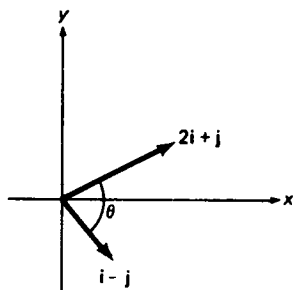
بنابراین، طبق (۶)،

$$\cos \theta = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}||\mathbf{b}|} = \frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{5}} = \frac{1}{\sqrt{10}},$$

که ایجاب می‌کند که

$$\theta = \arccos \frac{1}{\sqrt{10}} \approx 71.6^\circ$$

(ر.ک. شکل ۲۱).



شکل ۲۱

تصویر یک بردار روی دیگری. فرض کنیم \mathbf{a} و \mathbf{b} دو بردار ناصفر باشند. در این صورت، منظور از مؤلفه \mathbf{a} در امتداد \mathbf{b} ، که به صورت $\text{comp}_b \mathbf{a}$ نوشته می‌شود، یعنی اسکالری که مساوی حاصل ضرب نقطه‌ای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{u}_b$ است، که در آن بردار یکه‌ای در جهت \mathbf{b} می‌باشد. چون

$$\mathbf{u}_b = \frac{\mathbf{b}}{|\mathbf{b}|},$$

داریم

$$\text{comp}_b \mathbf{a} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{b}|},$$

یا معادلاً

$$\text{comp}_b \mathbf{a} = |\mathbf{a}| \cos \theta,$$

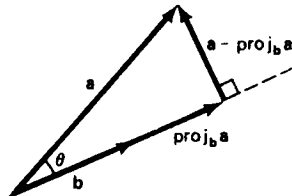
که در آن θ زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} می‌باشد. منظور از تصویر \mathbf{a} روی \mathbf{b} ، که با $\text{proj}_b \mathbf{a}$ نموده می‌شود، یعنی برداری با اندازه $\text{comp}_b \mathbf{a}$ و موازی \mathbf{b} ، یعنی،

$$\text{proj}_b \mathbf{a} = (\text{comp}_b \mathbf{a}) \mathbf{u}_b.$$

می‌توان برحسب حاصل ضرب نقطه‌ای نوشت

$$\text{proj}_b \mathbf{a} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{b}|} \mathbf{u}_b = \frac{(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \mathbf{b}}{|\mathbf{b}|^2}.$$

در شکل ۲۲، $\text{proj}_b \mathbf{a}$ تعبیر هندسی شده است. توجه کنید که اگر نقاط شروع \mathbf{a} و \mathbf{b} یکی باشند، نقطه پایان $\text{proj}_b \mathbf{a}$ پای عمود وارد از نقطه پایان \mathbf{a} به خط شامل \mathbf{b} است. پس نتیجه می‌شود که بردار $\mathbf{a} - \text{proj}_b \mathbf{a}$ ، طبق شکل، بر \mathbf{b} عمود می‌باشد.



تجزیه \mathbf{a} به مؤلفه‌ها در امتداد \mathbf{b} و عمود بر \mathbf{b}

شکل ۲۲

لذا، \mathbf{a} را می‌توان به صورت مجموع بردار $\text{proj}_b \mathbf{a}$ موازی \mathbf{b} و بردار $\mathbf{a} - \text{proj}_b \mathbf{a}$ عمود

بر \mathbf{b} نمایش داد. این بردارها به مؤلفه برداری \mathbf{a} در امتداد \mathbf{b} (یا موازی \mathbf{b}) و مؤلفه برداری \mathbf{a} متعامد به \mathbf{b} ("متعامد" مترادف " عمود برهم " است) نیز شهرت دارند .

مثال ۶. $\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ و $\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ را در صورتی بیابید که $\mathbf{a} = 3\mathbf{i} + 2\mathbf{j}$ و $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 5\mathbf{i} - \mathbf{j}$ را به صورت مجموعی از یک بردار موازی \mathbf{b} و یک بردار متعامد به \mathbf{b} نمایش دهید .

حل . چون

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 3(5) + 2(-1) = 13, \quad |\mathbf{b}| = \sqrt{5^2 + (-1)^2} = \sqrt{26},$$

داریم

$$\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{b}|} = \frac{13}{\sqrt{26}},$$

$$\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = (\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}) \mathbf{u}_{\mathbf{b}} = \frac{13}{\sqrt{26}} \frac{5\mathbf{i} - \mathbf{j}}{\sqrt{26}} = \frac{5}{2} \mathbf{i} - \frac{1}{2} \mathbf{j}.$$

بردار

$$\mathbf{a} - \text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = (3\mathbf{i} + 2\mathbf{j}) - \left(\frac{5}{2} \mathbf{i} - \frac{1}{2} \mathbf{j} \right) = \frac{1}{2} \mathbf{i} + \frac{5}{2} \mathbf{j}$$

متعامد به \mathbf{a} است . لذا ، نمایش \mathbf{a} به صورت مجموع برداری موازی \mathbf{b} و برداری متعامد به \mathbf{b} عبارت است از

$$\mathbf{a} = \left(\frac{5}{2} \mathbf{i} - \frac{1}{2} \mathbf{j} \right) + \left(\frac{1}{2} \mathbf{i} + \frac{5}{2} \mathbf{j} \right).$$

کار به عنوان حاصل ضرب نقطه‌ای . فرض کنیم جسمی تحت اثر نیروی ثابت F که در امتداد خط حرکت اثر می‌کند مسافت d را طی کرده باشد . همانطور که از مثال ۵ ، صفحه ۴۳۰ ، می‌دانیم ، کار این نیرو از فرمول زیر به دست می‌آید :

$$(۸) \quad W = Fd.$$

برای تعمیم این فرمول به حالتی که \mathbf{F} بردار ثابتی است که کلاً " در امتداد حرکت اثر نمی‌کند ، به صورت زیر استدلال می‌کنیم . فرض کنیم تغییر مکان جسم بردار \mathbf{d} بوده ، و θ زاویه بین \mathbf{F} و \mathbf{d} باشد . همچنین ،

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}_{\parallel} + \mathbf{F}_{\perp},$$

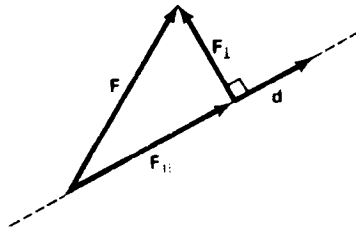
که در آن

$$\mathbf{F}_{||} = \text{proj}_{\mathbf{d}} \mathbf{F} = \frac{(\mathbf{F} \cdot \mathbf{d})\mathbf{d}}{|\mathbf{d}|^2}$$

مؤلفه برداری \mathbf{F} موازی \mathbf{d} بوده و

$$\mathbf{F}_{\perp} = \mathbf{F} - \text{proj}_{\mathbf{d}} \mathbf{F}$$

مؤلفه برداری \mathbf{F} متعامد به \mathbf{d} است (ر.ک. شکل ۲۳). مؤلفه \mathbf{F}_{\perp} حرکتی در امتداد \mathbf{d} تولید نمی‌کند؛ و در نتیجه، از دیدگاه حرکت در امتداد \mathbf{d} ، نیروی \mathbf{F} را می‌توان با $\mathbf{F}_{||}$ عوض کرد.



شکل ۲۳

لذا، تمام کار به وسیله $\mathbf{F}_{||}$ انجام شده است؛ در نتیجه، بنابر فرمول (۸)،

$$W = \begin{cases} |\mathbf{F}_{||}| |\mathbf{d}| & \text{اگر } 0 \leq \theta \leq \pi/2 \\ -|\mathbf{F}_{||}| |\mathbf{d}| & \text{اگر } \pi/2 < \theta \leq \pi \end{cases}$$

اما

$$\begin{aligned} |\mathbf{F}_{||}| |\mathbf{d}| &= \frac{|\mathbf{F} \cdot \mathbf{d}| |\mathbf{d}|}{|\mathbf{d}|^2} |\mathbf{d}| = |\mathbf{F} \cdot \mathbf{d}| \\ &= \begin{cases} \mathbf{F} \cdot \mathbf{d} & \text{اگر } 0 \leq \theta \leq \pi/2 \\ -\mathbf{F} \cdot \mathbf{d} & \text{اگر } \pi/2 < \theta \leq \pi \end{cases} \end{aligned}$$

و در نتیجه،

(۸')

$$W = \mathbf{F} \cdot \mathbf{d}$$

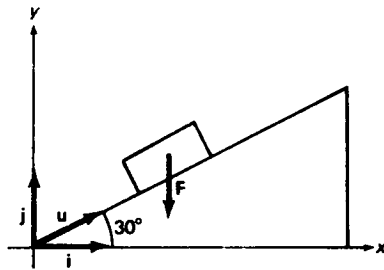
لذا، کار حاصل ضرب نقطه‌ای نیروی \mathbf{F} و تغییر مکان \mathbf{d} است.

در اینجا فرض است که \mathbf{F} ثابت بوده و تغییر مکان مستقیم‌الخط است. در غیر این صورت، تعریف کار نیاز به مفهوم جدید "انتگرال خط" دارد، که در بخش ۱۰.۱۵ معرفی خواهد شد.

مثال ۷. یک قطعه الوار به وزن 4 lb از یک سطح شیب‌دار بدون اصطکاک که با افق زاویه 30°

می‌سازد به بالا برده می‌شود. چقدر کار در مقابل شغل انجام دهیم تا الوار 5 ft بالا رود؟

حل. همانند شکل ۲۴، بردارهای یکه i و j را در جهات افقی و قائم معرفی می‌کنیم. در



شکل ۲۴

این صورت، بردار یکه در جهت تغییر مکان $u = \cos 30^\circ i + \sin 30^\circ j$ می‌باشد. نیروی شغل قائم و روبه پایین اثر کرده و با اندازه 4 lb است. در نتیجه، $F = -4j$ ، و بردار تغییر مکان نظیر به بالا بردن الوار به اندازه 5 ft عبارت است از $d = 5u$. لذا، در این تغییر مکان، کار انجام شده توسط شغل مساوی است با

$$F \cdot d = (-4j) \cdot 5u = -20j \cdot (\cos 30^\circ i + \sin 30^\circ j) \\ = -20 \sin 30^\circ = -10 \text{ ft-lb},$$

و کار انجام شده در مقابل شغل برابر است با 10 ft-lb .

مسائل

حاصل ضرب نقطه‌ای $a \cdot b$ بردارهای داده شده و نیز زاویه بین بردارها را بیابید.

۱. $a = (-2, 1), b = (3, 6)$ ✓

۲. $a = (1, 1), b = (-2, -2)$ ✓

۳. $a = (1, 1), b = (1, 0)$ ✓

۴. $a = (3, 4), b = (6, -8)$ ✓

۵. $a = -i - j, b = 2i$ ✓

۶. $a = 16i, b = -19j$ ✓

۷. $a = 12i + 5j, b = 4i + 3j$ ✓

۸. $a = 7i - 24j, b = -3i + j$ ✓

کمیت زیر را با فرض اینکه زاویه بین بردارهای a و b مساوی $2\pi/3$ بوده و $|a| = 3, |b| = 4$ پیدا نمایید.

۱۰. $|a - b|^2$ ✓

۹. $a \cdot b$ ✓

۱۲. $(3a - 2b) \cdot (a + 2b)$ ✓

۱۱. $|3a + 2b|^2$ ✓

۱۳. آیا $a \cdot b = a \cdot c$ که در آن $a \neq 0$ تساوی $b = c$ را ایجاب می‌کند؟ جواب خود را توضیح دهید.

۱۴. نشان دهید که $(a \cdot b)c - a(b \cdot c)$ متعامد به b است.

۱۵. فرض کنید a, b, c بردارهای یک‌کاه باشند که $a \cdot b + b \cdot c + c \cdot a = 0$ و $a + b + c = 0$ را بیابید.

۱۶. چه وقت فرمول $(a \cdot b)c = a(b \cdot c)$ به ازای بردارهای ناصفر a, b, c برقرارند؟

✓ ۱۷. زوایای مثلث به رئوس $A = (1, 0)$ ، $B = (1, 3)$ ، و $C = (2, 1)$ را بیابید.

۱۸. مثال ۱ را با فرمول (۶) امتحان کنید.

۱۹. نشان دهید که بردار $v = |b|a + |a|b$ زاویه بین a و b را نصف می‌کند.

۲۰. نشان دهید که بردارهای $v = |b|a + |a|b$ و $w = |a|b - |b|a$ متعامدند.

دو بردار یک‌کاه بیابید که به بردار داده شده متعامد باشند.

$$4i + 2j \quad ۲۲ \quad -i + 3j \quad ۲۳$$

$$6i - 8j \quad ۲۳ \quad -5i - 12j \quad ۲۴$$

۲۵. دو بردار یک‌کاه بیابید که با بردار $z + 4i$ زاویه $\pi/4$ بسازند.

۲۶. اگر $|a| = 3$ ، $|b| = 5$ ، بردارهای $a + tb$ و $a - tb$ به ازای چه مقادیری از t برهم عمودند؟

۲۷. بردارهای $a = 2i + 3j$ و $b = 4ti - 5j$ به ازای چه مقداری از t موازیند؟ برهم عمودند؟

۲۸. بردارهای $a = -i + 2j$ و $b = 3i + 6tj$ به ازای چه مقداری از t موازیند؟ برهم عمودند؟

۲۹. زاویه بین بردارهای $a = i + tj$ و $b = -i + j + z$ به ازای چه مقادیری از t مساوی $\pi/3$ است؟

فرض کنید a و b بردارهای ناصفری باشند. نشان دهید که

$$|a + b| = |a - b| \quad ۳۰ \quad \text{اگر برهم عمودند}$$

۳۱. زاویه بین بردارهای a و b از $\pi/2$ کوچکتر است اگر

$$|a + b| > |a - b|$$

۳۲. زاویه بین بردارهای a و b از $\pi/2$ بزرگتر است اگر $|a + b| < |a - b|$.

۳۳. تحقیق کنید که به ازای بردارهای دلخواه a و b ، $|a + b|^2 + |a - b|^2 = 2|a|^2 + 2|b|^2$.

۳۴. $|a + b|$ را در صورتی بیابید که $|a| = 11$ ، $|b| = 23$ ، $|a - b| = 30$.

۳۵. نشان دهید که اقطار یک لوزی (متوازی‌الاضلاعی به اضلاع مساوی) برهم عمودند.

۳۶. نامساوی مثلثی $|a + b| \leq |a| + |b|$ را به‌طور جبری ثابت کنید.

$\text{proj}_b a$ ، یعنی مؤلفه برداری a در امتداد b ، را به ازای بردارهای داده شده a و b ،

و نیز مولفه برداری \mathbf{a} متعامد به \mathbf{b} ، را بیابید.

۳۸. $\mathbf{a} = (5, 1), \mathbf{b} = (-2, 10)$ ۳۷. $\mathbf{a} = (3, 2), \mathbf{b} = (-1, -1)$

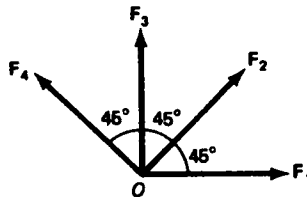
۴۰. $\mathbf{a} = (8, 0), \mathbf{b} = (4, 2)$ ۳۹. $\mathbf{a} = (-4, 7), \mathbf{b} = (3, 6)$

۴۲. $\mathbf{a} = 7\mathbf{i} - \mathbf{j}, \mathbf{b} = \mathbf{i} + \mathbf{j}$ ۴۱. $\mathbf{a} = -\mathbf{i} + 2\mathbf{j}, \mathbf{b} = -3\mathbf{j}$

۴۴. $\mathbf{a} = 6\mathbf{i}, \mathbf{b} = 2\mathbf{i} + 4\mathbf{j}$ ۴۳. $\mathbf{a} = 2\mathbf{i} + 5\mathbf{j}, \mathbf{b} = 4\mathbf{i} - \mathbf{j}$

۴۵. هر یک از نیروهای شکل ۲۵ به اندازه 10 lb بوده و بر نقطه O وارد می‌شوند. اندازه

نیروی برآیند $\mathbf{F} = \mathbf{F}_1 + \mathbf{F}_2 + \mathbf{F}_3 + \mathbf{F}_4$ را بیابید.



شکل ۲۵

۴۶. نامساوی (γ') را مستقیماً، بدون استفاده از بردارها، ثابت کنید.

۴۷. نامساوی کشی - شوارتز کلی

$$\left| \sum_{i=1}^n \alpha_i \beta_i \right| \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n \alpha_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n \beta_i^2}$$

را ثابت کنید، که به ازای اعداد حقیقی دلخواه α_i, β_i ($i = 1, 2, \dots, n$) برقرار است.

۴۸. یک بچه واگنی را با نیروی 50 lb در امتدادی که با افق زاویه 60° می‌سازد به اندازه

12 ft می‌کشد. نیرو چقدر کار انجام داده است؟

۴۹. کار انجام شده توسط نیروی $\mathbf{F} = 2\mathbf{i} - 8\mathbf{j}$ را در صورتی بیابید که جسمی را در امتداد

محور x از نقطه $(-2, 0)$ تا نقطه $(13, 0)$ حرکت داده باشد. در امتداد محور y از

مبداء تا نقطه $(0, -6)$ برده باشد. (نیرو به پیوند و فاصله به فوت است.)

۵۰. اگر جرم 10-kg را از سطح شیب‌دار بدون اصطکاک که با افق زاویه 45° ساخته است به

اندازه 3 m بالا ببریم، چقدر کار در مقابل ثقل انجام داده‌ایم؟ (y ، یعنی شتاب

ثقل، را 9.8 m/sec^2 بگیرید.)

۵۱. جسمی در امتداد یک خط مستقیم از نقطه $(-3, -2)$ تا $(1, 11)$ تحت اثر دو نیروی

$\mathbf{F}_1 = 5\mathbf{i} - 4\mathbf{j}$ و $\mathbf{F}_2 = -7\mathbf{i} + 6\mathbf{j}$ حرکت می‌کند. کار انجام شده توسط این دو نیرو به

طور همزمان را بیابید. (نیرو به دین و فاصله به سانتیمتر است.)

۵۲. با استفاده از بردارها، ثابت کنید ارتفاعات یک مثلث در یک نقطه متقاطع اند.
۵۳. نشان دهید که بردار (A, B) بر خط $Ax + By + C = 0$ عمود است.
۵۴. با استفاده از بردارها، قضیه ۵ در صفحه ۵۵ در مورد فاصله بین نقطه $P_1 = (x_1, y_1)$ و خط $Ax + By + C = 0$ را به طریقی دیگر ثابت کنید.

