



جمهوری اسلامی ایران
انستیتوت تحقیقات
مجموعه صنعت

سیم پیچی موتورهای سه فاز

شاخه‌ی کار دانش (گروه تخصصی برق)

رشته‌های مهارتی: ماشین‌های الکتریکی و ماشین‌های الکتریکی درجه (۱)



بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

سیم پیچی موتورهای سه فاز

شاخه‌ی: کار دانش

زمینه‌ی: صنعت

گروه تحصیلی: برق

زیر گروه: الکترونیک

رشته‌های مهارتی: ماشین‌های الکتریکی و ماشین‌های الکتریکی درجه (۱)

شماره‌ی رشته‌های مهارتی: ۳۰۶-۱۰۱-۱۰۱ و ۳۰۵-۱۰۱-۱۰۱

کد رایانه‌ای رشته‌های مهارتی: ۹۳۷۵ و ۹۳۷۶

نام استاندارد مهارتی مبنا: تعمیر ماشین‌های الکتریکی درجه (۲)

کد استاندارد متولی: ۵۳۱۴۸-۸ و ۷۵

شماره‌ی درس: نظری ۸۳۰۰۱۵ و عملی ۸۳۰۱۱۵

۳۲۱	عنوان: عملی
۳۲۲	سیم پیچی موتورهای سه فاز (موتور)، عملی عنوان: تهران، شرکت صنایع آموزشی وابسته
۳۲۳	به وزارت آموزش و پرورش، ۱۳۸۲.
۱۳۸۲	۱۱۴ص. تصویر: دانشنامه‌ی کار دانش، شماره‌ی درس نظری شماره ۸۳۰۰۱۵ و عملی شماره ۸۳۰۱۱۵
	محتوای درسی شاخه‌ی کار دانش، زمینه‌ی صنعت، گروه تحصیلی برق، زیر گروه الکترونیک، رشته‌های مهارتی ماشین‌های الکتریکی، ماشین‌های الکتریکی درجه (۱).
	برنامه‌ریزی محتوا و نظارت بر تألیف، دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزشی‌های فنی و حرفه‌ای و کار دانش.
	۱. موتورهای برقی سه فاز - سیم پیچی - الف. تهران.

همکاران محترم و دانش‌آموزان عزیز:

پیشنهادات و نظرات خود را دربارہٗ محتوای این کتاب به تنهایی

آموزش عالی و پژوهش‌های ۲۸۹۲/۱۵ دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش عالی

فنی و حرفه‌ای و کتابخانه ارسال فرمایید.

وزارت آموزش و پرورش سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

رئیس‌جمهور و نظارت و تألیف دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش عالی فنی و حرفه‌ای و کتابخانه

تاریخ تألیف: شهریورماه سال ۱۳۸۴

مؤلف: محسن علی‌نوری

برآورد فنی: محسن فرعون طوسی

برآورد ادبی: احمد پروین

آزمایشی و نظارت و تألیف: اناری گل‌چادر، نوری گل‌چادر

رسم: محمد سبکی

طراحی: آلیه‌نگار شرکت منابع آموزشی

مستشار: طرفه‌نجاتی

تیراژ: ۱۰۰۰ نسخه

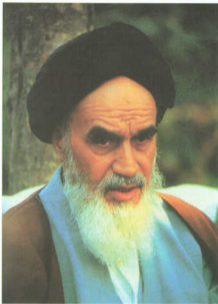
این اثر در کتابخانه منابع آموزشی وزارت آموزش و پرورش

چاپخانه آموزش

سال انتشار: بهمن‌ماه، چاپ اول ۱۳۸۴

حق چاپ محفوظ است.

شابک: ۹۶۴-۶۵-۱۲۵۵-۵ ۹۷۸-۹۶۴-۶۵-۱۲۵۵-۵



شما عزیزان کوشش کنید که از این وابستگی بیرون آید و احتیاجات کشور
خودتان را برآورده سازید تا از نیروی انسانی، ایمانی خودتان، محافل نخبید و
از اتکای به اجانب برهیزید.

