

به نام خدا  
آزمون شماره 1  
پاسخ:  
ریاضی:

1-گزینه 3 صحیح است.

$$\begin{aligned} y'y(1-x^2) - xy^2 + \sin x \cos x &= 0 \\ \Rightarrow \frac{1}{y} [y^2(1-x^2)]' + \frac{1}{y} [\sin^2 x]' &= 0 \\ \Rightarrow y^2(1-x^2) + \sin^2 x &= C \\ y(0) = 2 \Rightarrow C = 4 \Rightarrow y^2(1-x^2) + \sin^2 x &= 4 \end{aligned}$$

2-گزینه 3 صحیح است.

با توجه به نکته (1) سوال قبلی، در نتیجه با بسط دارن تابع  $f(x)$  خودبخود بسط فوریه آن را نیز محاسبه نموده ایم.

$$f(x) = \left(\cos^2 x - \frac{1}{4} + \sin x\right)^2 = \underbrace{\left(\cos^2 x - \frac{1}{4}\right)^2}_{\text{یک تابع زوج است}} + \sin^2 x + 2(\sin x)\left(\cos^2 x - \frac{1}{4}\right)$$

باتوجه به این که  $b_n$  خواسته شده است در نتیجه به بخش فرد تابع مراجعه کنید؛ یعنی  $2 \sin x \cos^2 x$  در نتیجه خواهیم داشت:

$$2 \sin x \cos^2 x = 2 \sin x (1 - \sin^2 x) = 2 \sin x - 2 \sin^3 x = 2 \sin x - 2 \left( \frac{3}{4} \sin x - \frac{1}{4} \sin 3x \right) = \frac{1}{2} \sin x + \frac{1}{2} \sin 3x$$

$\downarrow$   
 $b_n$

نکته: در بسط فوریه تابع  $f(x)$  ضرایب کسینوسی  $a_n$  فقط از قسمت زوج تابع  $f(x)$  محاسبه می شوند و ضرایب سینوسی  $b_n$  از قسمت فرد تابع  $f(x)$  به عبارتی اگر

\* مفاهیم بیان شده در سوال های 1 و 2 به کرات در سوال های کنکور استفاده شده است.

$$f(x) = \underbrace{\text{مجموعه ای توابع زوج}}_{\text{مرتبط با } a_n} + \underbrace{\text{مجموعه ای توابع فرد}}_{\text{مرتبط با } b_n}$$

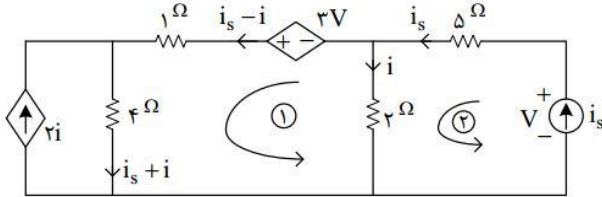
3-گزینه 1 صحیح است.

باتوجه به گزینه ها  $f(x)$  تابعی فرد است.

$$\begin{aligned} \Rightarrow f(x) &= \int_0^{\infty} B(\omega) \sin(\omega x) d\omega \\ \Rightarrow B(\omega) &= \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} f(x) \sin(\omega x) dx \Rightarrow \frac{dB(\omega)}{d\omega} = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} x f(x) \cos(\omega x) dx \Rightarrow \int_0^{\infty} f(x) \sin(\omega x) dx + \int_0^{\infty} x f(x) \cos(\omega x) dx = 0 \\ \Rightarrow \frac{\pi}{2} [B(\omega) + \frac{dB(\omega)}{d\omega}] &= 0 \Rightarrow \frac{dB(\omega)}{B(\omega)} = -d\omega \Rightarrow B(\omega) = c e^{-\omega} \\ \Rightarrow f(x) &= \int_0^{\infty} B(\omega) \sin(\omega x) d\omega \Rightarrow f(x) = c \int_0^{\infty} e^{-\omega} \sin(\omega x) d\omega \\ \left. \begin{aligned} f(x) &= \frac{cx}{1+x^2} \\ f(1) &= 1 \Rightarrow C = 2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow f(x) = \frac{2x}{1+x^2} \end{aligned}$$

## مدار:

۱- گزینه ۲ صحیح است.



$$\text{KVL: } 2i = -3v + 1(i_s - i) + 2(i_s + i) \Rightarrow$$

$$-i = -3v + \Delta i_s \quad (1) \text{ معادله}$$

$$\text{KVL: } v = \Delta i_s + 2i \quad (2) \text{ معادله}$$

$$-i = -3(\Delta i_s + 2i) + \Delta i_s \Rightarrow \Delta i = -1 \cdot i_s \Rightarrow i = -2i_s \quad : \text{ معادلات (1) و (2)}$$

$$V = \Delta i_s + 2i = \Delta i_s - 4i_s = i_s$$

$$P(t) = 3v(i - i_s) = 3i_s(3i_s) = 9i_s^2$$

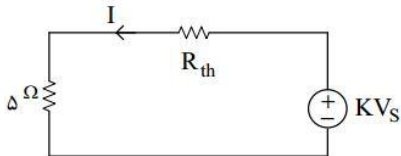
$$P(t) = 9\left(1 + \frac{2}{3} \cos t\right)^2 = 9\left(1 + \frac{4}{3} \cos^2 t + \frac{4}{3} \cos t\right)$$

$$P = \overline{P(t)} = 9\left(1 + \frac{4}{3} + 0\right) = 11 \text{ W}$$

لذا منبع وابسته یک عنصر تولید کننده توان است.