۳.۱۱ توابع برداری؛ سرعت و بردار یکه مماس

در زبانی که تا بحال به کار برده ایم، تابع قاعده‌ای است که ما را از یک اسکالر، یعنی شناسه، به اسکالر دیگر، یعنی مقدار آن (که منحصرًا با شناسه‌اش معین می‌شود) می‌برد. مثلاً، اگر $f(t) = \cos t$ ، تابع f ، وقتی شناسه‌اش t مساوی $\pi/3$ است، مقدار $\frac{1}{2}$ را به خود می‌گیرد. حال که کمیاتی کلیتر از اسکالرها، یعنی بردارها، معرفی شده‌اند، طبیعی است ببینیم وقتی مقدار یا شناسه یک تابع بردار باشد چه رخ می‌دهد. بحث را با توابع بردار مقدار، یا به طور خلاصه توابع برداری، یعنی توابعی با شناسه اسکالر که مقادیرشان بردارند، آغاز می‌کنیم. مثلاً، تابع برداری

$$f(t) = (\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j}$$

وقتی شناسه t آن اسکالر $\pi/3$ است، مقدار $\frac{1}{2}\mathbf{i} + \frac{1}{2}\sqrt{3}\mathbf{j}$ را دارد. حالت پیچیده " میدان برداری " است؛ یعنی یک تابع برداری از یک شناسه برداری، که بعدها مطرح خواهد شد (ر.ک. فصل ۱۵).

حد یک تابع برداری. حال به حساب دیفرانسیل و انتگرال توابع برداری می‌پردازیم. بحث را با مفهوم حد یک تابع برداری آغاز می‌کنیم. فرض کنیم بردار \mathbf{L} چنان باشد که

$$(1) \quad \lim_{t \rightarrow a} |f(t) - \mathbf{L}| = 0,$$

در آن ملاحظه می‌کنید که $|f(t) - \mathbf{L}|$ یک اسکالر است، که اندازه یک بردار می‌باشد. در این صورت، گوئیم وقتی $t \rightarrow a$ ، $f(t)$ به حد \mathbf{L} نزدیک می‌شود، و می‌نویسیم وقتی $t \rightarrow a$ ، $f(t) \rightarrow \mathbf{L}$ یا

$$\lim_{t \rightarrow a} f(t) = \mathbf{L}.$$

ممکن است حدس زده باشید که تابع برداری f به حد \mathbf{L} نزدیک می‌شود اگر و فقط اگر تک تک مؤلفه‌هایش به مؤلفه‌های \mathbf{L} نزدیک گردند. قضیه زیر دلیل این امر را به شما نشان می‌دهد.

قضیه ۲ (حد یک تابع برداری برحسب مؤلفه‌های آن) . تابع برداری

$$\mathbf{f}(t) = f_1(t)\mathbf{i} + f_2(t)\mathbf{j},$$

که نسبت به بردارهای پایه \mathbf{i} و \mathbf{j} دارای مؤلفه‌های $f_1(t)$ و $f_2(t)$ است، به حد $\mathbf{L} = A\mathbf{i} + B\mathbf{j}$ نزدیک می‌شود اگر و فقط اگر مؤلفه‌هایش به مؤلفه‌های \mathbf{L} نزدیک گردند، یعنی،

$$(۲) \quad \lim_{t \rightarrow a} f_1(t) = A, \quad \lim_{t \rightarrow a} f_2(t) = B.$$

برهان (اختیاری) . ابتدا فرض می‌کنیم وقتی $t \rightarrow a$ ، $\mathbf{f}(t) \rightarrow \mathbf{L}$ یا معادلا " وقتی $t \rightarrow a$ ، $|\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}| \rightarrow 0$. واضح است که

$$\begin{aligned} |f_1(t) - A| &= \sqrt{[f_1(t) - A]^2} \leq \sqrt{[f_1(t) - A]^2 + [f_2(t) - B]^2} = |\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}|, \\ |f_2(t) - B| &= \sqrt{[f_2(t) - B]^2} \leq \sqrt{[f_1(t) - A]^2 + [f_2(t) - B]^2} = |\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}|, \end{aligned}$$

که در آنها از این استفاده شده است که $f_1(t) - A$ و $f_2(t) - B$ مؤلفه‌های $\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}$ می‌باشند. اما طرفهای راست این نامساویها با رفتن $t \rightarrow a$ به 0 نزدیک می‌شوند؛ و در نتیجه، طرفهای چپ نیز چنین می‌کنند، که موجب اثبات (۲) می‌گردد. به عکس، فرض کنیم فرمولهای (۲)، یا معادلا

$$(۲') \quad \lim_{t \rightarrow a} |f_1(t) - A| = 0, \quad \lim_{t \rightarrow a} |f_2(t) - B| = 0,$$

برقرار باشند. بنا بر نامساوی مثلثی برای بردارها (فرمول (۳)، صفحه ۱۰۴۹)، داریم

$$\begin{aligned} |\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}| &= |[f_1(t) - A]\mathbf{i} + [f_2(t) - B]\mathbf{j}| \leq |[f_1(t) - A]\mathbf{i}| + |[f_2(t) - B]\mathbf{j}| \\ &= |f_1(t) - A| |\mathbf{i}| + |f_2(t) - B| |\mathbf{j}| = |f_1(t) - A| + |f_2(t) - B|. \end{aligned}$$

ولی طرف راست این نامساوی، وقتی $t \rightarrow a$ ، به خاطر (۲') به 0 نزدیک می‌شود؛ و در نتیجه، طرف چپ نیز چنین می‌کند. بنابراین، وقتی $t \rightarrow a$ ، $|\mathbf{f}(t) - \mathbf{L}| \rightarrow 0$ ، یعنی، وقتی $t \rightarrow a$ ، $\mathbf{f}(t) \rightarrow \mathbf{L}$.

قضیه ۲ محاسبات مثال زیر را (که در آن حد یک تابع برداری " مؤلفه به مؤلفه " گرفته می‌شود) توجیه خواهد کرد.

مثال ۱. هرگاه

$$\mathbf{f}(t) = (t^2 + 2)\mathbf{i} + (\arctan t)\mathbf{j},$$

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 1} \mathbf{f}(t) &= \left[\lim_{t \rightarrow 1} (t^2 + 2) \right] \mathbf{i} + \left[\lim_{t \rightarrow 1} \arctan t \right] \mathbf{j} \\ &= (1^2 + 2)\mathbf{i} + (\arctan 1)\mathbf{j} = 3\mathbf{i} + \frac{\pi}{4}\mathbf{j}. \end{aligned}$$

مشتقگیری از یک تابع برداری. پیوستگی و مشتقپذیری از توابع برداری همانند توابع اسکالر تعریف می‌شوند. لذا، گوییم تابع برداری $\mathbf{f}(t)$ در a پیوسته است اگر

$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{f}(t) = \mathbf{f}(a)$$

و در a مشتقپذیر است اگر حد

$$(۳) \quad \lim_{t \rightarrow a} \frac{\mathbf{f}(t) - \mathbf{f}(a)}{t - a},$$

یا معادلا"

$$(۳') \quad \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\mathbf{f}(a + \Delta t) - \mathbf{f}(a)}{\Delta t}$$

موجود و متناهی باشد. حد (۳) یا (۳') مشتق $\mathbf{f}(t)$ در a نام دارد و با $\mathbf{f}'(a)$ نموده می‌شود.

از قضیه ۲ معلوم می‌شود که تابع برداری $\mathbf{f}(t) = f_1(t)\mathbf{i} + f_2(t)\mathbf{j}$ در نقطه a پیوسته است اگر و فقط اگر هر دو مؤلفه $f_1(t)$ و $f_2(t)$ در a پیوسته باشند. به همین نحو، با اعمال قضیه ۲ بر مؤلفه‌های

$$\frac{f_1(t) - f_1(a)}{t - a}, \quad \frac{f_2(t) - f_2(a)}{t - a}$$

خارج قسمت تفاضلی (۳)، معلوم می‌شود که

$$\mathbf{f}'(a) = f'_1(a)\mathbf{i} + f'_2(a)\mathbf{j},$$

که در آن پریم مشتقگیری نسبت به t را نشان می‌دهد. لذا، برای یافتن مشتق یک تابع برداری مشتقپذیر $\mathbf{f}(t)$ ، تابعی برداری تشکیل می‌دهیم که مؤلفه‌هایش مشتقات مؤلفه‌های $\mathbf{f}(t)$ می‌باشند. مثل همیشه، پیوستگی یا مشتقپذیری بر بازه I یعنی پیوستگی یا مشتقپذیری در هر نقطه از I . نمادهای دیگر برای مشتق $\mathbf{f}'(t)$ عبارتند از $\mathbf{D}_t \mathbf{f}(t)$ و $d\mathbf{f}(t)/dt$.

مثال ۲. چون e^t و $\ln t$ هر دو بر $I = (0, \infty)$ پیوسته و مشتقپذیرند، تابع برداری

$$\mathbf{f}(t) = (e^t)\mathbf{i} + (\ln t)\mathbf{j}$$

نیز بر I پیوسته و مشتقپذیر، با مشتق

$$\frac{d}{dt} \mathbf{f}(t) = \left(\frac{d}{dt} e^t\right) \mathbf{i} + \left(\frac{d}{dt} \ln t\right) \mathbf{j} = (e^t)\mathbf{i} + \left(\frac{1}{t}\right)\mathbf{j}$$

می باشد.

مثال ۳. فرض کنیم $c(t)$ یک تابع اسکالر و $\mathbf{f}(t)$ یک تابع برداری بوده و هر دو بر بازه I مشتقپذیر باشند. در این صورت،

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} [c(t)\mathbf{f}(t)] &= \frac{d}{dt} [c(t)f_1(t)\mathbf{i} + c(t)f_2(t)\mathbf{j}] \\ &= \frac{dc(t)}{dt} f_1(t)\mathbf{i} + c(t) \frac{df_1(t)}{dt} \mathbf{i} + \frac{dc(t)}{dt} f_2(t)\mathbf{j} + c(t) \frac{df_2(t)}{dt} \mathbf{j}, \end{aligned}$$

و در نتیجه،

$$\frac{d}{dt} [c(t)\mathbf{f}(t)] = \frac{dc(t)}{dt} \mathbf{f}(t) + c(t) \frac{d\mathbf{f}(t)}{dt}.$$

این فرمول در حالت خاص که ثابت $c(t) \equiv c$ به صورت زیر ساده می شود:

$$\frac{d}{dt} [c\mathbf{f}(t)] = c \frac{d\mathbf{f}(t)}{dt}.$$

مثال ۴. فرض کنیم $\mathbf{f}(t)$ و $\mathbf{g}(t)$ دو تابع برداری باشند که هر دو بر بازه I مشتقپذیر بوده و مولفه‌هایشان به ترتیب $f_1(t), f_2(t)$ و $g_1(t), g_2(t)$ باشند. در این صورت، با حذف شناسه‌ها برای سادگی، معلوم می شود که مشتق حاصل ضرب نقطه‌ای $\mathbf{f}(t) \cdot \mathbf{g}(t)$ مساوی است با

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} (\mathbf{f} \cdot \mathbf{g}) &= \frac{d}{dt} (f_1 g_1 + f_2 g_2) = \frac{df_1}{dt} g_1 + f_1 \frac{dg_1}{dt} + \frac{df_2}{dt} g_2 + f_2 \frac{dg_2}{dt} \\ &= \left(\frac{df_1}{dt} \mathbf{i} + \frac{df_2}{dt} \mathbf{j}\right) \cdot (g_1 \mathbf{i} + g_2 \mathbf{j}) + (f_1 \mathbf{i} + f_2 \mathbf{j}) \cdot \left(\frac{dg_1}{dt} \mathbf{i} + \frac{dg_2}{dt} \mathbf{j}\right), \end{aligned}$$

یعنی،

$$(۴) \quad \frac{d}{dt} (\mathbf{f} \cdot \mathbf{g}) = \frac{d\mathbf{f}}{dt} \cdot \mathbf{g} + \mathbf{f} \cdot \frac{d\mathbf{g}}{dt}.$$

به تشابه بین این فرمول و قاعده مشابه آن برای مشتقگیری از حاصل ضرب دو تابع اسکالر

توجه نمایید. با اینحال، حاصل ضربهای طرف راست (۴) حاصل ضرب معمولی نبوده بلکه حاصل ضربهایی نقطه‌ای می‌باشند.

مثال ۵. فرض کنیم $f(t)$ یک تابع برداری با اندازه ثابت ولی جهت متغیر باشد. در این صورت،

$$|f(t)|^2 = f(t) \cdot f(t) = c,$$

که در آن c اسکالر ثابتی است؛ و در نتیجه،

$$\frac{d}{dt} |f(t)|^2 = \frac{d}{dt} c = 0.$$

این را می‌توان به کمک (۴) به صورت زیر نوشت:

$$\frac{d}{dt} |f|^2 = \frac{d}{dt} (f \cdot f) = \frac{df}{dt} \cdot f + f \cdot \frac{df}{dt} = 2f \cdot \frac{df}{dt} = 0$$

(مجدداً " شناسه‌ها را حذف می‌کنیم). بنابراین،

$$f \cdot \frac{df}{dt} = 0,$$

در نتیجه، f به df/dt متعامد می‌باشد. به عبارت دیگر، یک تابع برداری با اندازه ثابت همیشه به مشتق خود متعامد است.

انتگرالگیری از یک تابع برداری. انتگرال معین تابع برداری $f(t) = f_1(t)\mathbf{i} + f_2(t)\mathbf{j}$ با فرمول

$$(5) \quad \int_a^b f(t) dt = \left(\int_a^b f_1(t) dt \right) \mathbf{i} + \left(\int_a^b f_2(t) dt \right) \mathbf{j},$$

یعنی با " مؤلفه به مؤلفه " انتگرالگیری، تعریف می‌شود. اگر تابع $f(t)$ پیوسته باشد، مؤلفه‌هایش نیز چنین‌اند؛ و در نتیجه، هر دو انتگرال سمت راست (۵) وجود دارند، که وجود انتگرال سمت چپ نتیجه می‌شود. اگر انتگرال $f(t)$ را حد مجموع ریمان برداری مناسبی تعریف کنیم، همان فرمول (۵) به دست می‌آید (ر. ک. مسئله ۳۴).

مثال ۶. هرگاه مثل مثال ۲

$$f(t) = (e^t)\mathbf{i} + (\ln t)\mathbf{j} \quad (0 < t < \infty),$$

$$\int_1^2 \mathbf{f}(t) dt = \left(\int_1^2 e^t dt \right) \mathbf{i} + \left(\int_1^2 \ln t dt \right) \mathbf{j}$$

$$= e^t \Big|_1^2 \mathbf{i} + (t \ln t - t) \Big|_1^2 \mathbf{j} = (e^2 - e) \mathbf{i} + (2 \ln 2 - 1) \mathbf{j}.$$

منظور از یک پاد مشتق تابع برداری $\mathbf{f}(t)$ ، که بر بازه I تعریف شده است، یعنی تابعی چون $\mathbf{F}(t)$ که بر I تعریف شده و

$$\frac{d\mathbf{F}(t)}{dt} = \mathbf{f}(t).$$

هرگاه $\mathbf{f}(t) = f_1(t)\mathbf{i} + f_2(t)\mathbf{j}$ و $F_1(t), F_2(t)$ به ترتیب پاد مشتق‌هایی از $f_1(t), f_2(t)$ باشند، آنگاه $\mathbf{F}(t) = F_1(t)\mathbf{i} + F_2(t)\mathbf{j}$ بوضوح یک پاد مشتق $\mathbf{f}(t)$ می‌باشد. از نظیر قضیه راجع به توابع اسکالر (قضیه ۴، صفحه ۳۹۸) فوراً معلوم می‌شود که دو پاد مشتق $\mathbf{f}(t)$ بر بازه I فقط می‌توانند به اندازه بردار ثابتی چون C فرق داشته باشند. پاد مشتق کلی $\mathbf{f}(t)$ ، یعنی $\mathbf{F}(t) + C$ ، انتگرال نامعین $\mathbf{f}(t)$ نام دارد و با $\int \mathbf{f}(t) dt$ ، بدون حدود انتگرالگیری، نموده می‌شود. انتگرالگیری نامعین مولفه به مولفه از $\mathbf{f}(t)$ فوراً نتیجه می‌دهد که

$$\int \mathbf{f}(t) dt = \left(\int f_1(t) dt \right) \mathbf{i} + \left(\int f_2(t) dt \right) \mathbf{j}.$$

البته، مشابه قضیه اساسی حساب دیفرانسیل و انتگرال برای توابع برداری عبارت است از

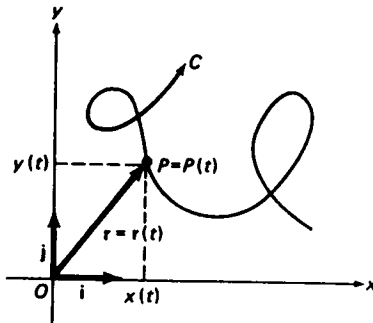
$$\int_a^b \mathbf{f}(t) dt = \mathbf{F}(b) - \mathbf{F}(a) = \mathbf{F}(t) \Big|_a^b$$

مثال ۷. تابع برداری $\mathbf{F}(t) = (\sin t)\mathbf{i} - (\cos t)\mathbf{j} + (3t - 4)\mathbf{j}$ یک پاد مشتق تابع برداری $\mathbf{f}(t) = (\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j}$ بر هر بازه است.

حال از توابع برداری در مطالعه حرکت در صفحه استفاده می‌کنیم. فرض کنیم

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} \quad (I \text{ در } t)$$

یک تابع برداری پیوسته باشد که بر بازه I تعریف شده است، و نقطه شروع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را در مبدأ O صفحه xy ، مثل شکل ۲۶، قراردادیم. در این صورت، نقطه پایان $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ نقطه متغیر $P = P(t) = (x(t), y(t))$ از صفحه است، و $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ بردار موضع (یا بردار شعاعی) $P = P(t)$ نام دارد. (در اینجا از علامت \mathbf{r} به جای \mathbf{f} استفاده می‌کنیم، و این



شکل ۲۶

به خاطر موارد استعمال متعدد آن در فیزیک و ریاضیات کار بسته است. وقتی t افزایش می‌یابد، $P = P(t)$ یک منحنی مسطح به نام نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ ، یعنی منحنی C به معادلات پارامتری

$$(۶) \quad x = x(t), \quad y = y(t) \quad (I \text{ در } t).$$

می‌پیماید. بالاخص گرفتن پارامتر t به عنوان زمان الهام بخش است، و ما این کار را با علم به اینکه این تنها امکان نیست انجام می‌دهیم.

سرعت و تندی. اگر $\mathbf{r}(t)$ مشتقپذیر باشد، مشتق

$$\frac{d\mathbf{r}}{dt} = \frac{dx}{dt} \mathbf{i} + \frac{dy}{dt} \mathbf{j} = x'(t) \mathbf{i} + y'(t) \mathbf{j}$$

میزان تغییر زمانی بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ است که موضع نقطه $P = P(t)$ متغیر را مشخص می‌کند. این کمیت، به خاطر معنی فیزیکی‌اش، به بردار سرعت، یا فقط سرعت، معروف است و با $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ نموده می‌شود. چون $\mathbf{r}(t) = x(t) \mathbf{i} + y(t) \mathbf{j}$ ، داریم

$$\mathbf{v}(t) = \frac{d\mathbf{r}(t)}{dt} = \frac{dx(t)}{dt} \mathbf{i} + \frac{dy(t)}{dt} \mathbf{j},$$

که از آن معلوم می‌شود که $\mathbf{v}(t)$ تعمیم سرعت یک بعدی تعریف شده در بخش ۱۰.۲ به دو بعد می‌باشد.

