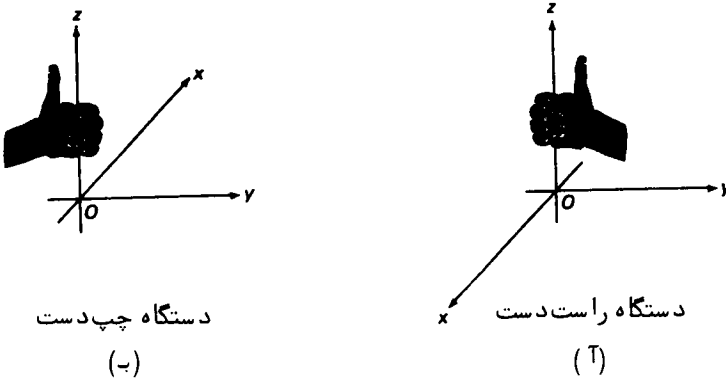


۱۲ بردارها در فضا و هندسه تحلیلی فضایی

حال وقت آن است که از صفحه دوبعدی به فضای سه بعدی برویم، و ما این کار را در این فصل و فصول آتی انجام می‌دهیم. بحث را با معرفی مختصات قائم در فضا و مطالعه چند سطح ساده آغاز می‌کنیم. سپس جبر بردارها را از بعد دو به بعد سه تعمیم می‌دهیم. ابتدا نکات مطرح شده در فصل پیش فقط با تعدیل مختصری عرضه می‌شوند، ولی پس از آن در بخش ۳.۱۲ مفهومی جدید، یعنی حاصل ضرب خارجی دوبردار فضایی، وارد صحنه می‌شود. خطوط و صفحات در فضا در بخش ۴.۱۲ عنوان می‌شوند، و در بخش ۵.۱۲ توابع برداری سه بعدی را مطرح کرده، و صورت جدیدی از استنتاج نیوتن از قوانین حرکت سیاره‌های کپلر عرضه می‌شود. ما مطالعه سه بعدی یا هندسه تحلیلی "فضایی" خود را با بررسی حالاتی که در رسم معادله درجه دو از سه متغیر پیش می‌آیند خاتمه خواهیم داد.

۱.۱۲ مختصات قائم در فضا

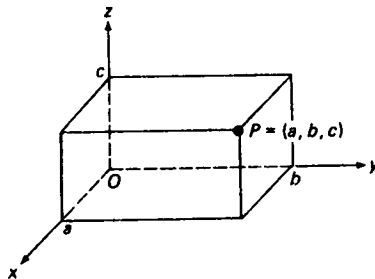
مختصات قائم در فضا توسعه طبیعی مختصات قائم در صفحه‌اند. فرض کنید سه خط دو به دو متعامد Ox ، Oy ، و Oz ، به نام محورهاى مختصات، هر یک مجهز به جهت مثبت (که در شکل ۱ با سر سهم نموده شده است) ساخته باشیم که در نقطه O به نام مبدأ متقاطع باشند. محورهاى مختصات Ox ، Oy ، و Oz را به ترتیب محور x ، محور y ، و محور z می‌نامند. این محورها سه صفحه مختصات دو به دو متعامد مشخص می‌کنند، به نام صفحه xy شامل محورهاى x و y ، صفحه xz شامل محورهاى x و z ، و صفحه yz شامل محورهاى y و z . صفحه yz در هر دو قسمت شکل ۱ صفحه کاغذ است، لیکن در قسمت (آ) محور x اشاره به خواننده دارد، ولی در قسمت (ب) از خواننده دور می‌شود. دستگاه مختصات قسمت (آ) راست دست است بدین معنی که اگر انگشتان دست راست را طوری خم کنیم که از محور x مثبت به محور y مثبت بروند، انگشت شست در امتداد محور z مثبت است، ولی دستگاه مختصات قسمت (ب) چپ دست است، بدین معنی که همان خاصیت را



شکل ۱

در رابطه با دست چپ دارد. توجه کنید که دو دستگاه مختصات منعکس هم نسبت به صفحه yz اند. از حالا به بعد ما فقط با دستگاههای مختصات راست دست کار خواهیم کرد. در این گونه دستگاه یک پیچ گوهی، که تیغش 90° از محور x مثبت تا محور y مثبت می چرخد، به صورت عادی در امتداد محور z مثبت خواهد پیچید.

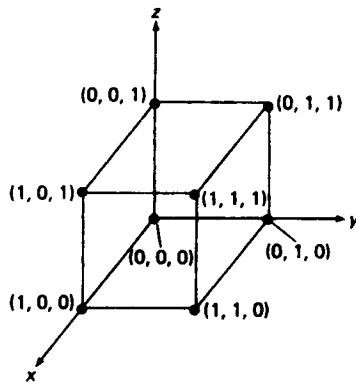
سه تاییهای مرتب و مختصات قائم. حال فرض کنیم (a, b, c) سه تایی مرتبی از اعداد حقیقی باشد، که در آن نماد نشان می دهد که a اول، b دوم، و c سوم خواهد آمد. در هر سه محور از یک واحد طول استفاده شده، a را به صورت نقطه‌ای از Ox (به عنوان خط اعداد) b را نقطه‌ای از Oy ، و c را نقطه‌ای از Oz رسم می کنیم. سپس صفحه عمود بر Ox در a ، صفحه عمود بر Oy در b ، و صفحه عمود بر Oz در c را رسم می نماییم. همانند شکل ۲، این سه صفحه در نقطه P متقاطع اند که نمایش سه تایی مرتب (a, b, c) گرفته می شود. گوییم نقطه P دارای مختصات قائم (یا دکارتی) (a, b, c) ، و مختص a ، مختص b ، و مختص c می باشد. با عکس کردن این ترسیم، یعنی با رسم صفحات ماربر



شکل ۲

P عمود بر محورهای مختصات (یا به صورت دیگر، رسم صفحات مار بر P موازی صفحات مختصات) می‌توان مختصات، و در نتیجه سه‌تایی مرتب نظیر به نقطهٔ داده شده P رایافت. لذا، یک نقطهٔ منحصر به فرد در فضا وجود دارد که نظیر یک سه‌تایی مرتب است، و به عکس یک سه‌تایی مرتب منحصر به فرد وجود دارد که نظیر یک نقطه در فضا می‌باشد. به خاطر این تناظر یک به یک، معمولاً "بین سه‌تاییهای مرتب و نقاط نمایش آنها فرق کمی می‌گذاریم یا اصلاً" تمایزی قایل نمی‌شوند. بخصوص، $P = (a, b, c)$ یعنی P نقطه‌ای است به مختص x ، a ، مختص y ، b ، و مختص z ، c . (بعضی از مؤلفان این نقطه را با $P(a, b, c)$ نشان می‌دهند.) توجه کنید که مبدأ O نقطهٔ $(0, 0, 0)$ است. البته تساوی دو سه‌تایی مرتب (a, b, c) و (d, e, f) یعنی دو سه‌تایی که عنصر اول، عنصر دوم، و عنصر سوم یکسان داشته باشند، در نتیجه، $a = d$ ، $b = e$ ، و $c = f$. مثلاً، $(\sqrt{9}, 4, 0) = (3, 2^2, 0)$ ولی $(1, -1, 2) \neq (-1, 1, 2)$.

مثال ۱. چهار رأس $(0, 0, 0)$ ، $(1, 0, 0)$ ، $(0, 1, 0)$ ، و $(0, 0, 1)$ یک مکعب داده شده‌اند. چهار رأس دیگر آن را بیابید.



شکل ۳

حل. جواب از شکل ۳ واضح است. توجه کنید که هشت رأس مکعب نظیر هشت سه‌تایی مرتب متمایز است که هر عنصرشان 0 یا 1 می‌باشد. تمام دوازده ضلع مکعب به طول واحد بوده و هر شش وجه آن دارای مساحت واحد می‌باشد. حجم مکعب مساوی یک خواهد بود.

نقطهٔ (x, y, z) در صفحهٔ yz واقع است اگر و فقط اگر $x = 0$ ، و بر محور z واقع است اگر و فقط اگر $x = y = 0$. به بیان دیگر، صفحهٔ yz از تمام نقاط به شکل $(0, y, z)$ تشکیل

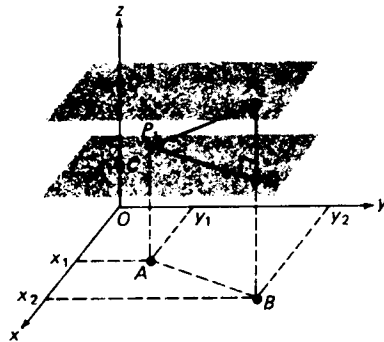
شده است ، ولی محور z از تمام نقاط به شکل $(0, 0, z)$ تشکیل شده است . به عنوان تمرین ، سایر صفحات و محورهای مختصات را توصیف نمایید . صفحات مختصات فضا را به هشت ناحیه بی کران به نام یکبهشت تقسیم می کنند . یکبهشت اول از تمام نقاط (x, y, z) تشکیل شده است که در آن $x > 0, y > 0, z > 0$ ، ولی سایر یکبهشتها معمولاً " اسم خاصی ندارند .

فرمول فاصله . فاصله بین دو نقطه P_1 و P_2 در فضا ، مثل حالت نقاط در صفحه ، با $|P_1P_2|$ نموده می شود ، و قضیه زیر تعمیم سه بعدی قضیه ۶ ، صفحه ۳۵ ، می باشد .

قضیه ۱ (فاصله بین دو نقطه در فضا) . فاصله بین دو نقطه $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ و $P_2 = (x_2, y_2, z_2)$ در فضا از فرمول زیر به دست می آید :

$$(۱) \quad |P_1P_2| = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}$$

برهان . از دو نقطه P_1 و P_2 خطوطی بر صفحه xy و صفحاتی بر محور z عمود می کنیم . در این صورت ، P_1P_2 وتر مثلث قائم الزاویه P_1QP_2 شکل ۴ است ، که در آن $Q = (x_2, y_2, z_1)$ واضح است که $|P_1Q| = |AB|$ و $|QP_2| = |CD|$ ، که در آنها A و B نقاط (x_1, y_1) و (x_2, y_2) اند که در صفحه xy در نظر گرفته می شوند ، ولی C و D نقاط z_1 و z_2 اند که بر محور z گرفته



شکل ۴

می شوند . لذا ، طبق قضیه فیثاغورس و فرمول فاصله در صفحه و روی خط ، داریم

$$\begin{aligned} |P_1P_2|^2 &= |P_1Q|^2 + |QP_2|^2 = |AB|^2 + |CD|^2 \\ &= [(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2] + (z_1 - z_2)^2, \end{aligned}$$

که با (۱) معادل می باشد .

شکل ۴ تحت فرض $x_1 < x_2$ ، $y_1 < y_2$ ، و $z_1 < z_2$ رسم شده است، ولی به آسانی معلوم می‌شود که فرمول فاصله (۱) در صورت عکس‌کردن یکی (یا چند تا) از این نامساویها نیز به دست می‌آید.

مثال ۲. فاصله بین نقاط $P_1 = (3, 1, 9)$ و $P_2 = (-1, 4, -3)$ را پیدا نمایید.

حل. بنابر فرمول (۱)،

$$\begin{aligned} |P_1P_2| &= \sqrt{(3+1)^2 + (1-4)^2 + (9+3)^2} \\ &= \sqrt{4^2 + 3^2 + 12^2} = \sqrt{169} = 13. \end{aligned}$$

نمودار معادلات و نامعادلات. منظور از نمودار یک یا چند معادله یا نامعادله از سه متغیر x ، y ، z یعنی مجموعه نقاطی چون (x, y, z) در فضا که در معادلات یا نامعادلات داده شده صدق می‌کنند. لازم نیست همه متغیرها حاضر باشند، و در این صورت مقادیر متغیرهای غایب نامحدودند. مثلاً، نمودار $x = a$ صفحه موازی صفحه yz است که از $(a, 0, 0)$ می‌گذرد، حال آنکه نمودار معادلات $x = a$ ، $y = b$ خط موازی محور z است که از $(a, b, 0)$ می‌گذرد.

مثال ۳. معادله

$$(۲) \quad x^2 + y^2 + z^2 = 1$$

را رسم نمایید.

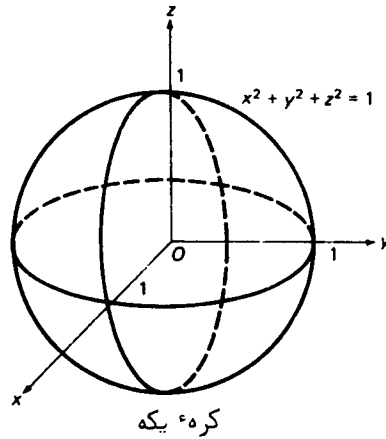
حل. چون $x^2 + y^2 + z^2$ مربع فاصله بین نقطه (x, y, z) و مبدأ $O = (0, 0, 0)$ است، نقطه (x, y, z) تعلق به نمودار (۲) دارد اگر و فقط اگر فاصله بین (x, y, z) و O مساوی ۱ باشد. لذا، نمودار (۲) کره یکه است؛ یعنی، کره به شعاع ۱ و مرکز O (ر. ک. شکل ۵).

مثال ۴. نامعادله

$$(۳) \quad x^2 + y^2 + z^2 < 1$$

را رسم کنید.

حل. بنابر (۳)، مربع فاصله بین نقطه (x, y, z) و نقطه O از ۱ کمتر است؛ و در نتیجه،



شکل ۵

همین امر در مورد خود فاصله درست است. لذا، نمودار (۳) ناحیه داخل کره یکه (۲) است؛ این ناحیه گوی یکه باز نام دارد. نمودار نامعادله

$$(۳) \quad x^2 + y^2 + z^2 \leq 1$$

گوی یکه بسته است؛ یعنی، مجموعه مرکب از گوی یکه باز همراه با مرزش (کره یکه) می باشد.

کرات . با تعمیم مثال ۳ معلوم می شود که مختصات نقطه (x, y, z) در معادله

$$(۴) \quad (x - a)^2 + (y - b)^2 + (z - c)^2 = r^2 \quad (r > 0)$$

صدق می کنند اگر و فقط اگر مجذور فاصله بین (x, y, z) و نقطه ثابت (a, b, c) مساوی r^2 باشد یا، معادلاً، اگر و فقط اگر فاصله بین (x, y, z) و (a, b, c) مساوی r باشد. لذا، مختصات (x, y, z) در (۴) صدق می کنند اگر و فقط اگر (x, y, z) بر کره ای به شعاع r و مرکز (a, b, c) قرار داشته باشد. توجه کنید که اگر $a = b = c = 0$ و $r = 1$ اختیار شود، (۴) به معادله (۲) کره یکه تحویل می گردد.

مثال ۵. معادله

$$(۵) \quad x^2 + y^2 + z^2 + 4x - 6y + 2z - 11 = 0$$

را رسم نمایید.

حل . با کامل کردن مربعها ، داریم

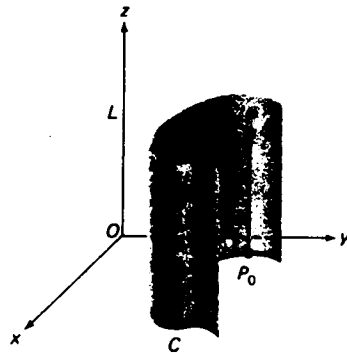
$$x^2 + 4x = (x + 2)^2 - 4, \quad y^2 - 6y = (y - 3)^2 - 9, \quad z^2 + 2z = (z + 1)^2 - 1,$$

و با گذاردن این عبارات در (۵) ، به دست می‌آوریم

$$(x + 2)^2 + (y - 3)^2 + (z + 1)^2 = 25,$$

که معادلهٔ کره‌ای به شعاع 5 و مرکز $(-2, 3, -1)$ می‌باشد . لذا ، معادلهٔ اصلی (۵) نیز این کره را به عنوان نمودار دارد .

استوانه‌ها . فرض کنیم C یک منحنی مسطح‌بوده ، و L خطی باشد که با صفحهٔ C موازی نباشد (یا در این صفحه قرار نداشته باشد) . در این صورت ، سطح S ساخته شده از تمام خطوط مار بر C موازی L استوانه نام دارد . منحنی C را هادی استوانهٔ S نامیده ، و بی‌نهایت خطی که موازی L بوده و S را تشکیل می‌دهند خطوط جاری (یا مولدهای) S نام دارند . مثلاً ، شکل ۶ بخشی از استوانهٔ S را با منحنی C در صفحهٔ xy به عنوان هادی و



استوانه

شکل ۶

محور z به عنوان خط L نشان می‌دهد . در نتیجه ، خطوط جاری همه موازی محور z می‌باشند . فرض کنیم $F(x, y)$ عبارتی شامل دو متغیر x و y بوده ، و منحنی C در شکل نمودار معادلات همزمان

$$(۶) \quad F(x, y) = 0, \quad z = 0$$

است ، که معادلهٔ دوم $z = 0$ صرفاً " به ما می‌گوید که C یک منحنی در صفحهٔ xy است . در این صورت ، استوانهٔ S ، با هادی C و خطوط جاری موازی محور z ، نمودار تنها معادلهٔ

$$(۷) \quad F(x, y) = 0$$

است که از (۶) با حذف معادله دوم، یعنی با مجاز کردن z که مقادیر نامحدود (و نه فقط 0) را بگیرد، به دست می آید. در واقع، به ازای هر نقطه $P = (x, y, z)$ ، $P_0 = (x, y, 0)$ را نقطه اشتراک خط مار بر P موازی محور z و صفحه xy می گیریم (ر.ک. شکل ۶). در این صورت، P بر S واقع است اگر و فقط اگر P_0 بر C باشد؛ یعنی، اگر و فقط اگر مختصات x و y نقطه P_0 ، و در نتیجه P ، در اولین معادله (۶) صدق نمایند. اما این بدان معنی است که، همانطور که حکم شده، S نمودار معادله (۷) می باشد. عدم ظهور مختص z در معادله (۷) نشان می دهد که خطوط جاری S موازی محور z می باشند. به همین نحو،

$$F(x, z) = 0$$

معادله یک استوانه با خطوط جاری موازی محور y ، و

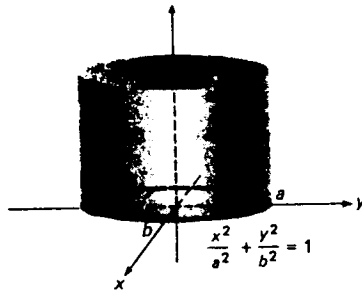
$$F(y, z) = 0$$

معادله یک استوانه با خطوط جاری موازی محور x می باشد. در هر حالت، خطوط جاری موازی محوری هستند که با مختص غایب نموده شده است.

مثال ۶. نمودار معادله

$$(۸) \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

استوانه ای است که خطوط جاری اش موازی محور z می باشند. اثر این استوانه در صفحه xy ؛ یعنی، اشتراک با صفحه (x, y) ، یک بیضی است (ر.ک. شکل ۷)؛ یعنی، بیضی با همان معادله (۸) به عنوان معادله ای با مختصات نقطه متغیر از صفحه xy (فضای 2 بعدی) تا معادله ای با مختصات نقطه متغیر (x, y, z) از فضای سه بعدی. به این دلیل، استوانه یک استوانه بیضوی نام دارد.



استوانه بیضوی

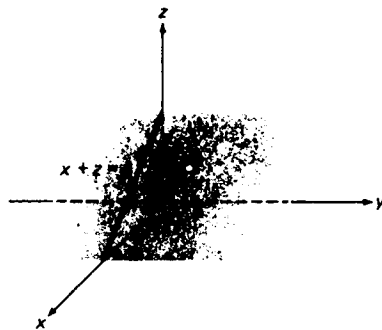
شکل ۷

هر مقطع عرضی استوانه به وسیلهٔ صفحهٔ موازی صفحهٔ xy یک بیضی است که با اثرش در صفحهٔ xy همنهشت است. اگر $a = b = r$ ، استوانهٔ بیضوی به استوانهٔ مستدیر قائم به شعاع r بدل می‌شود که محور z محور تقارن آن می‌باشد.

مثال ۷. در صفحهٔ xz نمودار

$$(9) \quad x + z = 1$$

یک خط است، ولی در فضای 3 بعدی نمودار معادلهٔ خطی (9) صفحهٔ شکل 8 می‌باشد. این صفحه را استوانه‌های تعبیر کنید که خطوط جاری‌اش موازی محور y اند.



شکل 8

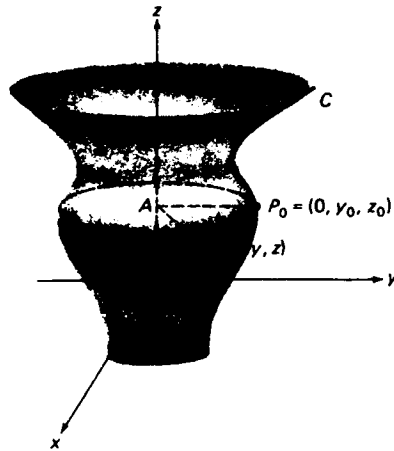
سطوح دوار. سطح حاصل از دوران یک منحنی مسطح حول خطی در صفحهٔ آن یک سطح دوار نام دارد. (ما قبلاً در بخش 5.8 با سطوح دوار، بدون تلاش در یافتن معادلاتشان در فضای سه‌بعدی، برخورد داشته‌ایم.) مثلاً، فرض کنیم منحنی C در صفحهٔ yz نمودار معادلهٔ

$$(10) \quad F(y, z) = 0 \quad (x = 0)$$

بوده، و C را حول محور z دوران داده سطح دوار S شکل 9 را تولید می‌کنیم. در این صورت، S نمودار معادلهٔ

$$(11) \quad F(\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0$$

است که از $F(y, z) = 0$ به وسیلهٔ تعویض y با $\sqrt{x^2 + y^2}$ به دست می‌آید (در اینجا موقتاً فرض می‌کنیم هر نقطهٔ C دارای مختص y نامنفی است). در واقع، به ازای هر نقطهٔ $P = (x, y, z)$ ، نقطهٔ $P_0 = (0, y_0, z_0)$ را اشتراک صفحهٔ yz با دایرهٔ مار بر P موازی صفحهٔ xy و مرکز A واقع بر محور z می‌گیریم. در این صورت، P بر S واقع است اگر و فقط اگر



سطح دوار

شکل ۹

P_0 بر C واقع باشد؛ یعنی، اگر و فقط اگر $F(y_0, z_0) = 0$. از شکل واضح است که $z_0 = z$

و

$$y_0 = |AP_0| = |AP| = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

بنابراین، $F(y_0, z_0) = 0$ معادل (۱۱) است، و P بر S واقع است اگر و فقط اگر (۱۱) برقرار باشد؛ یعنی، همانطور که حکم شده، S نمودار معادله (۱۱) می باشد.

در هر نقطه از منحنی C با مختص y منفی، به جای $y_0 = \sqrt{x^2 + y^2}$ داریم $y_0 = -\sqrt{x^2 + y^2}$. لذا، به طور کلی، سطح S معادله‌ای به شکل زیر دارد:

$$(11) \quad F(\pm\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0,$$

که در آن اگر $y_0 \geq 0$ علامت مثبت و اگر $y_0 < 0$ علامت منفی را اختیار می کنیم.

اگر منحنی (۱۰) در صفحه yz را به جای محور y حول محور z دوران دهیم، استدلالی مشابه نشان می دهد که سطح دوار حاصل از این کار معادله‌ای به شکل زیر دارد:

$$F(y, \sqrt{x^2 + z^2}) = 0$$

(ممکن است در بعضی حالات جلو رادیکال علامت منها لازم باشد). در جدول زیر فرمولهای فوق، همراه با نتایج مشابه برای منحنیها در صفحات xy و xz ، داده شده اند. نکاتی در جدول را که قبلاً "بحث نشده اند" تحقیق نمایید.

منحنی	محور دوران	سطح دوار
$F(y, z) = 0 \quad (x = 0)$	محور y محور z	$F(y, \sqrt{x^2 + z^2}) = 0$ $F(\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0$
$F(x, z) = 0 \quad (y = 0)$	محور x محور z	$F(x, \sqrt{y^2 + z^2}) = 0$ $F(\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0$
$F(x, y) = 0 \quad (z = 0)$	محور x محور y	$F(x, \sqrt{y^2 + z^2}) = 0$ $F(\sqrt{x^2 + z^2}, y) = 0$

مثال ۸. سهمی

$$z = y^2 \quad (x = 0, y \geq 0)$$

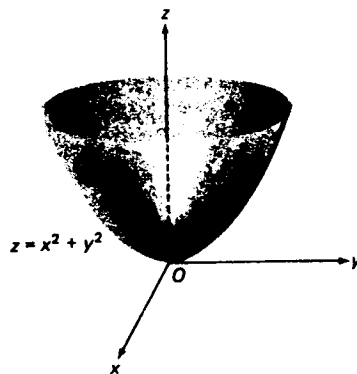
در ربع اول از صفحه yz را حول محور z (محور تقارن آن) دوران داده، سهمی گون دوار شکل ۱۰ به معادله

$$z = (\sqrt{x^2 + y^2})^2,$$

یا معادلا"

(۱۲)

$$z = x^2 + y^2$$

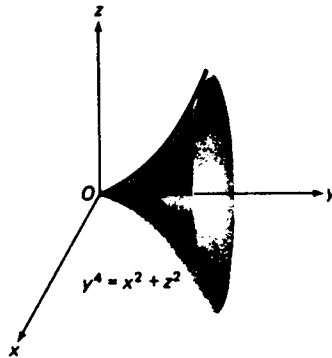


سهمی گون دوار

شکل ۱۰

به دست می‌آید. اثر این سطح در صفحه $z = c > 0$ دایره‌ای به شعاع \sqrt{c} و مرکز $(0, 0, c)$ است، ولی اثرش در صفحه xz سهمی $z = x^2$ است که می‌توان آن را با قرار دادن $y = 0$ در معادله (۱۲) به دست آورد. از دوران همین سهمی حول محور y ، سطح قیفی کاملاً متفاوت شکل ۱۱ به معادله

$$\sqrt{x^2 + z^2} = y^2,$$



شکل ۱۱

یا معادلاً

$$y^4 = x^2 + z^2,$$

که در آن $y \geq 0$ ، به دست می‌آید.

مثال ۹. از دوران خط

$$y = z \quad (x = 0)$$

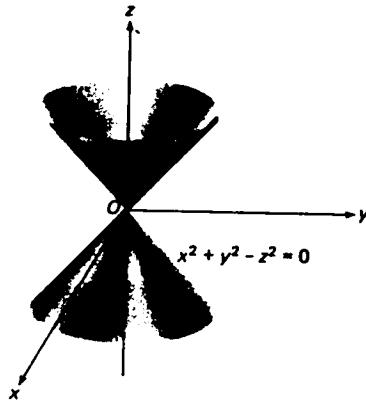
در صفحه yz حول محور z ، سطح دوار S شکل ۱۲ به معادله

$$\pm \sqrt{x^2 + y^2} = z$$

(وقتی $y < 0$ ، علامت منفی لازم است)، یا معادلاً

$$x^2 + y^2 - z^2 = 0$$

به دست می‌آید. S یک مخروط مستدیر قائم دوپارچه به رأس مبدأ است که هر مولد آن با محور مخروط، یعنی محور z ، زاویه 45° می‌سازد. اثر S در صفحه $z = c > 0$ دایره‌ای به شعاع c (نه \sqrt{c} مثل مثال ۸) و مرکز $(0, 0, c)$ می‌باشد. برای همسازی با مطالب بخش ۵.۱، نشان دهید که اثر S در هر صفحه $x = c$ یا $y = c$ هذلولی است اگر $c \neq 0$ و یک جفت خطوط متقاطع است اگر $c = 0$. اثر S در صفحه xy چیست؟

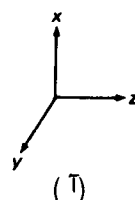
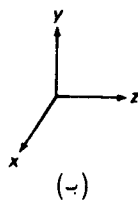
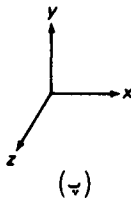


مخروط مستدیر قائم دوپارچه

شکل ۱۲

مسائل

۱. از سه دستگاه مختصات قائم شکل ۱۳ فقط دو تا راست دست‌اند.



شکل ۱۳

کدامها چپ‌اند؟

۲. یکی از دستگاههای مختصات شکل ۱۳ چپ‌دست است. چگونه می‌توان آن را راست دست ساخت؟

۳. یک مکعب مستطیل (جعبه) وجوهش موازی صفحات مختصاتند و مبدأ O و نقطه $(2, -3, 4)$ دورأس آن هستند. مکعب مستطیل را رسم کرده و شش رأس دیگر آن را بیابید.

۴. یک مکعب مستطیل به اضلاع موازی محورهای مختصات نقاط $(2, 1, -1)$ و $(-1, 3, 1)$ را به عنوان دو رأس دارد. مکعب مستطیل را رسم کرده و شش رأس دیگر آن را بیابید.

۵. در چه نقاط خط ماربر $(6, -7, 9)$ موازی محور y صفحهٔ ماربر $(8, -4, 5)$ موازی صفحهٔ xz را قطع می‌کند؟

فاصلهٔ بین نقطهٔ (a, b, c) و محورهای زیر را بیابید.

۰۸. محور z ۰۷. محور y ۰۶. محور x

فاصله^۶ بین جفت نقاط داده شده را بیابید .