امام خمینی «قدس سره الشریف»

مقدمه‌ای بر جگونگی برنامه‌ریزی کتاب‌های بودمانی

برنامه‌ریزی تألیف «بودمان‌های مهارت» با «کتاب‌های تخصصی ساختاری کاردانش» و «مبانی استانداردهای کتاب مجموعه برنامه‌های درسی رشته‌های مهارتی ساختاری کاردانش» مجسمه‌ساز شده صورت گرفته است. بر این اساس ابتدا توانایی‌های هم‌خانواده (Harmonic Power) مورد مطالعه و بررسی قرار گرفته است. سپس مجموعه مهارت‌های هم‌خانواده به صورت واحدهای کار تحت عنوان (Unit) دسته‌بندی می‌شوند. در نهایت واحدهای کار هم‌خانواده با هم مجدداً دسته‌بندی شده و بودمان مهارتی (Module) را شکل می‌دهند.

دسته‌بندی توانایی‌ها و واحدهای کار توسط کیسوزهای تخصصی با یک نگرش علمی انجام شده است و گویای آن که یک سیستم برپا بر برنامه‌ریزی و تألیف بودمان‌های مهارت نظارت دانشی دارد.

به منظور آشنایی هر چه بیشتر مربیان، هنرآموزان و هنرجویان ساختمانی کاردانش و سایر علاقه‌مندان و دست‌اندرکاران آموزش‌های مهارتی با روش تدوین «بودمان‌های مهارت»، توصیه می‌شود الگوهای ارائه شده در نمون برگ‌های شماره (1)، (2) و (3) مورد بررسی قرار گیرد. در ارائه دسته‌بندی‌ها، زمان مورد نیاز برای آموزش آن‌ها نیز تعیین می‌گردد. با روش مذکور یک «بودمان» به عنوان کتاب درسی مورد تأیید وزارت آموزش و پرورش در ساختمانی کاردانش چاپ بسیاری می‌شود.

به‌طور کلی هر استاندارد مهارت به تعدادی بودمان مهارت (M₁ و M₂ و ...) و هر بودمان نیز به تعدادی واحد کار (U₁ و U₂ و ...) و هر واحد کار نیز به تعدادی توانایی ویژه (P₁ و P₂ و ...) تقسیم می‌شوند. نمون برگ شماره (1) برای دسته‌بندی توانایی‌ها به کار می‌رود. در این نمون برگ مشاهده می‌کنیم که در هر واحد کار چه نوع توانایی‌هایی وجود دارد. در نمون برگ شماره (2) واحدهای کار مرتبط با بودمان و در نمون برگ شماره (3) اطلاعات کامل مربوط به هر بودمان درج شده است. به‌یقین است هنرآموزان و هنرجویان از چگونگی ساختار کاردانش و کلیه جزئیاتی که در امر توسعه آموزش‌های مهارتی فعالیت دارند، می‌توانند ما را در غنای کیفی بودمان‌ها که برای توسعه آموزش‌های مهارتی تدوین شده است راهنمای و یاور باشند.

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزشی‌های

فنی و حرفه‌ای و کاردانش

پیشگفتار

حمید و ستایش زورده نگاری را که جای جای هستی را با آیهات و جملوهای خوش بباراست، تا صاحبان خرد در آن امینند.
کنند.

هنر آموزان گرامی و فراگیران عزیز!

کتابی که اینک پیش رو دارید، یکی از کتابهای درسی نظام جدید آموزشی در شاخه‌ی کار دانش، زمینه‌ی صنعت می‌باشد که به گوشش شرکت صنایع آموزشی (ویاسته) به وزارت آموزش و پرورش، تألیف و چاپ شده است. این شرکت در سال ۱۳۵۹ با هدف طراحی، تولید و تأمین تجهیزات آموزشی، کسب آموزش، آزمایشگاهی و کارگاهی برای تمام مقاطع تحصیلی از پیش‌دبستانی تا دانشگاه تأسیس شده است. مهم‌ترین رسالت شرکت، حمایت و پشتیبانی همه‌جانبه از آموزش کشور می‌باشد. از این رو از آغاز تأسیس تاکنون همواره با بهره‌گیری از آخرین دستاوردها و فناوری‌های کشورهای پیشرفته‌ی صنعتی اقدام به تولید بسیاری از تجهیزات آموزشی برای کلاس‌ها، آزمایشگاه‌ها و کارگاه‌های مراکز آموزش نموده است.