منظور از تندی نقطه $P = P(t)$ یعنی اندازه بردار سرعت $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ ؛ یعنی،

اسکالر

$$(۷) \quad v = |\mathbf{v}| = \left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right| = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dy}{dt} \right)^2}$$

از حالا به بعد فرض می‌کنیم

$$(۸) \quad \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 \neq 0 \quad (I \text{ در } t)$$

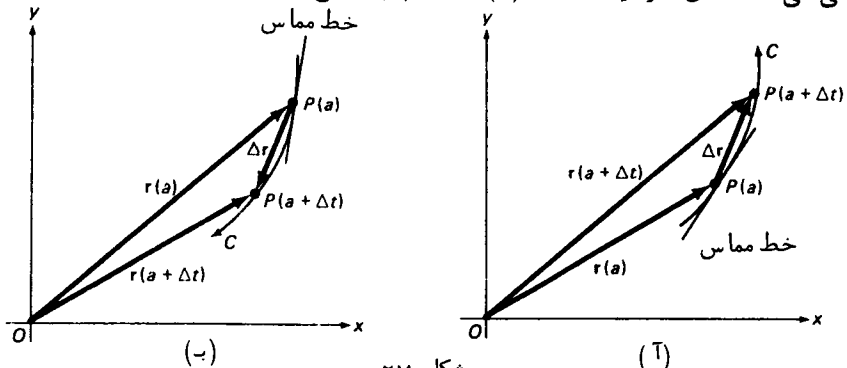
پس نتیجه می‌شود که تندى، و در نتیجه سرعت، نقطه P که منحنی C را می‌پیماید هرگز صفر نیست. در نتیجه، نقطه هیچگاه از حرکت باز نمی‌ماند.

برای تعبیر هندسی سرعت $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ ، فرض کنیم $\phi = \phi(t)$ زاویه از محور x مثبت به \mathbf{v} باشد. این یعنی اگر نقطه شروع بردار \mathbf{v} در مبدا می‌بود، نقطه پایانش به مختصات قطبی $|\mathbf{v}|$ و ϕ می‌شد. (ϕ را با زاویه بین \mathbf{v} و بردار یکه \mathbf{i} ، که برخلاف ϕ به بازه $[0, \pi]$ محدود است، خلط نکنید.) فرض کنید a نقطه‌ای از I بوده، و $x'(a) \neq 0$. در این صورت،

$$\tan \phi = \frac{y'(a)}{x'(a)},$$

زیرا $\mathbf{v}(a) = x'(a)\mathbf{i} + y'(a)\mathbf{j}$. اما، همانند صفحه ۷۳۲، این خارج قسمت درست شیب مماس بر منحنی C به معادلات پارامتری (۶) در نقطه $P(a) = (x(a), y(a))$ است. به علاوه، هرگاه $x'(a) = 0$ ، آنگاه، به خاطر شرط (۸)، $y'(a) \neq 0$ ، و در این صورت $\mathbf{v}(a) = y'(a)\mathbf{j}$. در نتیجه، $\mathbf{v}(a)$ قائم است، ولی مماس بر منحنی C در $P(a)$ نیز قائم می‌باشد (این را با مراجعه به تعریف مماس به عنوان موضع حدی خط قاطع مار بر نقاط $(x(a), y(a))$ و $(x(t), y(t))$ وقتی $a \rightarrow t$ ، نشان دهید). لذا، در هر حال، سرعت $\mathbf{v}(a)$ همواره موازی مماس بر منحنی C در $P(a)$ است. بنابراین، اگر نقطه شروع را در $P(a)$ قرار دهیم، بردار $\mathbf{v}(a)$ همیشه در جهت مماس بر C در $P(a)$ خواهد بود.

در واقع، حتی می‌توان در مورد جهت $\mathbf{v}(a)$ از این صریح‌تر بود. درحقیقت، از دو جهت مخالف بر خط مماس، $\mathbf{v}(a)$ در جهتی اشاره دارد که در آن $P = P(t)$ با افزایش t را طی می‌کند. این امر از شکل ۲۷ (آ) یا ۲۷ (ب) واضح است، که در آن جهت افزایش t



شکل ۲۷

در هر حالت با سر سهم روی خود منحنی C نموده شده است، و بردار خارج قسمت تفاضلی

$$(۹) \quad \frac{\Delta r}{\Delta t} = \frac{r(a + \Delta t) - r(a)}{\Delta t}$$

وقتی $\Delta t \rightarrow 0$ ، حول $P(a)$ چرخیده مآلاً به $v(a)$ نزدیک می‌شود. در هر دو شکل Δt مثبت فرض شده است. در نتیجه، $P(a)$ در امتداد منحنی C ، که در جهت افزایش t پیموده می‌شود، پیش از $P(a + \Delta t)$ می‌آید و اما، اگر Δt منفی باشد، جهت حدی بردار (۹) وقتی $\Delta t \rightarrow 0$ همان جهت به ازای Δt مثبت است، و لولایکه در اینجا $P(a)$ بعد از $P(a + \Delta t)$ بیاید، چرا که اگر Δt منفی باشد، می‌توان (۹) را به شکل معادل زیر نوشت:

$$\frac{\Delta r}{\Delta t} = \frac{r(a + \Delta t) - r(a)}{-|\Delta t|}$$

در نتیجه، $\Delta r/\Delta t$ باز هم در امتداد C در جهت افزایش t اشاره دارد (چرا؟)

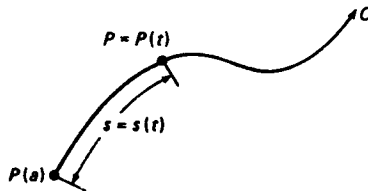
تبصره. اگر a یک نقطه انتهایی I باشد، $x'(a)$ و $y'(a)$ را مشتقات یکطرفه مناسبی می‌گیریم. همچنین، شرط (۸) را ضعیف کرده و می‌خواهیم فقط در نقاط درونی I برقرار باشد. با این کار می‌توان حالاتی را در نظر گرفت که در آنها سرعت اولیه یا نهایی یک حرکت صفر است.

تابع طول قوس. تا اینجا همه چیز خوب پیش رفته است. درک شهودی این را می‌طلبد که تندی نقطه متحرک P در امتداد منحنی C مساوی میزان تغییر زمانی مسافت پیموده شده توسط P در امتداد C باشد که از نقطه ثابتی روی C سنجیده شده است (هرچه باشد، این معنی تندی در حالت خاصی است که C خط مستقیم است). لذا، اینک نشان می‌دهیم که تندی v ، که مساوی اندازه $|v|$ بردار سرعت v تعریف می‌شود، مساوی مشتق ds/dt است، که در آن s طول قوس در امتداد C است. برای این کار، فرض کنیم C نمودار تابع برداری $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j}$ باشد وقتی t روی بازه I تغییر می‌کند، و نیز توابع $x(t)$ و $y(t)$ بر I به‌طور پیوسته مشتق‌پذیر باشند. با انتخاب نقطه ثابت a در I ، تابع طول قوس

$$s = s(t) \quad (t \geq a)$$

را طول قوس C با نقطه شروع ثابت $P(a) = (x(a), y(a))$ و نقطه پایان متغیر $P(t) = (x(t), y(t))$ تعریف می‌کنیم. در شکل ۲۸، $s(t)$ تعبیر هندسی شده است. بنابر فرمول (۲)، صفحه ۷۴۱،

$$(۱۰) \quad s = s(t) = \int_a^t \sqrt{\left(\frac{dx}{du}\right)^2 + \left(\frac{dy}{du}\right)^2} du,$$



تعبیر هندسی تابع طول قوس

شکل ۲۸

که در آن u را متغیر انتگرالگیری گرفته‌ایم تا با حد بالایی انتگرالگیری t خلت نشود. با مشتقگیری از (۱۰) نسبت به t ، به دست می‌آوریم

$$(۱۰) \quad \frac{ds}{dt} = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2}$$

(قضیه ۵ در صفحه ۴۰۵ را به‌کار ببرید)، و از مقایسه این فرمول با (۷) نتیجه مطلوب به دست می‌آید:

$$(۱۱) \quad v = |v| = \frac{ds}{dt}$$

با استفاده از توابع برداری، می‌توان (۱۰) را به شکل فشرده‌

$$s(t) = \int_a^t |\mathbf{r}'(u)| du,$$

یا معادلاً

$$s(t) = \int_a^t |\mathbf{v}(u)| du,$$

نوشت، که از آن برقراری فرمول (۱۱) فوراً مشهود خواهد بود.

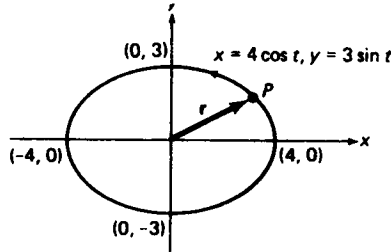
مثال ۸. سرعت و تندی نقطه P به بردار موضع

$$(۱۲) \quad \mathbf{r} = (4 \cos t)\mathbf{i} + (3 \sin t)\mathbf{j} \quad (t \geq 0)$$

را بیابید. چه وقت و کجا تندی ماکزیمم و مینیمم می‌شود؟

حل. وقتی t افزایش می‌یابد، P بیضی به معادله دکارتی $\frac{1}{16}x^2 + \frac{1}{9}y^2 = 1$ را با شروع از نقطه $(4, 0)$ در لحظه $t = 0$ و حرکت در جهت خلاف عقربه‌های ساعت مرتباً می‌پیماید

(ر.ک. شکل ۲۹).



شکل ۲۹

با مشتقگیری از (۱۲)، به دست می‌آوریم

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = (-4 \sin t)\mathbf{i} + (3 \cos t)\mathbf{j}.$$

تندی اندازه \mathbf{v} و مساوی است با

$$v = |\mathbf{v}| = \sqrt{(-4 \sin t)^2 + (3 \cos t)^2} = \sqrt{16 \sin^2 t + 9 \cos^2 t}.$$

چون

$$v^2 = 16 \sin^2 t + 9 \cos^2 t = 7 \sin^2 t + 9(\sin^2 t + \cos^2 t) = 7 \sin^2 t + 9,$$

ماکزیم v^2 مساوی ۱۶ است، و وقتی حاصل می‌شود که $\sin t = \pm 1$ ، $\cos t = 0$ و مینیم ۹ برابر است، و وقتی به دست می‌آید که $\sin t = 0$ ، $\cos t = \pm 1$. لذا، تندی ماکزیم ۴ و در نقاط انتهایی $(0, \pm 3)$ محور اقصر بیضی رخ می‌دهد، و تندی مینیم ۳ و در نقاط انتهایی $(\pm 4, 0)$ محور اطول روی خواهد داد.

تعریف بردار یکه مماس. مثل قبل، فرض کنیم بردار سرعت $\mathbf{v} = d\mathbf{r}/dt$ ناصفر بوده، و نقطه شروع $P = P(t)$ و نقطه پایانش بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ باشد. همچنین، C نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ باشد. در این صورت، $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ مماس بر C در نقطه P بوده و در جهت افزایش t اشاره دارد. با تقسیم بردار \mathbf{v} بر اندازه‌اش، بردار یکه

$$(۱۳) \quad \mathbf{T} = \mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{v}(t)}{|\mathbf{v}(t)|}$$

به دست می‌آید، که مانند خود \mathbf{v} بر C در نقطه P مماس بوده و در جهت افزایش t اشاره دارد. بنابراین، \mathbf{T} بردار یکه مماس بر منحنی C در نقطه P می‌باشد. پس از (۱۳) نتیجه

می شود که

$$\mathbf{T} = \frac{d\mathbf{r}/dt}{|d\mathbf{r}/dt|},$$

ولی می توان فرمول ساده تری برای \mathbf{T} به دست آورد؛ یعنی،

$$(14) \quad \mathbf{T} = \frac{d\mathbf{r}}{ds},$$

و این با توصیف C به وسیله پارامتر طول قوس s انجام می گیرد. به این ترتیب که گوئیم تابع $s = s(t)$ پیوسته و مشتق پذیر است، و صعودی نیز هست، چرا که انتگرالده (۱۰) همواره مثبت است (چرا؟). بنابراین، $s(t)$ دارای تابع معکوس پیوسته و مشتق پذیر $t = t(s)$ با مشتق

$$\frac{dt}{ds} = \frac{1}{ds/dt}$$

است (ر.ک. قضیه ۴، صفحه ۴۶۰). در این صورت، به کمک (۱۱)، داریم

$$\mathbf{T} = \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|} = \frac{d\mathbf{r}/dt}{ds/dt} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} \frac{dt}{ds} = \frac{d\mathbf{r}}{ds},$$

که در آن قاعده زنجیره ای برای توابع برداری (ر.ک. مسئله ۲۱) در آخرین مرحله به کار رفته است، و برهان فرمول (۱۴) کامل خواهد بود.

لذا، بردار یکه مماس \mathbf{T} مشتق بردار موضع \mathbf{r} نسبت به طول قوس s است. فرمول (۱۴) برحسب مؤلفه های x و y بردار موضع \mathbf{r} به شکل زیر خواهد بود:

$$(14') \quad \mathbf{T} = \frac{dx}{ds} \mathbf{i} + \frac{dy}{ds} \mathbf{j}.$$

بخصوص، این ایجاب می کند که

$$\left(\frac{dx}{ds}\right)^2 + \left(\frac{dy}{ds}\right)^2 = 1,$$

زیرا \mathbf{T} بردار یکه می باشد.

تابع مشتق گیری شده در فرمول (۱۴) برحسب تابع اصلی $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ به صورت تابع مرکب $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t(s))$ است، که در آن $t = t(s)$ معکوس تابع طول قوس $s = s(t)$ می باشد. محاسبه صریح تابع $s = s(t)$ اغلب مشکل یا غیرممکن است، ولی این از ارزش توجه به C با پارامتر طول قوس s نخواهد کاست.

مثال ۹. بردار یکه مماس \mathbf{T} را برای نمودار

$$\mathbf{r}(t) = (\cos t + t \sin t)\mathbf{j} + (\sin t - t \cos t)\mathbf{j} \quad (t \geq 0),$$

هم به عنوان تابع $\mathbf{T}(t)$ از پارامتر t و هم تابع $\mathbf{T}(s)$ از طول قوس s که از نقطه $\mathbf{e}(1, 0)$ سنجیده شده پیدا نمایید.

حل. مشتق $\mathbf{r}(t)$ مساوی است با

$$\begin{aligned} \mathbf{r}'(t) &= (-\sin t + \sin t + t \cos t)\mathbf{i} + (\cos t - \cos t + t \sin t)\mathbf{j} \\ &= (t \cos t)\mathbf{i} + (t \sin t)\mathbf{j}, \end{aligned}$$

با اندازه

$$|\mathbf{r}'(t)| = \sqrt{(t \cos t)^2 + (t \sin t)^2} = t,$$

و در نتیجه،

$$\mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = (\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j}.$$

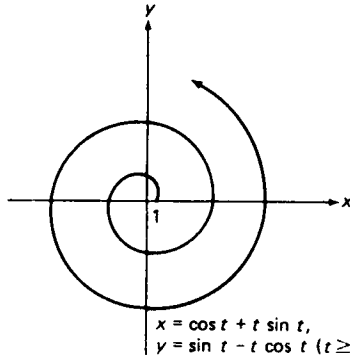
به علاوه،

$$s = s(t) = \int_0^t |\mathbf{r}'(u)| du = \int_0^t u du = \frac{1}{2} t^2,$$

و از اینرو، $t = \sqrt{2s}$ ؛ در نتیجه،

$$\mathbf{T}(s) = (\cos \sqrt{2s})\mathbf{i} + (\sin \sqrt{2s})\mathbf{j}.$$

نمودار تابع $\mathbf{r}(t)$ منحنی مارپیچی است که در شکل ۳۰ نموده شده است.



شکل ۳۰

مسائل

حد داده شده را محاسبه کنید.

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{\sin t}{t} \mathbf{i} - 2e^t \mathbf{j} \right) \quad \cdot 2 \checkmark$$

$$\lim_{t \rightarrow 2} (t^2 \mathbf{i} + t^3 \mathbf{j}) \quad \cdot 1 \checkmark$$

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \left(\frac{\arccos t}{5} \mathbf{i} + \sqrt{t} \mathbf{j} \right) \cdot 4 \checkmark \quad \lim_{t \rightarrow 1} \left(\frac{1}{t^2 + 1} \mathbf{i} + \cos \frac{\pi t}{3} \mathbf{j} \right) \cdot 3 \checkmark$$

$$\lim_{t \rightarrow -1} \left(\frac{t^2 - 1}{t - 1} \mathbf{i} + \frac{t^3 + 1}{t + 1} \mathbf{j} \right) \cdot 6 \checkmark \quad \lim_{t \rightarrow \infty} \left(\frac{2}{\ln t} \mathbf{i} + \frac{1 - t}{1 + t} \mathbf{j} \right) \cdot 5 \checkmark$$

۷. آیا تابع برداری $\mathbf{f}(t) = (\ln t) \mathbf{i} + (\ln(\ln t)) \mathbf{j}$ در $t = 1$ پیوسته است؟

نشان دهید هرگاه وقتی $t \rightarrow a$ ، $\mathbf{f}(t) \rightarrow \mathbf{L}$ و $\mathbf{g}(t) \rightarrow \mathbf{M}$ ، آنگاه

$$\lim_{t \rightarrow a} c \mathbf{f}(t) = c \mathbf{L} \quad (c \text{ اسکالر است}) \quad 8$$

$$\lim_{t \rightarrow a} [\mathbf{f}(t) + \mathbf{g}(t)] = \mathbf{L} + \mathbf{M} \quad 9$$

$$\lim_{t \rightarrow a} [\mathbf{f}(t) \cdot \mathbf{g}(t)] = \mathbf{L} \cdot \mathbf{M} \quad 10$$

$$\lim_{t \rightarrow a} |\mathbf{f}(t)| = |\mathbf{L}| \quad 11$$

از تابع برداری داده شده مشتق بگیرید.

$$(t \ln t) \mathbf{i} + (t^2 e^t) \mathbf{j} \cdot 13 \checkmark \quad (2t^3 - 5) \mathbf{i} + (\sin 2t) \mathbf{j} \cdot 12 \checkmark$$

$$(\sec t) \mathbf{i} - (\sinh t) \mathbf{j} \cdot 15 \checkmark \quad (\tan t) \mathbf{i} + (\ln(\ln t)) \mathbf{j} \cdot 14 \checkmark$$

$$(e^t \sin t) \mathbf{i} + (e^{-t} \cos t) \mathbf{j} \cdot 17 \checkmark \quad (\arctan t) \mathbf{i} + (\cos(\sin t)) \mathbf{j} \cdot 16 \checkmark$$

نشان دهید که

۱۸. مشتق یک تابع برداری ثابت بردار صفر است.

۱۹. هرگاه $\mathbf{f}(t)$ در a مشتقپذیر باشد، آنگاه $\mathbf{f}(t)$ در a پیوسته است.

۲۰. هرگاه $\mathbf{f}(t)$ و $\mathbf{g}(t)$ در a مشتقپذیر با مشتقات $\mathbf{f}'(a)$ و $\mathbf{g}'(a)$ باشند، آنگاه $\mathbf{f}(t) + \mathbf{g}(t)$ در a

مشتقپذیر با مشتق $\mathbf{f}'(a) + \mathbf{g}'(a)$ می باشد.