۲- جواب گزینه ۴ صحیح است.

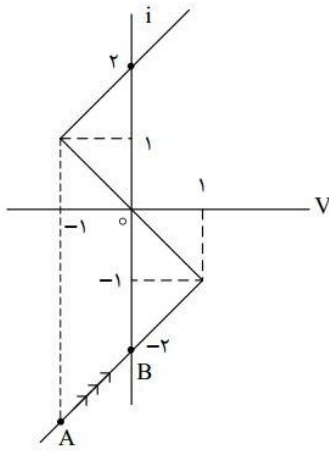
ابتدا از دید مقاومت  $5\Omega$  معادل تونن میبینیم.



$$\Rightarrow \frac{\Delta \Omega \text{ توان}}{\text{توان منبع}} = \frac{\Delta I^2}{KV_s I} = \frac{\Delta I}{KV_s} = \frac{\Delta}{KV_s} \cdot \frac{KV_s}{\Delta + R_{th}} = \frac{\Delta}{\Delta + R_{th}}$$

لذا درصد توان خروجی مستقل از منبع ولتاژ است و به مقدار مقاومت و شبکه N وابسته است.

Arsh



از نقطه A به B داریم:

$$i = v - r$$

$$i = -c \frac{dV}{dt} = v - r$$

$$\frac{dV}{dt} = r - V \Rightarrow \frac{dV}{r - V} = H \Rightarrow \ln V - r = -t + c$$

$$V - r = ce^{-t} \Rightarrow V = r + ce^{-t}$$

$$V(0) = -1 \Rightarrow -1 = r + c \Rightarrow c = -r$$

$$V(t) = r - re^{-t} \Rightarrow V(t) = 0 \Rightarrow r - re^{-t} = 0 \Rightarrow t = \ln \frac{r}{r} s$$

کنترل:

۱- گزینه ۱ صحیح است.

با استفاده از جمع آثار خروجی را بر حسب  $T_1 T_2$  بدست می آوریم:

$$C(s) = \frac{\frac{k_r \cdot 1}{s+1} \cdot \frac{1}{s}}{1 + \frac{k_1}{s+1} \cdot \frac{k_r}{s+1}} T_1(s) + \frac{1}{1 + \frac{k_1}{s+1} \cdot \frac{k_r}{s+1}} T_r(s)$$

$$= G_{T_1}(s) T_1(s) + G_{T_r}(s) T_r(s)$$

$$G_{T_1}(s) = \frac{k_r(s+1)}{s((s+1)(s+1) + k_1 k_r)}, G_{T_r}(s) = \frac{(s+1)(s+1)}{(s+1)(s+1) + k_r k_1}$$

برای کاهش اثر  $T_1$  باید  $G_{T_1}(s)$  کم شود پس باید  $k_r$  کوچک باشد. برای کاهش اثر  $T_r$  باید  $G_{T_r}(s)$  کم شود پس باید  $k_r k_1$  بزرگ شود.

۲ - گزینه ۴ صحیح است .  
تابع تبدیل حلقه سیستم بصورت زیر است :

$$T(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{\frac{k}{\tau s + 1}}{1 + \frac{kh}{\tau s + 1}} = \frac{k}{\tau s + (1 + kh)}$$

با استفاده از این تابع تبدیل حساسیت را نسبت به  $\tau$  بدست می آوریم :

$$S_{\tau}^{T(s)} = \frac{\partial T(s)}{\partial \tau} \frac{\tau}{T(s)} = \frac{-sk}{(\tau s + (1 + kh))^2} \frac{\tau}{\frac{k}{\tau s + (1 + kh)}} = \frac{-s\tau}{\tau s + (1 + kh)}$$

اگر  $S \rightarrow \infty$  حساسیت به سمت ۱- و اگر  $S \rightarrow 0$  حساسیت به سمت ۰ میل می کند . پس گزینه ۴ صحیح است .

## سیگنال:

۱-گزینه ۴ صحیح است.  
ضابطه ورودی - خروجی این سیستم را می توان بصورت زیر نوشت:

$$y(t) = x(t) - |y(t-\tau)|$$

چون سیستم همگن نمی باشد پس خطی نیست.

$$y_1(t) = y_r(t) \Rightarrow \begin{cases} y_1(t-\tau) = |y_r(t-\tau)| \\ x_1(t) - |y_1(t-\tau)| = x_r(t) - |y_r(t-\tau)| \end{cases} \Rightarrow$$

$$x_1(t) = x_r(t) \Rightarrow \text{معکوس پذیر}$$

۲-گزینه ۴ صحیح است.

$$\delta(at) = \frac{1}{|a|} \delta(t)$$

$$y(t) = \delta(t - \tau) = \frac{1}{\tau} \delta\left(\frac{t}{\tau} - 1\right) \Rightarrow y(t) = \frac{1}{\tau} x\left(\frac{t}{\tau}\right)$$

۳- گزینه ۱ صحیح است .

$$P_{\infty} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{\tau T} \int_{-T}^T |x(t)| dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{\tau T} \left( \int_{-T}^{-1} \tau dt + \int_{-1}^1 1 dt + \int_1^T \tau dt \right)$$

$$\Rightarrow P_{\infty} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{\tau T} (\tau \cdot T - \tau) = \tau$$