یکی دیگر از خدمات شرکت، همکاری با سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش برای تألیف و چاپ کتابهای درسی می‌باشد. در تألیف این کتاب پیشگوییان و صاحب‌ب نظران آموزش‌های فنی و حرفه‌ای در مهارت در نهایت صمیمیت، شرکت را باری داده‌اند تا کتابی آسان، روان و خودآموز تهیه و در اختیار فراگیران قرار داده شود. شیوه‌ی نگارش این کتاب مطابق با شیوه‌ی آموزش مهارت‌یافته‌ی (Modular) می‌باشد. این شیوه‌ی آموزش مهارت‌یافته هم‌اکنون در بسیاری از کشورهای پیشرفته‌ی صنعتی در حال اجرا می‌باشد.

امید است مدرسان محترم مراکز آموزشی با تمام توان در جهت اجرای هر چه بهتر این شیوه‌ی نوین آموزش مهارت‌یافته گمارد تا بتوانیم به کلیه اهداف آموزشی کتاب جامعه فعلی بپردازیم. با دستمای به این اهداف آموزش است که فراگیران عزیز می‌توانند در زمره صنعتگران خلاق و کارآفرین کشور عزیزمان قرار گیرند.

شرکت صنایع آموزشی

واحد تحلیقات و طرح و برنامه

مقدمه

در مجموعه ویدمان‌های مهارتی رشته برق، به اهمیت ماشین‌های الکتریکی می‌رود و در اینجا به قسمت اعظم محرک‌های مکانیکی در کارخانه‌های صنعتی، توسط موتورهای الکتریکی صورت می‌گیرد. این ماشین‌ها نقش بسیار مهمی در استمرار فعالیت کارخانه‌ها ایفا می‌کنند و به همین علت ضرورت دارد افرادی که با آن‌ها سر و کار دارند، از مهارت‌های بیشتری برخوردار باشند. در این مجموعه سعی شده است تا با فرمول‌ها و روابط علمی ساده، مسائل مرتبط با ماشین‌های الکتریکی مورد بررسی قرار گیرد. موضوع‌های ارائه‌شده در این کتاب، در سه قسمت تنظیم شده‌اند. قسمت اول به دیانگرم‌های سیپیدی اختصاص دارد و در آن نقشه‌های سیپیدی را در قالبه دیانگرم گسترده و منور، تشریح گردانیم. در این قسمت، اصطلاحات مربوط به سیپیدی الکتریکی و تورها، محاسبات ساده موتورها و ارتباط بین این اصطلاحات با تعداد تپرها و تعداد قطب‌ها، بیان شده است. برای تفهیم بیشتر، به اندازه کافی کار عملی ارائه شده تا فراگیران با کشیدن نقشه‌های مختلف، مهارت کافی را در طرح و رسم دیانگرم‌ها کسب کنند.

در قسمت دوم، روش کلاف‌گذاری درون تپرها بیان شده است. اصول قرار دادن کلاف‌ها در داخلی تپرها، در انواع کلاف‌های مسازی و متحدالمرکز با سیپیدی‌های تک قطب و جفت قطب، تشریح شده و در نهایت چیدمان شونده کار عملی ارائه شده است تا فراگیران با انجام آن‌ها، مهارت مطلوب را کسب کنند.

در قسمت سوم، نحوه سیپیدی گروه کلاف‌ها بیان شده است. توصیه‌های مربوط به آزمایش ارتباط بین سری‌ها با استفاده از اهم‌سر، بارها تکرار شده است. سری‌های با شماره گذاری تپرها، استاتور و در نظر گرفتن نقشه اتصال گروه کلاف‌های هر فاز، انجام شده تا فراگیران ضمن کار، با نقشه‌خوانی بیشتر آشنا شوند و تهیه نقشه و رعایت دستورالعمل‌های موجود در آن را بیشتر رعایت کنند.