۲۱. هرگاه $\mathbf{f}(t)$ تابع مشتقپذیری از t بوده و t تابع مشتقپذیری از u باشد، آنگاه

$$\frac{d\mathbf{f}}{du} = \frac{d\mathbf{f}}{dt} \frac{dt}{du} \quad (\text{قاعده زنجیره‌ای برای توابع برداری})$$

مشروط براینکه u چنان باشد که $t(u)$ در قلمرو $\mathbf{f}(t)$ واقع باشد.

پادمشتق $\mathbf{F}(t)$ تابع برداری داده شده $\mathbf{f}(t)$ را طوری بیابید که در شرط تصریح شده صدق کند.

$$\mathbf{f}(t) = 2t^2 \mathbf{i} - t^3 \mathbf{j}, \mathbf{F}(1) = 4 \mathbf{j} \cdot 22 \checkmark$$

$$\mathbf{f}(t) = (\cos t) \mathbf{i} + (e^t) \mathbf{j}, \mathbf{F}(0) = 2 \mathbf{i} + \mathbf{j} \cdot 23 \checkmark$$

$$\mathbf{f}(t) = (2/t) \mathbf{i} + (\ln t) \mathbf{j}, \mathbf{F}(e) = -\mathbf{i} + 3 \mathbf{j} \cdot 24 \checkmark$$

$f(t) = \sec t[(\tan t)\mathbf{i} + (\sec t)\mathbf{j}]$, $F(\pi/3) = \mathbf{0}$. ۲۵ ✓

انتگرال داده شده از یک تابع برداری را محاسبه کنید .

$\int_4^9 \left(\frac{1}{\sqrt{t}} \mathbf{i} + \sqrt{t} \mathbf{j} \right) dt$. ۲۷ ✓ $\int_1^2 (3t\mathbf{i} - 4t^2\mathbf{j}) dt$. ۲۶ ✓

$\int_0^{10} |(\sin t)\mathbf{i} + (\cos t)\mathbf{j}| dt$. ۲۹ ✓ $\int [(t \ln t)\mathbf{i} + (\csc^2 t)\mathbf{j}] di$. ۲۸ ✓

$\int [(\sin^2 t)\mathbf{i} + (\cos^2 t)\mathbf{j}] dt$. ۳۱ ✓ $\int_0^1 (2^t\mathbf{i} + 3^{-t}\mathbf{j}) dt$. ۳۰ ✓

۳۲ . فرض کنید $f(t)$ و $g(t)$ توابعی برداری بوده و هر دو بر $[a, b]$ پیوسته باشند . نشان دهید که

$\int_a^b c f(t) dt = c \int_a^b f(t) dt$ (c یک اسکالر است)

و

$\int_a^b [f(t) + g(t)] dt = \int_a^b f(t) dt + \int_a^b g(t) dt$.

۳۳ . فرض کنید $f(t)$ بر $[a, b]$ پیوسته بوده ، و c بردار ثابتی باشد . نشان دهید که

$\int_a^b c \cdot f(t) dt = c \cdot \int_a^b f(t) dt$.

۳۴ . فرض کنید $a = t_0 < t_1 < \dots < t_{i-1} < t_i < \dots < t_{n-1} < t_n = b$, $\Delta t_i = t_i - t_{i-1}$,

و $\mu = \max\{\Delta t_1, \Delta t_2, \dots, \Delta t_n\}$ نقطه دلخواهی در زیربازه $[t_{i-1}, t_i]$ باشد . نشان

دهید هرگاه $f(t) = (f_1(t), f_2(t))$ تابع برداری پیوسته بر $[a, b]$ بوده و $\int_a^b f(t) dt$ به صورت

$\lim_{\mu \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(p_i) \Delta t_i$ تعریف شده باشد ، آنگاه

$\int_a^b f(t) dt = \left(\int_a^b f_1(t) dt, \int_a^b f_2(t) dt \right)$.

سرعت v و تندى $v = |v|$ نقطه $P = P(t)$ با بردار موضع $r = r(t)$ را بیابید . مسیر

پیموده شده به وسیله P را طوری رسم کنید که جهت افزایش t را نشان دهد .

$r(t) = t\mathbf{i} - 4t\mathbf{j}$. ۳۶ ✓ $r(t) = 3t\mathbf{i} + 2\mathbf{j}$. ۳۵ ✓

$r(t) = e^t\mathbf{i} + e^{2t}\mathbf{j}$. ۳۸ ✓ $r(t) = t^2\mathbf{i} + 2t\mathbf{j}$. ۳۷ ✓

$r(t) = (3 \cosh t)\mathbf{i} + (4 \sinh t)\mathbf{j}$. ۴۰ ✓ $r(t) = (2 \sin t)\mathbf{i} - (\cos t)\mathbf{j}$. ۳۹ ✓

بردار واحد مماس T بر نمودار تابع برداری داده شده $r = r(t)$ را ، هم به صورت تابع $T(t)$

از پارامتر t و هم به صورت تابع $\mathbf{T}(s)$ از طول قوس s که از نقطه با بردار موضع $\mathbf{r}(0)$ سنجیده می‌شود، پیدا نمایید.

$$\mathbf{r}(t) = 6t\mathbf{i} - 8t\mathbf{j} \quad \cdot ۴۲ \checkmark$$

$$\mathbf{r}(t) = 5t\mathbf{i} + t\mathbf{j} \quad \cdot ۴۱ \checkmark$$

$$\mathbf{r}(t) = (4 \sin t)\mathbf{i} + (4 \cos t)\mathbf{j} \quad \cdot ۴۴ \checkmark$$

$$\mathbf{r}(t) = (\cos 3t)\mathbf{i} + (\sin 3t)\mathbf{j} \quad \cdot ۴۳ \checkmark$$

$$\mathbf{r}(t) = (e^t \cos t)\mathbf{i} + (e^t \sin t)\mathbf{j} \quad \cdot ۴۶ \checkmark$$

$$\mathbf{r}(t) = \frac{3}{2}t^2\mathbf{i} + t^3\mathbf{j} \quad (t > 0) \quad \cdot ۴۵ \checkmark$$

۴۷. مسیر پیموده شده توسط نقطه به بردار موضع

$$\mathbf{r}(t) = (4 \cos^3 t)\mathbf{i} + (4 \sin^3 t)\mathbf{j} \quad (t \geq 0)$$

را توصیف کنید. چه وقت و کجا تندی نقطه P ماکزیمم و مینیمم خود را می‌گیرد؟ آیا P هیچگاه از حرکت می‌ایستد؟

۴.۱۱ بردار یکه قائم، انحنا و شتاب

برای مطالعه بیشتر حرکت در صفحه، فرض کنیم بردار موضع

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} \quad (I \text{ در } t),$$

بردار سرعت

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}(t) = \mathbf{r}'(t) = x'(t)\mathbf{i} + y'(t)\mathbf{j},$$

تابع طول قوس

$$(۱) \quad s(t) = \int_a^t |\mathbf{v}(u)| \, du,$$

و بردار یکه مماس

$$\mathbf{T} = \mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{d\mathbf{r}}{ds}$$

همانند بخش پیش باشند. پریم نمایش مشتقگیری نسبت به پارامتر t است، که ما آن را زمان می‌گیریم، و a نقطه ثابتی از بازه I است که تابع برداری $\mathbf{r}(t)$ بر آن تعریف شده است. مثل قبل، فرض می‌کنیم $\mathbf{r}(t)$ بر I مشتقپذیر بوده و در شرط

$$|\mathbf{r}'(t)|^2 = [x'(t)]^2 + [y'(t)]^2 \neq 0$$

در هر نقطه درونی I صدق می‌کند (ر.ک. تبصره صفحه ۱۰۸۰)، ولی علاوه بر این فرض می‌کنیم مشتقات دوم $x''(t)$ و $y''(t)$ بر I موجود و پیوسته باشند. همچنین، به یادمی‌آوریم که فرمول (۱) ایجاب می‌کند که

$$(۲) \quad \frac{ds}{dt} = |\mathbf{v}(t)| = |\mathbf{r}'(t)|.$$

مثل قبل، فرض کنیم $P = P(t) = (x(t), y(t))$ نقطه پایان بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ است که نقطه شروع در میدان O صفحه xy می باشد. در این صورت، با افزایش t ، $P(t)$ نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ ، یعنی منحنی مسطح C به معادلات پارامتری

$$x = x(t), \quad y = y(t) \quad (I \text{ در } t)$$

را می بینیم. نقطه شروع بردار یکه مماس $\mathbf{T} = \mathbf{T}(t)$ نقطه $P(t)$ بوده، و وقتی t افزایش یابد، جهت \mathbf{T} معمولاً از یک نقطه به نقطه دیگر در امتداد C تغییر می کند. لذا، علی رغم اینکه اندازه \mathbf{T} مقدار ثابت ۱ را دارد، مشتق \mathbf{T} نسبت به t عموماً "ناصفر" است. چون داریم $|\mathbf{T}|^2 = \mathbf{T} \cdot \mathbf{T} = 1$

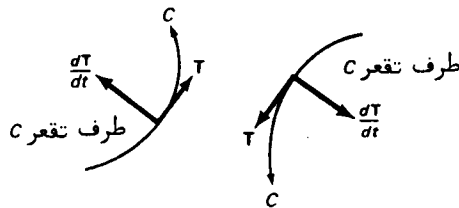
$$\frac{d}{dt}(\mathbf{T} \cdot \mathbf{T}) = \frac{d\mathbf{T}}{dt} \cdot \mathbf{T} + \mathbf{T} \cdot \frac{d\mathbf{T}}{dt} = 2\mathbf{T} \cdot \frac{d\mathbf{T}}{dt} = 0,$$

و در نتیجه،

$$(2) \quad \mathbf{T} \cdot \frac{d\mathbf{T}}{dt} = 0$$

(قس. مثال ۵، صفحه ۱۰۷۵). لذا، بردار یکه مماس \mathbf{T} همیشه به مشتقش $d\mathbf{T}/dt$ ، که عموماً "بردار یکه نیست، متعامد است، و وقتی جهت \mathbf{T} تغییر می کند، جهت $d\mathbf{T}/dt$ تغییر خواهد کرد.

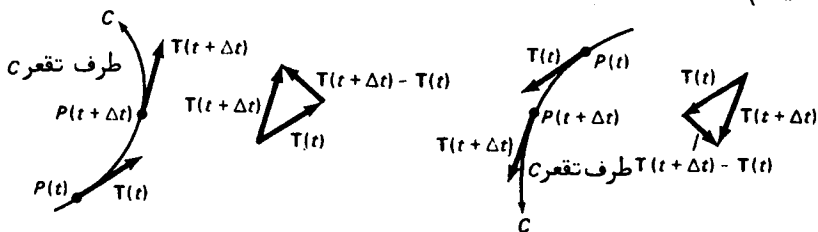
در شکل ۳۱، فرمول (۲) تعبیر هندسی شده است، و در آن سر سهم روی C جهت پیموده شدن C ضمن افزایش t را نشان می دهد. بردار $d\mathbf{T}/dt$ همیشه اشاره به طرف تقعر



شکل ۳۱

C دارد؛ یعنی، طرفی که وقتی منحنی C توسط نقطه متحرک $P(t)$ پیموده می شود به آن می گردد. برای مشاهده دلیل آن، شکل ۳۲ را در نظر می گیریم، که در آن $\mathbf{T}(t)$ بردار یکه مماس در لحظه t بوده و $\mathbf{T}(t + \Delta t)$ بردار یکه مماس در زمان بعدی $t + \Delta t$ است. از شکل واضح است که جهت خم شدن منحنی وقتی $P(t)$ آن را می بینیم همان جهت بردار تفاضلی $\mathbf{T}(t + \Delta t) - \mathbf{T}(t)$ است، که این خود همان جهت مشتق $d\mathbf{T}/dt$ را دارد (حکم اخیر را

نوجه کنید .



شکل ۳۲

مثال ۱. بردارهای T و dT/dt را برای تابع برداری

$$(۳) \quad \mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = (\cos 2t)\mathbf{i} + (\sin 2t)\mathbf{j}$$

بیابید .

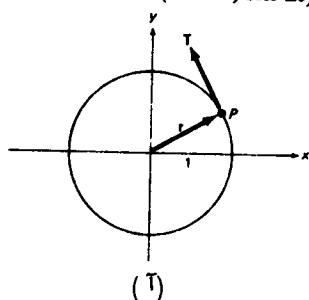
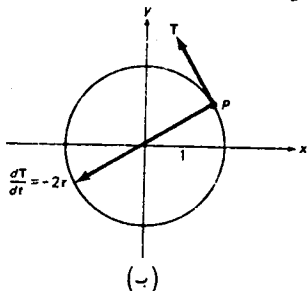
حل . نمودار (۳) دایره به شعاع ۱ و مرکز مبدأ است که با افزایش t در جهت خلاف عقربه‌های ساعت پیموده می‌شود . بردار بیکه مماس عبارت است از

$$\begin{aligned} \mathbf{T} &= \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{(-2 \sin 2t)\mathbf{i} + (2 \cos 2t)\mathbf{j}}{\sqrt{(-2 \sin 2t)^2 + (2 \cos 2t)^2}} \\ &= \frac{1}{2} [(-2 \sin 2t)\mathbf{i} + (2 \cos 2t)\mathbf{j}] = (-\sin 2t)\mathbf{i} + (\cos 2t)\mathbf{j} \end{aligned}$$

[ر.ک. شکل ۳۳ (ب)] ، و مشتقش مساوی است با

$$\frac{d\mathbf{T}}{dt} = -2[(\cos 2t)\mathbf{i} + (\sin 2t)\mathbf{j}] = -2\mathbf{r}(t).$$

چون $-\mathbf{r}(t)$ ، یعنی قرینه بردار موضع ، به مبدأ اشاره دارد ، $d\mathbf{T}/dt$ به سمت مرکز دایره C ، و در نتیجه به طرف تقعر C ، می‌باشد . این امر در شکل ۳۳ (ب) نموده شده است ، که در آن $P = (\cos 2t, \sin 2t)$ نقطه شروع مشترک بردارهای T و $d\mathbf{T}/dt$ می‌باشد .

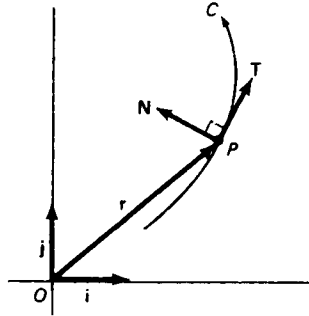


شکل ۳۳

تعریف بردار یکه‌ای قائم، حال، علاوه بر بردار یکه‌ای مماس $T = T(t)$ ، بردار یکه‌ای دیگری معرفی می‌کنیم، که با $N = N(t)$ نموده و بردار یکه‌ای قائم به منحنی C در نقطه‌ای $P = P(t)$ نامیده می‌شود. این بردار یکه‌ای

$$N = \frac{dT/dt}{|dT/dt|} \quad \left(\frac{dT}{dt} \neq 0 \right)$$

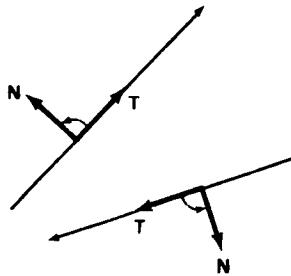
در جهت $dT/dt = T'(t)$ با نقطه‌ای شروع P می‌باشد. چون dT/dt متعامد به T بوده و به طرف تقعر C اشاره دارد، همین امر در مورد بردار N درست است (ر. ک. شکل ۳۴). اگر خط مستقیم باشد، جهت T تغییر نمی‌کند، و در این صورت، $dT/dt \equiv 0$. در این حالت



بردارهای یکه‌ای مماس و قائم T و N

شکل ۳۴

N را بردار حاصل از دوران T به اندازه 90° در جهت خلاف عقربه‌های ساعت، مثل شکل ۳۵، می‌گیریم.



شکل ۳۵

مثال ۲. بردار یکه‌ای قائم به منحنی

(۴)

$$x = 2t, \quad y = t^2$$

را در مبدأ O و نیز در نقاط $(-2, 1)$ و $(4, 4)$ بیابید.

حل. با حذف پارامتر t از معادلات (۴)، معلوم می‌شود که منحنی سهمی به معادلهٔ دکارتی $y = \frac{1}{4}x^2$ است. بردار موضع نظیر به (۴) عبارت است از $\mathbf{r}(t) = 2t\mathbf{i} + t^2\mathbf{j}$ ، با مشتق $\mathbf{r}'(t) = 2\mathbf{i} + 2t\mathbf{j}$ ، لذا، بردار یکهٔ مماس مساوی است با

$$\mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{2\mathbf{i} + 2t\mathbf{j}}{\sqrt{4 + 4t^2}} = \frac{\mathbf{i} + t\mathbf{j}}{\sqrt{1 + t^2}}.$$

با مشتقگیری از $\mathbf{T}(t)$ ، بردار

$$\mathbf{T}'(t) = \frac{-t\mathbf{i} + \mathbf{j}}{(1 + t^2)^{3/2}}$$

با اندازهٔ

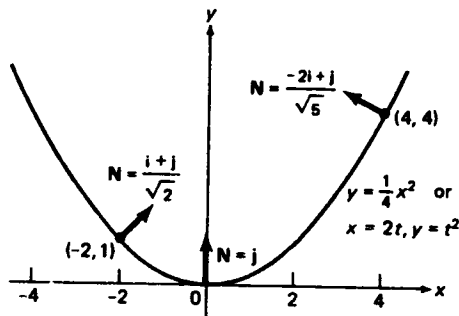
$$|\mathbf{T}'(t)| = \frac{\sqrt{(-t)^2 + 1^2}}{(1 + t^2)^{3/2}} = \frac{\sqrt{1 + t^2}}{(1 + t^2)^{3/2}} = \frac{1}{1 + t^2}$$

به دست می‌آید. لذا، بردار یکهٔ قائم به سهمی در نقطهٔ $P(t) = (2t, t^2)$ عبارت است از

$$\mathbf{N}(t) = \frac{\mathbf{T}'(t)}{|\mathbf{T}'(t)|} = \frac{-t\mathbf{i} + \mathbf{j}}{\sqrt{1 + t^2}}.$$

مبدأ O نظیر به مقدار پارامتر $t = 0$ است؛ و در نتیجه، بردار یکهٔ قائم در O مساوی $\mathbf{N}(0) = \mathbf{j}$ می‌باشد. نقاط $(-2, 1)$ و $(4, 4)$ نظیر به مقادیر پارامتر $t = -1$ و $t = 2$ می‌باشند. بنابراین،

$$\mathbf{N}(-1) = \frac{\mathbf{i} + \mathbf{j}}{\sqrt{2}}$$



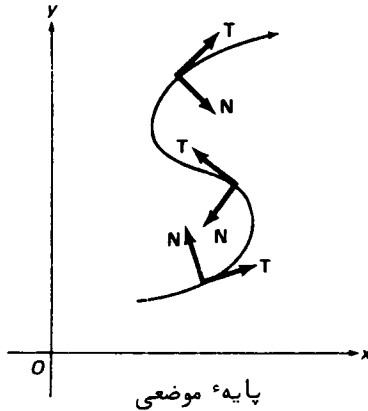
شکل ۳۶

بردار یکه‌ قائم در $(-2, 1)$ است ، ولی

$$N(2) = \frac{-2\mathbf{i} + \mathbf{j}}{\sqrt{5}}$$

بردار یکه‌ قائم در $(4, 4)$ می‌باشد؛ ر.ک. شکل ۳۶.