۰۹ ✓ $(0, 0, 0), (12, -15, 16)$ ۰۱۰ ✓ $(0, 1, 0), (-4, 3, 4)$

۰۱۱ ✓ $(4, -5, 3), (6, -2, -3)$ ۰۱۲ ✓ $(1, 1, 5), (10, 3, -1)$

۰۱۳ ✓ $(8, 11, 9), (4, 12, 2)$ ۰۱۴ ✓ $(3, \pi, -14), (-9, \pi, -9)$

۰۱۵ ✓ $(5, 0, -3), (0, 4, 0)$ ۰۱۶ ✓ $(1, -1, 1), (-1, 1, -1)$

۰۱۷ ✓ نقطه‌ای روی محور y بیابید که از نقاط $(1, -3, 7)$ و $(5, 7, -5)$ به یک فاصله باشد .

۰۱۸ ✓ نشان دهید که نقاط $A = (3, -1, 6)$ ، $B = (-1, 7, -2)$ ، و $C = (1, -3, 2)$ رئوس یک

مثلث قائم الزاویه‌اند . چه ضلعی وتر است ؟

۰۱۹ ✓ کدام یک از نقاط $(-3, 0, 2)$ ، $(2, 1, 3)$ ، $(-1, 3, 1)$ ، و $(2, 2, -2)$ به مبدأ نزدیکتر

است ؟

۰۲۰ ✓ فرض کنید M نقطه^۶ میانی پاره خط P_1P_2 و اصل بین نقاط $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ و

$P_2 = (x_2, y_2, z_2)$ باشد . نشان دهید که

$$M = \left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}, \frac{z_1 + z_2}{2} \right).$$

راهنمایی . ر. ک . مثال ۴ ، صفحه ۳۷ .

نقطه^۶ میانی پاره خط واصل بین جفت نقاط داده شده را بیابید .

۰۲۱ ✓ $(1, -7, 0), (-9, 11, 12)$

۰۲۲ ✓ $(-4, 9, 2), (6, 3, 8)$

۰۲۳ ✓ $(-1, 3, -5), (2, -4, 6)$

۰۲۴ ✓ $(-5, 10, -20), (5, -10, 20)$

گوییم دو نقطه^۶ متمایز P و Q نسبت به نقطه^۶ M متقارن اند اگر M نقطه^۶ میانی پاره خط PQ

باشد ، و نسبت به خط L یا صفحه^۶ Π متقارن اند اگر L یا Π از نقطه^۶ میانی M پاره خط PQ

گذشته و بر PQ عمود باشد . فرض کنید P نقطه^۶ $(5, -3, 2)$ باشد . نقطه^۶ متقارن P را نسبت به

۰۲۵ ✓ مبدأ ۰۲۶ ✓ $(3, 1, -2)$ نقطه^۶

۰۲۷ ✓ محور x ۰۲۸ ✓ محور y

۰۲۹ ✓ محور z ۰۳۰ ✓ صفحه^۶ xy

۰۳۱ ✓ صفحه^۶ xz ۰۳۲ ✓ صفحه^۶ yz

بیابید .

معادله^۶ کره به شعاع و مرکز داده شده را پیدا کنید .

۰۳۳ ✓ $5, (0, 0, 0)$ ۰۳۴ ✓ $8, (-1, 1, -1)$

۳۶✓ $15, (10, -5, 10)$

۳۵✓ $\sqrt{11}, (3, -2, 4)$

نمودار معادله داده شده را رسم کنید.

۳۷✓ $x^2 + y^2 + z^2 + 6x - 4y + 10z - 83 = 0$

۳۸✓ $x^2 + y^2 + z^2 - 2x + 2y + 2z - 6 = 0$

۳۹✓ $x^2 + y^2 + z^2 + 10x + 12y - 8z + 77 = 0$

۴۰✓ $2x^2 + 2y^2 + 2z^2 - 3y - 4z = 0$

۴۱✓ $x^2 + y^2 + z^2 - 10y - 16z + 90 = 0$

۴۲✓ $x^2 + y^2 + z^2 - 20x + 14y - 22z + 270 = 0$

۴۳ معادله کره‌ای را بیابید که از نقطه $(4, -1, -1)$ گذشته و بر هر سه صفحه مختصات

مماس است.

۴۴ معادله درجه دو

(یک) $x^2 + y^2 + z^2 + Ax + By + Cz + D = 0$

را در نظر بگیرید، که در آن ضرایب x^2 ، y^2 ، و z^2 همه مساوی 1 اند، و فرض کنید

$$E = \frac{A^2}{4} + \frac{B^2}{4} + \frac{C^2}{4} - D.$$

نشان دهید که نمودار (یک) کره‌ای است به شعاع \sqrt{E} و مرکز $(-A/2, -B/2, -C/2)$

اگر $E > 0$ ، نقطه $(-A/2, -B/2, -C/2)$ اگر $E = 0$ ، و مجموعه تهی اگر $E < 0$.

نمودار معادله یا نامعادله داده شده را در فضای 3 بعدی توصیف کنید.

۴۶ $xyz = 0$

۴۵ $xy = 0$

۴۸ $1 < y^2 + z^2 < 4$

۴۷ $x^2 + y^2 + z^2 > 1$

نمودار معادله داده شده را در فضای 3 بعدی توصیف و رسم کنید.

۵۰ $x^2 + z^2 = 2z$

۴۹ $z^2 - y^2 = 0$

۵۲ $y^2 + 4z^2 = 4$

۵۱ $xy = -1$

۵۴ $x^2 - y^2 + z^2 = 0$

۵۳ $y^2 - 8x = 0$

۵۶ $y^2 + z^2 - x = 0$

۵۵ $2x^2 + 2y^2 + z^2 = 1$

معادله سطح حاصل از دوران منحنی داده شده حول محور مشخص شده را بیابید.

۵۸ همان منحنی، محور x

۵۷ $x = 4z^2$ (محور y)

۶۰ همان منحنی، محور y

۵۹ $x^{2/3} + y^{2/3} = 1$ (محور z)

۶۲ همان منحنی، محور z

۶۱ $y = \sqrt{z}$ (محور x)

۲.۱۲ از بردارها در صفحه تا بردارها در فضا

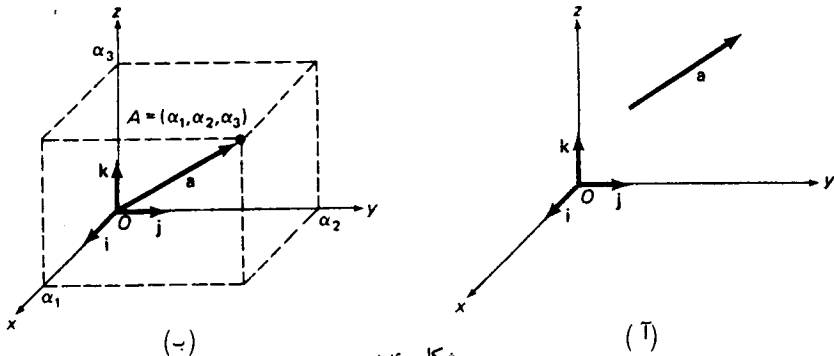
در صفحات ۵۵۰ تا ۵۴۵ بردارهای در صفحه و اعمال مختلفی مانند جمع، تفریق، ضرب در اسکالر را بر آنها تعریف نمودیم. این تعاریف، و قواعد حاکم بر این اعمال، بدون هیچ تغییری برای بردارها در فضا صادقند، به این دلیل ساده که اینها صرفاً "هندسی و" فارغ از مختصات "می باشند. از حالا به بعد، منظور از واژه " بردار " بدون شرح بیشتر، همواره یعنی بردار در فضای سه بعدی معمولی نه در یک صفحه.

مؤلفه‌های یک بردار. با اینحال، وقتی مختصات وارد می‌شوند، البته می‌توان انتظار تفاوتی بین حالات دوبعدی و سه بعدی را داشت. به طور مشخص، فرض کنید دستگاهی از مختصات قائم x ، y ، و z در فضا به مبدا O داشته باشیم. همچنین، i بردار یکه در امتداد محور x مثبت، j بردار یکه در امتداد محور y مثبت، و k بردار یکه در امتداد محور z مثبت، مثل شکل ۱۴ (آ)، باشد. در این صورت، هر بردار مانند \mathbf{a} (در فضا) نمایش منحصر به فردی به شکل زیر دارد:

$$(۱) \quad \mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}.$$

اسکالرهایی α_1 ، α_2 ، و α_3 مؤلفه‌های \mathbf{a} نام دارند، و به صورت زیر تعیین می‌شوند. بردار \mathbf{a} را انتقال می‌دهیم، یعنی به موازات خود بدون دوران حرکت می‌دهیم، تا نقطه شروعش بر مبدا O منطبق شود. در این صورت، نقطه پایانی \mathbf{a} نقطه $A = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ از فضاست، و البته $\mathbf{a} = \overrightarrow{OA}$ ، زیرا تمام انتقال یافته‌های یک بردار با هم مساویند. اما، همانطور که از شکل ۱۴ (ب) برمی‌آید، مختصات α_1 ، α_2 ، و α_3 نقطه A درست اسکالرهایی هستند که در نمایش یا " بسط " (۱) می‌آیند. به علاوه، اندازه \mathbf{a} چیزی جز فاصله O تا A نیست؛ یعنی،

$$(۲) \quad |\mathbf{a}| = \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2}.$$



شکل ۱۴

منظور از یک پایه در فضا یعنی مجموعه‌ای از سه بردار ثابت مانند e_1 ، e_2 ، و e_3 ، به نام بردارهای پایه، به طوری که هر بردار دلخواه \mathbf{a} نمایش منحصر به فردی به شکل زیر داشته باشد:

$$(۱') \quad \mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{e}_1 + \alpha_2 \mathbf{e}_2 + \alpha_3 \mathbf{e}_3,$$

که بسط \mathbf{a} نسبت به e_1 ، e_2 ، و e_3 نامیده می‌شود. در این صورت، اسکالرهای α_1 ، α_2 ، و α_3 مؤلفه‌های \mathbf{a} (نسبت به e_1 ، e_2 ، و e_3) نام دارند. می‌توان نشان داد که سه بردار ناصفر e_1 ، e_2 ، و e_3 یک پایه در فضا تشکیل می‌دهند اگر و فقط اگر غیر هم‌صفحه باشند؛ یعنی، اگر و فقط اگر صفحه‌ای شامل (یا موازی) هر سه بردار موجود نباشد. اگر بردارهای e_1 ، e_2 ، و e_3 از یک پایه دو به دو متعامد باشند، گوئیم پایه متعامد است، و اگر علاوه بر عمود بودن یک‌ه نیز باشند، گوئیم پایه متعامد یکه است. مثلاً، بردارهای یکه \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k} در امتداد محورهای مختصات یک پایه متعامد یکه تشکیل می‌دهند. توجه کنید که فرمول (۲) فقط برای یک پایه متعامد یکه معتبر است (چرا؟).

بردارها به عنوان سمتاییهای مرتب. از اینجا به بعد، با توجه به نکات فوق، سه تاییهای مرتب را برای نمایش هم نقاط و هم بردارها در فضا به کار می‌بریم. لذا، $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ می‌تواند به معنی نقطه به مختصات قائم α_1 ، α_2 ، و α_3 یا بردار $\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}$ با مؤلفه‌های α_1 ، α_2 ، و α_3 (نسبت به پایه متعامد یکه زمينه \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k}) باشد. همچنین، از آنجا که $\mathbf{i} = 1\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 0\mathbf{k}$ ، $\mathbf{j} = 0\mathbf{i} + 1\mathbf{j} + 0\mathbf{k}$ ، و $\mathbf{k} = 0\mathbf{i} + 0\mathbf{j} + 1\mathbf{k}$ ، سه تاییهای مرتب نمایش بردارهای پایه خود عبارتند از

$$\mathbf{i} = (1, 0, 0), \quad \mathbf{j} = (0, 1, 0), \quad \mathbf{k} = (0, 0, 1).$$

حال می‌توان اعمال جبری را از دیدگاه سه تاییهای مرتب تعبیر کرد. فرض کنیم $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ و $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ بردارهای دلخواهی در فضا باشند. در این صورت،

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}) + (\beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j} + \beta_3 \mathbf{k}),$$

و در نتیجه،

$$(۲) \quad \mathbf{a} + \mathbf{b} = (\alpha_1 + \beta_1)\mathbf{i} + (\alpha_2 + \beta_2)\mathbf{j} + (\alpha_3 + \beta_3)\mathbf{k}$$

یا

$$(۳) \quad (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) + (\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1 + \beta_1, \alpha_2 + \beta_2, \alpha_3 + \beta_3).$$

هرگاه p یک اسکالر باشد، آنگاه $p\mathbf{a} = p(\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k})$ و در نتیجه،

$$(۴) \quad p\mathbf{a} = p\alpha_1 \mathbf{i} + p\alpha_2 \mathbf{j} + p\alpha_3 \mathbf{k}$$

یا

$$(۴) \quad p(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = (p\alpha_1, p\alpha_2, p\alpha_3).$$

پس از (۳) معلوم می‌شود که به ازای هر بردار $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ ،

$$(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) + (0, 0, 0) = (\alpha_1 + 0, \alpha_2 + 0, \alpha_3 + 0) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$$

در نتیجه، $(0, 0, 0)$ سه‌تایی مرتب نمایش بردار صفر $\mathbf{0}$ است. برای به دست آوردن سه‌تایی

مرتب نمایش $-\mathbf{a}$ ، در فرمول (۴) قرار می‌دهیم $p = -1$ ، خواهیم داشت

$$-\mathbf{a} = -\alpha_1\mathbf{i} - \alpha_2\mathbf{j} - \alpha_3\mathbf{k} \quad \text{یا معادلاً}$$

$$-\mathbf{a} = (-\alpha_1, -\alpha_2, -\alpha_3).$$

به‌علاوه، $\mathbf{a} - \mathbf{b} = \mathbf{a} + (-\mathbf{b})$ ، در نتیجه ،

$$(۵) \quad \mathbf{a} - \mathbf{b} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) + (-\beta_1, -\beta_2, -\beta_3) = (\alpha_1 - \beta_1, \alpha_2 - \beta_2, \alpha_3 - \beta_3)$$

یا

$$(۵') \quad (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) - (\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1 - \beta_1, \alpha_2 - \beta_2, \alpha_3 - \beta_3).$$

همچنین، دو بردار $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ و $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ در فضا مساویند اگر و فقط اگر

$\alpha_1 = \beta_1$ ، $\alpha_2 = \beta_2$ ، $\alpha_3 = \beta_3$ ، و این درست به دلیل مشابهی است که در صفحات ۱۰۵۳ تا

۱۰۵۴ برای بردارها در صفحه ذکر شد .

مثال ۱ . فرض کنید $\mathbf{a} = (2, -1, 3)$ ، $\mathbf{b} = (-1, 4, -2)$ و $\mathbf{c} = (1, 8, 7)$ بردار $2\mathbf{a} + \mathbf{b} - \mathbf{c}$ را حساب کرده ، و سپس اندازه‌اش را بیابید .

حل . با استفاده از قواعد (۳) تا (۵) ، داریم

$$\begin{aligned} 2\mathbf{a} + \mathbf{b} - \mathbf{c} &= 2(2, -1, 3) + (-1, 4, -2) - (1, 8, 7) \\ &= (4 - 1 - 1, -2 + 4 - 8, 6 - 2 - 7) = (2, -6, -3), \end{aligned}$$

یا معادلاً

$$2\mathbf{a} + \mathbf{b} - \mathbf{c} = 2\mathbf{i} - 6\mathbf{j} - 3\mathbf{k}.$$

بنابر فرمول (۲) ، اندازه این بردار مساوی است با

$$|2\mathbf{i} - 6\mathbf{j} - 3\mathbf{k}| = \sqrt{2^2 + (-6)^2 + (-3)^2} = \sqrt{49} = 7.$$

مثال ۲ . بردار یکه \mathbf{u} را همجهت بردار $15\mathbf{i} - 12\mathbf{j} + 16\mathbf{k}$ پیدا کنید .

حل . اندازه $15\mathbf{i} - 12\mathbf{j} + 16\mathbf{k}$ عبارت است از

$$|15i - 12j + 16k| = \sqrt{15^2 + (-12)^2 + 16^2} = \sqrt{625} = 25,$$

و در نتیجه،

$$\mathbf{u} = \frac{15i - 12j + 16k}{|15i - 12j + 16k|} = \frac{3}{5}i - \frac{12}{25}j + \frac{16}{25}k.$$

حاصل ضرب نقطه‌ای. همانند بردارها در صفحه، حاصل ضرب نقطه‌ای دو بردار \mathbf{a} و \mathbf{b} در فضا با فرمول زیر تعریف می‌شود:

$$(۶) \quad \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos \theta,$$

که در آن θ زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} است ($0 \leq \theta \leq \pi$). پس از (۶) نتیجه می‌شود که $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a}$ و نیز $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = |\mathbf{a}|^2$ ، و اگر $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$ و فقط اگر \mathbf{a} و \mathbf{b} برهم عمود باشند (بردار صفر بر هر بردار عمود فرض می‌شود). هرگاه $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ و $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ ، آنگاه

$$(۷) \quad \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3.$$

برهان اساساً همان برهان قضیه ۱، صفحه ۱۰۶۳، است، و به عنوان تمرین گذارده می‌شود. با استفاده از فرمول (۷)، می‌توان به آسانی تحقیق کرد که هرگاه p و q اسکالر باشند، آنگاه، به ازای بردارهای دلخواه \mathbf{a} و \mathbf{b} ،

$$(p\mathbf{a}) \cdot (q\mathbf{b}) = pq(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$$

حال آنکه، به ازای بردارهای دلخواه \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و \mathbf{c} ،

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c},$$

$$(\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = \mathbf{a} \cdot \mathbf{c} + \mathbf{b} \cdot \mathbf{c}$$

درست مثل نتیجه صفحه ۱۰۶۳.

مثال ۳. بنا بر فرمول (۷)، حاصل ضرب نقطه‌ای بردارهای $\mathbf{a} = (4, -3, 6)$ و $\mathbf{b} = (2, 5, -1)$

مساوی است با $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 4(2) - 3(5) + 6(-1) = 8 - 15 - 6 = -13$

بردارهای یکه $\mathbf{i} = (1, 0, 0)$ ، $\mathbf{j} = (0, 1, 0)$ ، و $\mathbf{k} = (0, 0, 1)$ در فرمولهای مهم

$$(۸) \quad \mathbf{i} \cdot \mathbf{i} = 1, \quad \mathbf{j} \cdot \mathbf{j} = 1, \quad \mathbf{k} \cdot \mathbf{k} = 1,$$

$$\mathbf{i} \cdot \mathbf{j} = \mathbf{j} \cdot \mathbf{i} = 0, \quad \mathbf{j} \cdot \mathbf{k} = \mathbf{k} \cdot \mathbf{j} = 0, \quad \mathbf{i} \cdot \mathbf{k} = \mathbf{k} \cdot \mathbf{i} = 0$$

صدق می‌کنند. مثلاً، $\mathbf{i} \cdot \mathbf{i} = 1(1) + 0(0) + 0(0) = 1$ ، $\mathbf{i} \cdot \mathbf{j} = 1(0) + 0(1) + 0(0) = 0$ ،

غیره. فرمولهای (۸) نیز نتیجه فوری تعریف (۶) و این امر که \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k} پایه متعامد

یکه تشکیل می‌دهند می‌باشند. توجه کنید که هرگاه $\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}$ ، آنگاه به کمک (۸)،

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{i} = (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}) \cdot \mathbf{i} = \alpha_1 \mathbf{i} \cdot \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} \cdot \mathbf{i} + \alpha_3 \mathbf{k} \cdot \mathbf{i} = \alpha_1,$$

و به همین نحو، $\mathbf{a} \cdot \mathbf{j} = \alpha_2$ و $\mathbf{a} \cdot \mathbf{k} = \alpha_3$.

فرض کنیم θ زاویه بین دو بردار ناصفر \mathbf{a} و \mathbf{b} باشد. از (۶) نتیجه می‌شود که

$$(۹) \quad \cos \theta = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|}.$$

مثال ۴. زاویه بین بردارهای $\mathbf{a} = \mathbf{i} - 2\mathbf{j} + 4\mathbf{k}$ و $\mathbf{b} = -4\mathbf{i} + \mathbf{j} - 2\mathbf{k}$ را بیابید.

حل. در اینجا داریم

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 1(-4) - 2(1) + 4(-2) = -14,$$

$$|\mathbf{a}| = \sqrt{1^2 + (-2)^2 + 4^2} = \sqrt{21}, \quad |\mathbf{b}| = \sqrt{(-4)^2 + 1^2 + (-2)^2} = \sqrt{21}.$$

بنابراین،

$$\cos \theta = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|} = \frac{-14}{\sqrt{21}\sqrt{21}} = -\frac{2}{3},$$

که ایجاب می‌کند

$$\theta = \arccos\left(-\frac{2}{3}\right) \approx 131.8^\circ.$$

فرض کنیم \mathbf{a} و \mathbf{b} دو بردار ناصفر در فضا باشند. در این صورت، مولفه \mathbf{a} در امتداد

\mathbf{b} با $\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ ، و تصویر \mathbf{a} روی \mathbf{b} با $\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ نموده و، مثل حالت بردارها در صفحه، با فرمولهای زیر تعریف می‌شوند:

$$\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{b}|}, \quad \text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = \frac{(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})\mathbf{b}}{|\mathbf{b}|^2}$$

(ر. ک. صفحه ۱۰۶۶). توجه کنید که $\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ اسکالر است، ولی $\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ برداری باشد.

مثال ۵. $\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ و $\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ را در صورتی بیابید که $\mathbf{a} = 2\mathbf{i} - 3\mathbf{j} + \mathbf{k}$ و $\mathbf{b} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k}$.
 \mathbf{a} را به صورت مجموع یک بردار موازی \mathbf{b} و یک بردار متعامد به \mathbf{b} ("متعامد" مترادف "عمود برهم" است) نمایش دهید.

حل. چون

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 2(1) - 3(2) + 1(-2) = -6, \quad |\mathbf{b}| = \sqrt{1^2 + 2^2 + (-2)^2} = \sqrt{9} = 3,$$

داریم

$$\text{comp}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{b}|} = -\frac{6}{3} = -2,$$

$$\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = \frac{(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})\mathbf{b}}{|\mathbf{b}|^2} = \frac{-6(\mathbf{i} + 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k})}{9} = -\frac{2}{3}\mathbf{i} - \frac{4}{3}\mathbf{j} + \frac{4}{3}\mathbf{k}.$$

بردار $\text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a}$ موازی \mathbf{b} است، و بردار

$$\mathbf{a} - \text{proj}_{\mathbf{b}} \mathbf{a} = (2\mathbf{i} - 3\mathbf{j} + \mathbf{k}) - \left(-\frac{2}{3}\mathbf{i} - \frac{4}{3}\mathbf{j} + \frac{4}{3}\mathbf{k}\right) = \frac{8}{3}\mathbf{i} - \frac{5}{3}\mathbf{j} - \frac{1}{3}\mathbf{k}$$

متعامد به \mathbf{b} می‌باشد (ر.ک. شکل ۲۲، صفحه ۱۰۶۶). لذا، نمایش \mathbf{a} به صورت مجموع برداری موازی \mathbf{b} و برداری متعامد به \mathbf{b} عبارت است از

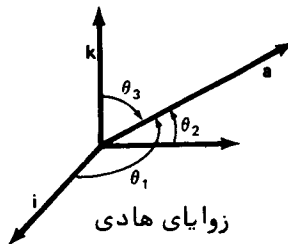
$$\mathbf{a} = \left(-\frac{2}{3}\mathbf{i} - \frac{4}{3}\mathbf{j} + \frac{4}{3}\mathbf{k}\right) + \left(\frac{8}{3}\mathbf{i} - \frac{5}{3}\mathbf{j} - \frac{1}{3}\mathbf{k}\right).$$

زوایای هادی و کسینوسهای هادی. فرض کنیم $\mathbf{a} = \alpha_1\mathbf{i} + \alpha_2\mathbf{j} + \alpha_3\mathbf{k}$ بردار ناصغری باشد. همچنین، θ_1 ، θ_2 ، و θ_3 زوایای بین \mathbf{a} و بردارهای یکه \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k} باشند (ر.ک. شکل ۱۵). در این صورت، از (۹) معلوم می‌شود که

$$(۱۰) \quad \cos \theta_1 = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{i}}{|\mathbf{a}||\mathbf{i}|} = \frac{\alpha_1}{|\mathbf{a}|}, \quad \cos \theta_2 = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{j}}{|\mathbf{a}||\mathbf{j}|} = \frac{\alpha_2}{|\mathbf{a}|}, \quad \cos \theta_3 = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{k}}{|\mathbf{a}||\mathbf{k}|} = \frac{\alpha_3}{|\mathbf{a}|},$$

یا معادلاً

$$(۱۰') \quad \alpha_1 = |\mathbf{a}| \cos \theta_1, \quad \alpha_2 = |\mathbf{a}| \cos \theta_2, \quad \alpha_3 = |\mathbf{a}| \cos \theta_3.$$



شکل ۱۵

زوایای θ_1 ، θ_2 ، و θ_3 زوایای هادی بردار \mathbf{a} (یا هر خط جهتدار L همجهت \mathbf{a}) نام دارند، و اعداد $\cos \theta_1$ ، $\cos \theta_2$ ، و $\cos \theta_3$ را کسینوسهای هادی \mathbf{a} (یا L) می‌نامند. کسینوسهای

هادی جهت \mathbf{a} را کاملاً مشخص می‌کنند، ولی راجع به اندازه \mathbf{a} چیزی نمی‌گویند. با گذاردن (۱۰) در فرمول $|\mathbf{a}|^2 = \alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2$ برای مجذور اندازه \mathbf{a} ، معلوم می‌شود که

$$|\mathbf{a}|^2 = |\mathbf{a}|^2(\cos^2 \theta_1 + \cos^2 \theta_2 + \cos^2 \theta_3).$$

لذا، کسینوسهای هادی $\cos \theta_1$ ، $\cos \theta_2$ ، و $\cos \theta_3$ باید در شرط زیر صدق کنند:

$$(11) \quad \cos^2 \theta_1 + \cos^2 \theta_2 + \cos^2 \theta_3 = 1.$$

مثال ۶. کسینوسهای هادی و زوایای هادی بردار $\mathbf{a} = (4, -8, 1)$ را بیابید.

حل. با استفاده از (۱۰) به ازای $\alpha_1 = 4$ ، $\alpha_2 = -8$ ، $\alpha_3 = 1$ ، و

$$|\mathbf{a}| = \sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 + \alpha_3^2} = \sqrt{4^2 + (-8)^2 + 1^2} = \sqrt{81} = 9,$$

معلوم می‌شود که بردار \mathbf{a} دارای کسینوسهای هادی

$$\cos \theta_1 = \frac{4}{9}, \quad \cos \theta_2 = -\frac{8}{9}, \quad \cos \theta_3 = \frac{1}{9},$$

و زوایای هادی

$$\theta_1 = \arccos \frac{4}{9} \approx 63.6^\circ,$$

$$\theta_2 = \arccos \left(-\frac{8}{9} \right) \approx 152.7^\circ$$

$$\theta_3 = \arccos \frac{1}{9} \approx 83.6^\circ$$

می‌باشد.

مثال ۷. آیا یک بردار یا خط جهتدار می‌تواند زوایای هادی $\theta_1 = 45^\circ$ ، $\theta_2 = 135^\circ$ ، و $\theta_3 = 60^\circ$ داشته باشد؟

حل. خیر، زیرا شرط (۱۱) برقرار نیست. در واقع،

$$\cos \theta_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad \cos \theta_2 = -\frac{1}{\sqrt{2}}, \quad \cos \theta_3 = \frac{1}{2},$$

و در نتیجه،

$$\cos^2 \theta_1 + \cos^2 \theta_2 + \cos^2 \theta_3 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \neq 1.$$

بالاخره، می‌گوییم که وابستگی خطی و استقلال خطی برای بردارها در فضا درست مثل بردارها در صفحه تعریف می‌شوند (ر. ک. صفحه ۱۰۵۷). می‌توان نشان داد که هر چهار بردار در فضا وابسته خطی اند و سه بردار در فضا مستقل خطی اند اگر و فقط اگر غیر هم‌صفحه باشند. مثلاً، بردارهای $\mathbf{a}_1 = (0, 1, 1)$ ، $\mathbf{a}_2 = (1, 0, 1)$ ، $\mathbf{a}_3 = (1, 1, 0)$ غیر هم‌صفحه می‌باشند (چرا؟). و در نتیجه، مستقل خطی می‌باشند. این را می‌توان با نشان دادن اینکه $c_1\mathbf{a}_1 + c_2\mathbf{a}_2 + c_3\mathbf{a}_3 = \mathbf{0}$ تساویهای $c_1 = c_2 = c_3 = 0$ را ایجاب می‌کند امتحان نمود.

مسائل

بردارهای $\mathbf{a} + 2\mathbf{b}$ و $2\mathbf{a} - 3\mathbf{b}$ را در هر حالت بیابید.

۱۷. $\mathbf{a} = (1, -2, 4)$, $\mathbf{b} = (3, 2, -1)$ ✓

۲۷. $\mathbf{a} = (4, 0, 7)$, $\mathbf{b} = (2, 5, 0)$ ✓

۳. $\mathbf{a} = \mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k}$, $\mathbf{b} = \mathbf{i} - \mathbf{j} - 2\mathbf{k}$ ✓

۴. $\mathbf{a} = -\mathbf{j} + \mathbf{k}$, $\mathbf{b} = \mathbf{i} - \mathbf{k}$ ✓

بردار \overrightarrow{AB} را با نقاط انتهایی داده شده بیابید.