از آنجایی که مراحل اجرای کار و تنظیم موارد موجود در واحدهای کاری بر اساس دستورالعمل توصیه شده کارشناسی انجام شده، ممکن است تا وقتی در مجموعه مشاهده شود که انتظار داریم جریان و همکاران عزیز در صورت رویکردن با مواردی که نیاز به اصلاح دارند، نکات و روش‌های اصلاحی آن‌ها را به سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش اطلاع دهند تا پس از بررسی و تأیید، در چاپ‌های بعد اتصال شود.

در پایان از اعضای کمیسیون هماهنگی دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزشی‌های علمی و حرفه‌ای و اعضای کمیسیون تخصصی کار دانش رشته الکترونیک، آقایان: مهندس سید محمود صمدی، مهندس فریدون غومی، مهندس امیرحسین ترکمانی، مهندس ناصر علی‌پور و مهندس شروان خداآبادی، که در برنامه‌ریزی و تألیف این کتاب، یهه را راهنمایی کرده و موجب بهبود کیفی کتاب شده‌اند، سپاسگزاری می‌کنم.

مؤلف

فهرست مطالب

صفحه	عنوان
۱	واحد کار ازل: توانایی ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی الکتروموتورهای یک‌طبقه یک‌سرته سه‌فاز
۲	پیش‌آموزن (۱).....
۳	۱-۱- میدان مغناطیسی استاتور و تعداد قطب‌ها.....
۶	۱-۲- ایجاد میدان موزن توسط جریان سه‌فاز.....
۱۳	۱-۳- اصطلاحات و روابط قفسه‌کشی سیم‌بندی استاتور الکتروموتورها.....
۱۷	۱-۴- سیم‌بندی یک طبقه استاتور الکتروموتورها.....
۱۹	۱-۵- انواع سیم‌بندی از لحاظ شکل کلاف‌ها.....
۲۰	۱-۶- اصول محاسبه دیاگرام الکتروموتورهای آسنکرون سه‌فاز یک طبقه یک‌سرته.....
۲۳	۱-۷- سیم‌بندی یک طبقه با گام کسری (سیم‌بندی به‌ازای قطب).....
۲۷	۱-۸- کارهای عملی ۱.....
۵۵	آزمون پایانی (۱).....
۵۷	واحد کار دوم: توانایی قراردادن کلاف در شمار استاتور.....
۵۸	۲-۱- قرار دادن کلاف در شمار استاتور.....
۶۱	۲-۲- قراردادن کلاف برپیمان روی کلاف‌ها.....
۶۳	۲-۳- کارهای عملی ۲.....
۱۰۱	آزمون پایانی (۲).....
۱۰۳	واحد کار سوم: سربندی سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز.....
۱۰۴	۳-۱- اصول سربندی کلاف‌ها در داخل استاتور.....
۱۱۰	۳-۲- کارهای عملی ۳.....
۱۱۵	آزمون پایانی (۳).....
۱۱۵	پایخ پیش‌آزمون.....
۱۱۶	منابع و مآخذ.....

هدف کلی بودمان

مطابقت و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی موتورهای یک طبقه سه‌فاز

جمع	ساعات عملی	ساعات نظری	عنوان توانایی	تعداد	
				توانایی	براعت کار
۶۰	۲۰	۲۰	مطابقت و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی الکتروموتورهای یک طبقه یک سرکفه سه‌فاز	۱۷	۱
۱۷۰	۱۵۰	۲۰	قرار دادن کلافه بر شیار استاتور	۲۲	۲
۲	۱	۱	سربندی سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز	۲۶	۳
۲۳۲	۱۹۱	۴۱	جمع کل		

واحد کار اول

توانایی ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی الکتروموتورهای یک طبقه یک سرعته سه فاز

هدف کلی

محاسبه و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی موتورهای یک طبقه سه فاز