بردارهای یکه‌ T و N یک پایه‌ متعامد یکه تشکیل می‌دهند (صفحه‌ ۱۰۵۲) ، که بر خلاف پایه‌ متعامد یکه‌ ثابت $\mathbf{i} = (1, 0)$ و $\mathbf{j} = (0, 1)$ ، از یک نقطه به نقطه‌ دیگر در امتداد منحنی C ، طبق شکل ۳۷ ، تغییر می‌کند .



شکل ۳۷

به این دلیل ، پایه‌ مرکب از T و N را پایه‌ موضعی می‌نامند . مثلاً " ، پایه‌ موضعی حرکت مستدیر مثال ۱ عبارت است از

$$\mathbf{T} = (-\sin 2t)\mathbf{i} + (\cos 2t)\mathbf{j}, \quad \mathbf{N} = (-\cos 2t)\mathbf{i} + (-\sin 2t)\mathbf{j}$$

(این مطلب را تحقیق کنید) .

انحنا . هرگاه طول قوس s را پارامتر بگیریم ، آنگاه بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(s)$ ، نقطه‌ پایانش $P = P(s)$ ، بردار یکه‌ مماس $\mathbf{T} = \mathbf{T}(s) = d\mathbf{r}/ds$ ، و بردار یکه‌ قائم

$$(5) \quad \mathbf{N} = \mathbf{N}(s) = \frac{d\mathbf{T}/ds}{|d\mathbf{T}/ds|} \quad \left(\frac{d\mathbf{T}}{ds} \neq \mathbf{0} \right)$$

همه توابعی از s اند ، و این امر از نمادهای آنها مشهود است . پس از (۵) معلوم می‌شود که

$$\frac{d\mathbf{T}}{ds} = \left| \frac{d\mathbf{T}}{ds} \right| \mathbf{N}.$$

فرض کنیم C نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(s)$ باشد. در این صورت، اسکالر مثبت $|d\mathbf{T}/ds|$ انحنای C در P نام دارد، که با κ (کاپای کوچک یونانی) نموده می‌شود، و معادلهٔ اخیر را می‌توان به شکل زیر نوشت:

$$(۶) \quad \frac{d\mathbf{T}}{ds} = \kappa \mathbf{N}.$$

انحنای κ میزان خمیدگی C را، وقتی توسط نقطهٔ متحرک $P = P(s)$ پیموده می‌شود، می‌سنجد. در واقع، فرض کنیم $\phi = \phi(s)$ زاویه از محور x مثبت به $\mathbf{T} = \mathbf{T}(s)$ باشد، بدین معنی که اگر نقطهٔ شروع \mathbf{T} در مبدا باشد، نقطهٔ پایان \mathbf{T} دارای مختصات قطبی $|\mathbf{T}| = 1$ و ϕ می‌باشد. در این صورت،

$$\mathbf{T} = (\cos \phi)\mathbf{i} + (\sin \phi)\mathbf{j},$$

و، به کمک قاعدهٔ زنجیره‌ای،

$$\frac{d\mathbf{T}}{ds} = \left(-\sin \phi \frac{d\phi}{ds}\right)\mathbf{i} + \left(\cos \phi \frac{d\phi}{ds}\right)\mathbf{j}.$$

بنابراین،

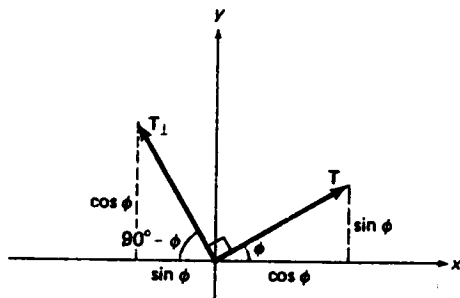
$$\frac{d\mathbf{T}}{ds} = \frac{d\phi}{ds} \mathbf{T}_\perp,$$

که در آن

$$\mathbf{T}_\perp = (-\sin \phi)\mathbf{i} + (\cos \phi)\mathbf{j}$$

بردار یکهٔ حاصل از دوران \mathbf{T} به اندازه 90° خلاف جهت عقربه‌های ساعت است، و این را می‌توان با توجه به شکل ۳۸ دریافت. اما $|\mathbf{T}_\perp| = 1$ ، و در نتیجه،

$$\left|\frac{d\mathbf{T}}{ds}\right| = \left|\frac{d\phi}{ds}\right| |\mathbf{T}_\perp| = \left|\frac{d\phi}{ds}\right|,$$

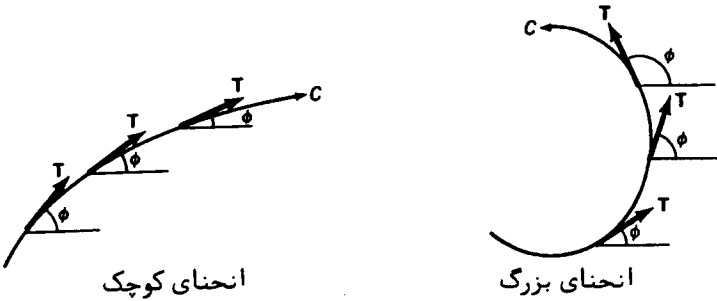


شکل ۳۸

در نتیجه،

$$\kappa = \left| \frac{dT}{ds} \right| = \left| \frac{d\phi}{ds} \right|.$$

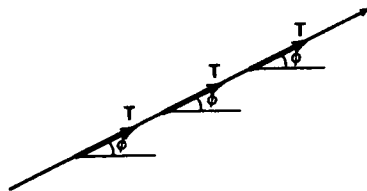
لذا، انحنای κ قدر مطلق میزان تغییر زاویه ϕ نسبت به طول قوس s است. هر قدر $\kappa = \kappa(s)$ بزرگتر باشد، بردار بیکه مماس $T = T(s)$ ضمن حرکت در امتداد C سریعتر می چرخد؛ یعنی، C تیزتر خم می شود. این امر را در شکل ۳۹ توضیح داده ایم، که در آن یک منحنی انحنای بزرگ داشته و سریع خم می شود، ولی دیگری انحنای کوچک داشته و بتدریج خم می گردد.



شکل ۳۹

مثال ۳. نشان دهید که هر خط مستقیم دارای انحنای ثابت صفر $\kappa = 0$ است.

حل. همانطور که شکل ۴۰ نشان داده است، در یک خط مستقیم زاویه ϕ ثابت است.



انحنای ثابت صفر

شکل ۴۰

بنابراین، $d\phi/ds = 0$ و

$$\kappa = \left| \frac{d\phi}{ds} \right| = 0.$$

منحنی C معمولاً "نمودار یک تابع بردار موضعی $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ گرفته می‌شود، که در آن t پارامتری غیر از طول قوس s است. در این صورت، به آسانی می‌توان انحنای κ را تابعی از t گرفت. در واقع،

$$\kappa = \left| \frac{d\mathbf{T}}{ds} \right| = \left| \frac{d\mathbf{T}}{dt} \frac{dt}{ds} \right| = \frac{|d\mathbf{T}/dt|}{ds/dt} = \frac{1}{v} \left| \frac{d\mathbf{T}}{dt} \right|,$$

که در آن در اولین گام از قاعده زنجیره‌ای و در دومین گام از فرمول مشتق یک تابع معکوس استفاده می‌کنیم (توجه کنید که $ds/dt > 0$). به بیان معادل، چون $v = |\mathbf{r}'(t)|$ ،

$$(۷) \quad \kappa = \kappa(t) = \frac{|\mathbf{T}'(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|}.$$

مثال ۴. انحنای دایره^۴

$$x = a \cos t, \quad y = a \sin t \quad (0 \leq t \leq 2\pi)$$

به شعاع a را بیابید.

حل. در اینجا

$$\mathbf{r}(t) = (a \cos t)\mathbf{i} + (a \sin t)\mathbf{j}, \quad \mathbf{r}'(t) = a[(-\sin t)\mathbf{i} + (\cos t)\mathbf{j}],$$

در نتیجه،

$$|\mathbf{r}'(t)| = a\sqrt{(-\sin t)^2 + \cos^2 t} = a$$

و

$$\mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = (-\sin t)\mathbf{i} + (\cos t)\mathbf{j}, \quad \mathbf{T}'(t) = (-\cos t)\mathbf{i} + (-\sin t)\mathbf{j}.$$

بنابراین، $|\mathbf{T}'(t)| = 1$ و

$$\kappa = \frac{|\mathbf{T}'(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{1}{a},$$

یعنی، یک دایره به شعاع a دارای انحنای ثابت $\kappa = 1/a$ می‌باشد. لذا، هر قدر شعاع a کوچکتر باشد، میزان تغییر جهت بردار یکه^۵ مماس \mathbf{T} نسبت به مسافت پیموده شده در امتداد دایره بیشتر است. به این دلیل است که هر قدر شعاع دوزدن یک اتومبیل کوچکتر باشد، جهت حرکت خود بر واحد مسافت پیموده شده سریعتر تغییر خواهد کرد.

با کمی سعی می‌توان برای انحنای κ فرمولی برحسب مشتقات اول و دوم مؤلفه‌های

$x(t)$ و $y(t)$ بردار مثبت $r(t)$ به دست آورد. ابتدا ملاحظه می‌کنیم

$$T = \frac{r'(t)}{|r'(t)|} = \frac{x'i + y'j}{(x'^2 + y'^2)^{1/2}}$$

که در آن شناسه t مشتقات x' ، y' ، x'' ، و y'' به خاطر اختصار حذف شده است. با استفاده از قاعده خارج قسمت برای مشتگیری از T ، پس از اعمالی جبری وحذف جملات،

$$\begin{aligned} \frac{dT}{dt} &= \frac{\frac{d(x'i + y'j)}{dt} (x'^2 + y'^2)^{1/2} - (x'i + y'j) \frac{d}{dt} (x'^2 + y'^2)^{1/2}}{x'^2 + y'^2} \\ &= \frac{(x''i + y''j)(x'^2 + y'^2) - (x'i + y'j)(x'x'' + y'y'')}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}} \\ &= \frac{(x''y'^2 - x'y'y'')i + (x'^2y'' - x'x''y')j}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}} \\ &= \frac{(x'y'' - y'x'')(-y'i + x'j)}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}}. \end{aligned}$$

بنابراین،

$$\left| \frac{dT}{dt} \right| = \frac{|x'y'' - y'x''|}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}} |-y'i + x'j| = \frac{|x'y'' - y'x''|}{x'^2 + y'^2},$$

زیرا $|-y'i + x'j| = \sqrt{x'^2 + y'^2}$. لذا، بالاخره،

$$\kappa = \frac{1}{|r'(t)|} |T'(t)| = \frac{1}{(x'^2 + y'^2)^{1/2}} \frac{|x'y'' - y'x''|}{x'^2 + y'^2}$$

یعنی،

$$(۸) \quad \kappa = \frac{|x'y'' - y'x''|}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}}.$$

مثال ۵. انحنا $\kappa = \kappa(t)$ سهمی $x = 2t$ ، $y = t^2$ و مثال ۲ و نموده شده در شکل ۳۶ را بیابید.

حل. در اینجا $x' = 2$ ، $x'' = 0$ ، $y' = 2t$ ، $y'' = 2$ ، و با گذاردن این مقادیر در فرمول (۸)، به دست می‌آوریم

$$(۹) \quad \kappa = \frac{4}{(4 + 4t^2)^{3/2}} = \frac{1}{2(1 + t^2)^{3/2}}.$$

از (۹) معلوم می شود که سهمی انحنای ماکزیمم $\kappa(0) = \frac{1}{2}$ خود را در مبدا دارد. بخشی از سهمی که نظیر به مقادیر بزرگ $|t|$ است خیلی مستقیم است؛ و لذا، (۹) نشان می دهد که در آنجا انحنای بسیار کوچک می باشد. مثلاً، اگر $|t| = 100$ ، انحنای حدوداً $\frac{1}{20000}$ می باشد.

هرگاه C نمودار تابع $y = f(x)$ باشد، آنگاه C دارای نمایش پارامتری $x = t, y = f(t)$ است. بنابراین، $x' = 1, x'' = 0$ ؛ در نتیجه، فرمول (۸) به فرمول زیر تحویل می شود:

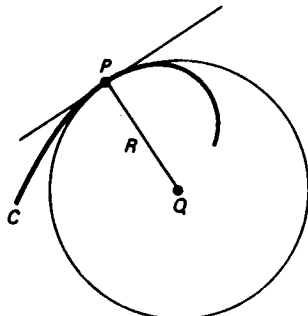
$$(۸') \quad \kappa = \frac{|y''|}{(1 + y'^2)^{3/2}}$$

که در آن $y' = dy/dx$ و $y'' = d^2y/dx^2$. مثلاً، هرگاه C خط مستقیم $y = mx + b$ باشد، آنگاه، همانطور که قبلاً در مثال ۳ دیدیم، $y'' = 0$ و (۸') ایجاب می کند که $\kappa = 0$.

شعاع انحنای κ فرض کنیم انحنای منحنی C در نقطه P باشد. منظور از شعاع انحنای C در P یعنی عدد

$$R = \frac{1}{\kappa}$$

یعنی، متقابل انحنای C از مثال ۴ معلوم می شود که شعاع انحنای یک دایره همان شعاع معمولی آن است. اگر κ کوچک باشد، R بزرگ است. لذا، یک منحنی بسیار مستقیم شعاع انحنای بسیار بزرگ دارد، و یک خط مستقیم ($\kappa = 0$) را می توان با شعاع انحنای نامتناهی گرفت. در این وضع، در نقاطی که κ به بی نهایت میل می کند (در صورت وجود) قرار می دهیم $R = 0$. اگر $\kappa \neq 0$ ، منحنی C در نقطه P شعاع انحنای متناهی دارد. در این صورت، منظور از دایره انحنای C در P یعنی دایره ای به شعاع R که از P گذشته و مرکزش Q در طرف تقعر C در امتداد قائم به C در P ، مثل شکل ۴۱، قرار دارد. این دایره همان مماس



دایره انحنای

شکل ۴۱

و شعاع انحنای منحنی C در P را دارد؛ و لذا، با C در P برآزش بسیار زیادی خواهد داشت. به این دلیل، دایره انحنای دایره بوسان نیز می نامند.

مثال ۶. شعاع انحنای $R = R(t)$ بیضی

$$x = 2 \cos t, \quad y = \sin t \quad (0 \leq t \leq 2\pi)$$

را در نقاط $(2, 0)$ و $(0, 1)$ بیابید.

حل. توجه کنید که بیضی به معادله دکارتی $\frac{1}{2}x^2 + y^2 = 1$ است. با محاسبه مشتقات اول و دوم x و y ، داریم

$$\begin{aligned} x' &= -2 \sin t, & y' &= \cos t, \\ x'' &= -2 \cos t, & y'' &= -\sin t, \end{aligned}$$

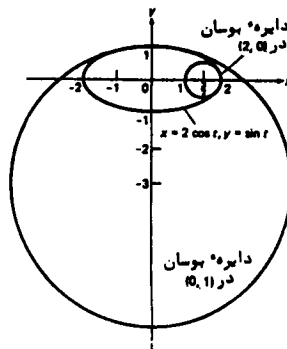
در نتیجه،

$$\begin{aligned} x'y'' - y'x'' &= 2 \sin^2 t + 2 \cos^2 t = 2, \\ x'^2 + y'^2 &= 4 \sin^2 t + \cos^2 t = 3 \sin^2 t + 1. \end{aligned}$$

... بنابراین، به کمک فرمول (۸)،

$$R(t) = \frac{1}{\kappa(t)} = \frac{(x'^2 + y'^2)^{3/2}}{|x'y'' - y'x''|} = \frac{1}{2} (3 \sin^2 t + 1)^{3/2}.$$

نقاط $(2, 0)$ و $(0, 1)$ نظیر به مقادیر پارامتر $t = \pi/2$ و $t = 0$ اند. لذا، شعاع انحنای بیضی در $(2, 0)$ مساوی $\frac{1}{2}$ و در $R(0) = \frac{1}{2}$ برابر 4 می باشد. دایره بوسان در $(2, 0)$ دایره‌ای است به شعاع $\frac{1}{2}$ و مرکز $(\frac{3}{2}, 0)$ و دایره بوسان در $(0, 1)$ دایره‌ای است به شعاع 4 و مرکز $(0, -3) = (0, 1 - 4)$. شکل ۴۲ بیضی را همراه با این دو دایره بوسان نشان می دهد.



شکل ۴۲

شتاب و مؤلفه‌هایش. بار دیگر فرض کنیم $P = P(t)$ نقطه پایان بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ بوده، و پارامتر t را زمان می‌گیریم. در این صورت، مثل حالت یک بعدی، شتاب \mathbf{a} نقطه متحرک P مشتق زمانی سرعت $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ تعریف می‌شود. لذا، تابع برداری

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt}$$

می‌باشد.

حال \mathbf{a} را نسبت به پایه موضعی مرکب از بردارهای یکه مماس و قائم \mathbf{T} و \mathbf{N} بسط می‌دهیم. چون

$$\mathbf{T} = \frac{d\mathbf{r}/dt}{|d\mathbf{r}/dt|} = \frac{\mathbf{v}}{v},$$

داریم

$$\mathbf{v} = v\mathbf{T}.$$

لذا، طبق قواعد حاصل ضرب و زنجیره‌ای،

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d}{dt}(v\mathbf{T}) = \frac{dv}{dt}\mathbf{T} + v\frac{d\mathbf{T}}{dt} = \frac{dv}{dt}\mathbf{T} + v\frac{d\mathbf{T}}{ds}\frac{ds}{dt}.$$

اما $\{ds/dt = v\}$ و $d\mathbf{T}/ds = \kappa\mathbf{N}$ ، که در آن κ انحنا می‌باشد. پس نتیجه می‌شود که

$$(10) \quad \mathbf{a} = \frac{dv}{dt}\mathbf{T} + \kappa v^2\mathbf{N},$$

یا معادلاً

$$(10') \quad \mathbf{a} = \frac{dv}{dt}\mathbf{T} + \frac{v^2}{R}\mathbf{N},$$

که در آن $R = 1/\kappa$ شعاع انحنا می‌باشد. مؤلفه‌های (اسکالر) \mathbf{a} نسبت به پایه موضعی \mathbf{T} و \mathbf{N} مؤلفه‌های مماسی و قائم شتاب نام دارند، و با a_T و a_N نموده می‌شوند. لذا،

$$\mathbf{a} = a_T\mathbf{T} + a_N\mathbf{N},$$

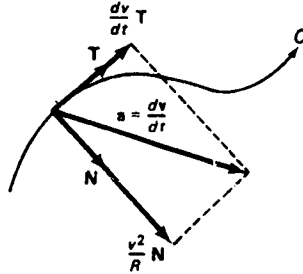
که در آن

$$(11) \quad a_T = \frac{dv}{dt}, \quad a_N = \kappa v^2 = \frac{v^2}{R}.$$

توجه کنید که (۱۱) را می‌توان به صورت زیر نیز نوشت:

$$(11') \quad a_T = \frac{d^2s}{dt^2}, \quad a_N = \kappa \left(\frac{ds}{dt}\right)^2 = \frac{1}{R} \left(\frac{ds}{dt}\right)^2.$$

در شکل ۴۳، بسط $\mathbf{a} = a_T \mathbf{T} + a_N \mathbf{N}$ تعبیر هندسی شده است.