۵. $A = (-3, 2, 5)$, $B = (4, 1, -1)$ ✓

۶. $A = (7, 0, 3)$, $B = (6, 2, 9)$ ✓

۷. $A = (\frac{1}{2}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{4})$, $B = (-\frac{2}{3}, \frac{1}{2}, \frac{1}{6})$ ✓

۸. $A = (13, -11, 5)$, $B = (15, 17, -9)$ ✓

۹. نقطه پایان بردار $\mathbf{a} = 3\mathbf{i} - \mathbf{j} + 4\mathbf{k}$ را در صورتی بیابید که نقطه شروع $(1, 2, -3)$

باشد؟

۱۰. نقطه شروع بردار $\mathbf{a} = 2\mathbf{i} - 3\mathbf{j} - \mathbf{k}$ را در صورتی بیابید که نقطه پایانش $(-4, 0, 5)$

باشد.

اندازه بردار داده شده را بیابید.

۱۱. $2\mathbf{i} + \mathbf{j} - 2\mathbf{k}$ ✓

۱۱. $\mathbf{i} - \mathbf{j} + \mathbf{k}$ ✓

۱۴. $-4\mathbf{i} + 12\mathbf{j} - 3\mathbf{k}$ ✓

۱۳. $6\mathbf{i} - 9\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$ ✓

حاصل ضرب نقطه‌ای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ بردارهای داده شده را یافته، و زاویه بین آنها را نیز پیدا کنید.

۱۵. $\mathbf{a} = 4\mathbf{i} - 3\mathbf{j} - 2\mathbf{k}$, $\mathbf{b} = 3\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + 4\mathbf{k}$ ✓

۱۶. $\mathbf{a} = 12\mathbf{i} - 5\mathbf{k}$, $\mathbf{b} = 3\mathbf{j} + 4\mathbf{k}$ ✓

۱۷. $\mathbf{a} = (1, 1, -1)$, $\mathbf{b} = (-1, 1, 1)$ ✓

۱۸. $\mathbf{a} = (12, -15, 16), \mathbf{b} = (2, 2, 1)$

۱۹. مقدار t را طوری بیابید که بردارهای $\mathbf{a} = t\mathbf{i} - 5\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$ و $\mathbf{b} = \mathbf{i} + 4\mathbf{j} - t\mathbf{k}$ متعامد باشند.

۲۰. مقادیر s و t را طوری بیابید که بردارهای $\mathbf{a} = -2\mathbf{i} + 3\mathbf{j} + s\mathbf{k}$ و $\mathbf{b} = t\mathbf{i} - 6\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$ موازی باشند.

$\text{proj}_{\mathbf{a}} \mathbf{b}$ را به ازای بردارهای داده شده \mathbf{a} و \mathbf{b} حساب کنید.

۲۱. $\mathbf{a} = 3\mathbf{i} + 2\mathbf{j} - \mathbf{k}, \mathbf{b} = 2\mathbf{i} + 3\mathbf{k}$

۲۲. $\mathbf{a} = -2\mathbf{i} + \mathbf{j} + 3\mathbf{k}, \mathbf{b} = \mathbf{i} - 2\mathbf{j} + \mathbf{k}$

۲۳. $\mathbf{a} = 4\mathbf{i} - \mathbf{j} + \mathbf{k}, \mathbf{b} = \mathbf{i} + 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k}$

۲۴. $\mathbf{a} = \mathbf{i} + \mathbf{j}, \mathbf{b} = \mathbf{j} + \mathbf{k}$

آیا یک بردار می‌تواند زوایای داده شده را به عنوان زوایای هادی داشته باشد؟

۲۵. $45^\circ, 45^\circ, 60^\circ$ ۲۶. $90^\circ, 150^\circ, 60^\circ$ ۲۷. $45^\circ, 60^\circ, 120^\circ$

آیا یک بردار می‌تواند با دوتا از سه محور مختصات مثبت زوایای داده شده را بسازد؟

۲۸. $30^\circ, 45^\circ$ ۲۹. $150^\circ, 30^\circ$ ۳۰. $60^\circ, 60^\circ$

کسینوسهای هادی و زوایای هادی بردار داده شده را بیابید.

۳۱. $2\mathbf{i} - 6\mathbf{j} + 9\mathbf{k}$

۳۲. $12\mathbf{i} + 4\mathbf{j} - 3\mathbf{k}$

۳۳. $6\mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 3\mathbf{k}$

۳۴. $-15\mathbf{i} + 16\mathbf{j} + 12\mathbf{k}$

۳۵. برداری با هر سه محور مثبت مختصات زاویه حاده θ می‌سازد. θ را بیابید.

۳۶. مکعبی بردارهای $2\mathbf{i}$ ، $2\mathbf{j}$ ، و $2\mathbf{k}$ را به عنوان سه یال خود دارد. زاویه بردار واصل

از مبدأ O تا مرکز وجه جلو مکعب با بردار واصل از O تا مرکز وجه بالایی را بیابید.

۳۷. در یک کارت مربع شکل یکی از اقطارش رسم شده است، و نیز دو خط دیگر در آن

ترسیم شده که کارت را به سه نوار مستطیلی هم‌نهشت تقسیم کرده‌اند. سپس کارت

در امتداد اضلاع نوارهای مستطیلی تا خورده و به یک منشور مثلث القاعده منتظم

تبدیل شده است. تازدن سبب شده تا قطر یک مسیر چندضلعی مرکب از سه پاره‌خط

گردد، بر هر وجه جانبی منشور یکی. زاویه بین دو پاره‌خط متوالی این مسیر را

بیابید.

۳۸. بردار $\mathbf{b} = (4, 2, 3)$ را به صورت ترکیبی خطی از بردارهای $\mathbf{a}_1 = (0, 1, 1)$ ، $\mathbf{a}_2 = (1, 0, 1)$

و $\mathbf{a}_3 = (1, 1, 0)$ بیان کنید.

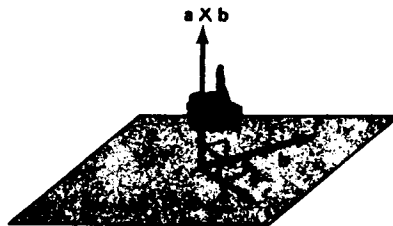
۳۹. یک پایه غیرمتعامد در فضا مثال بزنید.

۳.۱۲ حاصل ضرب خارجی

مفهوم " حاصل ضرب خارجی " دوبردار هم در مسائل هندسی یافتن برداری عمود بر دو بردار داده شده و هم در مسائل مختلف فیزیکی ، از جمله رفتار نوک دوک و حرکت یک ذره باردار در میدان مغناطیسی ظاهر می شود . منظور از حاصل ضرب خارجی $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ دو بردار \mathbf{a} و \mathbf{b} (به همین ترتیب) یعنی بردار با اندازه

$$(۱) \quad |\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = |\mathbf{a}||\mathbf{b}| \sin \theta,$$

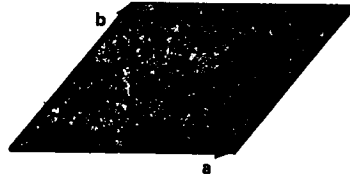
که در آن θ زاویه بین \mathbf{a} و \mathbf{b} است (که در صفحه ۱۰۶ تعریف شد) ، به طوری که $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ بر صفحه دو بردار \mathbf{a} و \mathbf{b} عمود می باشد . همچنین ، از دو راستا در امتداد عمود جهت $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ را جهتی اختیار می کنیم که با آن بردارهای \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ یک " دستگاه راست دست " تشکیل دهند . این بدان معنی است که هرگاه انگشتان دست راست را طوری خم کنیم که از \mathbf{a} به \mathbf{b} به اندازه θ بروند ، آنگاه شست اشاره به جهت $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ خواهد داشت . شکل ۱۶ . به بیان دیگر ، $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ اشاره به جهت حرکت یک پیچ معمولی (با شیارهای راست دست) دارد که توسط یک پیچ گوشتی که تیغه اش از \mathbf{a} به \mathbf{b} به اندازه θ می چرخد پیچیده می شود . هرگاه $\mathbf{a} = \mathbf{0}$ یا $\mathbf{b} = \mathbf{0}$ ، آنگاه θ تعریف نشده است ، و طبق تعریف قرار می دهیم $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{0}$.



تعبیر هندسی حاصل ضرب خارجی

شکل ۱۶

حاصل ضرب خارجی را حاصل ضرب برداری نیز می نامند ، زیرا $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ بردار راست . این با حاصل ضرب نقطه ای $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$ از آنجهت فرق دارد که حاصل ضرب نقطه ای اسکالر می باشد . (توجه کنید که حاصل ضرب خارجی را می توان فقط برای بردارهای در فضا تعریف کرد .) از فرمول (۱) و شکل ۱۷ معلوم می شود که $|\mathbf{a} \times \mathbf{b}|$ مساحت متوازی الاضلاع پیموده شده به وسیله بردارهای \mathbf{a} و \mathbf{b} است . در واقع ، $|\mathbf{a} \times \mathbf{b}|$ حاصل ضرب قاعده $|\mathbf{a}|$ در ارتفاع $|\mathbf{b}| \sin \theta$ این متوازی الاضلاع است .



شکل ۱۷

خواص حاصل ضرب خارجی. زاویه بین یک بردار و خودش صفر است. بنابراین،

$$|\mathbf{a} \times \mathbf{a}| = |\mathbf{a}| |\mathbf{a}| \sin 0 = 0,$$

در نتیجه،

$$(۲) \quad \mathbf{a} \times \mathbf{a} = \mathbf{0}.$$

حاصل ضرب خارجی $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ مساوی $\mathbf{0}$ است اگر و فقط اگر \mathbf{a} موازی \mathbf{b} باشد، که به صورت $\mathbf{a} \parallel \mathbf{b}$ نوشته شده و به معنی $\mathbf{a} = p\mathbf{b}$ است که در آن p اسکالر است. (با اختیار $p = 0$ می بینیم که بردار صفر موازی هر بردار است.) در واقع، $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{0}$ معادل است یا

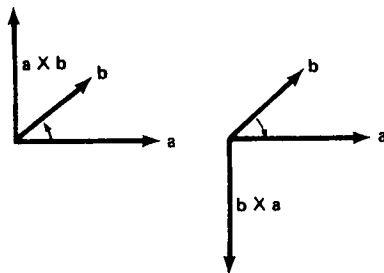
$$|\mathbf{a} \times \mathbf{b}| = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \sin \theta = 0 \quad (0 \leq \theta \leq \pi),$$

و این فرمول برقرار است اگر و فقط اگر $\sin \theta = 0$ ؛ و در نتیجه، $\theta = 0$ یا $\theta = \pi$ ، یا دست کم یکی از بردارهای \mathbf{a} و \mathbf{b} مساوی $\mathbf{0}$ می باشد؛ لذا، در هر حالت، $\mathbf{a} \parallel \mathbf{b}$.

اگر وقتی انگشتان دست راست شما از \mathbf{a} به \mathbf{b} خم شده اند شستتان در جهتی باشد، یا خم شدن انگشتان از \mathbf{b} به \mathbf{a} شست جهت مقابل را نشان می دهد. (امتحان کنید: "شست بالا، شست پایین"، آزمایش کنید و ببینید!) لذا، $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ و $\mathbf{b} \times \mathbf{a}$ جهت های مختلف دارند. ولی اندازه $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ و $\mathbf{b} \times \mathbf{a}$ یکسان است، و این را می توان از مقایسه فرمول (۱) با فرمول

$$|\mathbf{b} \times \mathbf{a}| = |\mathbf{b}| |\mathbf{a}| \sin \theta$$

دریافت. بنابراین، مثل شکل ۱۸،



حاصل ضرب خارجی پاد تعویض پذیر است

شکل ۱۸

۱۱۵) بردارها در فضا و هندسه تحلیلی فضایی

$$(۳) \quad \mathbf{b} \times \mathbf{a} = -(\mathbf{a} \times \mathbf{b})$$

زیرا بردارهای هم اندازه و مختلف‌الجهت قرینه یکدیگرند. فرمول (۳) نشان می‌دهد که حاصل ضرب خارجی تعویضپذیر نیست؛ در واقع، پاد تعویضپذیر است، بدین معنی که تغییر ترتیب عوامل \mathbf{a} و \mathbf{b} علامت حاصل ضرب $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ را تغییر می‌دهد.

مثال ۱. نشان دهید که

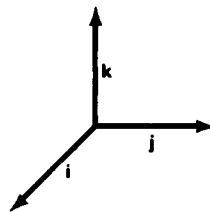
$$(۴) \quad \begin{array}{lll} \mathbf{i} \times \mathbf{i} = 0, & \mathbf{j} \times \mathbf{j} = 0, & \mathbf{k} \times \mathbf{k} = 0, \\ \mathbf{i} \times \mathbf{j} = \mathbf{k}, & \mathbf{j} \times \mathbf{k} = \mathbf{i}, & \mathbf{k} \times \mathbf{i} = \mathbf{j}, \\ \mathbf{j} \times \mathbf{i} = -\mathbf{k}, & \mathbf{k} \times \mathbf{j} = -\mathbf{i}, & \mathbf{i} \times \mathbf{k} = -\mathbf{j}, \end{array}$$

که در آن \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k} بردارهای پایه یک‌ه‌دستگاه راست دست مختصات قائم می‌باشند.

حل. سه فرمول اول نتایج فوری فرمول (۲) هستند. برای اثبات سه فرمول وسط، ملاحظه می‌کنیم که \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، \mathbf{k} یک دستگاه راست دست تشکیل می‌دهند؛ و در نتیجه، \mathbf{i} ، \mathbf{k} ، \mathbf{j} و \mathbf{j} ، \mathbf{k} ، \mathbf{i} نیز چنین می‌کنند (ر.ک. شکل ۱۹)، ولی

$$|\mathbf{i} \times \mathbf{j}| = |\mathbf{i}| |\mathbf{j}| \sin 90^\circ = 1,$$

و به همین نحو، $|\mathbf{k} \times \mathbf{i}| = |\mathbf{k}| |\mathbf{i}| = 1$. چون حاصل ضرب خارجی پاد تعویضپذیر است، سه فرمول اخیر فوراً از سه فرمول وسط به دست می‌آیند.



شکل ۱۹

توجه کنید که هر فرمول حاصل ضرب خارجی مستلزم هر سه بردار \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k} ، در صورت تعویض \mathbf{i} با \mathbf{j} ، \mathbf{j} با \mathbf{k} ، و \mathbf{k} با \mathbf{i} ، برقرار است. لذا، برای تولید تمام فرمولهای مهم (۴)، کافی است تنها فرمول $\mathbf{i} \times \mathbf{j} = \mathbf{k}$ را همراه با قواعد (۲) و (۳) به یاد آوریم. قضیه زیر شبیه نتیجه صفحه ۱۰۶۲ برای حاصل ضربهای خارجی است.

قضیه ۲ (خواص دیگر حاصل ضرب خارجی). هرگاه p و q اسکالر باشند، آنگاه، به ازای

هر دو بردار دلخواه a و b ،

$$(5) \quad (pa) \times (qb) = pq(a \times b)$$

ضرب خارجی در قوانین پخشپذیری

$$(6) \quad a \times (b + c) = (a \times b) + (a \times c),$$

$$(6) \quad (a + b) \times c = (a \times c) + (b \times c)$$

نیز به ازای بردارهای دلخواه a ، b ، و c صدق می‌کنند .

برهان این قضیه کمی خسته‌کننده است ؛ و لذا ، تا آخر بخش به تعویق می‌افتد .

مثال ۲ . با استفاده از قضیه ۲ و یاد تعویضپذیری حاصل ضرب خارجی ، معلوم می‌شود که

$$\begin{aligned} (a + 2b) \times (2a - 3b) &= 2(a \times a) + 4(b \times a) - 3(a \times b) - 6(b \times b) \\ &= 0 - 4(a \times b) - 3(a \times b) - 0 = -7a \times b, \end{aligned}$$

که در آن $pa \times b$ اختصاری برای $p(a \times b)$ است .

مثال ۳ . حاصل ضربهای خارجی شرکت ناپذیراند ؛ یعنی $(a \times b) \times c$ لزوماً مساوی

$a \times (b \times c)$ نیست ؛ ، لذا ، نمی‌توان پرانتزها را حذف کرد و فقط نوشت $a \times b \times c$.

مثلاً ، طبق (۴) و (۶) ،

$$(i \times j) \times (i + j) = k \times (i + j) = (k \times i) + (k \times j) = j - i,$$

حال آنکه

$$i \times (j \times (i + j)) = i \times [(j \times i) + (j \times j)] = i \times (-k) = j,$$

در نتیجه ،

$$(i \times j) \times (i + j) \neq i \times (j \times (i + j)).$$

دترمینانها ، پیش از ادامه بحث ، کمی منحرف شده یک مفهوم جبری معرفی می‌کنیم که

بررسی حاصل ضربهای خارجی را بسیار ساده می‌کند . علایمی به شکل

$$(7) \quad \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix},$$

که در آنها یک آرایه مربع شکل از اعداد حقیقی بین دو خط قائم می‌آید ، دترمینان نام

دارد (به‌طورکلی ، n سطر هر یک شامل n عدد وجود دارند) . تعداد سطرها یا ستونهای

یک دترمینان مرتبه n نام دارد ، و دترمینان مرتبه n دترمینان $n \times n$ (یا n در n)

نیز نامیده می‌شود. لذا، علامت اول در (۷) یک دترمینان 2×2 است، و علامت دوم یک دترمینان 3×3 می‌باشد. هر یک از این علائم صورت بسیار فشرده‌ای نوشته شده‌اند. خاصیت خاصی است. به طور مشخص، اولین علامت (۷) نشانگر عدد

$$(۸) \quad \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} = a_1 b_2 - a_2 b_1$$

است، و دومین علامت معرف عدد

$$(۹) \quad \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = a_1 \begin{vmatrix} b_2 & b_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} - a_2 \begin{vmatrix} b_1 & b_3 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix} + a_3 \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix}$$

$$= a_1(b_2 c_3 - b_3 c_2) - a_2(b_1 c_3 - b_3 c_1) + a_3(b_1 c_2 - b_2 c_1)$$

می‌باشد. توجه کنید که در فرمول (۹) دترمینان 2×2 که از راست در a_i ($i = 1, 2, 3$) ضرب شده از دترمینان 3×3 سمت چپ با حذف هر دو سطر و ستون شامل a_i به دست می‌آید، و این امر در نمودارهای زیر مجسم شده است:

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

اینکه a_2 در طرف راست (۹) با علامت منها ظاهر شده غلط چاپی نبوده، بلکه قسمت ذاتی تعریف یک دترمینان 3×3 می‌باشد.

مثال ۴. بنابر فرمول (۸)،

$$\begin{vmatrix} 5 & 3 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} = 5(4) - 3(-1) = 20 + 3 = 23.$$

مثال ۵. بنابر فرمول (۹)،

$$\begin{vmatrix} 2 & 3 & 8 \\ 4 & 7 & -2 \\ 1 & 5 & 9 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 7 & -2 \\ 5 & 9 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 4 & -2 \\ 1 & 9 \end{vmatrix} + 8 \begin{vmatrix} 4 & 7 \\ 1 & 5 \end{vmatrix}$$

$$= 2[7(9) + 2(5)] - 3[4(9) + 2(1)] + 8[4(5) - 7(1)]$$

$$= 2(73) - 3(38) + 8(13) = 136.$$

شکل مؤلفهای حاصل ضرب خارجی. حال برای حاصل ضرب خارجی $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ فرمولی برحسب

مؤلفه‌های \mathbf{a} و \mathbf{b} نسبت به بردارهای پایهٔ یک‌ه، \mathbf{i} ، \mathbf{j} ، و \mathbf{k} به دست آورده، سپس نشان می‌دهیم که $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ را می‌توان به صورت دترمینان نوشت.

قضیهٔ ۳ (شکل مؤلفه‌ای حاصل ضرب خارجی). هرگاه

$$\mathbf{b} = \beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j} + \beta_3 \mathbf{k} \quad \text{و} \quad \mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}.$$

آنگاه

$$(۱۰) \quad \mathbf{a} \times \mathbf{b} = (\alpha_2 \beta_3 - \alpha_3 \beta_2) \mathbf{i} + (\alpha_3 \beta_1 - \alpha_1 \beta_3) \mathbf{j} + (\alpha_1 \beta_2 - \alpha_2 \beta_1) \mathbf{k}.$$

برهان. به کمک قضیهٔ ۲ و فرمولهای (۴) برای حاصل ضربهای خارجی بردارهای \mathbf{i} ، \mathbf{j} و \mathbf{k} ، داریم

$$\begin{aligned} \mathbf{a} \times \mathbf{b} &= (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}) \times (\beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j} + \beta_3 \mathbf{k}) \\ &= \alpha_1 \beta_1 (\mathbf{i} \times \mathbf{i}) + \alpha_1 \beta_2 (\mathbf{i} \times \mathbf{j}) + \alpha_1 \beta_3 (\mathbf{i} \times \mathbf{k}) \\ &\quad + \alpha_2 \beta_1 (\mathbf{j} \times \mathbf{i}) + \alpha_2 \beta_2 (\mathbf{j} \times \mathbf{j}) + \alpha_2 \beta_3 (\mathbf{j} \times \mathbf{k}) \\ &\quad + \alpha_3 \beta_1 (\mathbf{k} \times \mathbf{i}) + \alpha_3 \beta_2 (\mathbf{k} \times \mathbf{j}) + \alpha_3 \beta_3 (\mathbf{k} \times \mathbf{k}) \\ &= \alpha_1 \beta_1 \mathbf{0} + \alpha_1 \beta_2 \mathbf{k} + \alpha_1 \beta_3 (-\mathbf{j}) + \alpha_2 \beta_1 (-\mathbf{k}) + \alpha_2 \beta_2 \mathbf{0} \\ &\quad + \alpha_2 \beta_3 \mathbf{i} + \alpha_3 \beta_1 \mathbf{j} + \alpha_3 \beta_2 (-\mathbf{i}) + \alpha_3 \beta_3 \mathbf{0} \\ &= \alpha_1 \beta_2 \mathbf{k} - \alpha_1 \beta_3 \mathbf{j} - \alpha_2 \beta_1 \mathbf{k} + \alpha_2 \beta_3 \mathbf{i} + \alpha_3 \beta_1 \mathbf{j} - \alpha_3 \beta_2 \mathbf{i}, \end{aligned}$$

که با (۱۰) معادل است.

باتوجه به فرمول (۱۰) معلوم می‌شود که می‌توان آن را برحسب دترمینانهای 2×2 به صورت زیر نوشت:

$$(۱۰') \quad \mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{vmatrix} \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_3 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \beta_1 & \beta_2 \end{vmatrix} \mathbf{k}$$

از مقایسهٔ مجموع سمت راست با مجموع مشابه در فرمول (۹)، معلوم می‌شود که

$$(۱۱) \quad \mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix}.$$

این دترمینان 3×3 "علامتی" است بدین معنی که سطر اولش به جای عدد از بردار تشکیل شده است، ولی آن را با این علم نوشته‌ایم که روش بسیار فشرده‌ای برای نمایش مجموع آمده در (۱۰') می‌باشد.

مثال ۶. حاصل ضرب خارجی $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ بردارهای $\mathbf{a} = \mathbf{i} + 3\mathbf{j} - \mathbf{k}$ و $\mathbf{b} = 2\mathbf{i} - \mathbf{j} + \mathbf{k}$ را بیابید.

حل. بنابر فرمول (۱۱)،

$$\begin{aligned} \mathbf{a} \times \mathbf{b} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \mathbf{k} \\ &= (3 - 1)\mathbf{i} - (1 + 2)\mathbf{j} + (-1 - 6)\mathbf{k} \\ &= 2\mathbf{i} - 3\mathbf{j} - 7\mathbf{k}. \end{aligned}$$

مثال ۷. مساحت مثلث PQR به رأسهای $P = (1, 2, 0)$ ، $Q = (3, 0, -3)$ و $R = (5, 2, 6)$ را بیابید.

حل. مساحت متوازی‌الاضلاع پیموده شده به وسیله بردارهای \overrightarrow{PQ} و \overrightarrow{PR} مساوی است با $|\overrightarrow{PQ} \times \overrightarrow{PR}|$ ، و این دو برابر مساحت A است. چون

$$\overrightarrow{PQ} = OQ - OP = (3, 0, -3) - (1, 2, 0) = (2, -2, -3)$$

$$\overrightarrow{PR} = OR - OP = (5, 2, 6) - (1, 2, 0) = (4, 0, 6)$$

(که در آن O مبدا است)، داریم

$$\begin{aligned} \overrightarrow{PQ} \times \overrightarrow{PR} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2 & -2 & -3 \\ 4 & 0 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & -3 \\ 0 & 6 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 4 & 6 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 4 & 0 \end{vmatrix} \mathbf{k} \\ &= (-12 + 0)\mathbf{i} - (12 + 12)\mathbf{j} + (0 + 8)\mathbf{k} = -12\mathbf{i} - 24\mathbf{j} + 8\mathbf{k}. \end{aligned}$$

بنابراین،

$$2A = |-12\mathbf{i} - 24\mathbf{j} + 8\mathbf{k}| = |(-2)(6\mathbf{i} + 12\mathbf{j} - 4\mathbf{k})|,$$

در نتیجه،

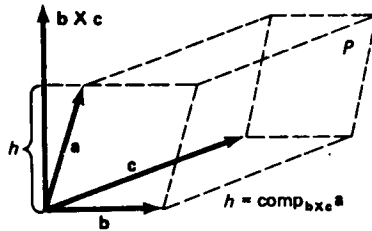
$$A = |6\mathbf{i} + 12\mathbf{j} - 4\mathbf{k}| = \sqrt{36 + 144 + 16} = \sqrt{196} = 14$$

حاصل ضرب سه‌گانه اسکالر. در بین حاصل ضربهای مختلف شامل سه یا چند بردار، مهمترین آنها حاصل ضرب سه‌گانه اسکالر $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ است که حاصل ضرب اسکالر یا نقطه‌ای بردارهای \mathbf{a} و $\mathbf{b} \times \mathbf{c}$ می‌باشد. برای تعبیر هندسی عدد $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ آن را با فرض $\mathbf{b} \times \mathbf{c} \neq \mathbf{0}$

به شکل زیر می‌نویسیم :

$$(۱۲) \quad \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = |\mathbf{b} \times \mathbf{c}| \frac{\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})}{|\mathbf{b} \times \mathbf{c}|} = |\mathbf{b} \times \mathbf{c}| \text{comp}_{\mathbf{b} \times \mathbf{c}} \mathbf{a}.$$

در اینجا $\text{comp}_{\mathbf{b} \times \mathbf{c}} \mathbf{a}$ مولفه \mathbf{a} در امتداد $\mathbf{b} \times \mathbf{c}$ است. قدرمطلق این مولفه ارتفاع h متوازی السطوح P پیموده شده به وسیله بردارهای \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و \mathbf{c} مثل شکل ۲۰ است که در آن



شکل ۲۰

$\text{comp}_{\mathbf{b} \times \mathbf{c}} \mathbf{a} > 0$ فرض کنیم V حجم P باشد. چون $|\mathbf{b} \times \mathbf{c}|$ مساحت پایه P است، از (۱۲) نتیجه می‌شود که

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \begin{cases} V & , \text{comp}_{\mathbf{b} \times \mathbf{c}} \mathbf{a} > 0 \text{ اگر} \\ -V & , \text{comp}_{\mathbf{b} \times \mathbf{c}} \mathbf{a} < 0 \text{ اگر} \end{cases}$$

در نتیجه، در هر حال،

$$(۱۳) \quad V = |\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})|.$$

مولفه \mathbf{a} در امتداد $\mathbf{b} \times \mathbf{c}$ صفر است اگر و فقط اگر \mathbf{a} در صفحه \mathbf{b} و \mathbf{c} قرار داشته باشد. بنابراین، طبق (۱۲)، سه بردار نا صفر \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و \mathbf{c} هم‌صفحه‌اند اگر و فقط اگر $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = 0$ (چرا این حتی اگر $\mathbf{b} \times \mathbf{c} = \mathbf{0}$ مجاز باشد نیز درست است؟)

برای بیان حاصل ضرب سه‌گانه اسکالر $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ بر حسب مولفه‌های \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و \mathbf{c} ،

قرار می‌دهیم

$$\mathbf{a} = \alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k} \quad \mathbf{b} = \beta_1 \mathbf{i} + \beta_2 \mathbf{j} + \beta_3 \mathbf{k}, \quad \mathbf{c} = \gamma_1 \mathbf{i} + \gamma_2 \mathbf{j} + \gamma_3 \mathbf{k}.$$

در این صورت، طبق فرمول (۱۱)،

$$\mathbf{b} \times \mathbf{c} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \\ \gamma_1 & \gamma_2 & \gamma_3 \end{vmatrix},$$

در نتیجه،

$$\begin{aligned} \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) &= (\alpha_1 \mathbf{i} + \alpha_2 \mathbf{j} + \alpha_3 \mathbf{k}) \cdot \left(\begin{vmatrix} \beta_2 & \beta_3 \\ \gamma_2 & \gamma_3 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} \beta_1 & \beta_3 \\ \gamma_1 & \gamma_3 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} \beta_1 & \beta_2 \\ \gamma_1 & \gamma_2 \end{vmatrix} \mathbf{k} \right) \\ &= \alpha_1 \begin{vmatrix} \beta_2 & \beta_3 \\ \gamma_2 & \gamma_3 \end{vmatrix} - \alpha_2 \begin{vmatrix} \beta_1 & \beta_3 \\ \gamma_1 & \gamma_3 \end{vmatrix} + \alpha_3 \begin{vmatrix} \beta_1 & \beta_2 \\ \gamma_1 & \gamma_2 \end{vmatrix}, \end{aligned}$$

یا معادلاً"

$$(۱۴) \quad \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \\ \gamma_1 & \gamma_2 & \gamma_3 \end{vmatrix}.$$

مثال ۸. آیا بردارهای $\mathbf{a} = (2, 3, -1)$ ، $\mathbf{b} = (1, -1, 3)$ ، و $\mathbf{c} = (1, 9, -11)$ هم‌صفحه‌اند؟

حل. بلی، زیرا طبق (۱۴) داریم

$$\begin{aligned} \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) &= \begin{vmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \\ 1 & 9 & -11 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ 9 & -11 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & -11 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 9 \end{vmatrix} \\ &= 2(11 - 27) - 3(-11 - 3) - (9 + 1) = -32 + 42 - 10 = 0. \end{aligned}$$

مثال ۹. حجم V متوازی‌السطوح پیموده شده به وسیله بردارهای $\mathbf{i} + \mathbf{j} + \mathbf{k}$ ، $\mathbf{j} + \mathbf{k}$ ، و $\mathbf{i} + \mathbf{k}$ را بیابید.

حل. در اینجا

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 - (-1) = 2,$$

و در نتیجه، طبق (۱۳)، $V = 2$.

مثال ۱۰. نشان دهید که به ازای بردارهای دلخواه $\mathbf{a} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ ، $\mathbf{b} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3)$ ، و

$$\mathbf{c} = (\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3)$$

$$(۱۵) \quad \mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = (\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c}$$

حل. از (۱۰) نتیجه می‌شود که

$$\begin{aligned} (\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} &= \left(\begin{vmatrix} \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_3 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \beta_1 & \beta_2 \end{vmatrix} \mathbf{k} \right) \cdot (\gamma_1 \mathbf{i} + \gamma_2 \mathbf{j} + \gamma_3 \mathbf{k}) \\ &= \gamma_1 \begin{vmatrix} \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix} - \gamma_2 \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_3 \end{vmatrix} + \gamma_3 \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 \\ \beta_1 & \beta_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \gamma_1 & \gamma_2 & \gamma_3 \\ \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 \\ \beta_1 & \beta_2 & \beta_3 \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

اگر این دترمینان و دترمینان (۱۴) را حساب کنید، درمی یابید که هر دو یک مقدار دارند، و بدین ترتیب فرمول (۱۵) ثابت می شود. جزئیات جبری را به عنوان تمرین می گذاریم.

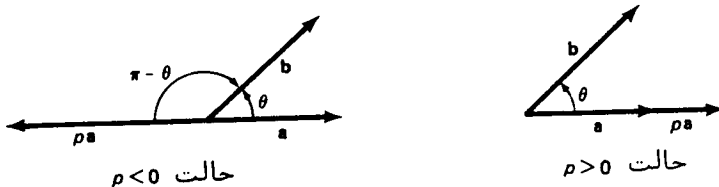
در واقع، ابهامی در نوشتن $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ و $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c}$ به صورت $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} \times \mathbf{c}$ وجود ندارد، زیرا عبارات $(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \times \mathbf{c}$ و $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \cdot \mathbf{c})$ هر دو بی معنی اند (چرا؟). لذا، فرمول (۱۵) به ما می گوید که در عبارت $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} \times \mathbf{c}$ می توان علائم نقطه و ضرب را بدون تغییر در مقدار باهم ضرب کرد.

برهان قضیه ۲ (اختیاری). از تعبیر هندسی حاصل ضرب خارجی فوراً معلوم می شود که به ازای $p \neq 0$,

$$(p\mathbf{a}) \times \mathbf{b} = p(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \quad (16)$$

همانطور که شکل ۲۱ نشان داده، حالات $p > 0$ و $p < 0$ باید از هم متمایز شوند، ولی این مشکل نیست زیرا $\sin(\pi - \theta) = \sin \theta$. از تلفیق (۱۶) با فرمول همتای

$$\mathbf{a} \times (q\mathbf{b}) = q(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \quad (16')$$



شکل ۲۱

به ازای $q \neq 0$ فوراً معلوم می شود که

$$(p\mathbf{a}) \times (q\mathbf{b}) = p[\mathbf{a} \times (q\mathbf{b})] = p[q(\mathbf{a} \times \mathbf{b})],$$

در نتیجه،

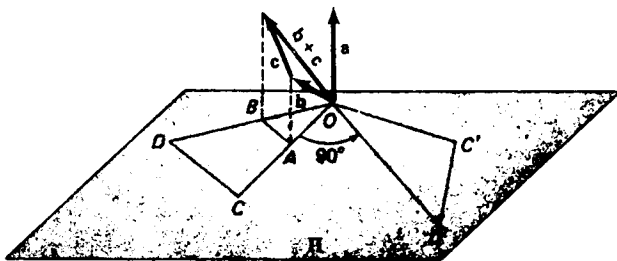
$$(p\mathbf{a}) \times (q\mathbf{b}) = pq(\mathbf{a} \times \mathbf{b}),$$

و این فرمول در صورت صفر بودن هر دو اسکالر p و q نیز برقرار می ماند.

برای اثبات قوانین پخشپذیری

$$(17) \quad \mathbf{a} \times (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = (\mathbf{a} \times \mathbf{b}) + (\mathbf{a} \times \mathbf{c}), \quad (\mathbf{a} + \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = (\mathbf{a} \times \mathbf{c}) + (\mathbf{b} \times \mathbf{c}),$$

فرض کنیم بردارهای \mathbf{a} ، \mathbf{b} ، و $\mathbf{b} + \mathbf{c}$ دارای نقطه شروع مشترک O بوده، و Π صفحه ماربر O عمود بر \mathbf{a} مثل شکل ۲۲ باشد. عمودهای مرسوم از نقاط پایان \mathbf{b} و $\mathbf{b} + \mathbf{c}$ بر Π این صفحه را در نقاط A و B قطع می کنند. با بزرگ کردن مثلث OAB به وسیله عامل $|\mathbf{a}|$ ، مثلث OCD به دست می آید ("بزرگ سازی در صورت $|\mathbf{a}| < 1$ عملاً" کوچک سازی است، و اگر $|\mathbf{a}| = 1$ ، OCD بر OAB منطبق می شود). سپس OCD را به اندازه 90° حول O در صفحه Π می چرخانیم،



شکل ۲۲

این دوران OCD را به مثلث هممنهشت $OC'D'$ می برد، و از دو جهت دوران ممکن جهت را اختیار می کنیم که بردارهای $\vec{OC'}$ ، \vec{OC} ، و \mathbf{a} یک دستگاه راست دست تشکیل می دهند. از شکل واضح است که

$$(18) \quad \vec{OB'} = \vec{OC'} + \vec{C'D'}$$

اما

$$\vec{OC'} = \mathbf{a} \times \mathbf{b}, \quad \vec{OB'} = \mathbf{a} \times (\mathbf{b} + \mathbf{c}), \quad \vec{C'D'} = \mathbf{a} \times \mathbf{c},$$

و با گذاردن این عبارات در (۱۸) فرمول اول (۱۷) به دست می آید. برای به دست آوردن فرمول دوم، از فرمول اول و پاد مشتق پذیری حاصل ضرب خارجی استفاده می کنیم:

$$\begin{aligned} (\mathbf{a} + \mathbf{b}) \times \mathbf{c} &= -[\mathbf{c} \times (\mathbf{a} + \mathbf{b})] = -[(\mathbf{c} \times \mathbf{a}) + (\mathbf{c} \times \mathbf{b})] \\ &= -(\mathbf{c} \times \mathbf{a}) - (\mathbf{c} \times \mathbf{b}) = (\mathbf{a} \times \mathbf{c}) + (\mathbf{b} \times \mathbf{c}). \end{aligned}$$

مسائل

حاصل ضرب خارجی $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ بردارهای داده شده را بیابید.

$$\mathbf{a} = 3\mathbf{k}, \mathbf{b} = -2\mathbf{j} \quad \checkmark$$

۲ ✓ $a = 2i + j, b = j - k$

۳ ✓ $a = (0, 2, 1), b = (1, 0, 2)$

۴ ✓ $a = (10, 0, 5), b = (0, -2, 6)$

۵ ✓ $a = i - j - k, b = 3i + 6j + 2k$

۶ ✓ $a = i + 3j + 2k, b = -i + 4j - 3k$

۷ ✓ $a = (1, 3, 4), b = (2, 6, -3)$

۸ ✓ $a = (9, -7, 1), b = (8, 5, -2)$

مساحت متوازی الاضلاع پیموده شده به وسیله بردارهای داده شده را بیابید .

۹ ✓ $a = i + 2j - k, b = -2i + 3j + k$

۱۰ ✓ $a = 3i - 4j + 5k, b = -6k$

مساحت مثلث با رئوس داده شده را بیابید .

۱۱ ✓ $P = (3, 4, 7), Q = (0, 6, 1), R = (5, -2, 4)$

۱۲ ✓ $P = (-1, 4, 5), Q = (1, 3, 7), R = (2, 5, 6)$

۱۳ با استفاده از حاصل ضرب خارجی ، نشان دهید که مساحت متوازی الاضلاع پیموده

شده به وسیله اقطار متوازی الاضلاع P دو برابر مساحت خود P است .

۱۴ نشان دهید که به ازای بردارهای a و b دلخواه ، $|a \times b|^2 + (a \cdot b)^2 = |a|^2|b|^2$.

بردار یک‌های بیابید که بر هر دو بردار داده شده عمود باشد .

۱۵ ✓ $a = i + j, b = j + k$

۱۶ ✓ $a = 2i - k, b = i - 2j$

۱۷ ✓ $a = (2, 0, -1), b = (-2, 1, 0)$

۱۸ ✓ $a = (3, 1, 2), b = (-1, 3, -1)$

۱۹ آیا $a \times b = a \times c$ ، که در آن $a \neq 0$ ، تساوی $b = c$ را ایجاب می‌کند؟ پاسخ خود را

توضیح دهید .

۲۰ نشان دهید که $|a \times b| \leq |a||b|$. چه وقت تساوی برقرار است ؟

دترمینان داده شده را حساب کنید .

۲۳ ✓ $\begin{vmatrix} x & 1 \\ x^2 & x \end{vmatrix}$

۲۲ ✓ $\begin{vmatrix} 5 & 2 \\ 7 & 3 \end{vmatrix}$

۲۱ ✓ $\begin{vmatrix} -1 & 4 \\ -5 & 2 \end{vmatrix}$

۲۶ ✓ $\begin{vmatrix} \sin \alpha & \cos \alpha \\ \sin \beta & \cos \beta \end{vmatrix}$

۲۵ ✓ $\begin{vmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{vmatrix}$

۲۴ ✓ $\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ x & y \end{vmatrix}$

$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 7 & 1 & 6 \\ 6 & 0 & 5 \end{vmatrix} \cdot 29 \checkmark$$

$$\begin{vmatrix} 3 & 4 & -5 \\ 8 & 7 & -2 \\ 2 & -1 & 8 \end{vmatrix} \cdot 28 \checkmark$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 5 & 3 & 2 \\ 1 & 4 & 3 \end{vmatrix} \cdot 27 \checkmark$$

$$\begin{vmatrix} a & x & x \\ x & b & x \\ x & x & c \end{vmatrix} \cdot 32 \checkmark$$

$$\begin{vmatrix} 0 & a & 0 \\ b & c & d \\ 0 & e & 0 \end{vmatrix} \cdot 31 \checkmark$$

$$\begin{vmatrix} 4 & 5 & 11 \\ -2 & -3 & 1 \\ 3 & 8 & -2 \end{vmatrix} \cdot 30 \checkmark$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x & y & z \\ x^2 & y^2 & z^2 \end{vmatrix} \cdot 33 \checkmark$$

۳۴. نشان دهید که $|a \cdot (b \times c)| \leq |a||b||c|$. چه وقت تساوی برقرار است؟

حاصل ضرب سه گانه اسکالر $a \cdot (b \times c)$ بردارهای داده شده را بیابید.

$$a = (1, -1, 3), b = (-2, 2, 1), c = (3, -2, 5) \cdot 35 \checkmark$$

$$a = (1, 2, 5), b = (1, -1, 3), c = (3, -6, -1) \cdot 36 \checkmark$$

$$a = (-4, 2, 1), b = (-5, 1, 2), c = (-1, -1, 1) \cdot 37 \checkmark$$

$$a = (2, -1, 6), b = (3, -5, 1), c = (4, -7, 1) \cdot 38 \checkmark$$

۳۹. نشان دهید که $a \cdot (a \times b) = a \cdot (b \times a) = b \cdot (a \times a) = 0$. با استفاده از این نشان دهید

یک دترمینان 3×3 در صورتی صفر است که دو سطرش یکسان باشند.

۴۰. با استفاده از این امر که تعویض دو سطر یک دترمینان علامتش را تغییر می دهد،

$$\text{ثابت کنید که } a \cdot (b \times c) = b \cdot (c \times a) = c \cdot (a \times b)$$

آیا بردارهای داده شده همصفحه اند؟ جوابتان را توضیح دهید.

$$a = (-1, 2, 2), b = (2, -3, 1), c = (-4, 7, 3) \cdot 41 \checkmark$$

$$a = (3, -2, 1), b = (2, 1, 2), c = (3, -1, -4) \cdot 42 \checkmark$$

۴۳. نشان دهید که چهار نقطه $A = (1, 2, -1)$ ، $B = (0, 1, 5)$ ، $C = (-1, 2, 1)$ و $D = (2, 1, 3)$

همصفحه اند.

حجم متوازی السطوح پیموده شده به وسیله بردارهای داده شده را بیابید.

$$a = i \times j, b = j \times k, c = k \times i \cdot 44$$

$$a = (1, 3, -1), b = (-2, 1, 2), c = (3, 5, -2) \cdot 45 \checkmark$$

$$a = (-4, 5, 0), b = (6, 2, 5), c = (2, 1, 7) \cdot 46 \checkmark$$

۴۷. حجم چهار وجهی به رؤس $A = (-1, 2, 1)$ ، $B = (5, 5, 4)$ ، $C = (2, 3, -1)$ ، و

$$D = (1, 4, 3) \text{ را بیابید.}$$

۴۸. حاصل ضرب سه گانه به شکل $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ حاصل ضرب سه گانه برداری نام دارد. توجه کنید که $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ برخلاف $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ که اسکالر است برداری باشد. با محاسبه مستقیم تحقیق کنید که $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})\mathbf{b} - (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})\mathbf{c}$. وقتی به شکل

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \mathbf{b}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$$

نوشته شود، "قاعده بک - کب" نام دارد و فرمول مفیدی است که ارزش حفظ کردن دارد.

حاصل ضربهای سه گانه برداری $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$ و $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c}$ را به ازای بردارهای داده شده حساب کنید.

$$۴۹ \checkmark \quad \mathbf{a} = (2, 1, 3), \mathbf{b} = (1, -2, 2), \mathbf{c} = (1, 1, 1)$$

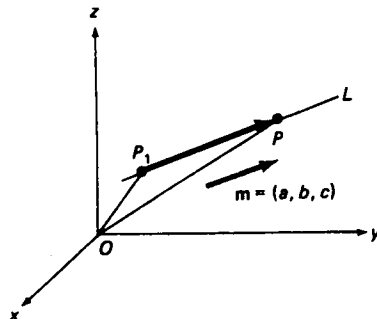
$$۵۰ \checkmark \quad \mathbf{a} = (4, 0, 5), \mathbf{b} = (0, -1, 6), \mathbf{c} = (1, 2, 0)$$

$$۵۱ \quad \mathbf{a} = \mathbf{i} + \mathbf{j}, \mathbf{b} = \mathbf{j} + \mathbf{k}, \mathbf{c} = \mathbf{i} + \mathbf{k}$$

۵۲. ذره‌ای با بار q با سرعت \mathbf{v} در میدان مغناطیسی \mathbf{B} تحت اثر نیروی $\mathbf{F} = q\mathbf{v} \times \mathbf{B}$ قرار دارد. فرض کنید، همانند در سیکلوترون، میدان مغناطیسی ثابت و بر صفحه حرکت ذره عمود باشد. نشان دهید ذره یک مسیر مستدیر به شعاع mv/qB طی می‌کند، که در آن $v = |\mathbf{v}|$ ، $B = |\mathbf{B}|$ ، و m جرم ذره است. نشان دهید این مسیر با تندی زاویه‌ای qB/m ، به نام فرکانس سیکلوترون، توصیف می‌شود.

۴.۱۲ خطوط و صفحات در فضا

معادلات پارامتری خطوط. خط L در فضا به وسیله نقطه ثابت $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ بر L و بردار ناصفر $\mathbf{m} = (a, b, c)$ موازی L منحصرأ معین می‌شود. در این صورت، همانطور که شکل ۲۳ نشان داده، نقطه P بر L واقع است اگر فقط اگر بردارهای $\overrightarrow{P_1P}$ و $\mathbf{m} = (a, b, c)$



شکل ۲۳

موازی باشند، یا معادلا"

$$\overrightarrow{P_1P} = tm = t(a, b, c),$$

که در آن t اسکالر دلخواهی است. اما

$$\overrightarrow{P_1P} = \overrightarrow{OP} - \overrightarrow{OP_1} = (x - x_1, y - y_1, z - z_1),$$

که در آن O مبداست؛ و لذا، P بر L واقع است اگر و فقط اگر

$$(1) \quad x - x_1 = at, \quad y - y_1 = bt, \quad z - z_1 = ct,$$

یا

$$(2) \quad x = x_1 + at, \quad y = y_1 + bt, \quad z = z_1 + ct.$$

وقتی t از $-\infty$ تا ∞ افزایش یابد، نقطه به مختصات (2) L را می‌پیماید. لذا، معادلات (2) معادلات پارامتری L با پارامتر t می‌باشند.

معادلات تقارنی خطوط. اعداد a ، b ، و c پارامترهای هادی خط L نام دارند. اگر همه مخالف صفر باشند، می‌توان t را از معادلات (1) حذف کرد. با این کار معادلات تقارنی

$$(3) \quad \frac{x - x_1}{a} = \frac{y - y_1}{b} = \frac{z - z_1}{c}$$

برای یک خط در فضا به دست می‌آید. می‌توان از این معادلات حتی وقتی یکی (یا چندتا) از پارامترهای هادی صفرند استفاده کرد، و در این حالت این فرض می‌شود که صورت نظیر نیز صفر است. مثلاً، اگر $c = 0$ ، سومین معادله (2) به ما می‌گوید که $z = z_1$ و معادلات تقارنی به صورت زیر درمی‌آیند:

$$\frac{x - x_1}{a} = \frac{y - y_1}{b}, \quad z = z_1.$$

توجه کنید هرگاه a ، b ، و c پارامترهای هادی L باشند، آنگاه pa ، pb ، و pc نیز چنین اند، که p ثابت ناصفری است، زیرا بردار pm موازی L نیز می‌باشد. بخصوص، کسینوسهای هادی بردار $m = (a, b, c)$ پارامترهای هادی خط L می‌باشند.

مثال ۱. معادلات پارامتری و تقارنی خط مار بر نقطه $P_1 = (3, -1, 2)$ موازی بردار $m = (-2, 4, 5)$ را بنویسید.

حل. در اینجا $x_1 = 3$ ، $y_1 = -1$ ، $z_1 = 2$ و $a = -2$ ، $b = 4$ ، $c = 5$ ؛ و در نتیجه، معادلات پارامتری (2) خواهند شد

$$x = 3 - 2t, \quad y = -1 + 4t, \quad z = 2 + 5t \quad (-\infty < t < \infty),$$

و معادلات تقارنی (۳) به صورت زیر درمی‌آیند:

$$\frac{x-3}{-2} = \frac{y+1}{4} = \frac{z-2}{5}.$$

برای یافتن خط L مار بر دو نقطه $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ و $P_2 = (x_2, y_2, z_2)$ ، بردار موازی L را بردار $\mathbf{m} = (a, b, c)$

$$\overrightarrow{P_1P_2} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$$

واقع بر L می‌گیریم . در این صورت ، طبق (۲) و (۳) ، L به معادلات پارامتری

$$(۴) \quad x = x_1 + (x_2 - x_1)t, \quad y = y_1 + (y_2 - y_1)t, \quad z = z_1 + (z_2 - z_1)t,$$

که در آنها $-\infty < t < \infty$ ، و معادلات تقارنی

$$(۴') \quad \frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1} = \frac{z - z_1}{z_2 - z_1}$$

می‌باشد .

مثال ۲ . معادلات پارامتری و تقارنی خط L مار بر نقاط $P_1 = (3, 2, -1)$ و $P_2 = (4, -1, 1)$ را بنویسید . نقطه اشتراک L با صفحه yz را بیابید .

حل . چون $\overrightarrow{P_1P_2} = (1, -3, 2)$ ، از (۴) و (۴') نتیجه می‌شود که L به معادلات پارامتری

$$(۵) \quad x = 3 + t, \quad y = 2 - 3t, \quad z = -1 + 2t \quad (-\infty < t < \infty)$$

و معادلات تقارنی

$$(۵') \quad \frac{x-3}{1} = \frac{y-2}{-3} = \frac{z+1}{2}$$

است . نقطه اشتراک L با صفحه yz نقطه‌ای است به شکل $(0, y, z)$ که مختصاتش در (۵')

صدق می‌کنند . با گذاردن $x = 0$ در (۵') ، به دست می‌آوریم

$$\frac{y-2}{-3} = \frac{z+1}{2} = -3,$$

در نتیجه ، $y = 11, z = -7$. لذا ، خط L صفحه yz را در نقطه $(0, 11, -7)$ قطع می‌کند .

قضیه زیر توان روشهای برداری را در هندسه تحلیلی نشان می‌دهد .

قضیه ۴ (فاصله بین یک نقطه و یک خط در فضا) . خط L در فضا و نقطه P غیر واقع بر

L داده شده است. فرض کنیم m برداری موازی L بوده و Q نقطه‌ای از آن باشد. در این صورت، فاصله d بین P و L از رابطه زیر به دست می‌آید:

$$(۶) \quad d = \frac{|\mathbf{m} \times \overrightarrow{QP}|}{|\mathbf{m}|}$$

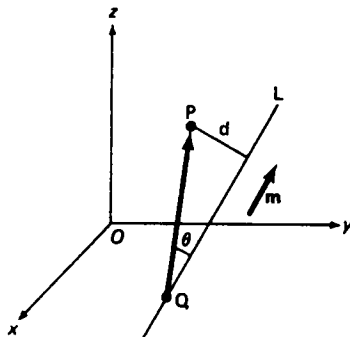
برهان. فرض کنیم θ زاویه بین m و \overrightarrow{QP} باشد (ر. ک. شکل ۲۴). در این صورت، $0 \leq \theta \leq \pi$ و (۶) از مقایسه با فرمولهای

$$d = |\overrightarrow{QP}| \sin \theta$$

و

$$|\mathbf{m} \times \overrightarrow{QP}| = |\mathbf{m}| |\overrightarrow{QP}| \sin \theta.$$

فورا " به دست می‌آید.



شکل ۲۴

مثال ۳. فاصله بین نقطه $P = (4, 2, -2)$ و خط L به معادلات پارامتری $x = 3 - 2t$, $y = 6t$, $z = -1 + 9t$ ($-\infty < t < \infty$)

را بیابید.

حل. با گذاردن $t = 0$ در این معادلات، معلوم می‌شود که $Q = (3, 0, -1)$ نقطه‌ای بر L است. چون $\overrightarrow{QP} = (1, 2, -1)$ و $\mathbf{m} = (-2, 6, 9)$ داریم

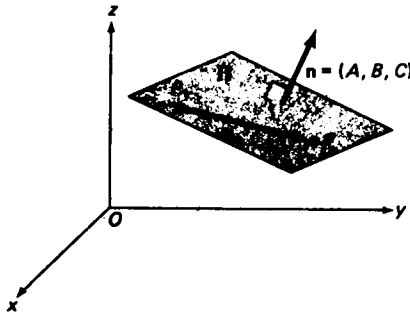
$$\begin{aligned} \mathbf{m} \times \overrightarrow{QP} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ -2 & 6 & 9 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 6 & 9 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} -2 & 9 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} -2 & 6 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \mathbf{k} \\ &= -24\mathbf{i} + 7\mathbf{j} - 10\mathbf{k}. \end{aligned}$$

لذا، طبق (۶)،

$$d = \frac{|\mathbf{m} \times \overrightarrow{QP}|}{|\mathbf{m}|} = \frac{|-24\mathbf{i} + 7\mathbf{j} - 10\mathbf{k}|}{|-2\mathbf{i} + 6\mathbf{j} + 9\mathbf{k}|} = \frac{\sqrt{(-24)^2 + 7^2 + (-10)^2}}{\sqrt{(-2)^2 + 6^2 + 9^2}}$$

$$= \frac{\sqrt{725}}{\sqrt{121}} = \frac{5}{11} \sqrt{29} \approx 2.45.$$

صفحات و معادلات آنها، حال صفحات در فضا را در نظر می‌گیریم. درست مثل خط L که با نقطه P_1 بر آن و بردار \mathbf{m} موازی آن معین شد، صفحه Π با نقطه P_1 در Π و بردار $\mathbf{n} = (A, B, C)$ عمود بر Π مشخص می‌شود. بردار \mathbf{n} را قائم به صفحه Π می‌نامیم. فرض کنیم $P = (x, y, z)$ نقطه متغیری در فضا باشد. از شکل ۲۵ معلوم می‌شود که P در Π است



شکل ۲۵

اگر و فقط اگر بردارهای $\mathbf{n} = (A, B, C)$ و $\overrightarrow{P_1P}$ برهم عمود باشند، یا معادلاً

$$\mathbf{n} \cdot \overrightarrow{P_1P} = 0.$$

اما $\overrightarrow{P_1P} = (x - x_1, y - y_1, z - z_1)$ ؛ و لذا، P در Π است اگر و فقط اگر

$$(۷) \quad Ax - Ax_1 + B(y - y_1) + C(z - z_1) = 0.$$

پس از (۷) نتیجه می‌شود که

$$(۸) \quad Ax + By + Cz + D = 0,$$

که در آن

$$(۸') \quad D = -Ax_1 - By_1 - Cz_1.$$

به عکس، نمودار هر معادله به شکل (۸)، که در آن A, B, C و D همه صفر نیستند، صفحه‌ای با قائم $\mathbf{n} = (A, B, C)$ است. در واقع، فرض کنیم x_1, y_1, z_1 سه عدد صادق در شرط

(۸) باشند. (چرا یافتن این سه عدد همیشه مقدور است؟) با جانشانی (۸') در (۸) معادله‌های معادل (۷) به دست می‌آید، که معادله صفحه مار بر نقطه $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ عمود بر بردار $\mathbf{n} = (A, B, C)$ است. توجه کنید که نمودار (۸) صفحه‌ای مار بر مبدأ است اگر $D = 0$ ، صفحه‌ای موازی محور z است اگر $C = 0$ ، و صفحه‌ای عمود بر محور z است اگر $A = B = 0$. بر خواننده است حالات دیگری که در آنها بعضی از اعداد A, B, C, D صفرند امتحان شوند.

مثال ۴. معادله صفحه مار بر نقطه $P_1 = (-2, 1, 3)$ عمود بر بردار $\mathbf{n} = (4, 5, -1)$ را بیابید.

حل. در اینجا $A = 4, B = 5, C = -1, x_1 = -2, y_1 = 1, z_1 = 3$ ؛ در نتیجه، معادله (۷) به صورت

$$4(x + 2) + 5(y - 1) - (z - 3) = 0,$$

یا معادلا

$$4x + 5y - z + 6 = 0$$

درمی‌آید.

مثال ۵. فصل مشترک L دو صفحه

$$(9) \quad x + 2y - z + 3 = 0 \quad \text{و} \quad 2x - 3y + 4z - 1 = 0$$

را بیابید.

حل. صفحه اول دارای قائم $\mathbf{n}_1 = (2, -3, 4)$ و صفحه دوم دارای قائم $\mathbf{n}_2 = (1, 2, -1)$ است. چون خط L در هر دو صفحه است، باید بر هر دوی \mathbf{n}_1 و \mathbf{n}_2 عمود باشد. لذا، موازی بردار

$$\begin{aligned} \mathbf{n}_1 \times \mathbf{n}_2 &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2 & -3 & 4 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -3 & 4 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \mathbf{k} \\ &= -5\mathbf{i} + 6\mathbf{j} + 7\mathbf{k} \end{aligned}$$

می‌باشد. برای یافتن نقطه‌ای بر L ، در هر دو معادله (۹) قرار می‌دهیم $z = 0$ و دستگاه حاصل از معادلات $2x - 3y - 1 = 0, x + 2y + 3 = 0$ را نسبت به x و y حل می‌کنیم تا

به دست آید $x = -1, y = -1$.

لذا، نقطه $(-1, -1, 0)$ بر L قرار دارد، و L به معادلات تقارنی زیر است:

$$\frac{x+1}{-5} = \frac{y+1}{6} = \frac{z}{7}$$

برای تعیین یک خط فقط دو نقطه لازم است، ولی برای تعیین صفحه سه نقطه می‌خواهیم.