شکل ۴۳

مثال ۷. شتاب ذره‌ای را بیابید که یک دایره به شعاع R را با تندی ثابت v می‌پیماید.

حل. چون v ثابت است، داریم $dv/dt \equiv 0$. به علاوه، شعاع انحنای دایره همان شعاع معمولی R آن است. بنابراین، طبق (۱۱)،

$$\mathbf{a} = \frac{v^2}{R} \mathbf{N}.$$

لذا، مؤلفه مماسی شتاب صفر است، یا به طور غیرصوریتر، شتاب "مؤلفه مماسی ندارد" در واقع، شتاب \mathbf{a} مرکزگرا است، به این معنی که جهتش به سوی مرکز دایره است، و اندازه‌اش مقدار ثابت v^2/R را دارد.

مثال ۸. مؤلفه‌های مماسی و قائم شتاب ذره‌ای را بیابید که در امتداد سهمی $x = 2t, t = t^2$ در حرکت است.

حل. در اینجا، مثل مثال ۵،

$$v = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2} = \sqrt{4 + 4t^2} = 2\sqrt{1 + t^2}$$

و

$$\kappa = \frac{1}{2(1 + t^2)^{3/2}}$$

لذا، طبق (11)، مؤلفه‌های مماسی و قائم شتاب a عبارتند از

$$a_T = \frac{dv}{dt} = \frac{2t}{\sqrt{1+t^2}}, \quad a_N = \kappa v^2 = \frac{2}{\sqrt{1+t^2}}$$

مثلاً، ذره در لحظه $t = 1$ با $a_T = \sqrt{2}$ و $a_N = \sqrt{2}$ در نقطه $(2, 1)$ بوده، ولی در لحظه $t = 2$ با $a_T = 4/\sqrt{5}$ و $a_N = 2/\sqrt{5}$ در نقطه $(4, 4)$ می‌باشد. در واقع، چون

$$\mathbf{a} = \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} = \frac{d^2}{dt^2}(2ti + t^2j) = 2j,$$

شتاب به اندازه ثابت 2 بوده و جهتش قائم روبه بالا می‌باشد. همچنین، توجه کنید که مؤلفه قائم شتاب را می‌توان بدون محاسبه انحنای κ پیدا کرد. در واقع، چون $|\mathbf{a}|^2 = a_T^2 + a_N^2$ (چرا؟)، داریم

$$a_N^2 = |\mathbf{a}|^2 - a_T^2 = 4 - \frac{4t^2}{1+t^2} = \frac{4}{1+t^2},$$

و در نتیجه، $a_N = 2/\sqrt{1+t^2}$.

مسائل

بردارهای یکه مماس و قائم T و N بر نمودار تابع برداری داده شده $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را بیابید.

1. $\mathbf{r}(t) = 2ti - 5j$

2. $\mathbf{r}(t) = 3ti + t^3j$ ($t > 0$)

3. $\mathbf{r}(t) = 2t^3i + 3t^2j$ ($t > 0$)

4. $\mathbf{r}(t) = (\cos t)i + (2 \sin t)j$

5. $\mathbf{r}(t) = (\sinh t)i + (\cosh t)j$

6. $\mathbf{r}(t) = e^{-t}i + e^tj$

انحنای κ ی منحنی داده شده را در نقطه نظیر به مقدار ذکر شده از پارامتر t بیابید.

7. $x = 3t^2, y = 3t - t^3, t = 1$

8. $x = \frac{1}{3}t^3, y = t, t = -1$

9. $x = t \cos t, y = t \sin t, t = \sqrt{3}$

10. $x = \cos^3 t, y = \sin^3 t, t = \pi/4$

11. $x = e^t \cos t, y = e^t \sin t, t = 0$

12. $x = \cos t + t \sin t, y = \sin t - t \cos t, t = -2$

انحنای κ ی نمودار تابع داده شده را در نقطه ذکر شده بیابید .

۱۳. $y = 4x - x^2$ در $(2, 4)$ ۱۴. $y = x^3 + 1$ در $(-1, 0)$

۱۵. $y = 2/x$ در $(1, 2)$ ۱۶. $y = \ln x$ در $(1, 0)$

۱۷. $y = xe^{-x}$ در $(1, 1/e)$ ۱۸. $y = e^{-x^2}$ در $(0, 1)$

۱۹. انحنای ماکزیمم منحنی $y = e^x$ چیست و کجا صورت می‌گیرد؟

۲۰. نشان دهید که شعاع انحنای منحنی $y = \cosh x$ در نقطه $P = (x, y)$ مساوی y^2 ، یعنی مجذور مختص y ، است .

۲۱. فرض کنید دایره‌ای به شعاع a در امتداد یک خط مستقیم افقی بدون لغزش بغلظد .

در این صورت، همانطور که در مثال ۷، صفحه ۷۲۹، نشان دادیم، نقطه ثابت P

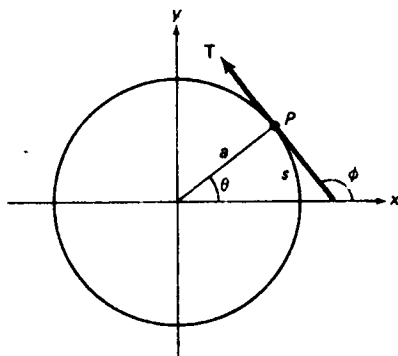
از محیط دایره چرخزاد $x = a(t - \sin t)$ ، $y = a(1 - \cos t)$ را می‌پیماید . شعاع انحنای

R را در یک نقطه دلخواه چرخزاد بیابید . کجا R مساوی صفر است؟ مساوی a است؟

ماکزیمم R چیست و کجا صورت می‌گیرد؟

۲۲. در مثال ۴ نشان دادیم که انحنای یک دایره به شعاع a مساوی $1/a$ است . با استفاده

از شکل ۴۴، این امر را با محاسبه مستقیم $|d\phi/ds|$ نشان دهید .



شکل ۴۴

معادله دایره بوسان منحنی داده شده را در نقطه $(0, 1)$ بنویسید . در هر حالت، منحنی و دایره را رسم نمایید .

۲۴. $y = \cos(x/\sqrt{2})$

۲۳. $y = 1/(x^2 + 1)$

۲۶. $y = \sec x$

۲۵. $y = e^x$

۲۷. در چه نقاطی از سهمی $x^2 = 8y$ شعاع انحنای مساوی $1/16$ است؟

۲۸. شعاع انحنای بیضی $(x^2/a^2) + (y^2/b^2) = 1$ را در نقاط انتهایی محورهای اطول و اقصر

آن تعیین کنید .

۲۹. فرض کنید C نمودار معادله $x^2 + xy + y^2 = 3$ باشد . شعاع انحنای C در نقطه $(1, 1)$ چقدر است؟

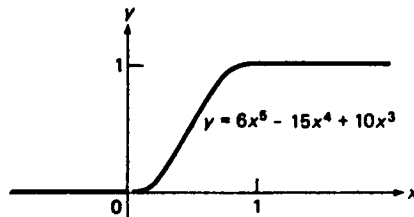
۳۰. نشان دهید که نمودار تابع

$$y = 6x^5 - 15x^4 + 10x^3 \quad (0 < x < 1)$$

دو قطعه جدا از هم تابع ناپیوسته

$$y = \begin{cases} 0 & , \quad x \leq 0 \\ 1 & , \quad x \geq 1 \end{cases}$$

را طوری به هم وصل می‌کند که منحنی حاصل ، که در شکل ۴۵ نموده شده ، شیب و انحنای پیوسته دارد . آیا می‌توانید مثالی از زندگی واقعی بزنید که در آن این مسئله ریاضی ظاهر شود؟



شکل ۴۵

۳۱ تا ۳۶. مولفه‌های مماسی و قائم a_T و a_N شتاب نقطه $P = P(t)$ با بردار موضع $r = r(t)$ در مسائل ۱ تا ۶ را بیابید .

۳۷. تحقیق کنید که انحنای $\kappa = \kappa(\theta)$ منحنی قطبی $r = r(\theta)$ مساوی است با

$$\kappa = \frac{|r^2 + 2r'^2 - rr''|}{(r^2 + r'^2)^{3/2}}, \quad (\text{یک})$$

که در آن $r' = dr/d\theta$ و $r'' = d^2r/d\theta^2$.

با استفاده از فرمول (یک) ، انحنای منحنی قطبی داده شده را در نقطه‌ای که θ آن ذکر شده پیدا نمایید .

$$r = 4 \cos \theta, \theta = 10 \quad \cdot ۳۸$$

$$r = 1 - \cos \theta, \theta = \pi \quad \cdot ۳۹$$

$$r = e^\theta, \theta = \ln 3 \quad \cdot ۴۰$$

۴۱. فرض کنید T و N بردارهای یکه مماس و قائم در یک نقطه از نمودار تابع با بردار موضع $r = xi + yj$ ، ϕ زاویه از محور x مثبت به T ، و T_{\perp} بردار یکه حاصل از دوران T به اندازه 90° خلاف جهت عقربه‌های ساعت باشد. نشان دهید که

$$N = \begin{cases} T_{\perp} & , \quad d\phi/ds > 0 \text{ اگر} \\ -T_{\perp} & , \quad d\phi/ds < 0 \text{ اگر} \end{cases}$$

بخصوص، نشان دهید که اگر $x'y'' - y'x'' > 0$ از N ، T با تغییر i به j و j به $-i$ به دست می‌آید، ولی اگر $x'y'' - y'x'' < 0$ از N ، T با تغییر i به $-j$ و j به i حاصل خواهد شد.

۴۲ تا ۴۶. با استفاده از مسئله قبل، محاسباتی که در مسائل ۲ تا ۶ ما را از T به N می‌برند را ساده نمایید.

۵.۱۱ کاربردهایی در مکانیک

در این بخش چند مسئله دویبعدی از مکانیک نیوتنی را به کمک بردارها حل می‌کنیم. ذره‌ای به جرم m در نظر می‌گیریم که بر آن نیروی F اثر می‌کند. در این صورت، طبق قانون دوم حرکت نیوتن،

$$(1) \quad F = ma,$$

که در آن a شتاب ذره است. این تعمیم طبیعی صورت یک بعدی قانون نیوتن است که در بخش ۷.۴ مطالعه شد، ولی اینجا نیروی F و شتاب a هر دو بردار دارند. فرض کنیم F و a دارای مؤلفه‌های F_1, F_2 و a_1, a_2 نسبت به پایه متعامد یکه e_1, e_2 باشند. در این صورت، معادله برداری (۱) با جفت معادلات اسکالر زیر معادل است:

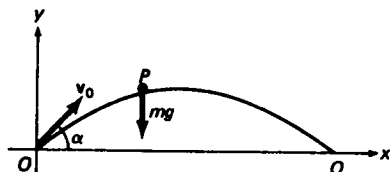
$$(1') \quad F_1 = ma_1, \quad F_2 = ma_2,$$

که با گرفتن مؤلفه از طرفین (۱) به دست می‌آید.

مثال ۱. حرکت یک گلوله. گلوله‌ای از یک توپ که زاویه ارتفاعش α است شلیک شده است. مسیر گلوله را در صورتی بیابید که تندی اولیه‌اش v_0 باشد. از انحنا و دوران زمین، و نیز مقاومت هوا، صرف‌نظر نمایید.

حل. در صفحه مسیر، یعنی در صفحه قائم شامل بردار سرعت اولیه v_0 ، یک دستگاه مختصات قائم اختیار می‌کنیم که محور y قائم و رو به بالا بوده و مبدأ O در موضع توپ

باشد. در این صورت، بردار v_0 ، به اندازه v_0 ، با محور x مثبت زاویه α می‌سازد (ر. ک. شکل ۴۶، که در آن گلوله در یک لحظه در P بوده و مالا " در Q فرود می‌آید). در نتیجه بر حسب پایه متعام یکه $e_1 = (1, 0)$ و $e_2 = (0, 1)$ ، $v_0 = (v_0 \cos \alpha)e_1 + (v_0 \sin \alpha)e_2$ ، تنها نیروی



شکل ۴۶

وارد بر گلوله وزن آن است؛ یعنی، نیروی رو به پایین

$$F = -mgj,$$

که در آن g شتاب ثقل می‌باشد. فرض کنیم $r(t) = x(t)i + y(t)j$ بردار موضع گلوله نسبت به توپ در لحظه t باشد. در این صورت، قانون نیوتن (۱) یک جفت معادله دیفرانسیل مرتبه دوم به دست می‌دهد:

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = 0, \quad m \frac{d^2y}{dt^2} = -mg,$$

یا معادلا"، پس از تقسیم بر جرم m که دیگر نقشی در مسئله ندارد،

$$(۲) \quad \frac{d^2x}{dt^2} = 0, \quad \frac{d^2y}{dt^2} = -g.$$

با انتگرالگیری از معادلات دیفرانسیل (۲)، به دست می‌آوریم

$$(۳) \quad \frac{dx}{dt} = A_1, \quad \frac{dy}{dt} = -gt + B_1,$$

و پس از انتگرالگیری نتیجه می‌دهد که

$$(۴) \quad x = A_1t + A_2, \quad y = -\frac{1}{2}gt^2 + B_1t + B_2.$$

برای تعیین ثابتهای انتگرالگیری A_1 ، A_2 ، B_1 ، B_2 ، شرایط اولیه

$$(۵) \quad x(0) = y(0) = 0, \quad x'(0) = v_0 \cos \alpha, \quad y'(0) = v_0 \sin \alpha$$

۱. این امر که مسیر گلوله در صفحه قائم ثابتی شامل بردار v_0 قرار دارد در واقع نتیجه‌ای

است از قانون نیوتن در بعد سه (ر. ک. مسئله ۳۱، صفحه ۱۱۹۵).

را اعمال می‌کنیم ($x' = dx/dt, y' = dy/dt$). این معادلات بیانگر آنند که گلوله، که ابتدا در حال سکون در لوله^۶ توپ بوده، سرعت $v_0 = (v_0 \cos \alpha, v_0 \sin \alpha)$ را در لحظه^۷ آتش $t = 0$ به دست می‌آورد. پس از روابط (۳) تا (۵) معلوم می‌شود که

$$A_1 = v_0 \cos \alpha, \quad A_2 = 0, \quad B_1 = v_0 \sin \alpha, \quad B_2 = 0,$$

و با گذاردن این مقادیر در (۴) یک جفت معادله^۸

$$(۶) \quad x = (v_0 \cos \alpha)t, \quad y = -\frac{1}{2}gt^2 + (v_0 \sin \alpha)t$$

برای مسیر گلوله به دست می‌آید که در آن پارامتر t زمان است. با حذف t از معادلات پارامتری (۶)، معادله^۹ دکارتی

$$(۶) \quad y = x \tan \alpha - \frac{gx^2}{2v_0^2 \cos^2 \alpha}$$

به دست می‌آید که، همانطور که از شکل برمی‌آید، نمودارش یک سهمی است (ر. ک. صفحه ۹۳۵).

در مسائل ۱ تا ۱۲، حرکت گلوله‌ها بیشتر مورد بحث قرار می‌گیرد. حال به مسائل مربوط به حرکت مستدیر می‌پردازیم.

مثال ۲. یک قمر مصنوعی در ارتفاع ثابت ۱۰۰۰ میل مدار مستدیری را حول زمین طی می‌کند^{۱۰}. تندی مداری v ی آن را بیابید.

حل. در اینجا پایه^{۱۱} متعامد یکه را پایه^{۱۲} موضعی مرکب از بردارهای یکه^{۱۳} مماس و قائم T و N بر مدار قمر، که دایره‌ای به مرکز O زمین است، می‌گیریم؛ لذا، N به سمت مرکز زمین می‌باشد. تنها نیروی وارد بر قمر نیروی جاذبه^{۱۴} ثقلی زمین است. این نیرو، مثل مثال ۸، صفحه^{۱۵} ۴۳۲، مساوی است با

$$F = \frac{GMm}{R^2} N,$$

که در آن G ثابت عمومی ثقل، M جرم زمین، و m جرم قمر می‌باشد. بنا بر فرمول (۱۰')،

۱. این امر که اگر قمر مصنوعی را با تندی مناسبی در مدار قرار دهیم، مدار مستدیر خواهیم داشت، در مثال ۱۰، صفحه^{۱۶} ۱۱۸۵، نشان داده شده است.

صفحه ۱۰۹۹، شتاب قمر مساوی است با

$$\mathbf{a} = \frac{dv}{dt} \mathbf{T} + \frac{v^2}{R} \mathbf{N},$$

که در آن R شعاع (انحنای) مدار مستدیر است. در نتیجه، قانون دوم نیوتن $\mathbf{F} = m\mathbf{a}$ یا $\mathbf{a} = \mathbf{F}/m$ در پایه موضعی به صورت زیر درمی آید:

$$\frac{dv}{dt} \mathbf{T} + \frac{v^2}{R} \mathbf{N} = \frac{GM}{R^2} \mathbf{N}$$

با گرفتن مولفه‌های مماسی و قائم از طرفین این معادله برداری، دو معادله اسکالر

$$\frac{dv}{dt} = 0$$

و

$$(7) \quad v^2 = \frac{GM}{R}$$

به دست می آید، که اولی می گوید که تندى قمر ثابت است. همچنین، طبق فرمول (۱۸)، صفحه ۴۳۴،

$$G = \frac{gR_0^2}{M},$$

که در آن R_0 شعاع زمین و g شتاب ثقل است. پس از (۷) و معادله اخیر نتیجه می شود که

$$(8) \quad v = \sqrt{\frac{g}{R}} R_0$$

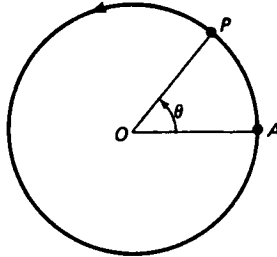
با قرار دادن $g = 32 \text{ ft/sec}^2$ ، $R_0 = 3960 \text{ mi}$ ، و $R = R_0 + 1000 = 4960 \text{ mi}$ در فرمول (۸) و توجه به این امر که $1 \text{ mi} = 5280 \text{ ft}$ ، ما "خواهیم داشت

$$v = \sqrt{\frac{32}{5280(4960)}} 3960 \approx 4.4 \text{ mi/sec.}$$

حرکت مستدیر یکنواخت. گوییم ذره P که یک مدار مستدیر را با تندى ثابتى، مثل مثال ۲، می پیماید حرکت مستدیر یکنواخت دارد. فرض کنیم P دارای تندى v بوده و شعاع دایره R باشد. در این صورت، P یک دور کامل دایره را در زمان

$$(9) \quad T = \frac{2\pi R}{v}$$

می‌پیماید، که آن را دوره تناوب حرکت می‌نامیم. فرض کنیم O مرکز دایره بوده، و θ زاویه از شعاع ثابت OA تا شعاع OP دایره باشد (ر.ک. شکل ۴۷). در این صورت، θ یک



شکل ۴۷

تابع خطی از زمان t است، و θ در یک دوره تناوب به اندازه 2π افزایش می‌یابد (فرض کنیم حرکت در جهت خلاف عقربه‌های ساعت باشد). بنابراین،

$$\theta = \frac{2\pi}{T} t + \theta_0,$$

که در آن ثابت θ_0 مقدار θ در $t = 0$ است، یا معادلاً

$$\theta = \omega t + \theta_0,$$

که در آن کمیت

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$

تندی زاویه‌ای نام دارد (ω امگای کوچک یونانی است). لذا،

$$T = \frac{2\pi}{\omega},$$

و از مقایسه این فرمول با (۹) معلوم می‌شود که

$$v = R\omega.$$

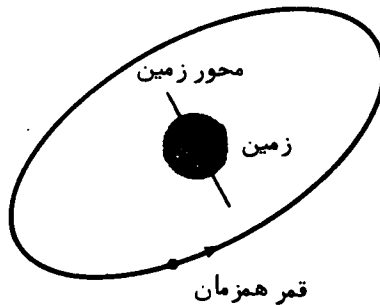
همچنین، باید توجه داشت که مؤلفه قائم شتاب یک ذره در حرکت مستدیر یکنواخت مساوی است با

$$(۱۰) \quad a_N = \frac{v^2}{R} = R\omega^2.$$

مثال ۳. یک قمر ارتباطات مدار مستدیری به شعاع R را در صفحه استوا و با تندی ثابت

v mi/sec طی می‌کند. انتخاب R چنان است که قمر مدام روی نقطه ثابتی از سطح زمین ظاهر می‌شود. ارتفاع قمر چقدر است؟

حل. چون قمر مدام در آسمان ظاهر می‌شود، حرکتش با دوران زمین هماهنگ است. یعنی، قمر با همان سرعتی دور زمین می‌گردد که زمین حول محور خود دوران دارد (ر.ک. شکل ۴۸). به عبارت دیگر، دوره تناوب حرکت مداری $T = 1$ روز = $24(60)^2$ sec.