مثال ۶. برای صفحه Π مار بر نقاط $P_1 = (2, -1, 3)$ ، $P_2 = (1, 2, 2)$ ، و $P_3 = (-2, 1, 1)$ معادله بنویسید.

حل. چون نقاط P_1, P_2, P_3 در Π واقعند، بردارهای $\overrightarrow{P_1P_2} = (-1, 3, -1)$ و $\overrightarrow{P_1P_3} = (-4, 2, -2)$ نیز چنین‌اند. لذا، بردار

$$\begin{aligned} \overrightarrow{P_1P_2} \times \overrightarrow{P_1P_3} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ -1 & 3 & -1 \\ -4 & 2 & -2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} \mathbf{i} - \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ -4 & 2 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ -4 & 2 \end{vmatrix} \mathbf{k} \\ &= -4\mathbf{i} + 6\mathbf{j} + 10\mathbf{k}, \end{aligned}$$

که هر هردوی $\overrightarrow{P_1P_2}$ و $\overrightarrow{P_1P_3}$ عمود است، قائم به Π می‌باشد. چون Π صفحه مار بر $P_1 = (2, -1, 3)$ با قائم $\mathbf{n} = (-4, 6, 10)$ است، به کمک (۷) معلوم می‌شود که Π معادله‌ای به شکل

$$-4(x-2) + 6(y+1) + 10(z-3) = 0,$$

یا معادلاً

$$2x - 3y - 5z + 8 = 0$$

دارد.

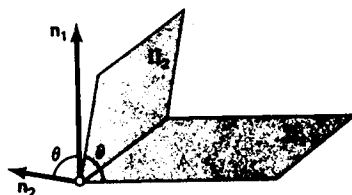
مثال ۷. زاویه بین صفحات $0 = 6x + 6y - 3z + 5$ و $0 = x - 2y + 2z - 4$ را بیابید.

حل. زاویه بین دو صفحه Π_1 و Π_2 مساوی زاویه θ بین قائمهای \mathbf{n}_1 و \mathbf{n}_2 تعریف می‌شود اگر $0 \leq \theta \leq \pi/2$ (ر. ک. شکل ۲۶)، یا مساوی $\pi - \theta$ تعریف می‌شود اگر $\pi/2 < \theta \leq \pi$ (بدین ترتیب، زاویه بین دو صفحه همیشه کوچکترین مقدار از دو انتخاب ممکن است). در اینجا $\mathbf{n}_1 = (6, 6, -3)$ و $\mathbf{n}_2 = (1, -2, 2)$ ؛ در نتیجه،

$$\begin{aligned} \cos \theta &= \frac{\mathbf{n}_1 \cdot \mathbf{n}_2}{|\mathbf{n}_1| |\mathbf{n}_2|} = \frac{6(1) + 6(-2) - 3(2)}{\sqrt{6^2 + 6^2 + (-3)^2} \sqrt{1^2 + (-2)^2 + 2^2}} \\ &= \frac{-12}{\sqrt{81}\sqrt{9}} = \frac{-12}{9(3)} = -\frac{4}{9}. \end{aligned}$$

چون $\cos \theta$ منفی است، θ منفرجه بوده و زاویهٔ بین صفحات داده شده مساوی است با

$$\pi - \theta = \pi - \arccos\left(-\frac{4}{9}\right) = \arccos\frac{4}{9} \approx 63.6^\circ.$$



زاویهٔ بین صفحات Π_2 و Π_1 مساوی θ است.

شکل ۲۶

قضیهٔ بعدی شبیه قضیهٔ ۱۰، صفحهٔ ۵۵، برای صفحات است.

قضیهٔ ۵ (فاصلهٔ بین یک نقطه و یک صفحه) . فاصلهٔ d بین نقطهٔ $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ و صفحهٔ Π به معادلهٔ

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

مساوی است با

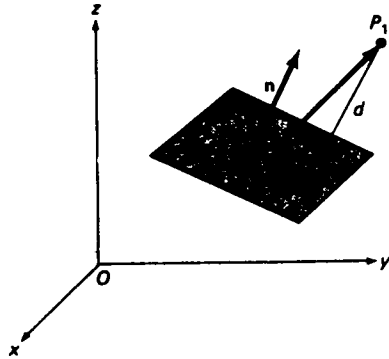
$$(۱۰) \quad d = \frac{|Ax_1 + By_1 + Cz_1 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

برهان . بردار $\mathbf{n} = (A, B, C)$ قائم به صفحهٔ Π است . فرض کنیم $Q = (a, b, c)$ ، مثل شکل ۲۷، نقطه‌ای در Π باشد . در این صورت ،

$$d = |\text{comp}_{\mathbf{n}} \overrightarrow{QP_1}|,$$

که در آن

$$\text{comp}_{\mathbf{n}} \overrightarrow{QP_1} = \frac{\mathbf{n} \cdot \overrightarrow{QP_1}}{|\mathbf{n}|}$$



شکل ۲۷

مؤلفه $\vec{QP}_1 = (x_1 - a, y_1 - b, z_1 - c)$ در امتداد n است. بنابراین،

$$(11) \quad d = \frac{|A(x_1 - a) + B(y_1 - b) + C(z_1 - c)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

$$= \frac{|Ax_1 + By_1 + Cz_1 - (Aa + Bb + Cc)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

اما $Aa + Bb + Cc + D = 0$ ، زیرا $Q = (a, b, c)$ در Π واقع است. در نتیجه،

$$D = -(Aa + Bb + Cc)$$

با گذاردن این عبارت برای D در (۱۱)، فوراً (۱۰) به دست می‌آید.

مثال ۸. فاصله بین نقطه $(2, 6, -1)$ و صفحه $3x - 4y + 12z - 22 = 0$ را بیابید.

حل. به کمک فرمول (۱۰)، معلوم می‌شود که

$$d = \frac{|3(2) - 4(6) + 12(-1) - 22|}{\sqrt{3^2 + (-4)^2 + 12^2}} = \frac{|-52|}{\sqrt{169}} = \frac{52}{13} = 4.$$

از دیدگاه هندسه واضح است که دو صفحه موازیند اگر و فقط اگر قائمهایشان بردارهایی

موازی باشند. زاویه بین صفحات موازی صفر است (چرا؟).

مثال ۹. تحقیق کنید که صفحات $3x + 6y - 12z + 7 = 0$ و $x + 2y - 4z - 1 = 0$ موازیند، و

فاصله d بین آنها را بیابید.

حل. دو صفحه، که با Π_1 و Π_2 نموده می‌شوند، دارای قائمهای $\mathbf{n}_1 = (3, 6, -12)$ و $\mathbf{n}_2 = (1, 2, -4)$ اند. چون $\mathbf{n}_2 = \frac{1}{3}\mathbf{n}_1$ ، بردارهای \mathbf{n}_1 و \mathbf{n}_2 موازیند. و در نتیجه، صفحات Π_1 و Π_2 نیز چنین می‌باشند. واضح است که d مساوی فاصله بین Π_1 و هر نقطه از Π_2 ، یا بین Π_2 و هر نقطه از Π_1 ، می‌باشد. نقطه $(1, 0, 0)$ در Π_2 قرار دارد؛ و لذا،

$$d = \frac{|3(1) + 6(0) - 12(0) + 7|}{\sqrt{3^2 + 6^2 + (-12)^2}} = \frac{|3 + 7|}{3\sqrt{1^2 + 2^2 + (-4)^2}} = \frac{10}{3\sqrt{21}} \approx 0.73.$$

مسائل

معادلات پارامتری خط مار بر نقطه $(1, -2, 4)$ موازی

۱. بردار $\mathbf{m} = (2, 3, -1)$ ✓

۲. بردار $\mathbf{m} = (5, 1, 0)$ ✓

۳. خط $\frac{x-1}{-2} = \frac{x-2}{5} = \frac{z+1}{-3}$ ✓

۴. خط $x = -1 + 3t, y = 3 - 2t, z = 2 + 5t$ ✓

را بنویسید.

معادلات تقارنی خط مار بر نقطه $(-3, 2, 0)$ موازی

۵. بردار $\mathbf{m} = (9, -4, 3)$ ✓

۶. بردار $\mathbf{m} = (-1, 1, -1)$ ✓

۷. خط $x = 6t, y = 4, z = 10 - 5t$ ✓

۸. خط $\frac{x-6}{-2} = \frac{y+4}{5} = \frac{z+7}{8}$ ✓

را بنویسید.

معادلات پارامتری و تقارنی خط مار بر جفت نقاط داده شده را بنویسید.

۹. $(1, -2, 2), (3, 1, -1)$. ۱۰. $(0, 0, 1), (0, 2, -2)$

۱۱. $(4, 1, 4), (-1, 5, 3)$. ۱۲. $(3, -6, 5), (10, 4, 8)$

فاصله بین نقطه P و خط داده شده را بیابید.

۱۳. $P = (1, 3, 2), x = 3 - 2t, y = 1 + 2t, z = -2 + t$

۱۴. $P = (4, -1, 2), x = 2 + 3t, y = -3 - 4t, z = 1 + 12t$

۱۵. $P = (0, 1, 0), \frac{x+1}{-4} = \frac{y-1}{2} = \frac{z}{4}$

۱۶. $P = (-6, 5, -7), \frac{x+7}{3} = \frac{y-4}{-2} = \frac{z+8}{6}$

معادله صفحه مار بر

۱۷. مبدأ با قائم $n = (4, 5, -3)$

۱۸. نقطه $(2, 1, -1)$ با قائم $n = (1, -2, 3)$

۱۹. نقطه $(3, -1, 5)$ عمود بر خط مار بر این نقطه و نقطه $(6, -7, 9)$

۲۰. نقطه $(3, 4, -5)$ موازی هر دو بردار $a = (3, 1, -1)$ و $b = (1, -2, 1)$

۲۱. نقاط $(2, -1, 3)$ و $(3, 1, 2)$ موازی بردار $a = (3, -1, -4)$

۲۲. نقاط $(3, -1, 2)$ ، $(4, -1, -1)$ ، و $(2, 0, 2)$

۲۳. نقاط $(1, -1, -2)$ و $(3, 1, 1)$ عمود بر صفحه $x - 2y - 3z - 5 = 0$

۲۴. نقطه $(2, -1, 1)$ عمود بر هر دو صفحه $y = 0$ و $2x - z + 1 = 0$

را بیابید.

۲۵. نقطه برخورد خط

$$\frac{x-1}{2} = \frac{y+1}{-1} = \frac{z}{3}$$

با صفحه $2x + 3y + z - 11 = 0$ را بیابید.

۲۶. فرض کنید L خط مار بر نقاط $(6, -6, 5)$ و $(-12, 6, -1)$ باشد.

نقاط برخورد L با صفحات مختصات را بیابید.

فصل مشترک جفت صفحات داده شده را بیابید.

۲۷. $x - 2y + 3z - 6 = 0$ ، $3x + 2y - 5z - 10 = 0$

۲۸. $4x + y + z = 0$ ، $2x + 3y - 2z + 5 = 0$

۲۹. $x - 2y + 3z + 2 = 0$ ، $2x + y - 4z - 16 = 0$

۳۰. نشان دهید که خط

$$\frac{x+5}{3} = \frac{y-1}{-2} = \frac{z+4}{1}$$

و فصل مشترک صفحات $x + y - z + 3 = 0$ و $x - y - 5z = 0$ موازیند.

زاویه بین جفت صفحات داده شده را بیابید.

۳۱. $6x + 3y - 2z = 0$ ، $x + 2y + 2z = 0$

۳۲. $x - \sqrt{2}y + z + 4 = 0$ ، $x + \sqrt{2}y - z - 6 = 0$

۳۳. $3y - z + 1 = 0$ ، $2x + z - 2 = 0$

۳۴. $9x - 2y + 6z + 5 = 0$ ، $4x + 2y - 4z + 1 = 0$

فاصله بین نقطه p و صفحه داده شده را بیابید.

$$P = (4, -1, 1), 16x - 12y + 15z + 9 = 0 \quad . ۳۵$$

$$P = (1, 6, -3), 6x - 2y - 9z + 12 = 0 \quad . ۳۶$$

$$P = (8, 3, -2), 12y - 5z - 27 = 0 \quad . ۳۷$$

فاصله بین جفت صفحات موازی داده شده را بیابید .

$$x - 2y + 2z + 12 = 0, x - 2y + 2z - 6 = 0 \quad . ۳۸$$

$$6x + 18y - 9z - 21 = 0, 4x + 12y - 6z + 7 = 0 \quad . ۳۹$$

$$15x - 16y + 12z + 5 = 0, 30x - 32y + 24z - 5 = 0 \quad . ۴۰$$

۴۱. به ازای چه مقداری از c صفحه c موازی و نه متقاطع باشد. $x + y + z = c$ بر کره $x^2 + y^2 + z^2 = 12$ در یکپهشتم

اول مماس است؟ نقطه تماس را بیابید .

۴۲. گوییم دو خط در فضا متناظر اند اگر نه موازی و نه متقاطع باشند. نشان دهید که

خطوط L_1 و L_2 به معادلات تقارنی

$$(یک) \quad \frac{x - x_1}{a_1} = \frac{y - y_1}{b_1} = \frac{z - z_1}{c_1}, \quad \frac{x - x_2}{a_2} = \frac{y - y_2}{b_2} = \frac{z - z_2}{c_2}$$

متناظرند اگر و فقط اگر دترمینان

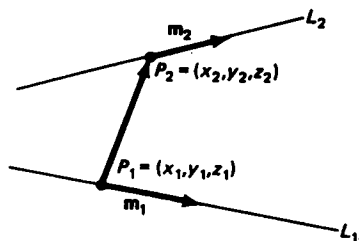
$$\begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 \\ a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{vmatrix}$$

ناصفر باشد .

راهنمایی . با فرض $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$ ، $P_2 = (x_2, y_2, z_2)$ ، $\mathbf{m}_1 = (a_1, b_1, c_1)$ و

$\mathbf{m}_2 = (a_2, b_2, c_2)$ ، ملاحظه کنید که L_1 و L_2 موازی یا متقاطع اند اگر و فقط اگر بردارهای

\mathbf{m}_1 ، $\overrightarrow{P_1P_2}$ و \mathbf{m}_2 هم‌صفحه باشند (که در شکل ۲۸ چنین اند) .



شکل ۲۸

۴۳. نشان دهید هرگاه خطوط (یک) متناظر باشند، آنگاه (کوتاهترین) فاصله بین آنها

مساوی است با

$$(دو) \quad d = \frac{|\vec{P_1 P_2} \cdot (\mathbf{m}_1 \times \mathbf{m}_2)|}{|\mathbf{m}_1 \times \mathbf{m}_2|}$$

که در آن P_1 ، P_2 ، \mathbf{m}_1 ، و \mathbf{m}_2 همان معانی داشته در مسئله قبل را دارند.
۴۴. نشان دهید که خطوط

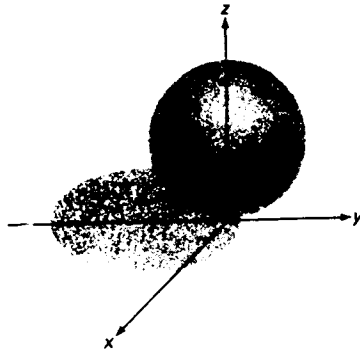
$$\frac{x+4}{2} = \frac{y-4}{-1} = \frac{z+1}{2}, \quad \frac{x-1}{4} = \frac{y+2}{-3} = \frac{z-4}{5}$$

متناظرند. با استفاده از فرمول (دو)، فاصله بین آنها را بیابید.
۴۵. نشان دهید که خطوط

$$\frac{x+1}{2} = \frac{y-1}{3} = \frac{z-2}{-4}, \quad \frac{x-4}{1} = \frac{y-3}{-4} = \frac{z+5}{1}$$

مقاطعند. نقطه اشتراک را بیابید.

۴۶. کره $x^2 + y^2 + z^2 = 4z$ به وسیله یک دسته شعاع نورانی موازی خط $x=0, y=z$ روشن شده است. سایه کره را روی صفحه xy بیابید (ر.ک. شکل ۲۹).



شکل ۲۹

۵.۱۲ منحنیهای فضایی و حرکت مداری

منظور از یک منحنی در فضا یا یک منحنی فضایی یعنی نمودار سه معادله (پارامتری)

$$(۱) \quad x = x(t), \quad y = y(t), \quad z = z(t),$$

یعنی، مجموعه تمام نقاط (x, y, z) که مختصاتشان در (۱) صدق می‌کنند؛ در اینجا $x(t)$ ، $y(t)$ ، و $z(t)$ سه تابع پیوسته با قلمرو تعریف مشترک اند، که همواره بازه‌ای چون I اختیار می‌شود. همچنین، فرض کنیم $x(t)$ ، $y(t)$ ، و $z(t)$ همه توابعی ثابت نباشند، زیرا در غیراین

صورت منحنی (۱) به یک نقطه تحویل می شود. وقتی پارامتر t ، که می توان آن را زمان گرفت، روی بازه I تغییر کند، نقطه $P = (x, y, z)$ مواضع مختلفی در فضا گرفته، و منحنی (پارامتری) (۱) را رسم می کند. منظور از یک قوس از منحنی (۱) یعنی هر منحنی با همین معادلات پارامتری، ولی قلمرو $x(t)$ ، $y(t)$ ، و $z(t)$ زیربازه ای از I است. همه اینها چیزی جز تعمیم طبیعی تعریف منحنی مسطح داده شده در صفحه ۷۲۳ به ابعاد سه نیست.

مثال ۱. منحنی به معادلات پارامتری

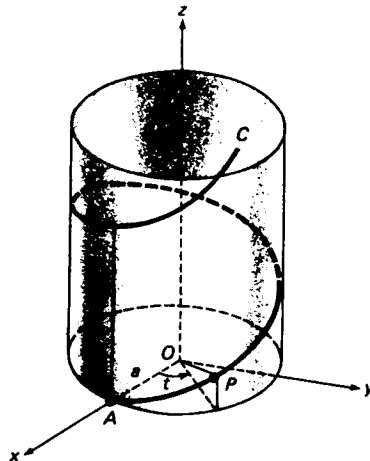
$$x = x_1 + at, \quad y = y_1 + bt, \quad z = z_1 + ct \quad (-\infty < t < \infty)$$

خط مستقیمی است مار بر نقطه (x_1, y_1, z_1) با پارامترهای هادی a ، b ، و c .

مثال ۲. فرض کنید a و b اعداد مثبت باشند. در این صورت، منحنی C به معادلات پارامتری

$$(۲) \quad x = a \cos t, \quad y = a \sin t, \quad z = bt \quad (0 \leq t < \infty)$$

منحنی پیچ سر بطری به شکل ۳۰ است، که یک مارپیچ مستدیر نام دارد. چون $x^2 + y^2 = a^2(\cos^2 t + \sin^2 t) = a^2$ ، مارپیچ C بر سطح یک استوانه مستدیر قائم به شعاع a قرار دارد، که محور تقارنش محور z است. وقتی t افزایش می یابد، مارپیچ حول استوانه می پیچد؛ از نقطه شروع $A = (a, 0, 0)$ آغاز کرده و با افزایش t به اندازه 2π یکبار استوانه را دور می کند. فاصله قائم h بین "پیچهای" متوالی C ، که مساوی $2\pi b$



مارپیچ مستدیر

است، پای مارپیچ نام دارد.

تبصره. مارپیچ آمده در شکل راست دست است، بدین معنی که شبیه به شیارهای یک پیچ راست دست می باشد. اگر شرط مثبت بودن b را حذف کنیم، به ازای $b = 0$ دایره به ازای $b < 0$ مارپیچ چپ دست خواهیم داشت (تحقیق کنید).

طول یک منحنی فضایی، طول منحنی فضایی C همانند طول یک منحنی مسطح تعریف می شود؛ یعنی، حد طول یک مسیر چندضلعی محاط شده در C مشروط بر آنکه این حد موجود و متناهی باشد، که در این صورت گوییم C با طول متناهی است. استدلالی شبیه به آن که در صفحه ۷۴۱ آمد نشان می دهد که هرگاه $x(t)$ ، $y(t)$ ، و $z(t)$ بر بازه $[a, b]$ به طور پیوسته مشتق پذیر باشند، آنگاه منحنی

$$x = x(t), \quad y = y(t), \quad z = z(t) \quad (a \leq t \leq b)$$

با طول متناهی بوده و طولش L از رابطه زیر به دست می آید:

$$(۳) \quad L = \int_a^b \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2} dt$$

(فرض است که C تنها می تواند تعدادی متناهی خود قطعی داشته باشد).

مثال ۳. طول L یک دور از مارپیچ $x = 3 \cos t$ ، $y = 3 \sin t$ ، $z = 4t$ را بیابید.

حل. وقتی t به اندازه 2π افزایش یابد، نقطه $P = (3 \cos t, 3 \sin t, 4t)$ یک دور مارپیچ را میزند. لذا، با اختیار 0 و 2π به عنوان حدود انتگرالگیری در (۳)، معلوم می شود که

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi} \sqrt{(-3 \sin t)^2 + (3 \cos t)^2 + 4^2} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{9 + 16} dt = 5 \int_0^{2\pi} dt = 10\pi. \end{aligned}$$

فرض کنیم C منحنی به معادلات پارامتری (۱) باشد. در این صورت، همانند صفحات

۱۰۸۰ تا ۱۰۸۱، می توان تابع طول قوس

$$(۴) \quad s = s(t) = \int_a^t \sqrt{\left(\frac{dx}{du}\right)^2 + \left(\frac{dy}{du}\right)^2 + \left(\frac{dz}{du}\right)^2} du$$

نقطه $P(t)$ را معرفی کرد، که مسای طول قوس C با نقطه شروع ثابت $P(a) = (x(a), y(a), z(a))$ و نقطه پایان متغیر $P(t) = (x(t), y(t), z(t))$ است. در اینجا u را متغیر انتگرالگیری می‌گیریم تا با حد بالایی t انتگرالگیری اشتباه نشود. با مشتقگیری از (۴) نسبت به t ، داریم

$$(۴') \quad \frac{ds}{dt} = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2}.$$

توابع برداری در فضا. توابع بردار مقدار (یا فقط توابع برداری) در فضا درست مثل توابع در صفحه تعریف می‌شوند جز آنکه در اینجا بردارها علاوه بر مؤلفه‌های x و y مؤلفه z نیز دارند. صرف نظر از این تفاوت جزئی، حدود، مشتقات، و انتگرالهای توابع برداری سه بعدی درست مثل حالت دوبعدی، "مؤلفه به مؤلفه" حساب می‌شوند. مثلاً، حد تابع برداری

$$\mathbf{r}(t) = (2 \tan t)\mathbf{i} + (4t)\mathbf{j} + (\sec t)\mathbf{k},$$

وقتی $t \rightarrow \pi/4$ ، برابر است با

$$\lim_{t \rightarrow \pi/4} \mathbf{r}(t) = \left(\lim_{t \rightarrow \pi/4} 2 \tan t\right)\mathbf{i} + \left(\lim_{t \rightarrow \pi/4} 4t\right)\mathbf{j} + \left(\lim_{t \rightarrow \pi/4} \sec t\right)\mathbf{k} = 2\mathbf{i} + \pi\mathbf{j} + \sqrt{2}\mathbf{k},$$

و مشتق مساوی است با

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \mathbf{r}(t) &= \left(\frac{d}{dt} 2 \tan t\right)\mathbf{i} + \left(\frac{d}{dt} 4t\right)\mathbf{j} + \left(\frac{d}{dt} \sec t\right)\mathbf{k} \\ &= (2 \sec^2 t)\mathbf{i} + 4\mathbf{j} + (\sec t \tan t)\mathbf{k}. \end{aligned}$$

مثال ۴. مشتق حاصل ضرب خارجی توابع برداری مشتقپذیر $\mathbf{r}_1 = \mathbf{r}_1(t)$ و $\mathbf{r}_2 = \mathbf{r}_2(t)$ را بیابید.

حل. به جای مشتقگیری از مؤلفه‌ها، از تعریف مشتق شروع می‌کنیم. لذا،

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} (\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2) &= \lim_{u \rightarrow t} \frac{\mathbf{r}_1(u) \times \mathbf{r}_2(u) - \mathbf{r}_1(t) \times \mathbf{r}_2(t)}{u - t} \\ &= \lim_{u \rightarrow t} \frac{\mathbf{r}_1(u) \times \mathbf{r}_2(u) - \mathbf{r}_1(t) \times \mathbf{r}_2(u) + \mathbf{r}_1(t) \times \mathbf{r}_2(u) - \mathbf{r}_1(t) \times \mathbf{r}_2(t)}{u - t} \\ &= \lim_{u \rightarrow t} \left(\frac{\mathbf{r}_1(u) - \mathbf{r}_1(t)}{u - t} \times \mathbf{r}_2(u) + \mathbf{r}_1(t) \times \frac{\mathbf{r}_2(u) - \mathbf{r}_2(t)}{u - t} \right) \\ &= \left(\lim_{u \rightarrow t} \frac{\mathbf{r}_1(u) - \mathbf{r}_1(t)}{u - t} \right) \times \left(\lim_{u \rightarrow t} \mathbf{r}_2(u) \right) + \mathbf{r}_1(t) \times \left(\lim_{u \rightarrow t} \frac{\mathbf{r}_2(u) - \mathbf{r}_2(t)}{u - t} \right). \end{aligned}$$

اما

$$\lim_{u \rightarrow t} \frac{\mathbf{r}_1(u) - \mathbf{r}_1(t)}{u - t} = \frac{d\mathbf{r}_1}{dt}, \quad \lim_{u \rightarrow t} \mathbf{r}_2(u) = \mathbf{r}_2(t), \quad \lim_{u \rightarrow t} \frac{\mathbf{r}_2(u) - \mathbf{r}_2(t)}{u - t} = \frac{d\mathbf{r}_2}{dt},$$

و در نتیجه،

$$(5) \quad \frac{d}{dt} (\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2) = \left(\frac{d\mathbf{r}_1}{dt} \times \mathbf{r}_2 \right) + \left(\mathbf{r}_1 \times \frac{d\mathbf{r}_2}{dt} \right).$$

در اینجا مراحل زیادی وجود دارند، و برخواننده است که برقراری آنها را تحقیق نماید.

به تشابه بین فرمول (5) و قاعده مشابه برای مشتقگیری از حاصل ضرب توابع اسکالر توجه کنید. ولی حاصل ضربهای سمت راست (5) معمولی نبوده بلکه حاصل ضرب خارجی اند. فرمول همتای

$$(5') \quad \frac{d}{dt} (\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2) = \left(\frac{d\mathbf{r}_1}{dt} \cdot \mathbf{r}_2 \right) + \left(\mathbf{r}_1 \cdot \frac{d\mathbf{r}_2}{dt} \right)$$

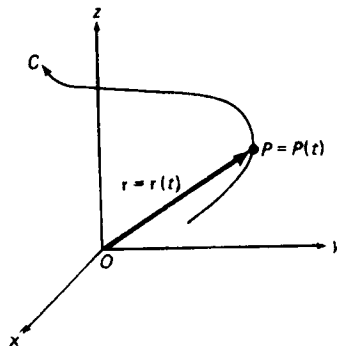
برای حاصل ضربهای نقطه‌ای را می‌توان اساساً "به همین روش ثابت کرد."

سرعت و تندى. حال از توابع برداری در بررسی حرکت در فضا استفاده می‌کنیم. فرض

کنیم

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k} \quad (I \text{ در } t)$$

یک تابع برداری مشتقپذیر باشد که بر بازه I تعریف شده است، و نقطه شروع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ مثل شکل ۳۱، در مبدا O گذارده شده باشد. در این صورت، نقطه پایان $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ نقطه متغیر $P = P(t) = (x(t), y(t), z(t))$ در فضاست، و $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ بردار موضع $P = P(t)$ نام دارد.



شکل ۳۱

وقتی t افزایش یابد، $P = P(t)$ یک منحنی فضایی، به نام نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را می‌پیماید؛ یعنی، منحنی C به معادلات پارامتری

$$x = x(t), \quad y = y(t), \quad z = z(t) \quad (t \text{ در } I),$$

و از حالا به بعد پارامتر t را زمان می‌انگاریم. مشتق

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}(t) = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = \frac{dx}{dt} \mathbf{i} + \frac{dy}{dt} \mathbf{j} + \frac{dz}{dt} \mathbf{k}$$

سرعت نقطه متحرک $P = P(t)$ نام دارد، و اندازه‌اش

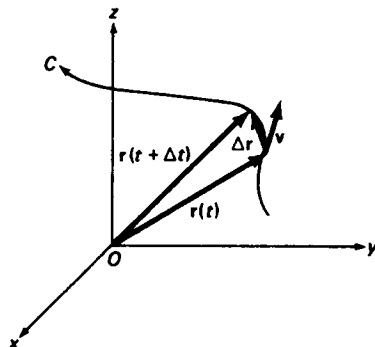
$$v = |\mathbf{v}| = \left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right| = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dy}{dt} \right)^2 + \left(\frac{dz}{dt} \right)^2}$$

تندی نامیده می‌شود. از مقایسه این فرمول با (۴) نتیجه می‌شود که

$$v = \frac{ds}{dt},$$

در نتیجه، تندی P چیزی جز میزان تغییر مسافت پیموده شده توسط P در امتداد C نیست. همه این ایده‌ها قبلاً در فصل اخیر آمده‌اند، و ما در اینجا فقط آنها را مرور می‌کنیم، و در عین حال $\mathbf{r}(t)$ و $\mathbf{v}(t)$ را مجاز به داشتن سه مؤلفه به جای دو تا می‌نماییم.

بردار یکجه مماس. از حالا به بعد فرض می‌کنیم بردار سرعت $\mathbf{v} = d\mathbf{r}/dt$ ناصفر، و نقطه شروع $P = P(t)$ یعنی نقطه پایان بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ باشد. فرض کنیم C نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ باشد. در این صورت، مثل صفحه ۱۰۸۰، $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ بر C در نقطه P مماس است، بدین معنی که \mathbf{v} بارفتن $\Delta t \rightarrow 0$ دارای "جهت حدی" بردار $\Delta \mathbf{r}/\Delta t$ است، که در آن $\Delta \mathbf{r} = \mathbf{r}(t + \Delta t) - \mathbf{r}(t)$ بردار $\Delta \mathbf{r}$ در شکل ۳۲ با فرض $\Delta t > 0$ نموده شده است. بی‌توجه به علامت Δt ، بردار $\Delta \mathbf{r}/\Delta t$



شکل ۳۲

و در نتیجه سرعت v ، همواره روی C در جهت افزایش t است (چرا؟). این جهت در شکل با سر سهم روی C نموده شده است. مثل حالت دویعدی، بردار یکه مماس T بر منحنی C در نقطه P به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\mathbf{T} = \mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{v}(t)}{|\mathbf{v}(t)|} = \frac{d\mathbf{r}/dt}{|d\mathbf{r}/dt|}$$

و مثل خود v بر C در نقطه P مماس است و به جهت افزایش t اشاره دارد. استدلال صفحه ۸۲ نشان می‌دهد که اگر C را با پارامتر طول قوس s توصیف شود،

$$\mathbf{T} = \frac{d\mathbf{r}}{ds}$$

مثال ۵. سرعت v ، تندی v ، و برداریکه مماس T را برای مارپیچ $x = 3 \cos t$ ، $y = 3 \sin t$ ، $z = 4t$ بیابید. نشان دهید T با محور z زاویه ثابتی می‌سازد.

حل. در اینجا بردار موضع عبارت است از

$$(۶) \quad \mathbf{r}(t) = (3 \cos t)\mathbf{i} + (3 \sin t)\mathbf{j} + (4t)\mathbf{k}.$$

بنابراین،

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = (-3 \sin t)\mathbf{i} + (3 \cos t)\mathbf{j} + 4\mathbf{k},$$

و

$$v = |\mathbf{v}| = \sqrt{(-3 \sin t)^2 + (3 \cos t)^2 + 16} = \sqrt{9 + 16} = 5,$$

در نتیجه، تندی مقدار ثابت ۵ را دارد. بردار یکه مماس عبارت است از

$$\mathbf{T} = \frac{\mathbf{v}}{v} = \left(-\frac{3}{5} \sin t\right)\mathbf{i} + \left(\frac{3}{5} \cos t\right)\mathbf{j} + \frac{4}{5}\mathbf{k}.$$

هرگاه θ زاویه بین T و محور z باشد، آنگاه

$$\cos \theta = \frac{\mathbf{T} \cdot \mathbf{k}}{|\mathbf{T}| |\mathbf{k}|} = \frac{4}{5},$$

در نتیجه، θ دارای مقدار ثابت $\arccos \frac{4}{5} \approx 36.9^\circ$ است. هرگاه طول قوس در امتداد مارپیچ و از نقطه $\mathbf{r}(0) = 3\mathbf{i} = (3, 0, 0)$ سنجیده شود، آنگاه

$$s = \int_0^t v dt = 5t,$$

در نتیجه، $t = s/5$ و

$$\mathbf{T} = \left(-\frac{3}{5} \sin \frac{s}{5}\right) \mathbf{i} + \left(\frac{3}{5} \cos \frac{s}{5}\right) \mathbf{j} + \frac{4}{5} \mathbf{k}.$$

توجه کنید که اگر $t = s/5$ را در فرمول (۶) قرار داده و سپس مشتق $\mathbf{T} = dt/ds$ را حساب کنیم، همین عبارت برای \mathbf{T} به دست می‌آید.

بردار یکه قائم. حال فرض کنیم تابع بردار موضع $\mathbf{r}(t)$ بر بازه I مشتق دوم پیوسته داشته باشد، و مجدداً " $\mathbf{T} = \mathbf{T}(t)$ " را بردار یکه مماس بر منحنی C در نقطه $P = P(t)$ می‌گیریم. در این صورت، چون $|\mathbf{T}|^2 = \mathbf{T} \cdot \mathbf{T} = 1$ ، داریم

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{T} \cdot \mathbf{T}) = \frac{d\mathbf{T}}{dt} \cdot \mathbf{T} + \mathbf{T} \cdot \frac{d\mathbf{T}}{dt} = 2\mathbf{T} \cdot \frac{d\mathbf{T}}{dt} = 0,$$

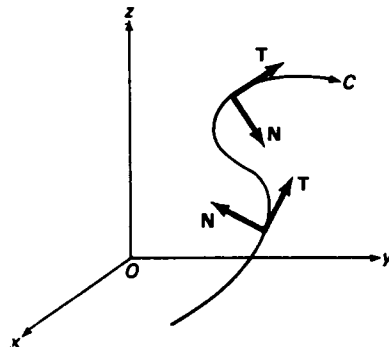
ولذا،

$$\mathbf{T} \cdot \frac{d\mathbf{T}}{dt} = 0,$$

در نتیجه، $d\mathbf{T}/dt$ متعامد به \mathbf{T} است. حال، علاوه بر بردار یکه مماس $\mathbf{T} = \mathbf{T}(t)$ ، بردار دیگر $\mathbf{N} = \mathbf{N}(t)$ را معرفی و آن را بردار یکه قائم بر منحنی C در نقطه $P = P(t)$ می‌نامیم. این بردار یکه

$$\mathbf{N} = \frac{d\mathbf{T}/dt}{|d\mathbf{T}/dt|} \quad \left(\frac{d\mathbf{T}}{dt} \neq \mathbf{0}\right)$$

در جهت $d\mathbf{T}/dt$ با نقطه شروع P است. چون $d\mathbf{T}/dt$ متعامد به \mathbf{T} بوده و در جهت خمیدگی C اشاره دارد، همین امر در مورد بردار \mathbf{N} صادق می‌باشد (ر.ک. شکل ۳۳).



شکل ۳۳

تبصره. بردار \mathbf{N} را اغلب بردار یکه‌قائم اصلی نامند تا بر این امر تأکید شود که \mathbf{N} در فضا، به خلاف صفحه، تنها یک بردار یکه‌ازبی نهایت بردار یکه‌عمود بر \mathbf{T} می‌باشد (ر. ک. شکل ۳۴).



چند بردار یکه از بی نهایت
بردار یکه متعامد به \mathbf{T}

شکل ۳۴

انحنا. اگر پارامتر را طول قوس s بگیریم، بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(s)$ ، نقطه پایانش $P = P(s)$ بردار مماس یکه $\mathbf{T} = \mathbf{T}(s) = d\mathbf{r}/ds$ ، و بردار قائم یکه

$$(۷) \quad \mathbf{N} = \mathbf{N}(s) = \frac{d\mathbf{T}/ds}{|d\mathbf{T}/ds|} \quad \left(\frac{d\mathbf{T}}{ds} \neq \mathbf{0} \right)$$

همه تابعی از s اند، و این امر از نمادها مشهود است. پس از (۷) نتیجه می‌شود که

$$\frac{d\mathbf{T}}{ds} = \left| \frac{d\mathbf{T}}{ds} \right| \mathbf{N}.$$

فرض کنیم C نمودار تابع بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(s)$ باشد. در این صورت، اسکالر مثبت $|d\mathbf{T}/ds|$ انحنا κ در C نام دارد و با κ نموده می‌شود، و معادله اخیر را می‌توان به شکل زیر نوشت:

$$(۸) \quad \frac{d\mathbf{T}}{ds} = \kappa \mathbf{N}.$$

توجه کنید که تعاریف \mathbf{T} ، \mathbf{N} ، و κ همان تعاریفها در مورد منحنیهای در صفحه‌اند (ر. ک. بخش ۴.۱۱).

منحنی C را معمولاً "نمودار تابع بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ " می‌گیریم، که در آن t پارامتری غیر از طول قوس s است، و حال، با استفاده از حاصل ضرب خارجی، عبارت فشرده‌ای برای انحنا κ برحسب مشتقات اول و دوم $\mathbf{r}(t)$ پیدا می‌کنیم. ابتدا می‌بینیم که

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = v\mathbf{T},$$

زیرا طبق تعریف $\mathbf{T} = \mathbf{v}/v$ ، در نتیجه، بنا بر قاعده زنجیره‌ای،

$$\frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} = \frac{dv}{dt} \mathbf{T} + v \frac{d\mathbf{T}}{dt} = \frac{dv}{dt} \mathbf{T} + v \frac{ds}{dt} \frac{d\mathbf{T}}{ds},$$

یا معادلاً"، پس از جانشانی از (۸) و استفاده از $v = ds/dt$ ،

$$(9) \quad \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{dv}{dt} \mathbf{T} + \kappa v^2 \mathbf{N}.$$

از تشکیل حاصل ضرب خارجی $\mathbf{v} = v\mathbf{T}$ در $d\mathbf{v}/dt$ ، به دست می‌آوریم

$$\mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{v}}{dt} = v \frac{dv}{dt} \mathbf{T} \times \mathbf{T} + \kappa v^3 \mathbf{T} \times \mathbf{N} = \kappa v^3 \mathbf{T} \times \mathbf{N},$$

زیرا $\mathbf{T} \times \mathbf{T} = \mathbf{0}$ ، اما v همیشه مثبت است، و این به خاطر فرض $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ است، و $|\mathbf{T} \times \mathbf{N}| = 1$ زیرا \mathbf{T} و \mathbf{N} بردارهای یکه متعامدی می‌باشند. لذا، با گرفتن اندازه $\mathbf{v} \times d\mathbf{v}/dt$ و حل نسبت به انحنای κ ، به دست می‌آوریم

$$\kappa = \frac{\left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \times \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} \right|}{\left| \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right|^3} \quad \text{یا} \quad \kappa = \frac{\left| \mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{v}}{dt} \right|}{v^3}$$

که آن را می‌توان به طور فشرده‌تر زیر نوشت:

$$(10) \quad \kappa = \frac{|\mathbf{r}' \times \mathbf{r}''|}{|\mathbf{r}'|^3},$$

که در آن پریم مشتگیری نسبت به t را نشان می‌دهد.

شتاب و مؤلفه‌هایش. طبق معمول، مشتق زمانی $d\mathbf{v}/dt$ از سرعت \mathbf{v} شتاب نام دارد و با \mathbf{a} نموده می‌شود. لذا، (۹) را می‌توان به شکل زیر نوشت:

$$\mathbf{a} = \frac{dv}{dt} \mathbf{T} + \kappa v^2 \mathbf{N},$$

یا معادلاً"

$$\mathbf{a} = a_T \mathbf{T} + a_N \mathbf{N},$$

که در آن اسکالرهای

$$(11) \quad a_T = \frac{dv}{dt}, \quad a_N = \kappa v^2 = \frac{v^2}{R}$$

مؤلفه‌های مماسی و قائم شتاب بوده، و $R = 1/\kappa$ شعاع انحنای می‌باشد. این فرمولها دقیقاً همان همتهای خود برای منحنیهای مسطح می‌باشند (ر.ک. صفحات ۱۰۹۹ تا ۱۱۰۰).

مثال ۶. انحنا κ ی منحنی مسطح C را بیابید.

حل. فرض قرار داشتن C در صفحه xy خللی به کلیت وارد نمی‌سازد. در این صورت،
 $\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j}$ ، $\mathbf{r}' = x'\mathbf{i} + y'\mathbf{j}$ ، و $\mathbf{r}'' = x''\mathbf{i} + y''\mathbf{j}$. در نتیجه،

$$\mathbf{r}' \times \mathbf{r}'' = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ x' & y' & 0 \\ x'' & y'' & 0 \end{vmatrix} = (x'y'' - y'x'')\mathbf{k}.$$

لذا، در این حالت، از (۱۰) نتیجه می‌شود که

$$\kappa = \frac{|\mathbf{r}' \times \mathbf{r}''|}{|\mathbf{r}'|^3} = \frac{|x'y'' - y'x''|}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}},$$

و این در صفحه ۱۰۹۶ با استدلال متفاوتی به دست آمده است.

مثال ۷. بردار یکه‌قائم \mathbf{N} ، شتاب \mathbf{a} ، و انحنا κ را برای مارپیچ $x = 3 \cos t$ ، $y = 3 \sin t$ ، $z = 4t$ بیابید.

حل. همانطور که قبلاً در مثال ۵ نشان دادیم، سرعت \mathbf{v} ، تند v ، و بردار یکه‌ماس \mathbf{T} عبارتند از

$$\mathbf{v} = (-3 \sin t)\mathbf{i} + (3 \cos t)\mathbf{j} + 4\mathbf{k}, \quad v = |\mathbf{v}| = 5,$$

$$\mathbf{T} = \left(-\frac{3}{5} \sin t\right)\mathbf{i} + \left(\frac{3}{5} \cos t\right)\mathbf{j} + \frac{4}{5}\mathbf{k}.$$

مشتق \mathbf{T} مساوی است با

$$\frac{d\mathbf{T}}{dt} = -\frac{3}{5}[(\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j}],$$

که اندازه‌اش ثابت و برابر است با

$$\left|\frac{d\mathbf{T}}{dt}\right| = \frac{3}{5}\sqrt{(\cos t)^2 + (\sin t)^2} = \frac{3}{5}.$$

لذا، بردار یکه‌قائم مساوی است با

$$\mathbf{N} = \frac{d\mathbf{T}/dt}{|d\mathbf{T}/dt|} = -[(\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j}],$$

که همیشه در صفحه‌های موازی صفحه xy بوده و اشاره به محور z دارد (چرا؟).

با مشتگیری از سرعت، معلوم می‌شود که شتاب مساوی است با

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = -3[(\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j}] = 3\mathbf{N},$$

با مولفه مماسی 0 و مولفه قائم 3. چون مولفه قائم شتاب κv^2 است، انحنای مقدار ثابت

$$\kappa = \frac{3}{v^2} = \frac{3}{25}$$

را دارد.

مثال ۸. انحناى مكعبى پیچ خوره $x = t, y = \frac{1}{2}t^2, z = \frac{1}{3}t^3$ را بیابید. همچنین، مولفه‌های مماسی و قائم شتاب را پیدا کنید.

حل. در اینجا $x' = 1, y' = t, z' = t^2, x'' = 0, y'' = 1, z'' = 2t$ در نتیجه،

$$v = |\mathbf{r}'| = \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2} = \sqrt{1 + t^2 + t^4},$$

$$\mathbf{r}' \times \mathbf{r}'' = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & t & t^2 \\ 0 & 1 & 2t \end{vmatrix} = t^2\mathbf{i} - 2t\mathbf{j} + \mathbf{k},$$

و

$$|\mathbf{r}' \times \mathbf{r}''| = \sqrt{t^4 + 4t^2 + 1}.$$

لذا، طبق فرمول (۱۰)،

$$\kappa = \frac{|\mathbf{r}' \times \mathbf{r}''|}{|\mathbf{r}'|^3} = \frac{\sqrt{t^4 + 4t^2 + 1}}{(t^4 + t^2 + 1)^{3/2}}.$$

مثلاً، انحنا در مبدا، نظیر به مقدار پارامتر $t = 0$ مساوی است با $\kappa = 1$ ، ولی انحنا در نقطه $(1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3})$ نظیر به مقدار پارامتر $t = 1$ برابر است با

$$\kappa = \frac{\sqrt{6}}{3\sqrt{3}} = \frac{\sqrt{2}}{3} \approx 0.47.$$

توجه کنید که وقتی $t \rightarrow \pm\infty$ ، $\kappa \rightarrow 0$ ، نشانگر آنکه منحنی به‌ازای مقادیر بزرگ $|t|$ خیلی شبیه خط مستقیم است. بنابر (۱۱)، مولفه‌های مماسی و قائم شتاب عبارتند از

$$a_T = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt} \sqrt{t^4 + t^2 + 1} = \frac{2t^3 + t}{\sqrt{t^4 + t^2 + 1}}$$

$$a_N = \kappa v^2 = \sqrt{\frac{t^4 + 4t^2 + 1}{t^4 + t^2 + 1}}$$

مثلاً، در مبدأ $a_T = 0$ و $a_N = 1$ ولی، در نقطه $(1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3})$ ، $a_T = \sqrt{3}$ و $a_N = \sqrt{2}$.

قوانین کپلر (اختیاری). بالاخره، از بردارها استفاده کرده یک مسئله اساسی مکانیک را حل می‌کنیم، و آن مسئله تعیین حرکت مداری جسم P به جرم m است که تحت اثر جاذبه ثقلی جسم دیگری با جرم بسیار بزرگتر M قرار دارد. مثلاً، P ممکن است سیاره‌ای باشد که حول خورشید می‌گردد، یا قمری (حقیقی یا مصنوعی) باشد که حول زمین یا سیاره‌ای دیگر در حال گردش است. این مسئله، بدون استفاده از بردارها، توسط نیوتن (۱۶۸۷) در رساله معروفش، اصول ریاضی^۱، پاسخ داده شده است. مبدأ O را جسم به جرم M گرفته، فرض می‌کنیم $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ بردار موضع P در لحظه t باشد. همچنین $\mathbf{u} = \dot{\mathbf{r}}$ بردار یکه‌ای در جهت $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ ، مثل شکل ۳۵، باشد. در نتیجه، $\mathbf{u} = \mathbf{r}/r$ یا $\mathbf{r} = r\mathbf{u}$ ، که در آن $r = |\mathbf{r}|$. در این صورت، طبق قانون ثقلی عکس مجذور فاصله (که قبلاً در صفحات ۴۳۲ و ۱۱۰۶ به آن برخوردیم)، نیروی وارد بر P مساوی است با

$$\mathbf{F} = -\frac{GMm}{r^2} \mathbf{u}$$

که در آن G ثابت عمومی ثقل بوده و علامت منها نیرو را جاذبه می‌سازد. با گذاردن این نیرو در قانون دوم حرکت نیوتن

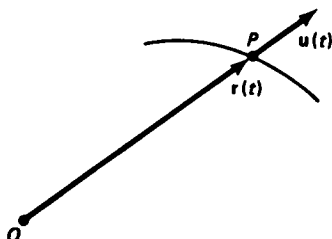
$$\mathbf{F} = m\mathbf{a} = m \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2}$$

که در آن اینک تمام نیروها بردارهایی فضایی‌اند، به دست می‌آوریم

$$(۱۲) \quad \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = -C \frac{\mathbf{u}}{r^2} = -C \frac{\mathbf{r}}{r^3}$$

1. Principia Mathematica

۲. گرفتن اجسام سماوی به عنوان نقطه متکی بر این امر است (و توسط خود نیوتن اثبات شده است) که جاذبه ثقلی یک کره توپر همانند آن است که تمام جرم در مرکز کره متمرکز شده باشد (ر.ک. مسئله ۳۵، صفحه ۱۴۵۹). تحلیل مشروحتر مسئله نشان می‌دهد که اگر M خیلی از m بزرگتر باشد، می‌توان موضع جسم به جرم M را ثابت گرفت



شکل ۳۵

که در آن $C = GM$ و $\mathbf{v} = d\mathbf{r}/dt$ سرعت P است. توجه کنید که معادله (۱۲) شامل جرم کوچکتر m نیست. حال می‌توان از روش برداری به نحو احسن استفاده کرد. با ضرب خارجی (۱۲) در \mathbf{r} ، به دست می‌آوریم

$$\mathbf{r} \times \mathbf{r}'' = -\frac{C}{r^3} \mathbf{r} \times \mathbf{r} = \mathbf{0},$$

که در آن پریم مشتگیری نسبت به t را نشان می‌دهد. ولی

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{r} \times \mathbf{r}') = (\mathbf{r}' \times \mathbf{r}') + (\mathbf{r} \times \mathbf{r}'') = \mathbf{r} \times \mathbf{r}''$$

(ر.ک. مثال ۴). لذا، دو معادله اخیر باهم ایجاب می‌کنند که

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{r} \times \mathbf{r}') = \frac{d}{dt}(\mathbf{r} \times \mathbf{v}) = \mathbf{0}.$$

با انتگرالگیری از این معادله دیفرانسیل برداری، به دست می‌آوریم

$$\mathbf{r} \times \mathbf{v} = \mathbf{h}, \quad (13)$$

که در آن \mathbf{h} یک بردار ثابت است. از (۱۳) نتیجه می‌شود که جسم P همیشه در صفحه مار بر O عمود بر \mathbf{h} قرار دارد. در واقع، اگر (۱۳) را در \mathbf{r} ضرب نقطه‌ای کنیم، خواهیم داشت $\mathbf{r} \cdot (\mathbf{r} \times \mathbf{v}) = \mathbf{r} \cdot \mathbf{h} = 0$ (چرا؟). در نتیجه، تصویر بردار موضع $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ در امتداد \mathbf{h} همیشه صفر است. توجه کنید که این نتیجه برای هر نیروی مرکزی درست است، یعنی هر نیرویی که در امتداد خط واصل بین P و نقطه ثابت O عمل می‌کند، و این فقط در مورد قانون عکس مجذور نیروی جاذبه ثقلی نخواهد بود.

بردار \mathbf{h} را می‌توان به شکل زیر نوشت:

$$\mathbf{h} = \mathbf{r} \times \mathbf{v} = \mathbf{r} \times \mathbf{r}' = r\mathbf{u} \times \frac{d}{dt}(r\mathbf{u}) = r\mathbf{u} \times (r'\mathbf{u} + r\mathbf{u}') = r^2\mathbf{u} \times \mathbf{u}'$$

(مثال ۳، صفحه ۱۰۷۵، را به یاد آورید که برای بردارها در فضا نیز به کار می‌رود). لذا، طبق (۱۲)،

$$(14) \quad \frac{dv}{dt} \times \mathbf{h} = -\frac{C}{r^2} \mathbf{u} \times \mathbf{h} = -C\mathbf{u} \times (\mathbf{u} \times \mathbf{u}').$$

اما، به کمک فرمول مسئله ۴۸، صفحه ۱۱۶۲، و اینکه $\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}' = 0$ (برای اثبات این، از $|\mathbf{u}|^2 = \mathbf{u} \cdot \mathbf{u} = 1$ مشتق بگیرید)،

$$\mathbf{u} \times (\mathbf{u} \times \mathbf{u}') = \mathbf{u}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}') - \mathbf{u}'(\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}) = -\mathbf{u}',$$

به علاوه،

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{v} \times \mathbf{h}) = \left(\frac{d\mathbf{v}}{dt} \times \mathbf{h} \right) + \left(\mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{h}}{dt} \right) = \frac{d\mathbf{v}}{dt} \times \mathbf{h},$$

زیرا $d\mathbf{h}/dt = \mathbf{0}$ ؛ در نتیجه، (۱۴) معادل است با

$$(15) \quad \frac{d}{dt} (\mathbf{v} \times \mathbf{h}) = C\mathbf{u}'.$$

با انتگرالگیری از این معادله، به دست می‌آوریم

$$(16) \quad \mathbf{v} \times \mathbf{h} = C\mathbf{u} + \mathbf{q},$$

که در آن \mathbf{q} (مانند \mathbf{h}) بردار ثابتی می‌باشد.

با ضرب نقطه‌ای (۱۶) در \mathbf{r} ، خواهیم داشت

$$(17) \quad (\mathbf{v} \times \mathbf{h}) \cdot \mathbf{r} = (C\mathbf{u} + \mathbf{q}) \cdot \mathbf{r} = Cr + qr \cos \theta,$$

که در آن ثابت $q = |\mathbf{q}|$ و θ زاویه بین بردارهای \mathbf{q} و \mathbf{r} است. طرف چپ (۱۷) مساوی است با

$$\mathbf{r} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{h}) = (\mathbf{r} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{h} = \mathbf{h} \cdot \mathbf{h} = h^2$$

(از مثال ۱۰، صفحه ۱۱۵۷، استفاده کنید)، که در آن ثابت $h = |\mathbf{h}|$. لذا، (۱۷) را می‌توان به شکل زیر نوشت:

$$h^2 = Cr + qr \cos \theta,$$

که رابطه زیر را ایجاب می‌کند:

$$(18) \quad r = \frac{h^2/C}{1 + (q/C) \cos \theta},$$

یا معادلا

$$(19) \quad r = \frac{ed}{1 + e \cos \theta},$$

که در آن

$$(۲۰) \quad e = \frac{q}{C} = \frac{q}{GM}, \quad d = \frac{h^2}{q}.$$

اگر اولین فرمول (۶)، صفحه ۱۰۱۴، را به یاد آوریم، درمی یابیم که (۱۹) معادله یک مقطع مخروطی به کانون مبدأ، فاصله کانون تا هادی d ، و خروج از مرکز e در مختصات قطبی است. لذا، مدار جسم P یک مخروطی است. به طور مشخص، مدار دایره است اگر $e = 0$ ، بیضی است اگر $0 < e < 1$ ، سهمی است اگر $e = 1$ ، و هذلولی است اگر $e > 1$ ، که در آن مقدار e را می توان به صورت توصیف شده در مثال ۱۰ زیر تعیین کرد.

حالت بویژه جالب در ستاره شناسی است که در آن مدار بیضی می باشد. در این صورت جسم P به مرکز جاذبه " مقید " بوده و، مثال حالت مدار سهموی و هذلولوی، به " بی - نهایت نمی رود ". لذا، قانون اول کپلر در مورد منظومه شمسی را، که کپلر در ۱۶۰۹ بیان داشت، تحقیق کرده ایم: سیاره ها در مدارهای بیضوی حول خورشید طوری حرکت می کنند که خورشید در یکی از کانونها قرار دارد. لازم به تذکر است که ستاره شناس آلمانی، یوهانس کپلر (۱۶۳۰ - ۱۵۷۱)، این قانون و دو قانون دیگر که نام وی بر آنهاست، را به طور کامل " تجربی و به وسیله تحلیل داده های مشاهداتی جمع آوری شده توسط استاد دانمارکی اش تیکو براهه^۱ (۱۶۰۱ - ۱۵۴۶)، کشف کرد. کار نیوتن در توضیح نظری این قوانین، و ابداع حساب دیفرانسیل و انتگرال برای انجام آن، بشر را مبهور می سازد.

قانون دوم کپلر (۱۶۰۹) می گوید که خط واصل بین خورشید و هر سیاره مساحت مساوی را در زمانهای مساوی جارو می کند. این قانون را می توان به صورت زیر ثابت کرد. فرض کنیم i ، j ، و k یک پایه متعامد یکه بوده و k در جهت بردار ثابت h باشد، و مختصات قطبی r و θ را در صفحه مدار با محور قطبی در امتداد i معرفی می کنیم. در این صورت $\mathbf{r} = (r \cos \theta)\mathbf{i} + (r \sin \theta)\mathbf{j}$ ؛ و در نتیجه،

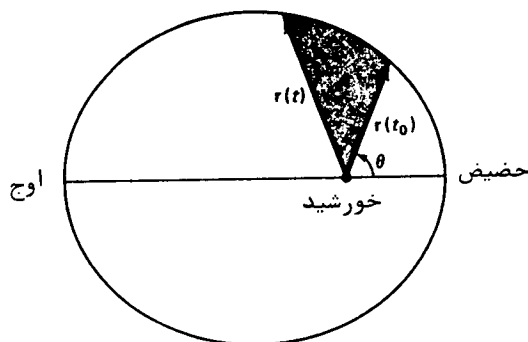
$$\mathbf{h} = \mathbf{r} \times \mathbf{r}' = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ r \cos \theta & r \sin \theta & 0 \\ r' \cos \theta - r\theta' \sin \theta & r' \sin \theta + r\theta' \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = r^2 \theta' \mathbf{k}.$$

چون $\mathbf{h} = h\mathbf{k}$ ، نتیجه می شود که

$$r^2 \frac{d\theta}{dt} = h = \text{ثابت}.$$

فرض کنیم t_0 زمان ثابتی بوده و t زمان متغیری بعد از t_0 باشد. در این صورت، طبق فرمول مساحت در مختصات قطبی (ر.ک. صفحه ۱۰۲۴)، مساحت A جارو شده به وسیله بردار شعاعی $r = r(t)$ در بازه $[t_0, t]$ ، که مساوی مساحت ناحیه سایه دار شکل ۳۶ است، برابر است با

$$A = \frac{1}{2} \int_{t_0}^t r^2 \frac{d\theta}{d\tau} d\tau$$



مساحت جارو شده به وسیله A بردار موضع $r(t)$ در بازه $[t_0, t]$ است.

شکل ۳۶

(توی کوچک یونانی τ از اینجهت به کار رفته است که با حد بالایی انتگرالگیری t اشتباه نشود). بنابراین،

$$(۲۱) \quad \frac{dA}{dt} = \frac{1}{2} r^2 \frac{d\theta}{dt} = \frac{1}{2} h = \text{ثابت}$$

که همان قانون دوم کپلر است. فرمول ثابت dA/dt برای هر نیروی مرکزی درست است (چرا؟).