شکل ۴۸

بنابراین، طبق فرمول (۹)،

$$24(60)^2 = \frac{2\pi R}{v},$$

که پس از جانشانی v از فرمول (۸)،

$$R = \frac{12(3600)v}{\pi} = \frac{12(3600)R_0}{\pi} \sqrt{\frac{g}{R}},$$

لذا،

$$R^{3/2} = \frac{12(3600)R_0 \sqrt{g}}{\pi},$$

و در نتیجه،

$$R = \left[\frac{12(3600)(3960)}{\pi} \sqrt{\frac{32}{5280}} \right]^{2/3} \approx 26,190 \text{ mi.}$$

لذا، ارتفاع قمر از سطح زمین حدوداً $26,190 - 3960 = 22,230$ mi می‌باشد. به عنوان تمرین، نشان دهید که سرعت حدوداً 1.9 mi/sec است.

از فرمولهای (۷) و (۹) معلوم می‌شود که دوره تناوب T قمر که حرکت مستدیر یکنواخت حول مرکز جاذبهٔ ثقلی جرم M دارد مساوی است با

$$(11) \quad T = \frac{2\pi}{\sqrt{GM}} R^{3/2},$$

یا معادلاً

$$(11') \quad T^2 = \frac{4\pi^2}{GM} R^3.$$

لذا، مربع دوره تناوب قمر با مکعب شعاع مدارش متناسب است. این قانون سوم کپلر برای حالت خاصی است که مدار قمر مستدیر است (در حالت کلی، مدار بیضی است). قوانین کپلر حرکت سیاره‌ای به تفصیل در بخش ۵.۱۲ مطرح خواهند شد.

مثال ۴. مدار ماه تقریباً "مستدیر است"، و دوره گردش آن حول زمین تقریباً "27.3 روز است". شعاع مدار ماه چقدر است؟

حل. بنابر (۱۱)،

$$T_m = \frac{2\pi}{\sqrt{GM}} R_m^{3/2},$$

که در آن T_m و R_m دوره گردش ماه و شعاع مدارش می‌باشند (G ثابت عمومی ثقل و M جرم زمین است). به همین نحو،

$$1 \text{ (روز)} = \frac{2\pi}{\sqrt{GM}} R_e^{3/2},$$

که در آن R_e شعاع مدار یک قمر در حرکت همزمان حول زمین است. از تقسیم معادله اول بر معادله دوم، معلوم می‌شود که

$$T_m = \left(\frac{R_m}{R_e} \right)^{3/2},$$

در نتیجه،

$$R_m = T_m^{2/3} R_e.$$

اما، همانطور که در مثال ۳ دیدیم، $R_1 \approx 26,190 \text{ mi}$ ، و در نتیجه،

$$R_m \approx (27.3)^{2/3}(26,190) \approx 237,500 \text{ mi.}$$

مثال ۵. در آزمون خلبانی برای تحمل شتابهای زیاد، شخصی در یک دایره افقی به شعاع ۱۰ ft با دستگاه سانتریفوژ بزرگ گردانده می‌شود. در چه تندی زاویه‌ای ω شتاب $3g$ بر وی وارد می‌شود؟

حل. با مساوی $3g$ قرار دادن شتاب قائم (۱۰)، به دست می‌آوریم $R\omega^2 = 3g$ یا

$$\omega = \sqrt{\frac{3g}{R}}$$

که، پس از قرار دادن $R = 10 \text{ ft}$ و $g = 32 \text{ ft/sec}^2$ ، به دست می‌آوریم

$$\omega = \sqrt{9.6} \approx 3.1 \text{ rad/sec}$$

با واحد سنجشی آشناتر، (دور بر دقیقه) $\omega = 60\sqrt{9.6}/2\pi \approx 29.6 \text{ rpm}$

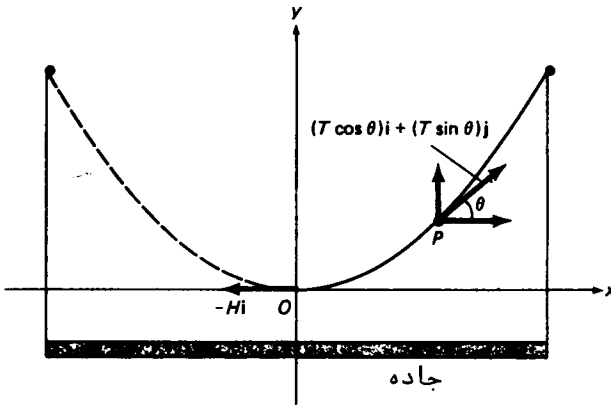
پل معلق. در خاتمه به چند مسئله از استاتیک می‌پردازیم، که در آنها یک "دستگاه" از ذره‌ها در حال تعادل است؛ در نتیجه، هیچ حرکتی وجود ندارد.

مثال ۶. شکل پل معلق را بیابید که جاده‌ای به وزن w بر واحد طول را تحمل می‌کند. از وزن خود کابل در مقایسه با وزن جاده صرف‌نظر نمایید.

حل. در صفحه کابل یک دستگاه مختصات قائم اختیار می‌کنیم که محور y قائم و روبه‌بالا بوده و مبدأ O در پایین‌ترین نقطه کابل، مثل شکل ۴۹، باشد. (اگر دو کابل موازی وجود داشته باشند، همین مسئله را با هر کابل که نصف وزن جاده را تحمل می‌کند حل می‌کنیم). فرض کنیم $P = (x, y)$ نقطه‌ای از کابل سمت راست O باشد. در این صورت، قطعه OP از کابل تحت سه نیرو قرار دارد، کشش افقی H که OP را به چپ در O می‌کشاند، کشش مماسی به اندازه T که OP را به راست و بالا در P می‌کشاند، و وزن wx ، x فوت جاده که OP را به طور قائم به پایین می‌کشاند. لذا، نیروی کل وارد بر OP مساوی است با

$$\mathbf{F} = (T \cos \theta - H)\mathbf{i} + (T \sin \theta - wx)\mathbf{j}$$

که در آن بردارهای \mathbf{i} و \mathbf{j} معانی عادی خود را داشته و θ میل مماس بر کابل در P



شکل ۴۹

می باشد (ر. ک. شکل). برای تعادل OP لازم است $\mathbf{F} = \mathbf{0}$ ، زیرا در غیر این صورت قانون دوم حرکت نیوتن شتاب OP را به دست می دهد^۱. بنابراین،

(۱۲)

$$T \cos \theta = H, \quad T \sin \theta = wx,$$

و از تقسیم معادله دوم بر معادله اول، به دست می آوریم

$$\tan \theta = \frac{dy}{dx} = \frac{w}{H} x,$$

که در آن $y = y(x)$ معادله کابل در حال تعادل است. (چرا همین نتیجه در صورتی که P سمت چپ O باشد به دست می آید؟) با انتگرالگیری از این معادله دیفرانسیل، معلوم می شود که

$$y = \int \frac{w}{H} x dx + C = \frac{w}{2H} x^2 + C.$$

اما $y(0) = 0$ ، زیرا مبدأ روی منحنی $y = y(x)$ اختیار شده است. لذا، ثابت انتگرالگیری C صفر بوده و

$$y = \frac{w}{2H} x^2.$$

لذا، کابل به شکل سهمی می باشد.

۱. در اینجا ما عملاً "قانون نیوتن را بر دستگاه ذرات سازی OP اعمال می کنیم؛ این را می توان با استدلالی که در آغاز بخش ۳.۱۴ شد توجیه کرد.

زنجیر آویزان. اگر جاده وجود نداشته باشد، باید وزن خود کابل نیز به حساب آید. در این صورت، همانطور که مثال زیر نشان می‌دهد، منحنی $y = y(x)$ دیگر سهمی نیست.

مثال ۷. زنجیری به وزن w بر واحد طول از دو تکیه‌گاه به ارتفاع مساوی آویزان شده است (شکل ۴۹ را بدون جاده تصور کنید). شکل زنجیر آویزان را بیابید.

حل. مثل مثال ۶، فرض کنیم $P = (x, y)$ نقطه‌ای از زنجیر باشد، و نیروهای وارد بر قطعه OP از زنجیر را تحلیل می‌کنیم، که در آن مبدأ O در پایین‌ترین نقطه زنجیر است. مجدداً OP تحت کشش افقی H است که OP را در O می‌کشد و نیرویی مماسی به اندازه T است که OP را در P می‌کشد، ولی اینجا نیروی رو به پایین ws است (نه wx)، که در آن s طول قطعه OP می‌باشد. لذا، به جای معادلات تعادل (۱۲)، داریم

$$(12) \quad T \cos \theta = H, \quad T \sin \theta = ws,$$

که با (۱۲) فقط در وجود s به جای x در معادله دوم تفاوت دارد. پس از (۱۲) معلوم می‌شود که

$$\tan \theta = \frac{dy}{dx} = \frac{w}{H} s.$$

با مشتق‌گیری از این معادله نسبت به x ، به دست می‌آوریم

$$(13) \quad \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{w}{H} \frac{ds}{dx}.$$

اما

$$\frac{ds}{dx} = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

(در فرمول (۱۰)، صفحه ۱۰۸۵، قرار می‌دهیم $t = x$). بنابراین، (۱۳) به صورت زیر درمی‌آید:

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{w}{H} \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2},$$

یا، برحسب متغیر کمکی $p = dy/dx$ ،

$$(14) \quad \frac{dp}{dx} = \frac{w}{H} \sqrt{1 + p^2}$$

با جداسازی متغیرها در معادله دیفرانسیل (۱۴) و انتگرال‌گیری، به دست می‌آوریم

$$\int \frac{dp}{\sqrt{1+p^2}} = \int \frac{w}{H} dx + C_1,$$

که در آن C_1 ثابت انتگرالگیری است. بنابراین، به کمک فرمول (۲)، صفحه ۵۲۳،

$$\sinh^{-1} p = \frac{wx}{H} + C_1,$$

یا «لا»

$$p = \frac{dy}{dx} = \sinh \left(\frac{wx}{H} + C_1 \right)$$

شیب $p = dy/dx$ منحنی $y = y(x)$ در پایین‌ترین نقطه خود صفر است (چرا؟). در نتیجه،
 $p|_{x=0} = 0$ ، که ایجاب می‌کند که $C_1 = 0$. لذا،

$$p = \frac{dy}{dx} = \sinh \frac{wx}{H},$$

و، با انتگرالگیری مجدد، خواهیم داشت

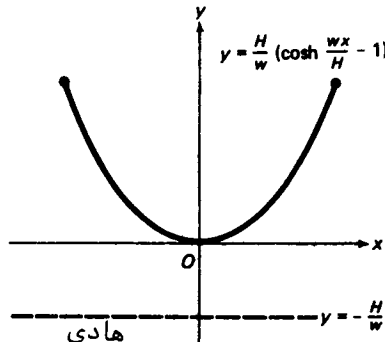
$$(15) \quad y = \int \sinh \frac{wx}{H} dx + C_2 = \frac{H}{w} \cosh \frac{wx}{H} + C_2,$$

که در آن C_2 ثابت انتگرالگیری دیگری است. برای تعیین C_2 ، شرط $y(0) = 0$ را اعمال می‌کنیم
 (مبدأ روی منحنی است)، که ایجاب می‌کند که

$$0 = \frac{H}{w} + C_2$$

یا $C_2 = -H/w$. بنابراین، (۱۵) به صورت زیر درمی‌آید:

$$(16) \quad y = \frac{H}{w} \left(\cosh \frac{wx}{H} - 1 \right).$$



شکل ۵۰

نمودار این معادله، که در شکل ۵۰ نموده شده، یک منحنی زنجیری نام دارد. خط افقی $y = -H/w$ هادی منحنی زنجیری است. از (۱۶) نتیجه می‌شود که هرگاه Y فاصله هادی تا نقطه $P = (x, y)$ از منحنی زنجیری باشد، آنگاه

$$(۱۶) \quad Y = \frac{H}{w} \cosh \frac{wx}{H}.$$

مسائل

همانند مثال ۱، گلوله‌ای از یک توپ به زاویه ارتفاع α با تندی اولیه (سرعت گریز) v_0 شلیک شده است.

۱. زمان کل پرواز گلوله از توپ تا هدف چقدر است؟
۲. ارتفاع ماکزیم گلوله از سطح زمین و زمان صورت گرفتن آن چقدر است؟
۳. برد (افقی) توپ، یعنی مسافت $|OQ|$ در شکل ۴۶، را بیابید.
۴. نشان دهید که برد ماکزیم توپ، وقتی زاویه ارتفاع 45° باشد، مساوی v_0^2/g است.
۵. سرعت گریز لازم برای آنکه برد ماکزیم توپ 20 mi باشد چقدر است؟
۶. نشان دهید که هر هدف که فاصله‌اش تا توپ از v_0^2/g (برد ماکزیم) کمتر باشد را می‌توان با دو زاویه ارتفاع مختلف مورد اصابت قرار داد.
۷. رأس و هادی مسیر سهموی گلوله را بیابید.
۸. نشان دهید که ارتفاع هادی همان ارتفاعی است که گلوله شلیک شده با سرعت گریز v_0 به بالا به آن می‌رسد (ولذا، به زاویه ارتفاع توپ بستگی ندارد).
۹. برد ماکزیم یک توپ 10 mi است. برد آن در صورت شلیک با زاویه ارتفاع 30° چقدر است؟

۱۰. دو زاویه ارتفاع بیابید که یک خمپاره انداز با سرعت گریز 2000 ft/sec بتواند هدفی را در فاصله 15 mi بزند.

۱۱. هواپیمایی که در ارتفاع 200 ft با تندی ثابت 300 mph به طور افقی پرواز می‌کند بمبی را روی انبار مهمات دشمن می‌اندازد. بمب وقتی رها می‌شود که خط مستقیم دید از هواپیما به انبار زاویه مشخصی با افق می‌سازد. این زاویه چقدر باید باشد تا بمب مستقیماً به هدف برخورد؟

۱۲. یک توپ کشیده به ارتفاع 75 ft پرتاب، و در فاصله 400 ft از محل پرتاب گرفته شده است. توپ چه مدت در هوا بوده است؟ زاویه α بین مسیر توپ و افق را در لحظه پرتاب بیابید. تندی اولیه v_0 توپ چقدر است؟ (از مقاومت هوا صرف نظر کنید.)

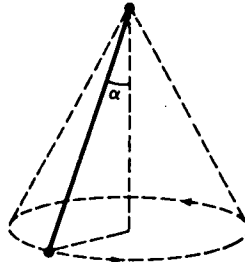
برای یک قمر مصنوعی در مداری مستدیر حول زمین و در ارتفاع داده شده (از سطح زمین)،
تندی v را به میل بر ثانیه و دوره تناوب T را به دقیقه پیدا نمایید.

۱۳. 500 mi . ۱۴ 2500 mi . ۱۵ 5000 mi . ۱۶ 10,000 mi

۱۷. برای یک قمر مصنوعی در مداری مستدیر که با سطح زمین تماس دارد، تندی v را به
میل بر ثانیه و دوره تناوب T را به دقیقه پیدا کنید. (از مقاومت هوا صرف نظر
کنید.)

۱۸. در مثال ۵ تندی زاویه‌ای لازم برای داشتن شتاب $5g$ ؛ $10g$ چقدر است؟

۱۹. در دستگاهی به نام پاندول مخروطی، جسمی ("گلوله" پاندول) به نخ به
طول L بسته شده و در دایره‌ای افقی با تندی ثابت v چنان می‌گردد که نخ یک مخروط
مستدیر قائم با محور قائم جارو می‌کند (ر. ک. شکل ۵۱). v را در صورتی بیابید که
نخ به طول 120 cm بوده و زاویه α بین نخ و قائم 30° باشد. اگر جرم جسم 50 گرم
باشد، کشش T در نخ چقدر است (از $g = 980 \text{ cm/sec}^2$ استفاده کنید.)



شکل ۵۱

۲۰. جسمی به یک طناب بسته شده و در یک دایره قائم به شعاع R می‌گردد. این حرکت
مستدیر (که یکنواخت نیست) را فقط وقتی می‌توان داشت که تندی جسم در بالای
دایره دست کم به اندازه تندی بحرانی v_{cr} باشد. نشان دهید که $v_{cr} = \sqrt{gR}$.

۲۱. یک سطل پر آب در انتهای طنابی بسته شده و دور یک دایره قائم به شعاع 80 cm
می‌چرخد. تندی زاویه‌ای لازم برای جلوگیری از ریزش آب چقدر است؟

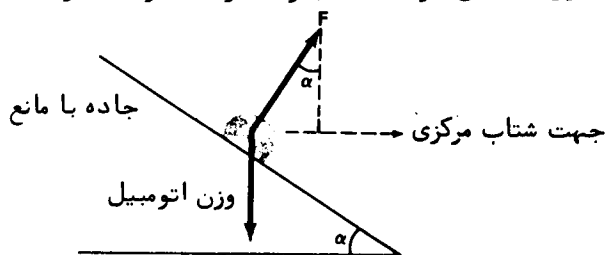
۲۲. مدار زمین به یک دایره به شعاع $1.5 \times 10^8 \text{ km}$ خیلی نزدیک است. با این فرض که
ثابت عمومی ثقل G تقریباً $6.67 \times 10^{-20} \text{ km}^3/\text{kg}$ است، جرم خورشید را تخمین بزنید.