قانون سوم کپلر، که در ۱۶۱۹ پس از ۱۰ سال تحلیل بیشتر داده‌ها، اعلان شد، می‌گوید که مجذور دوره گردش یک سیاره با مکعب نیم محور اطول مدار بیضی‌اش متناسب است. برای اثبات این امر، فرض کنیم مدار سیاره یک بیضی با نیم محور اطول a و نیم محور افصر b باشد. در این صورت، مساحت محصور به بیضی مساوی πab است (ر.ک. مثال ۴، صفحه ۹۴۹)، و دوره تناوب سیاره زمان جارو شدن این مساحت می‌باشد؛ یعنی،

$$(۲۲) \quad T = \frac{\pi ab}{dA/dt} = \frac{2\pi ab}{h}$$

که در آن فرمول (۲۱) در مرحله دوم به کار رفته است. با ضرب عبارات (۲۰) در خروج از مرکز e و فاصله کانون تا هادی d ، به دست می‌آید

$$ed = \frac{h^2}{GM}$$

و نیز، طبق فرمول (۸)، صفحه ۹۷۴، داریم

$$d = \left(\frac{1}{e} - e\right) a,$$

در نتیجه،

$$ed = (1 - e^2)a = \left(1 - \frac{a^2 - b^2}{a^2}\right)a = \frac{b^2}{a}.$$

با متحد گرفتن این دو عبارت برای حاصل ضرب ed ، به دست می‌آوریم

$$h^2 = GM \frac{b^2}{a}.$$

لذا، $h = b\sqrt{GM/a}$ ؛ در نتیجه، (۲۲) به صورت زیر درمی‌آید:

$$(۲۳) \quad T = \frac{2\pi ab}{b} \sqrt{\frac{a}{GM}} = \frac{2\pi}{\sqrt{GM}} a^{3/2}$$

(که در آن G ثابت عمومی ثقل و M جرم خورشید است)، یا معادلاً

$$(۲۳') \quad T^2 = \frac{4\pi^2}{GM} a^3,$$

و این همان قانون سوم کپلر می‌باشد. در این وضع، T^2 برای تمام اقمار یک سیاره با a^3 متناسب است، با ثابت تناسب $4\pi^2/GM$ ، که در آن M جرم سیاره می‌باشد. در فرمول (۱۱) صفحه ۱۱۱۰، قانون سوم کپلر برای مدارهای مستدیر پیش‌بینی شده بود.

در مدارهای بیضوی حول خورشید، نزدیکترین نقطه به خورشید را حضيض خورشیدی، و دورترین نقطه به آن را اوج خورشیدی می‌نامند. ر.ک. شکل ۳۶. نقاط مشابه در مدارهای حول زمین حضيض و اوج نام دارند. (اصطلاحات عام برای یک مرکز جاذبه دلخواه عبارتند از فرامرکز و ورامرکز.)

مثال ۹. فرض کنیم r_0 و v_0 بردار موضع و سرعت سیاره P در حضيض خورشیدی باشند. نشان دهید که ثابتهای h و q عبارتند از

$$(۲۴) \quad h = r_0 v_0, \quad q = r_0 v_0^2 - GM,$$

که برحسب فاصله^۲ حضيضی $r_0 = |r_0|$ و تندى حضيضی $v_0 = |v_0|$ داده شده‌اند .

حل . بردارهای r_0 و v_0 برهم عمودند ، زیرا مماسهای بیضی در نقاط انتهایی محور اطول بر محور اطول عمودند . بنابراین ،

$$h = |h| = |r_0 \times v_0| = |r_0| |v_0| \sin \frac{\pi}{2} = r_0 v_0.$$

در حضيض خورشیدی ، مختص زاویه‌ای θ ی P مساوی 0 است ، زیرا این مقدار از θ کوچکترین مقدار مختص شعاعی r در فرمول (۱۸) یا (۱۹) را به دست می‌دهد . با فرض $\theta = 0$ در (۱۸) ، معلوم می‌شود که

$$r_0 = r|_{\theta=0} = \frac{h^2/C}{1 + (q/C)} = \frac{r_0^2 v_0^2}{C + q},$$

ایجابگر آنکه

$$q = r_0 v_0^2 - C = r_0 v_0^2 - GM.$$

در مدارهای سهموی و هذلولوی ، حضيض وجود دارد ولی اوج موجود نیست ، زیرا جسم P فقط یکبار به مرکز جاذبه نزدیک شده و سپس به بی‌نهایت می‌رود . اما ، فرمولهای (۲۴) هنوز به کارند ، چرا که r_0 و v_0 کمیات حضيضی می‌باشند .

مثال ۱۰ . فرض کنیم r_0 و v_0 فاصله و تندى حضيض خورشیدی (حضيضی) جسمی باشند که تحت اثر جاذبه^۲ خورشید (زمین) است . نشان دهید که مدار جسم دایره است اگر $r_0 v_0^2 = GM$ ، بیضی است اگر $GM < r_0 v_0^2 < 2GM$ ، سهمی است اگر $r_0 v_0^2 = 2GM$ ، و هذلولی است اگر $r_0 v_0^2 > 2GM$.

حل . به کمک فرمولهای (۲۰) و (۲۴) ، معلوم می‌شود که خروج از مرکز مدار مساوی است با

$$e = \frac{q}{GM} = \frac{r_0 v_0^2}{GM} - 1.$$

حال می‌توان حکم فوق (با حروف شکسته) را از این امر که برای دایره $e = 0$ ، برای بیضی $0 < e < 1$ ، برای سهمی $e = 1$ ، و برای هذلولی $e > 1$ به دست آورد . توجه کنید که M جرم خورشید برای مدارهای شمسی است ، ولی جرم زمین برای مدارهای زمینی می‌باشد .

مسائل

طول منحنی فضایی داده شده را بیابید .

۱. $x = 12 \sin t, y = 12 \cos t, z = 5t \quad (0 \leq t \leq 4\pi)$

۲. $x = 1 - \cos t, y = t - \sin t, z = 4 \sin(t/2) \quad (0 \leq t \leq 2\pi)$

۳. $x = t, y = t^2, z = \frac{2}{3}t^3 \quad (0 \leq t \leq 6)$

۴. $x = 2t, y = t^2, z = \ln t \quad (1 \leq t \leq 8)$

۵. $x = \sqrt{2}t, y = e^t, z = e^{-t} \quad (0 \leq t \leq \ln 2)$

۶. نشان دهید که طول n دور مارپیچ $x = a \cos t, y = a \sin t, z = bt$ مساوی است با $2\pi n \sqrt{a^2 + b^2}$.

۷. هر مارپیج از مارپیج مضاعفی که مولکول DNA می سازد به قطر 20 \AA و پای 34 \AA است (A واحد آنگستروم و مساوی 10^{-8} cm است). در هر مارپیج DNA ی انسان حدوداً

290,000,000 دور وجود دارد. اگر این مارپیج را باز کنیم، طولش چقدر خواهد شد؟

۸. تابع طول قوس $s = s(t)$ را برای منحنی فضایی $x = e^t \sin t, y = e^t \cos t, z = e^t$ بیابید. نقطه $(0, 1, 1)$ نظیر به مقدار پارامتر $t = 0$ را نقطه شروع بگیرید.

کمیات زیر را محاسبه کنید.

۹. $\lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{1 - \cos t}{t^2} \mathbf{i} + \frac{\sin t}{t} \mathbf{j} + e^t \mathbf{k} \right)$

۱۰. $\lim_{t \rightarrow \pi} \left(\frac{\tan t}{t} \mathbf{i} + \frac{1 + \cos t}{t} \mathbf{j} + \frac{10t}{\pi} \mathbf{k} \right)$

۱۱. $\frac{d}{dt} [(\arcsin t)\mathbf{i} - e^{t^2}\mathbf{j} + (\cosh t)\mathbf{k}]$

۱۲. $\frac{d}{dt} [(-\cot t)\mathbf{i} + (\csc t)\mathbf{j} + (\sinh \sqrt{t})\mathbf{k}]$

۱۳. $\int_0^1 \frac{t \mathbf{i} + 2t\mathbf{j} + t^2\mathbf{k}}{t^2 + 1} dt$

۱۴. $\int \left(te^t \mathbf{i} + \frac{t-1}{t+1} \mathbf{j} + \frac{\ln t}{t} \mathbf{k} \right) dt$

۱۵. نشان دهید که

$$\frac{d}{dt} [\mathbf{r}_1 \cdot (\mathbf{r}_2 \times \mathbf{r}_3)] = \frac{d\mathbf{r}_1}{dt} \cdot (\mathbf{r}_2 \times \mathbf{r}_3) + \mathbf{r}_1 \cdot \left(\frac{d\mathbf{r}_2}{dt} \times \mathbf{r}_3 \right) + \mathbf{r}_1 \cdot \left(\mathbf{r}_2 \times \frac{d\mathbf{r}_3}{dt} \right)$$

۱۶. که در آن $\mathbf{r}_1 = \mathbf{r}_1(t)$ ، $\mathbf{r}_2 = \mathbf{r}_2(t)$ ، و $\mathbf{r}_3 = \mathbf{r}_3(t)$ توابع برداری مشتقپذیری می‌باشند. با استفاده از مسئله قبل، قاعده زیر را برای مشتقگیری از یک دترمینان 3×3 که سطرهايش از توابع اسکالر مشتقپذیری تشکیل شده است ثابت کنید:

$$\frac{d}{dt} \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x'_1 & y'_1 & z'_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x'_2 & y'_2 & z'_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x'_3 & y'_3 & z'_3 \end{vmatrix}$$

(پریم مشتقگیری نسبت به t را نشان می‌دهد.)

سرعت v و تندى $v = |\mathbf{v}|$ نقطه $P = P(t)$ با بردار موضع داده شده $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را یافته، و نیز بردارهای یکه مماس و قائم \mathbf{T} و \mathbf{N} بر نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را پیدا کنید.

۱۷. $\mathbf{r}(t) = 2t\mathbf{i} + t\mathbf{j} - 2t\mathbf{k}$

۱۸. $\mathbf{r}(t) = t\mathbf{i} + (1 - \cos t)\mathbf{j} + (\sin t)\mathbf{k}$

۱۹. $\mathbf{r}(t) = 15t\mathbf{i} + (8 \cos t)\mathbf{j} + (8 \sin t)\mathbf{k}$

۲۰. $\mathbf{r}(t) = (\sin t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j} + (\sqrt{2} \cos t)\mathbf{k}$

مؤلفه‌های مماسی و قائم a_T و a_N شتاب نقطه $P = P(t)$ به بردار موضع داده شده $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را یافته، و نیز انحنای κ ی نمودار $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ را پیدا کنید.

۲۱. $\mathbf{r}(t) = (t + \frac{1}{3}t^3)\mathbf{i} + (t - \frac{1}{3}t^3)\mathbf{j} + t^4\mathbf{k}$

۲۲. $\mathbf{r}(t) = (\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j} + (\cosh t)\mathbf{k}$

۲۳. $\mathbf{r}(t) = (a \cos \omega t)\mathbf{i} + (a \sin \omega t)\mathbf{j} + b\mathbf{k} \quad (a > 0)$

۲۴. $\mathbf{r}(t) = (\arctan t)\mathbf{i} + (t - \arctan t)\mathbf{j} + (1/\sqrt{2}) \ln(t^2 + 1)\mathbf{k}$

صفحه شامل بردارهای یکه مماس و قائم \mathbf{T} و \mathbf{N} بر منحنی فضایی C در نقطه P صفحه بوسان C در P نام دارد (زیرا در P خیلی زیاد به C برازش دارد). صفحه بوسان

۲۵. منحنی مسئله ۲۱ را در نقطه‌ای که $t = -1$ بیابید.

۲۶. منحنی مسئله ۲۴ را در نقطه‌ای که $t = 1$ بیابید.

فرض کنید C یک منحنی فضایی بوده، و \mathbf{T} بردار یکه مماس بر C در نقطه P باشد. در این صورت، خط مار بر P شامل \mathbf{T} (خط) مماس بر C در P نام دارد، و صفحه مار بر P عمود بر \mathbf{T} صفحه قائم به C در P نامیده می‌شود. خط مماس و صفحه قائم به

۲۷. فصل مشترک صفحه $x + y = 0$ و استوانه سهموی $z = x^2$ در نقطه $(2, -2, 4)$

۲۸. فصل مشترک استوانه‌های $x^2 + y^2 = 10$ و $x^2 + z^2 = 10$ در نقطه $(3, 1, 1)$

را بیابید.

راهنمایی. ابتدا منحنیها را به صورت پارامتری نمایش دهید.

۲۹. در چه نقاطی مماس بر منحنی $x = t, y = t^2, z = t^3$ موازی صفحه $x + 2y + z - 1 = 0$ است؟

۳۰. فرض کنید منحنی C نمودار تابع برداری پیوسته

$$r = r(t) \quad (a \leq t \leq b)$$

در بعد دو یا سه با مشتق ناصفر $r'(t)$ در هر نقطه درونی $[a, b]$ بوده، و $r(a) = r(b)$ ؛ در نتیجه، نقاط انتهایی C برهم منطبق اند (یک چنین منحنی را، مثل صفحه ۷۳۸ بسته می‌نامیم). نشان دهید که نقطه‌ای از C هست که مماس در آن بر بردار نا صفر معلوم m عمود است. راهنمایی. از قضیه رل استفاده کنید.

۳۱. در مثال ۱، صفحه ۱۱۰۴، در حرکت گلوله، محور z را بر صفحه xy عمود گرفتیم (صفحه قائم شامل بردار سرعت اولیه v_0 است). در این صورت، از قانون دوم نیوتن نتیجه می‌شود که $d^2r/dt^2 = -gz$ ، کسه در آن g شتاب ثقل است. از این معادله دیفرانسیل برداری تحت شرایط اولیه $r(0) = 0, v(0) = v_0$ ، که $v = dr/dt$ ، انتگرال گرفته، و نشان دهید گلوله همیشه در صفحه xy می‌ماند. با فرض $g = 0$ قانون اول حرکت نیوتن را ثابت کنید، که می‌گوید جسمی که تحت اثر نیروی خارجی نباشد، اگر ساکن باشد ($v_0 = 0$) در حال سکون می‌ماند، و اگر متحرک باشد ($v_0 \neq 0$) به حرکت مستقیم‌الخط خود با سرعت ثابت v_0 ادامه خواهد داد.

۳۲. منظور از اندازه حرکت یک ذره یعنی حاصل ضرب $p = mv$ جرمش m در سرعتش $v = dt/dt$. قانون دوم نیوتن بر حسب اندازه حرکت به شکل $dp/dt = F$ درمی‌آید، که در آن F نیروی وارد بر ذره است. حاصل ضرب خارجی $L = r \times p$ اندازه حرکت زاویه‌ای ذره حول مبدأ نام دارد؛ یعنی، حول نقطه شروع بردار موضعش $r = r(t)$. نشان دهید که اندازه حرکت زاویه‌ای یک ذره که بر آن نیروی مرکزی وارد است ثابت (یا، طبق گفته فیزیکدانان، حفظ شده) است. بردار h تعریف شده با فرمول (۱۳) را بر حسب اندازه حرکت زاویه‌ای L بیان کنید. حرکت را در صورتی که $h = 0$ توصیف نمایید. ۳۳. نشان دهید که تندی یک سیاره در نقطه P از مدارش با فاصله عمودی خورشید تا مماس بر مدار در P متناسب است. کجا تندی ماکزیمم است؟ و کجا مینیمم خواهد بود؟

۳۴. در مثال ۸، صفحه ۴۳۲، نشان دادیم که اگر موشکی از سطح زمین با تندی $v_0 = \sqrt{2gR}$ که در آن g شتاب ثقل بوده و R شعاع زمین (≈ 3960 mi) است، به‌طور قائم به بالا پرتاب شود، از جاذبه زمین خارج شده و هرگز به آن باز نمی‌گردد. نشان دهید

این امر برای موشکی که به موازات سطح زمین پرتاب شود نیز درست است (از مقاومت هوا صرف نظر کنید). v_0 در مقایسه با تندی لازم جهت کشاندن موشک به مداری مستدیر که با سطح زمین تماس دارد به چه اندازه بزرگ است؟

۳۵. ارتفاع و تندی یک قمر مصنوعی در حوضیض مساوی 400 mi و 5 mi/sec می باشد. خروج از مرکز مدار چقدر است؟ ارتفاع و تندی قمر را در اوج بیابید. دوره گردش آن چقدر است؟ (به جای تقریب خامتر $g \approx 32 \text{ ft/sec}^2$ که تا بحال به کار رفته، از تقریب $g \approx 32.15 \text{ ft/sec}^2$ برای شتاب ثقل استفاده نمایید.)

۳۶. ارتفاعهای ماکزیمم و مینیمم یک قمر مصنوعی عبارتند از 840 mi و 360 mi. تندیهای ماکزیمم و مینیمم آن چقدر هستند؟ دوره گردش آن را بیابید.

۳۷. یک سفینه فضایی، که در مداری مستدیر حول زمین و در ارتفاع 120 mi حرکت می کند موشکهای فشار آن عمل کرده شتابی برابر 450 mph/sec تولید می نمایند. چه مدت باید موشکها عمل کنند تا سفینه تندی لازم برای خروج کامل از جاذبه زمین را بیابد؟

۳۸. نشان دهید وقتی یک سیاره در یکی از نقاط انتهایی محور اطول مدارش باشد، تندی آن مساوی تندی در یک مدار مستدیر به شعاعی مساوی نیم محور اطول مدار خواهد بود.

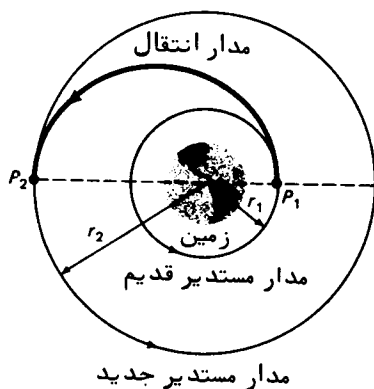
۳۹. یک ماهواره ژئوفیزیکی در مداری مستدیر و در ارتفاعی مساوی یکسوم شعاع زمین قرار داده شده است. مدار از دو قطب می گذرد. وقتی ماهواره از بالای قطب شمال می گذرد، موشکهای بازگشت وارد عمل شده، تندی آن را آنقدر تقلیل می دهند که مجبور به فرود آمدن در استوا می شود. میزان تقلیل لازم تندی چقدر است؟ چه تقلیل تندی موجب فرود آمدن در قطب جنوب می شود؟

۴۰. کنترل زمینی می خواهد یک قمر مصنوعی متحرک در مدار مستدیری به شعاع r_1 را به مداری مستدیر به شعاع بزرگتر r_2 انتقال دهد. این کار به صورت زیر انجام می شود. موشکهای فشار را کمی فعال کرده، به قمر تندی اضافی Δv_1 در نقطه P_1 از مدار کوچکتر می دهیم، و قمر را مجبور به ورود در یک مدار انتقال بیضوی با اوج P_2 در فاصله r_2 از مرکز زمین می کنیم (ر. ک. شکل ۳۷). سپس، مجدداً در P_2 موشکهای فشار را فعال کرده و به قمر تندی دوم Δv_2 می دهیم تا به مدار مستدیری به شعاع r_2 وارد شود. نشان دهید که

$$\Delta v_1 = \left(\sqrt{\frac{2r_2}{r_1 + r_2}} - 1 \right) \sqrt{\frac{g}{r_1}} R,$$

$$\Delta v_2 = \left(1 - \sqrt{\frac{2r_1}{r_1 + r_2}}\right) \sqrt{\frac{g}{r_2}} R.$$

Δv_1 و Δv_2 را به ازای $r_1 = 4500$ mi و $r_2 = 9000$ mi محاسبه کنید.



شکل ۳۷

۶.۱۲ سطوح درجه دو

منظور از یک معادله درجه دو از سه متغیر x ، y ، و z یعنی معادله‌ای به شکل

$$(1) \quad Ax^2 + By^2 + Cz^2 + Dxy + Exz + Fyz + Gx + Hy + Iz + J = 0,$$

که در آن ضرایب A ، B ، C ، D ، E ، F و همه صفر نیستند (در غیر این صورت، (۱) به معادله درجه یک تحویل می‌شود). نمودار یک چنین معادله یک سطح درجه دو، یا فقط درجه دو، نام دارد، و تعمیم طبیعی یک مخروطی در فضای 2 بعدی است. همانند مخروطیها، تعدادی درجه دو "تباہ شده" وجود دارند که در جدول زیر لیست شده‌اند.

معادله نمونه	درجه دو تباہ شده
$x^2 + y^2 + z^2 + 1 = 0$	مجموعه تهی
$x^2 + y^2 + z^2 = 0$	نقطه
$x^2 + y^2 = 0$	خط
$(x - 1)^2 = 0$	صفحه
$x^2 - 1 = 0$	یک جفت صفحه موازی
$x^2 - y^2 = 0$	یک جفت صفحه متقاطع

اگر یکی از متغیرهای x ، y ، و z در معادله (۱) نباشد، این معادله به معادله درجه دو کلی از دو متغیر دیگر تحویل می‌شود. مثلاً، اگر z غایب باشد، معادله (۱) به شکل زیر درمی‌آید:

$$Ax^2 + By^2 + Dxy + Gx + Hy + J = 0.$$

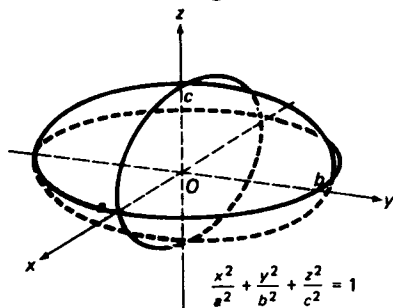
اما از بخش ۶.۱۰ می‌دانیم که نمودار این معادله در صفحه xy مخروطی است. ولذا، جدا از بعضی از حالات تباه شده، نمودارش یک استوانه درجه دو، یعنی استوانه سهموی، بیضوی، یا هذلولوی، است. این استوانه‌ها قبلاً در بخش ۱.۱۲، علاوه بر سطوح دوار درجه دو، مانند کره و سهمی‌گون دوار، مطرح شده‌اند.

در مثالهای زیر درجه دوهایی را مطالعه می‌کنیم که نه استوانه‌اند و نه سطوح دوار، و اینها عبارتند از بیضی‌گون، دو نوع هذلولوی‌گون (یک پارچه و دو پارچه)، مخروط بیضوی، و دو نوع سهمی‌گون (بیضوی و هذلولوی). اینها اساساً تمام انواع ممکن‌اند به دلیل زیر: تحلیل مشروح معادله (۱)، که در اینجا نخواهد شد، نشان می‌دهد که همواره می‌توان بد دستگاه جدیدی از مختصات قائم x' ، y' ، و z' رفت که در آن (۱) به معادله‌ای بدون جملات شامل $x'y'$ ، $x'z'$ ، یا $y'z'$ تبدیل می‌شود که نمودارش یک درجه دو تباه شده، یک استوانه درجه دو، یک سطح دوار درجه دو، یا یکی از شش درجه دو کلیتر ذکر شده در فوق می‌باشد. مثل حالت دوبعدی، تبدیل از دستگاه xyz قدیم به دستگاه $x'y'z'$ جدید مستلزم یک دوران و یک انتقال است، ولی در اینجا دوران و انتقال هر دو فضایی می‌باشند.

مثال ۱. نمودار

$$(۲) \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$

سطح درجه دو شکل ۳۸ است به نام بیضی‌گون. فرض مثبت بودن اعداد a ، b ، و c



بیضی‌گون

شکل ۳۸

خللی به کلیت وارد نمی‌کند (این فرض در مثالهای ۲ تا ۶ نیز می‌شود). اگر دو تار از این اعداد مساوی باشند ، بیضی‌گون به یک بیضی‌گون دوار یا کره‌گون تحویل می‌شود ، ولی اگر $a = b = c$ ، بیضی‌گون به کره به شعاع a و مرکز مبدأ بدل خواهد شد .

بیضی‌گون (۲) نسبت به مبدأ ، به نام مرکز بیضی‌گون ، و نیز نسبت به هر سه صفحه مختصات متقارن است . با فرض $y = z = 0$ در (۲) ، معلوم می‌شود که بیضی‌گون محور x را در نقاط $(\pm a, 0, 0)$ قطع می‌کند . همچنین ، محور y را در نقاط $(0, \pm b, 0)$ و محور z را در نقاط $(0, 0, \pm c)$ قطع می‌نماید . با قراردادن $z = 0$ در (۲) ، معلوم می‌شود که اثر بیضی‌گون در صفحه xy (یعنی ، اشتراکش با صفحه xy) بیضی زیر است :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (z = 0).$$

به همین نحو ، اثر بیضی‌گون در صفحه xz بیضی

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (y = 0),$$

و اثر آن در صفحه yz بیضی

$$\frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (x = 0)$$

می‌باشد . با فرض $z = k$ در (۲) ، داریم

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 - \frac{k^2}{c^2} \quad (z = k).$$

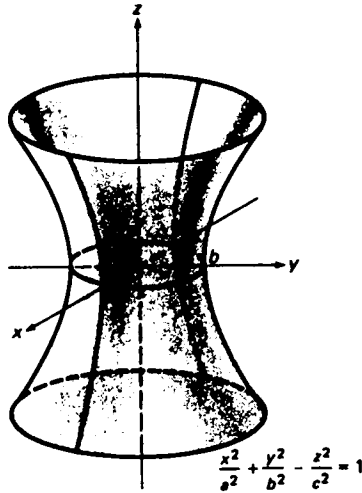
لذا ، اثر بیضی‌گون در صفحه $z = k$ بیضی است اگر $|k| < c$ ، یک نقطه است اگر $|k| = c$ ، و مجموعه تهی است اگر $|k| > c$. اثر بیضی‌گون در صفحات موازی صفحات xz و yz به همین صورت خواهد بود .

مثال ۲. نمودار

$$(۳) \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$$

درجه ۲ دو شکل ۳۹ به نام هذلولی‌گون یک‌پارچه است . هذلولی‌گون (۳) ، همانند بیضی‌گون نسبت به مبدأ ، به نام مرکز هذلولی‌گون ، و هر سه صفحه مختصات متقارن است . این سطح محور x را در نقاط $(\pm a, 0, 0)$ و محور y را در نقاط $(0, \pm b, 0)$ قطع می‌کند ، ولی محور z را قطع نمی‌کند ، زیرا معادله $-z^2/c^2 = 1$ حاصل از قرار دادن $x = y = 0$ در (۳)

جواب ندارد. در واقع، هذلولی گون، به خلاف بیضی گون، سطحی بی کران است. این سطح در امتداد محور z ، که محور هذلولی است، از هر دو جهت "تا بی نهایت باز می شود".



هذلولی گون یک پارچه

شکل ۳۹

اثر هذلولی گون (۳) در صفحه xy بیضی

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (z = 0)$$

است، که دور "گلوگاه" هذلولی گون حلقه زده است. به طور کلی، اثر هذلولی گون در صفحه $z = k$ نمودار

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 + \frac{k^2}{c^2} \quad (z = k)$$

است، که به ازای هر k یک بیضی می باشد. از آن سو، اثر هذلولی گون در صفحه xz هذلولی

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (y = 0),$$

و اثر آن در صفحه yz هذلولی

$$\frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (x = 0)$$

می‌باشد. اگر $a = b$ ، نمودار (۳) به هذلولی‌گون دوار حاصل از دوران هر یک از این هذلولیها حول محور z تحویل می‌شود. توجه کنید که معادله (۳) را می‌توان از معادله (۲) بیضی‌گون با تغییر علامت جمله شامل z^2 به دست آورد. اگر علامت جمله شامل x^2 یا y^2 تغییر می‌کرد، نمودار معادله حاصل نیز یک هذلولی‌گون یک پارچه می‌شد، ولی در این صورت محورش محور x یا محور y می‌بود.

هذلولی‌گون (۳) از یک قطعه همبند یا "پارچه" تشکیل شده است، و به این جهت آن را هذلولی‌گون یک پارچه می‌نامند. مثال زیر نوع دیگری از هذلولی‌گون را شرح می‌دهد که از دو پارچه ناهمبند تشکیل شده است.

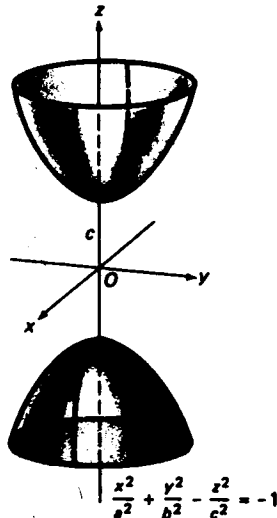
مثال ۳. نمودار

$$(۴) \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1,$$

یا معادله معادل

$$(۴) \quad -\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1,$$

درجه دو شکل ۴۰ است که هذلولی‌گون دو پارچه نام دارد. این هذلولی‌گون محور z را در نقاط $(0, 0, \pm c)$ قطع می‌کند، ولی تقاطعی با محورهای x و y ندارد (چرا؟). هذلولی‌گون



هذلولی‌گون دوپارچه

(۴) ، مانند هذلولی گون یک پارچه ، سطح بی کرانی است که در امتداد محور z ، که مجدداً " محور هذلولی نام دارد ، تا بی نهایت باز می شود . با قرار دادن $z = k$ در (۴) ، به دست می آوریم

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{k^2}{c^2} - 1 \quad (z = k).$$

لذا ، اثر هذلولی گون در صفحه $z = k$ بیضی است اگر $|k| > c$ ، یک نقطه است اگر $|k| = c$ و مجموعه تهی است اگر $|k| < c$. از آن سو ، اثر هذلولی گون در صفحه xz هذلولی

$$\frac{z^2}{c^2} - \frac{x^2}{a^2} = 1 \quad (y = 0),$$

و اثر آن در صفحه yz هذلولی

$$\frac{z^2}{c^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (x = 0)$$

می باشد . اگر $a = b$ ، نمودار (۴) به هذلولی گون دوار حاصل از دوران هر یک از این هذلولیها حول محور z تحویل می شود . از این نکات معلوم می شود که هذلولی گون (۴) از دو قطعه یا پارچه ناهمبند تشکیل شده است .

مثال ۴ . از تعویض طرف راست معادلات (۳) و (۴) با صفر ، معادله

$$(۵) \quad \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$$

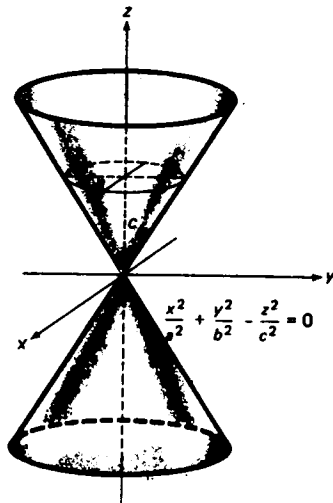
به دست می آید . نمودار (۵) ، به نام مخروط بیضوی ، در شکل ۴۱ نموده شده است . با فرض $z = k$ در (۵) ، داریم

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{k^2}{c^2} \quad (z = k).$$

لذا ، اثر مخروط در صفحه $z = k$ مبداً است اگر $k = 0$ و بیضی است اگر $k \neq 0$ ، بخصوص بیضی $1 = (x^2/a^2) + (y^2/b^2)$ است اگر $k = \pm c$. به عنوان تمرین ، نشان دهید که اثر مخروط در صفحه $z = k$ یا $x = k$ یک جفت خط متقاطع است اگر $k = 0$ و یک هذلولی است اگر $k \neq 0$. اگر $a = b$ ، مخروط بیضوی به مخروط مستدیر قائم

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$$

(دو پارچه) تحویل می شود ، که یک سطح دوار است . اگر علاوه بر این $a = c$ ، مخروط



شکل ۴۱

مستدیر قائم بسیار ساده

$$x^2 + y^2 - z^2 = 0$$

به دست می‌آید که در مثال ۹، صفحه ۱۱۳۶، مطرح شد.

مثال ۵. نمودار

(۶)
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z$$

سطح درجه دو شکل ۴۲ به نام سهمی‌گون بیضوی است. با قرار دادن $z = k$ در (۶)، به دست می‌آوریم

$$\frac{x^2}{ka^2} + \frac{y^2}{kb^2} = 1$$

اگر $k > 0$ ،

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 0$$

اگر $k = 0$ ، و

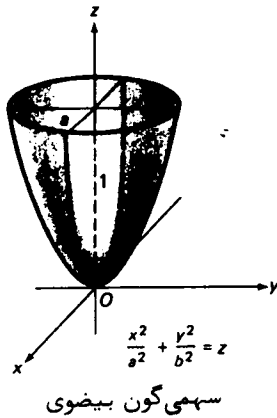
$$\frac{x^2}{|k|a^2} + \frac{y^2}{|k|b^2} = -1$$

اگر $k < 0$. لذا، اثر سهمی گون در صفحه $z = k$ بیضی است اگر $k > 0$ ، مبداء است اگر $k = 0$ ، و مجموعه تهی است اگر $k < 0$. همچنین، اثر سهمی گون در صفحه xz سهمی

$$\frac{x^2}{a^2} = z \quad (y = 0),$$

و اثرش در صفحه yz سهمی

$$\frac{y^2}{b^2} = z \quad (x = 0)$$



شکل ۴۲

می باشد . اگر $a = b$ ، سهمی گون به سهمی گون دوار حاصل از دوران هر یک از این سهمیها حول محور z تحویل می شود (حالت $a = b = 1$ قبلاً در مثال ۸ ، صفحه ۱۱۳۵ ، مطرح شده است .)

مثال ۶ . نمودار

$$(۷) \quad \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = z$$

سطح درجه دو شکل ۴۳ است به نام سهمی گون هذلولوی ، که از سایر سطوح درجه دو ساختار پیچیده تری دارد . اثرش در صفحه xz سهمی

$$z = \frac{x^2}{a^2} \quad (y = 0)$$

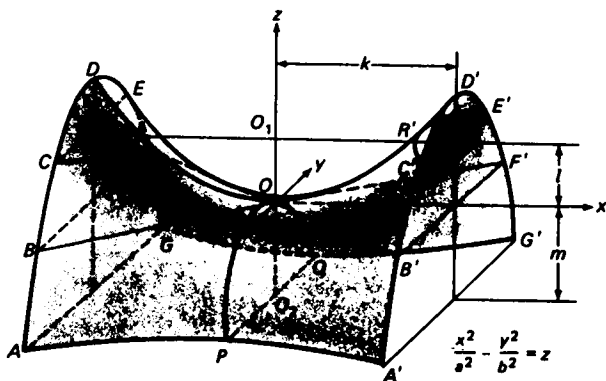
است که به بالا باز می شود (DOD' در شکل) ، و اثرش در صفحه yz سهمی

$$z = -\frac{y^2}{b^2} \quad (x=0)$$

است که به پایین باز می شود (POQ در شکل) . سهمی گون (Y) صفحات $x = \pm k$ را در سهمیهای

$$z = -\frac{y^2}{b^2} + \frac{k^2}{a^2} \quad (x = \pm k)$$

قطع می کند (ADG و $A'D'G'$ در شکل) ، که مانند POQ به پایین باز می شود ، ولی رؤسش



سهمی گون هذلولوی

شکل ۴۳

به اندازه k^2/a^2 از رأس O در POQ بالاتر است . به علاوه ، اثر سهمی گون در صفحه xy جفت خطوط متقاطع

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0 \quad (z = 0),$$

یا معادلا

$$y = \pm \frac{b}{a}x \quad (z = 0)$$

است (BOF' و FOB' در شکل) . همچنین ، صفحه $z = l$ ($l > 0$) را در هذلولوی

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (z = l)$$

با شاخه های $CRE, C'R'E'$ و محور متقاطع RO_1R' ، و صفحه $z = -m$ ($m > 0$) را در هذلولوی

$$\frac{x^2}{ma^2} - \frac{y^2}{mb^2} = -1 \quad (z = -m)$$

با شاخه‌های APA' ، GQG' و محور متقاطع PO_2Q قطع می‌کند.

توجه کنید که سهمی گون‌هدلولوی در مجاورت مبدأ O به شکل زین یا گذرگاه کوهستانی است. نقطه O یک نقطهٔ زینی یا مینیماکس سطح است. تناسب واژهٔ "مینیماکس" از این ناشی می‌شود که اگرچه ارتفاع سطح در O نه مینیمم دارد نه ماکزیمم، ولی پایین‌ترین نقطهٔ سهمی DOD' و بالاترین نقطهٔ سهمی POQ هر دو در O رخ می‌دهند.

برای شناسایی نمودار یک معادلهٔ درجهٔ دو می‌توان از تبدیلات جبری مقدماتی یاری جست. مثلاً، پس از کامل کردن مربع، معادلهٔ

$$x^2 + y^2 - z^2 + 2xy = 0,$$

که دارای جملهٔ حاصل ضرب $2xy$ است، به صورت

$$(x + y)^2 - z^2 = 0$$

یا معادلاً

$$(x + y + z)(x + y - z) = 0,$$

درمی‌آید؛ و در نتیجه، نمودارش سطح درجهٔ دو تپاه شده‌ای است که از جفت صفحهٔ متقاطع

$$x + y + z = 0 \quad \text{و} \quad x + y - z = 0$$

تشکیل شده است. به همین نحو، معادلهٔ

$$36x^2 + 9y^2 + 4z^2 - 72x + 8z + 4 = 0$$

پس از کامل شدن دو مربع، به صورت

$$36(x - 1)^2 + 9y^2 + 4(z + 1)^2 = 36$$

و پس از تقسیم بر 36، به شکل

$$(x - 1)^2 + \frac{y^2}{4} + \frac{(z + 1)^2}{9} = 1$$

درمی‌آید؛ در نتیجه، نمودارش بیضی‌گونی است که مرکز آن به جای مبدأ $(0, 0, 0)$ نقطهٔ $(1, 0, -1)$ می‌باشد.

مسائل

درجهٔ دو را که نمودار معادلهٔ داده شده‌است شناسایی کنید، و در صورت تپاه نشده بودن آن را رسم نمایید.

$$2x^2 - \frac{1}{2}y^2 + z^2 = 1 \quad \cdot 1$$

$$\frac{1}{25}x^2 + \frac{1}{16}y^2 + \frac{1}{9}z^2 = 1 \quad \cdot ۲$$

$$x^2 - y^2 - 2z^2 = 0 \quad \cdot ۳$$

$$6x^2 + 2y^2 - 3z^2 + 6 = 0 \quad \cdot ۴$$

$$x^2 + \frac{1}{4}y^2 + z = 1 \quad \cdot ۵$$

$$x^2 - y^2 + z^2 + 2xz + 2y - 1 = 0 \quad \cdot ۶$$

$$4x^2 + 2y^2 + z^2 - 8x + 4y + 7 = 0 \quad \cdot ۷$$

$$z^2 - 4x^2 = y \quad \cdot ۸$$

$$2x^2 + y^2 + 3z^2 - 12z + 11 = 0 \quad \cdot ۹$$

$$x^2 + 2y^2 - z^2 - 6x - 12y + 26 = 0 \quad \cdot ۱۰$$

$$x^2 + z^2 - 2xz + 2x - 2z + 1 = 0 \quad \cdot ۱۱$$

$$x^2 + 2y^2 + 3z^2 - 2x - 8y + 6z + 12 = 0 \quad \cdot ۱۲$$

$$z = xy \quad \cdot ۱۳$$

$$z^2 = xy \quad \cdot ۱۴$$

$$x^2 = z - y \quad \cdot ۱۵$$

$$x^2 + y^2 + z^2 - xy - xz - yz = 0 \quad \cdot ۱۶$$

$$x^2 - 2y^2 - z^2 = 1 \quad \cdot ۱۷$$

$$x^2 + 6xy + 9y^2 - 4 = 0 \quad \cdot ۱۸$$

راهنمایی. در مسائل ۱۳ تا ۱۵، ابتدا حول محور z دوران دهید.

فرض کنید S جسم داخل بیضی گون $1 = \frac{1}{9}x^2 + \frac{1}{25}y^2 + \frac{1}{9}z^2$ باشد. مساحت ناحیه مشترک S با

$$x = 1 \quad \cdot ۲۰ \text{ صفحه}$$

$$y = 3 \quad \cdot ۱۹ \text{ صفحه}$$

را بیابید.

۲۱. نقاط اشتراک خط

$$\frac{x-4}{-6} = \frac{y-3}{3} = \frac{z+2}{4}$$

با بیضی گون $1 = \frac{1}{36}x^2 + \frac{1}{9}y^2 + \frac{1}{4}z^2$ را بیابید.

۲۲. سهمی گون بیضوی $2z = \frac{1}{4}x^2 + \frac{1}{4}y^2$ صفحه $0 = 2x - y - 2z - 10$ را فقط در یک نقطه قطع

می کند. چه نقطه ای؟

۲۳. مکان هندسی تمام نقاطی را بیابید که از نقطه $(0, 0, c)$ و صفحه $z = -c$ به یک فاصله

باشند.

۲۴. با استفاده از روش مقاطع مخروطی (ر.ک. بخش ۱۰۸)، نشان دهید که حجم جسم

محدود به سهمی گون بیضوی

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = h - z \quad (h > 0)$$

و صفحه xy مساوی نصف حاصل ضرب مساحت قاعده در ارتفاع آن است .

۲۵. با استفاده از روش مقاطع عرضی ، حجم جسم محصور به بیضی گون

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1.$$

را پیدا کنید .

۲۶. نشان دهید که مخروط بیضوی

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$$

مجانب هذلولی گون یک پارچهء

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$$

و هذلولی گون دو پارچهء

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1$$

است بدین معنی که هر دو هذلولی گون ، وقتی $z \rightarrow \pm \infty$ ، بدلخواه به مخروط نزدیک می شوند .

اصطلاحات و مباحث کلیدی

مختصات قائم در فضا

فاصلهء بین دو نقطه در فضا

معادلات استوانهها و سطوح دوار

بردارها در فضا و نمایش آنها به صورت سه تاییهای مرتب

حاصل ضرب خارجی و خواص آن

دترمینانها

حاصل ضرب سه گانهء اسکالر

معادلات پارامتری و تقارنی خطوط در فضا

فاصلهء بین یک نقطه و یک خط در فضا

صفحات و معادلات آنها
 زاویه بین دو صفحه
 فاصله بین یک نقطه و یک صفحه
 منحنیهای فضایی، توابع برداری در فضا
 حرکت مداری و قوانین کپلر
 سطوح درجه دو

مسائل تکمیلی

۱. دو نقطه از محور x بیابید که در فاصله ۱۲ از نقطه $(-3, 4, 8)$ قرار داشته باشند.
۲. نشان دهید که نقاط $A = (0, 1, 2)$ ، $B = (2, 0, 1)$ ، و $C = (1, 2, 0)$ رئوس یک مثلث متساوی الاضلاع اند. طول ضلع این مثلث چقدر است؟
۳. نشان دهید که کره $x^2 + y^2 + z^2 - 4x - 6y - 2z + 13 = 0$ بر صفحه xy مماس است.
۴. سطح حاصل از دوران خط $x = 0, y = c$ حول محور x حول محور y ؛ حول محور z را بیابید.
- معادله استوانه‌ای را بیابید که بر کره $x^2 + y^2 + z^2 = 2cx$ محیط شده و خطوط جاری‌اش موازی
۵. محور x ۶. محور y ۷. محور z باشند.
۸. فرض کنید $(-3, -6, 2)$ و $(3, 4, -1)$ دور رأس مجاور یک متوازی‌الاضلاع باشند. همچنین، اقطار در نقطه $(-1, 7, 4)$ متقاطع باشند. دو رأس دیگر را پیدا نمایید.
۹. فرض کنید $(3, -1, 2)$ ، $(1, 2, -4)$ ، و $(-1, 1, 2)$ سه رأس یک متوازی‌الاضلاع باشند. رأس دیگر آن را بیابید. (سه حالت وجود دارد.)
۱۰. برداری با محورهای x و z مثبت زوایای 120° و 45° می‌سازد. این بردار چه زاویه‌ای با محور y مثبت می‌سازد؟
۱۱. بردارهایی به اندازه ۲ بیابید که با محورهای x و y مثبت زوایای 60° و 120° بسازند.
۱۲. زوایای مثلثی را بیابید که رئوسش $A = (3, 2, -1)$ ، $B = (1, 1, 1)$ ، و $C = (5, 0, 0)$ باشند.
۱۳. نشان دهید هرگاه $\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c} = \mathbf{0}$ ، آنگاه $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{b} \times \mathbf{c} = \mathbf{c} \times \mathbf{a}$. با استفاده از این، قانون سینوسها را (که در مسئله ۵۳، صفحه ۱۰۰ داده شده) اثبات نمایید.
۱۴. فرض کنید \mathbf{u} و \mathbf{v} بردارهای یکه‌ای باشند که باهم زاویه 30° می‌سازند. مساحت مثلث پیموده شده توسط بردارهای $\mathbf{u} + \mathbf{v}$ و $2\mathbf{u} + 3\mathbf{v}$ را بیابید.
۱۵. فرض کنید \mathbf{u} و \mathbf{v} بردارهای یکه‌ای باشند که باهم زاویه 45° می‌سازند. مساحت

متوازی الاضلاعی را بیابید که بردارهای $v = 2u + 2v + 4u$ اقطار آن باشند.

۱۶. نشان دهید که مساحت مثلث به رئوس $A = (x_1, y_1)$ ، $B = (x_2, y_2)$ ، و $C = (x_3, y_3)$ در صفحه xy مساوی نصف قدر مطلق دترمینان

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix}$$

است. نشان دهید که نقاط A ، B ، و C همخط اند اگر و فقط اگر این دترمینان صفر باشد.

فرض کنید $a = (3, -2, 5)$ ، $b = (-2, 2, 1)$ ، و $c = (1, 4, -1)$. عبارات زیر را بیابید.

$$a \cdot (b \times c) \quad ۱۷$$

$$(a \times b) \cdot (b \times c) \quad ۱۸$$

۲۱. حجم متوازی السطوح پیموده شده به وسیله بردارهای $a = (3, -7, 1)$ ، $b = (-2, 0, 4)$ ، و $c = (10, 6, 0)$ را بیابید.

۲۲. نشان دهید که به ازای هر سه بردار a ، b ، و c ،

$$a \times (b \times c) + b \times (c \times a) + c \times (a \times b) = 0$$

راهنمایی. از مسئله ۴۸، صفحه ۱۱۶۲، استفاده کنید.

۲۳. نشان دهید هرگاه بردارهای a ، b ، c ، و d همصفحه باشند، آنگاه $(a \times b) \times (c \times d) = 0$. فرض کنید a ، b ، c ، و d بردارهای دلخواهی باشند. نشان دهید که

$$(a \times b) \cdot (c \times d) = (a \cdot c)(b \cdot d) - (a \cdot d)(b \cdot c) \quad ۲۴$$

$$(a \times b) \times (c \times d) = [a \cdot (b \times d)]c - [a \cdot (b \times c)]d \quad ۲۵$$

$$[b \cdot (c \times d)]a - [a \cdot (c \times d)]b + [a \cdot (b \times d)]c - [a \cdot (b \times c)]d = 0 \quad ۲۶$$

۲۷. فرض کنید e_1 ، e_2 ، و e_3 سه بردار غیر همصفحه باشند. در نتیجه، e_1 ، e_2 ، و e_3 یک پایه تشکیل می دهند (ر. ک. صفحه ۱۱۴۷). نشان دهید که بسط بردار دلخواه a

نسبت به این پایه عبارت است از $a = \alpha_1 e_1 + \alpha_2 e_2 + \alpha_3 e_3$ که در آن

$$\alpha_1 = \frac{a \cdot (e_2 \times e_3)}{e_1 \cdot (e_2 \times e_3)}, \quad \alpha_2 = \frac{a \cdot (e_3 \times e_1)}{e_1 \cdot (e_2 \times e_3)}, \quad \alpha_3 = \frac{a \cdot (e_1 \times e_2)}{e_1 \cdot (e_2 \times e_3)} \quad (\text{یک})$$

بردارهای $e_1 = (0, 1, 1)$ ، $e_2 = (1, 0, 1)$ ، و $e_3 = (1, 1, 0)$ غیر همصفحه بوده، و در نتیجه یک پایه تشکیل می دهند. با استفاده از فرمولهای (یک)، بردار داده شده a را نسبت به این پایه بسط دهید.

$$a = (2, 1, 5) \quad ۲۹$$

$$a = (3, -6, 4) \quad ۲۸$$

۳۰. $\mathbf{a} = (-1, 2, -3)$

۳۱. خط ماربر نقطه $(5, -7, 6)$ موازی خط

$$\frac{x+1}{-2} = \frac{y}{3} = \frac{z+4}{-1}$$

را بیابید.

۳۲. معادلات پارامتری و تقارنی خط مار بر نقاط $(0, -1, 2)$ و $(-2, 0, 4)$ را بیابید.

۳۳. فاصله بین نقطه $(3, 5, 4)$ ، خط $x = y = z$ را بیابید.

۳۴. نشان دهید که خط $z = 6 + 4t, y = 2 - 4t, x = -4 + 3t$ موازی صفحه $4x - 3y - 6z - 2 = 0$ است.

۳۵. خط مار بر نقطه $(-4, 2, 5)$ و عمود بر صفحه $6x - 3y + 8z + 10 = 0$ را بیابید.

۳۶. اگر صفحه Π محور x را در نقطه $(a, 0, 0)$ ، محور y را در نقطه $(0, b, 0)$ ، و محور z را در نقطه $(0, 0, c)$ قطع کند، a را قطع x ، b را قطع y ، و c را قطع z ، Π می‌نامیم. نشان دهید که معادله صفحه با قطع x ، a ، قطع y ، b ، و قطع z ، c ، مساوی است با

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$$

مشروط بر اینکه a, b, c و همه ناصفر باشند.

معادله صفحه با قطعهای داده شده را بیابید.

۳۷. $a = -1, b = 5, c = 2$

۳۸. $a = 10, b = -20, c = 15$

۳۹. بدون قطع $x, b = 4, c = 8$

۴۰. بدون قطع $z, a = 2, b = -3$

قطع x, a ، قطع y, b ، و قطع z, c صفحه داده شده را بیابید.

۴۱. $2x - 3y + 4z - 12 = 0$

۴۲. $3x + 5y - 10z + 30 = 0$

۴۳. $5x + 7y - 35 = 0$

۴۴. $6y - 7z + 21 = 0$

۴۵. صفحات $3x - 5y + az - 9 = 0$ و $x + 3y + 4z + 6 = 0$ به ازای مقداری از a بر هم عمودند. این مقدار را بیابید.

۴۶. مقادیر a و b را طوری بیابید که صفحات $2x + ay + 3z - 1 = 0$ و $bx - 10y - 6z + 5 = 0$

موازی باشند.

۴۷. صفحه مار بر نقطه $(1, -9, 3)$ را طوری بیابید که بر فصل مشترک صفحات $x - 2y + z - 5 = 0$ و $x + y - z + 4 = 0$ عمود باشد.

۴۸. زاویه بین صفحه $x + 2y - 2z - 1 = 0$ و هر یک از صفحات مختصات را بیابید.

۴۹. فاصله بین نقطه $(3, -4, 12)$ و صفحه $x + y + z = 180$ را بیابید.

۵۰. نشان دهید که خطوط $x = y = z$ و

$$\frac{x+4}{3} = \frac{y-6}{-2} = \frac{z+10}{6}$$

مقاطع اند. نقطه تقاطع را بیابید.

۵۱. فاصله بین خط $x = y = z$ و خط مار بر نقاط $(3, -1, 2)$ و $(6, 1, 4)$ را بیابید.

۵۲. طول منحنی فضایی

$$x = \cos t, \quad y = \sin t, \quad z = \ln(\cos t) \quad (0 \leq t \leq \pi/4)$$

را پیدا کنید.

عبارت زیر را حساب کنید.

$$\lim_{t \rightarrow 1} \left(\frac{\ln t}{t-1} \mathbf{i} - \frac{e^t - e}{t-1} \mathbf{j} + \frac{t+1}{t^2} \mathbf{k} \right) \quad \cdot 53$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{\sqrt{1+t} - 1}{t} \mathbf{i} + \frac{t-1}{t+1} \mathbf{j} - \frac{\sinh t}{t} \mathbf{k} \right) \quad \cdot 54$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{e^t}{t} \mathbf{i} + \frac{\ln t}{t} \mathbf{j} + \frac{\cos t}{t} \mathbf{k} \right) \quad \cdot 55$$

$$\frac{d}{dt} [(\cosh t)\mathbf{i} + (\tanh t)\mathbf{j} + 10^t \mathbf{k}] \quad \cdot 56$$

$$\int_{\pi/6}^{\pi/3} [(\cot t)\mathbf{i} - (\tan t)\mathbf{j} + 24\mathbf{k}] dt \quad \cdot 57$$

$$\int \left(\frac{1}{t^2+4} \mathbf{i} + \frac{1}{t^2-1} \mathbf{j} + \frac{t^2-1}{t^2+1} \mathbf{k} \right) dt \quad \cdot 58$$

بردارهای یکه مماس و قائم \mathbf{T} و \mathbf{N} بر منحنی داده شده در نقطه P نظیر به مقدار ذکر شده

از پارامتر t را بیابید. همچنین، انحنای κ در P را پیدا نمایید.

$$x = 1 - 6t, \quad y = 3 + 2t, \quad z = 4 - 3t, \quad t = -1 \quad \cdot 59$$

$$x = 2t, \quad y = t^2, \quad z = \ln t, \quad t = 1 \quad \cdot 60$$

$$x = \cosh t, y = \sinh t, z = t, t = 0 \quad . ۶۱$$

$$x = e^t \cos t, y = e^t \sin t, z = e^t, t = \pi/4 \quad . ۶۲$$

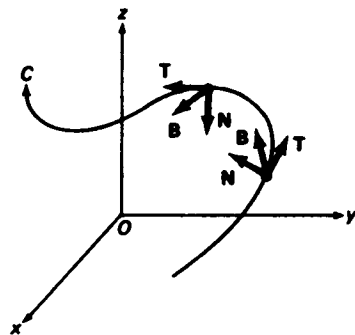
۶۳. طول قوس s را پارامتر گرفته، فرض کنید C منحنی پیموده شده به وسیله نقطه $P = P(s)$ با بردار موضع $r = r(s)$ بوده، و C دارای بردارهای یکه مماس و قائم T و N در P باشند. در این صورت، بردار یکه $B = T \times N$ قائم دوم به C در P نام دارد. واضح است که $N \times B = T$ و $B \times T = N$. بردارهای T ، N ، و B ، باهمین ترتیب، یک پایه متعامد یکه راست دست تشکیل می دهند، که با موضع P تغییر می نماید. این پایه موضعی سه وجهی حرکت C نام دارد (ر. ک. شکل ۴۴). با این فرض که $r = r(s)$ مشتق سوم پیوسته دارد، نشان دهید که dB/ds موازی N است. لذا،

$$\frac{dB}{ds} = -\tau N,$$

که در آن اسکالر τ تاب C در P نام دارد؛ انتخاب علامت منها قراردادی است، و به مقدار مثبتی برای تاب یک مارپیچ راست دست منجر می شود (ر. ک. مسئله ۶۵). همچنین، نشان دهید

$$\frac{dN}{ds} = \tau B - \kappa T,$$

که در آن κ انحنای C در P است (از قبل می دانیم که $dT/ds = \kappa N$).



شکل ۴۴

۶۴. منحنی C معمولاً "نمودار تابع بردار موضع $r = r(t)$ گرفته می شود، که در آن t پارامتری غیر از طول قوس است. نشان دهید که تاب C با فرمول زیر داده می شود:

(دو)

$$\tau = \frac{r' \cdot (r'' \times r''')}{|r' \times r''|^2}$$

که در آن طبق معمول پریم مشتگیری نسبت به t را نشان می‌دهد. نشان دهید C یک منحنی مسطح است اگر و فقط اگر تاب آن متحد صفر باشد.
۶۵. تاب τ مارپیچ مستدیر کلی

$$x = a \cos \omega t, \quad y = a \sin \omega t, \quad z = bt \quad (a > 0)$$

را بیابید.

۶۶. نشان دهید که منحنی $x = t^2, y = 1 - 3t, z = 4t - 2$ در یک صفحه قرار دارد. این صفحه چیست؟

فرض کنید C مکعبی پیچ خورده $x = t, y = \frac{1}{2}t^2, z = \frac{1}{3}t^3$ باشد.

۶۷. انحنای ماکزیمم C را بیابید.

۶۸. تاب τ و بردارهای T, N, B سه‌وجهی حرکت C را در مبدأ بیابید.

۶۹. تاب τ و بردارهای T, N, B را در نقطه $(1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3})$ بیابید.

۷۰. تاب ماکزیمم C را پیدا کنید.

۷۱. تاب منحنی $x = \cosh t, y = \sinh t, z = t$ در نقطه نظیر به $t = \ln 2$ چقدر است؟

۷۲. نشان دهید که انحنای κ و تاب τ منحنی $x = 3t - t^3, y = 3t^2, z = 3t + t^3$ در هر نقطه مساویند.

۷۳. گلوله‌ای از یک توپ شلیک شده است که نقطه شروع بردار موضع آن خود توپ است.

نشان دهید که اندازه حرکت زاویه‌ای آن حفظ شده نیست. اما نقطه‌ای وجود دارد که اندازه حرکت زاویه‌ای حفظ شده است. این نقطه کجاست؟

۷۴. ارتفاع یک قمر مصنوعی در اوج 660 mi بوده، و نسبت تندی ماکزیمم آن به تندی

مینیمم اش 1.1 است. ارتفاع قمر در حضيض چقدر است؟ دوره گردش آن چقدر است؟ (شعاع زمین را $R = 3960$ mi و شتاب ثقل در سطح زمین را $g = 32.15$ ft/sec² بگیرید.)

۷۵. یک سفینه هوایی در یک مدار مستدیر به ارتفاع 150 mi بالای زمین سر می‌خورد. راننده

با فعال کردن موشکهای فشارتندی آن را 900 mph بیشتر می‌کند. ارتفاع ماکزیمم سفینه در مدار جدیدش چقدر است؟

۷۶. فاصله حضيض خورشیدی یک سیاره r_0 بوده، و خروج از مرکز مدارش e می‌باشد.

نشان دهید که شعاع انحنای مدار در نقاط انتهایی محور اطول $r_0(1 + e)$ است.

۷۷. نقطه $(3, -4, 7)$ بر یک مخروط مستدیر قائم دوارچه قرار دارد که محورش در امتداد

محور z و رأسش در مبدأ است. معادله مخروط را پیدا کنید.

۷۸. معادله کره‌گون کشیده حاصل از دوران بیضی

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{b^2} = 1 \quad (a > b > 0)$$

حول محور x را بیابید. همچنین، معادله کره‌گون جمع شده حاصل از دوران همین بیضی حول محور z را بیابید. (ر.ک. مسئله ۴۶، صفحه ۰۷۸۲)

۷۹. معادله مخروط به رأس $(0, 0, 5)$ و مولدهای مماس بر کره $x^2 + y^2 + z^2 = 9$ را پیدا کنید.

۸۰. فرض کنید S مجموعه تمام نقاطی در فضا باشد که مجموع فواصلشان تا دو نقطه معین ثابت است. نشان دهید S یک کره‌گون کشیده می‌باشد.