۲۳. مشتری 14 ماه دارد که چهار تای آنها، یعنی "قمرهای گالیله" که عبارتند از یو،

اویروپا، گانیمد و کالیستو، توسط گالیله در ۱۶۱۰ کشف شدند. فرض کنیم T دوره تناوب و n شعاع مدار یک ماه مشتری باشد که با شعاع مشتری سنجیده می‌شود. در این صورت، بنابر اطلاعاتی که جان فیلم استید^۱، ستاره‌شناس سلطنتی معاصر نیوتن، به دست آورده است، نسبت n^3/T^2 حدوداً $7.5 \times 10^{-9} \text{ sec}^{-2}$ بوده و برای هر چهار قمر گالیله‌یکی است، که قانون سوم کپلر را تأیید می‌کند. با استفاده از این و مقدار G داده شده در مسئله قبل، نشان دهید که چگالی ρ مشتری در حدود چگالی آب است.

۲۴. وقتی یک اتومبیل در پیچ جاده حرکت می‌کند، اصطکاک وازد بر لاستیکها از طرف جاده شتاب مرکزی تولید می‌کند. این نیرو با وزن اتومبیل متناسب بوده و ثابت تناسب μ را ضریب اصطکاک می‌نامند. اگر اصطکاک نباشد، اتومبیل "روی مماس" از مسیر منحرف می‌شود؛ یعنی، واژگون می‌گردد. اگر $\mu = 0.5$ ، سرعت یک اتومبیل در یک جاده به شعاع انحنای 625 ft چقدر باید باشد تا واژگون نشود؟

۲۵. با ایجاد "مانع" در یک جاده خمیده، مثل شکل ۵۲، می‌توان از واژگون شدن اتومبیل جلوگیری کرد. در این صورت



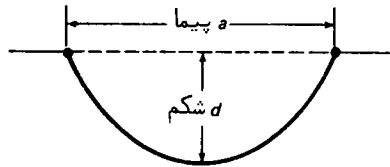
شکل ۵۲

حتی وقتی بین جاده و لاستیکها اصطکاک محسوسی وجود نداشته باشد، مؤلفه افقی نیروی قائم واکنش F وارد از جاده بر اتومبیل را می‌توان با شتاب مرکزی لازم تأمین کرد مشروط بر اینکه تندی اتومبیل چندان زیاد نباشد. تندی متزاید v_c منحنی با مانع تندی ماکزیمی تعریف می‌شود که در آن اتومبیل می‌تواند بدون کمک گرفتن از اصطکاک واژگون نشود (تصور کنید اتومبیل روی یک قطعه یخ خیس حرکت می‌کند).

۲۶. نشان دهید $v_c = \sqrt{gR \tan \alpha}$ ، که در آن R شعاع انحنای جاده و α زاویه مانع باشد. یک مرد تنومند بر دوچرخه‌ای در دایره افقی داخل یک بشکه استوانه‌ای بزرگ به شعاع R سوار است. این فقط وقتی میسر است که بین بشکه و لاستیکهای دوچرخه

اصطکاک موجود بوده و تندی دوچرخه دست کم به اندازه تندی بحرانی v_{cr} باشد. نشان دهید $v_{cr} = \sqrt{gR/\mu}$ ، که در آن μ ضریب اصطکاک می باشد. (در واقع، دوچرخه نیز باید کمی به بالا کج شده باشد، ولی از این صرف نظر کرده و دوچرخه و راننده را یک ذره تلقی می کنیم.)

۲۷. فاصله a بین نقاط تکیه گاه یک کابل (یا زنجیر) پیمای آن نام دارد، و فاصله قائم d بین نقاط تکیه گاه و پایین ترین نقطه کابل شکم نامیده می شود (ر. ک. شکل ۵۳).



شکل ۵۳

در کابل سهموی مثال ۶، رابطه بین پایما و شکم چیست؟ نشان دهید که کشش ماکزیمم کابل در هر نقطه از تکیه گاه مساوی $\sqrt{H^2 + \frac{1}{4}w^2a^2}$ است. کشش مینیمم چقدر و کجا می باشد؟

۲۸. پیمای یک پل معلق دو کابلی 200 ft ، شکم هر کابل 50 ft ، و وزن جاده 400 تن است. با فرض یکنواخت بودن جاده، کشش هر کابل در وسط آن؟ در هر نقطه از تکیه گاه چقدر است؟

۲۹. فرض کنید s طول منحنی زنجیری (۱۶) بین پایین ترین نقطه و نقطه (x, y) باشد. نشان دهید که

$$s = \frac{H}{w} \sinh \frac{wx}{H}$$

۳۰. پایما و شکم زنجیر مثال ۷ چه رابطه ای با هم دارند؟ نشان دهید که کشش ماکزیمم زنجیر در هر نقطه از تکیه گاه $H + wd$ است. کشش مینیمم چقدر و کجا صورت می گیرد؟

۳۱. نشان دهید که یک منحنی زنجیری کشیده (H/w) بزرگ (نزدیک به سهموی است.)

۳۲. یک طناب سنگین به طول 40 m دارای شکم 10 m است. پیمای آن چیست؟

اصطلاحات و مباحث کلیدی

اسکالرها و بردارها

اعمال جبری بر بردارها

- بردارهای اساسی ، مؤلفه‌های یک بردار
- پایه‌های متعامد و متعامد یکه
- نمایش بردارها به وسیلهٔ جفت‌های مرتب
- حاصل ضرب نقطه‌ای
- تصویر یک بردار روی دیگری
- کار به عنوان حاصل ضرب نقطه‌ای
- توابع برداری
- حد یک تابع برداری
- مشتق‌گیری و انتگرال‌گیری از توابع برداری
- سرعت و تندى
- تابع طول قوس ، طول قوس به عنوان پارامتر
- بردار یکهٔ مماس
- بردار یکهٔ قائم
- انحنای شعاع انحنای دایرهٔ انحنای
- شتاب ، مؤلفه‌های مماسی و قائم شتاب
- حرکت گلوله
- حرکت مستدیر یکنواخت
- پل معلق و کابل آویزان

مسائل تکمیلی

فرض کنید $\mathbf{a} = \mathbf{i} + \mathbf{j}$ ، $\mathbf{b} = \mathbf{i} - \mathbf{j}$ ، و $\mathbf{c} = 5\mathbf{i} + 3\mathbf{j}$. حاصل عبارات زیر را بیابید .

$$۱. \quad -\mathbf{a} + 3\mathbf{b} - 2\mathbf{c} \quad ۲. \quad \mathbf{a} - 2\mathbf{b} + \mathbf{c} \quad ۳. \quad 4\mathbf{a} + \mathbf{b} - \mathbf{c}$$

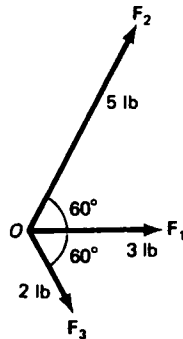
$$۴. \quad \frac{\mathbf{a} + \mathbf{b}}{|\mathbf{a} + \mathbf{b}|} \quad ۵. \quad \frac{\mathbf{a} + \mathbf{b}}{|\mathbf{b} + \mathbf{c}|} \quad ۶. \quad \frac{\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c}}{|\mathbf{a} - \mathbf{b} - \mathbf{c}|}$$

- ۷. چه شرطی بر $|\mathbf{a}|$ و $|\mathbf{b}|$ تضمین می‌کند که $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ زاویهٔ بین \mathbf{a} و \mathbf{b} را نصف می‌کند؟
- ۸. فرض کنید $OABCDE$ یک شش ضلعی منتظم به طول ضلع ۱ باشد. \overrightarrow{OD} ، \overrightarrow{EO} ، \overrightarrow{BC} ، \overrightarrow{OB} و \overrightarrow{DA} را به صورت ترکیباتی خطی از بردارهای یکه $\mathbf{u} = \overrightarrow{OA}$ و $\mathbf{v} = \overrightarrow{AB}$ بیان نمایید .
- ۹. رئوس یک چندضلعی منتظم P_1, P_2, \dots, P_n و مرکز آن O است . نشان دهید که

$$\overrightarrow{OP}_1 + \overrightarrow{OP}_2 + \dots + \overrightarrow{OP}_n = \mathbf{0}$$
- ۱۰. شخصی می‌تواند قایقی را با تندى 5 mph پارو بزند . او می‌خواهد از یک رودخانهٔ

مستقیم به پهنای ۱ میل که در آن آب با سرعت 3-mph جریان دارد بگذرد. در چه جهتی باید پارو بزند تا هرچه زودتر از رودخانه عبور کند؟ در چه جهتی باید پارو بزند که مستقیماً "به نقطه" مقابل در آن طرف برسد، و این کار چقدر طول خواهد کشید؟

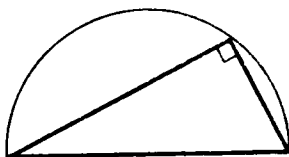
۱۱. $|a - b|$ را در صورتی بیابید که $|a + b| = 24$ ، $|a| = 13$ ، $|b| = 19$.
۱۲. نشان دهید که $a \cdot b = \frac{1}{4}|a + b|^2 - \frac{1}{4}|a - b|^2$.
۱۳. $|a + b|$ و $|a - b|$ را در صورتی بیابید که $|a| = 5$ ، $|b| = 8$ ، و زاویه بین a و b مساوی $2\pi/3$ باشد.
۱۴. نشان دهید که هر چهار ضلعی که اقطارش منصف هم باشند باید متوازی الاضلاع باشد.
۱۵. بردارهای $a = 2ti + j$ و $b = i + 2tj$ به ازای چه مقادیری از t موازیند؟ برهم عمودند؟
۱۶. فرض کنید u_1 و u_2 دو بردار یک باشند که باهم زاویه $\pi/3$ می سازند. طول اقطار متوازی الاضلاع پیموده شده به وسیله بردارهای $a = 2u_1 + u_2$ و $b = u_1 - 2u_2$ را بیابید.
۱۷. زاویه حاده بین اقطار یک مستطیل به طول 5 و عرض 3 چقدر است؟
۱۸. زاویه بین پاره خطهای مرسوم از یک رأس مستطیل به طول 6 و عرض 4 تا نقاط میانی اضلاع مقابل چقدر است؟
۱۹. یک اتومبیل به وزن 2100-lb با تنیدی ثابت 25 mph از یک شیب 30° بالا می رود. توان مینیمم موتور اتومبیل چقدر است؟ از اصطکاک صرف نظر کنید.
۲۰. اندازه و جهت برآیند سه نیروی شکل ۵۴ را که همه بر O اثر می کنند پیدا نمایید.



شکل ۵۴

۲۱. $\text{proj}_{\vec{CD}} \vec{AB}$ و $\text{proj}_{\vec{AB}} \vec{CD}$ را به ازای نقاط $A = (1, 2)$ ، $B = (2, 3)$ ، $C = (3, 4)$ ، و $D = (4, 1)$ حساب کنید.

۲۲. با استفاده از بردارها، نشان دهید که هر زاویهء محاط شده در یک نیمدایره قائمه است (ر.ک. شکل ۵۵).



شکل ۵۵

۲۳. فرض کنید \mathbf{r} بردار موضع یک نقطهء متغیر در صفحه بوده، و \mathbf{a} بردار موضع نقطهء ثابتی باشد. با استفاده از حاصل ضرب نقطه‌ای، معادلهء برداری دایرهء مار بر مبدأ و مرکز نقطهء پایان \mathbf{a} را بنویسید.

۲۴. با استفاده از بردارها، نشان دهید که خط‌واصل بین مراکز دواير متقاطع برخط‌واصل بین نقاط اشتراک عمود است. حدود زیر را حساب کنید.

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{1 - \cos t}{t} \mathbf{i} + \frac{t - \sin t}{t^3} \mathbf{j} \right) \quad \cdot 25$$

$$\lim_{t \rightarrow -\infty} \left(\frac{2}{\tanh t} \mathbf{i} + \frac{|t|}{t} \mathbf{j} \right) \quad \cdot 26$$

$$\frac{d}{dt} [(\arcsin t)\mathbf{i} - (\arccos t)\mathbf{j}] \quad \cdot 27$$

$$\frac{d}{dt} \left(\sqrt{t+1} \mathbf{i} + \frac{2}{t+1} \mathbf{j} \right) \quad \cdot 28$$

$$\frac{d}{dt} [(t^2 e^t)\mathbf{i} + (\tanh^{-1} t)\mathbf{j}] \quad \cdot 29$$

$$\int_0^1 \left(\frac{1}{1+t^2} \mathbf{i} - \frac{1}{4-t^2} \mathbf{j} \right) dt \quad \cdot 30$$

$$\int_0^{\pi/3} [(\tan t)\mathbf{i} + (\sec t)\mathbf{j}] dt \quad \cdot 31$$

$$\int [(t \sin t)\mathbf{i} + (te^{-t})\mathbf{j}] dt \quad \cdot 32$$

۳۳. آیا $r \cdot (dr/dt) \equiv 0$ ایجاب می‌کند که اندازه تابع برداری $r = r(t)$ ثابت باشد؟ جواب خود را توضیح دهید.

۳۴. جوابی از معادله دیفرانسیل برداری $dr/dt = cr$ بیابید که در شرط اولیه $r(0) = r_0$ صدق کند. در اینجا c یک اسکالر ثابت بوده، و r_0 بردار ثابتی می‌باشد.

بردارهای یکه مماس و قائم T و N بر منحنی داده شده در نقطه نظیر به مقدار ذکر شده از پارامتر t را بیابید.

۳۵. $x = t^4 - 2t^2, y = t^3 + 1, t = -1$. ۳۶. $x = t + \cos t, y = \sin t, t = \pi/6$

۳۷. $x = \ln(t + 1), y = e^t, t = 0$. ۳۸. $x = \sec t, y = \tan t, t = \pi/4$

۳۹. انحنای $k = \kappa(x)$ منحنی $y = \ln(\sec x)$ را بیابید.

۴۰. نشان دهید که شعاع انحنای $R = R(\theta)$ لمنیسکات $r^2 = \cos 2\theta$ در هر نقطه غیر از مبدا با مختص شعاعی r تناسب معکوس دارد.

برای دایره بوسان منحنی داده شده در نقطه $(1, 1)$ معادله بنویسید. در هر حالت، منحنی و دایره را رسم کنید.

۴۱. سهمی $y = x^2$. ۴۲. هذلولی $xy = 1$

۴۳. توپی را از یک پنجره به ارتفاع 64 ft به طور افقی به خارج پرتاب می‌کنیم. توپ در فاصله 100 ft از دیوار ساختمان به زمین می‌خورد. تندی اولیه توپ چقدر است؟

۴۴. گلوله‌ای از یک خمپاره‌انداز با سرعت گریز 600 m/sec با زاویه ارتفاع 60° شلیک شده است. گلوله چقدر بالا می‌رود؟ فاصله محل فرود گلوله تا خمپاره‌انداز چقدر است، و چقدر در هوا می‌ماند؟ (از $g = 9.8 \text{ m/sec}^2$ استفاده کنید.)

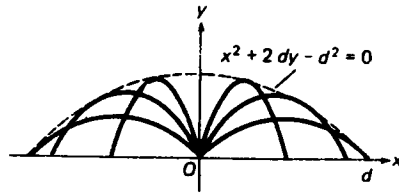
۴۵. شخصی که در یک اتومبیل روباز در یک جاده مستقیم حرکت می‌کند تفنگ خود را به طور قائم به بالا شلیک می‌کند. اگر تندی اتومبیل تغییر نکند، کجا گلوله به زمین می‌رسد؟ (از مقاومت هوا صرف نظر می‌شود.)

۴۶. یک شکارچی با تیر و کمان مستقیماً "جانوری را که از یک شاخه درخت آویزان است نشانه می‌رود. تیر درست به شاخه نرسیده، بلکه در عوض به تنه درخت جایی زیر شاخه می‌خورد. نشان دهید اگر جانور اشتباه کرده و در لحظه پرتاب تیر خود را از شاخه رها کند مورد اصابت قرار خواهد گرفت.

۴۷. یک توپ با برد ماکزیم d واقع در مبدا در چه دوزاویه ارتفاعی می‌تواند هدف واقع در $(\frac{1}{2}d, \frac{1}{4}d)$ را بزند؟

۴۸. نشان دهید که توپ مسئله قبل می‌تواند هر هدف داخلی را روی سهمی $x^2 + 2dy - d^2 = 0$ را بزند ولی، همانطور که شکل ۵۶ نشان می‌دهد، هیچ هدف داخل این سهمی را

نخواهد زد.



شکل ۵۶

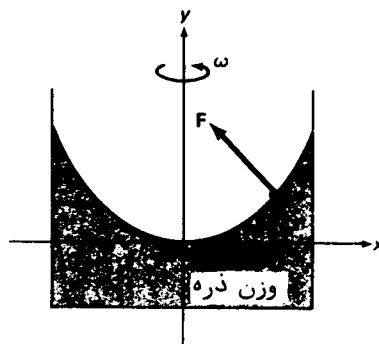
۴۹. یک خلبان برای یک لحظه می‌تواند شتاب $8g$ ولی نه بیشتر را تحمل کند. اگر تندی هواپیما 420 mph باشد. شعاع انحنای ماکزیممی که خلبان می‌تواند هواپیما را در آخر شیرجه به بالا برگرداند چقدر است؟

۵۰. تندی متزاید (ر.ک. مسئله ۲۵، صفحه ۱۱۱۷) یک جاده مستدیر به شعاع 2250 ft که در زاویه 30° سد شده است چقدر است؟

۵۱. مقطع مستدیر یک راه آهن، به شعاع 1 mi ، برای اطمینان تا تندی 120 mph سد شده است. فاصله بین ریلها $4 \text{ ft } 8\frac{1}{2}$ است (فاصله متعارف). "ابر ارتفاع" h ، یعنی ارتفاع ریل خارجی بالای ریل داخلی، را پیدا کنید.

۵۲. یک سطل استوانه‌ای که قدری آب دارد با تندی زاویه‌ای ثابت ω حول محورش می‌گردد. آب، که ابتدا در حالت سکون است، مالا "سرعت دورانی سطح را می‌یابد. نشان دهید که شکل تعادل سطح آب یک سهمی‌گون دوار است. ω را در صورتی بیابید که قطر سطل 1 ft و سطح آب در مرکز سطل 4 in زیر سطح آب در محیط باشد.

راهنمایی. مختصات قائم x و y را مثل شکل ۵۷ اختیار کرده، و فرض می‌کنیم $y = y(x)$ فصل مشترک صفحه xy با سطح آب باشد. بر ذره آب $P = (x, y)$ روی سطح نیروی



شکل ۵۷

قائم واکنش F وارد می شود که از ناحیهٔ بقیهٔ مایع است، و F باید وزن ذره را خنثی کرده و شتاب مرکزی وی را تأمین نماید. نشان دهید که این به یک معادلهٔ دیفرانسیل برای $y = y(x)$ منجر می شود که حل ساده‌ای دارد.

یک طناب سنگین به طول 105 ft بین دو تکیه‌گاه به فاصلهٔ 100 ft آویزان است.

۵۳. شکم طناب چقدر است؟

۵۴. اگر وزن طناب 2 lb/ft باشد، کشش مینیمم در طناب چقدر است؟ کشش ماکزیمم چقدر است؟