هدف‌های رفتاری: از فراگیر انتظار می‌رود با گذراندن این پیمانده بتواند:

- ۱- میدان مغناطیسی اطراف سیم‌چین‌دار را شرح دهد.
- ۲- میدان دوار در سطح استاتور را شرح داده، چگونگی تشکیل آن را شرح کند.
- ۳- دور رتور را محاسبه کند.
- ۴- روابط و فرمول‌های مربوط به نقشه کشی الکتریکی را بیان کند.
- ۵- محور قطبی و گام قطبی را تعریف کند.
- ۶- تعداد شماره‌های موجود در هر قطب هر فاز را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۷- گام سیم‌بندی را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۸- زاویه الکتریکی شماره‌ها را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۹- گام فازی را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۱۰- شروع فازها را با استفاده از گام فازی و زاویه الکتریکی مشخص کند.
- ۱۱- سیم‌بندی یک طبقه را شرح دهد.
- ۱۲- انواع سیم‌چینی‌ها را از نظر نوع کلاف‌ها شرح دهد.
- ۱۳- سیم‌چینی متدالمرکز و کلاف مساوی را شرح دهد و موارد کاربرد آنها را بیان کند.
- ۱۴- دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز یک طبقه یک سرعته را به صورت تجربی محاسبه و ترسیم کند.
- ۱۵- دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز یک طبقه یک سرعته را به صورت حلقه‌ای محاسبه و ترسیم کند.

ساعات آموزش

نظری	عملی	جمع
۲۰	۲۰	۴۰

پیش‌آزمون (۱)

۱- وضعیت میدان مغناطیسی استاتور موتورهای سه‌فاز چگونه است؟

۱- با مقدار ثابت در حال گردش است.

۲- با مقدار ثابت موقعیتی ثابت دارد.

۳- با تغییرات سینوسی در حال گردش است.

۴- با تغییرات نامنظم در حال گردش است.

۲- یک موتور سه‌فاز ۴ قطب با لغزش ۴ درصد در شبکه‌ای با فرکانس ۵۰ هرتز کار می‌کند. سرعت گردش

روتر آن در هر دقیقه چند دور است؟

۱- ۱۵۰۰ (۱)

۲- ۱۴۴۰ (۲)

۳- ۱۴۶۰ (۳)

۴- ۱۴۸۰ (۴)

۳- ارتباط صحیح بین گام قطبی (P) و گام کلاف (Y) کدام است؟

۱- $Y \leq P$ (۱)

۲- $Y \geq P$ (۲)

۳- $Y = P$ (۳)

۴- $Y > P$ (۴)

۴- زاویه الکتریکی بین دو تپار متوالی در موتور سه‌فاز ۳۶ تپار ۶ قطب چند درجه الکتریکی است؟

۱- ۹۰ (۱)

۲- ۶۰ (۲)

۳- ۴۵ (۳)

۴- ۳۰ (۴)

۵- گام فازی (Y_{ph}) چند برابر گام قطبی (Y_p) است؟

۱- یک‌سوم (۱)

۲- یک و نیم (۲)

۳- دو‌سوم (۳)

۴- سه‌سوم (۴)

۶- در یک موتور سه‌فاز ۳۶ تپار ۲ قطب، فلز ۱۵ از تپار شماره ۱ شروع می‌شود. شروع فلز ۱۸ از

کدام تپار است؟

۱- ۲ (۱)

۲- ۶ (۲)

۳- ۱۲ (۳)

۴- ۱۸ (۴)

۷- کدام موتور الکتریکی قادر به تولید جویز می‌تواند در سطح استاتور خود است؟

۱- سه‌فاز (۱)

۲- دو‌فاز (۲)

۳- یک‌فاز (۳)

۴- سه‌فاز (۴)

۸- گام کلاف یک موتور سه‌فاز ۲۴ تپار ۲ قطب دو حثک هارمونی سوم، کدام است؟

۱- ۱۱ (۱)

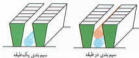
۲- ۱۰ (۲)

۳- ۹ (۳)

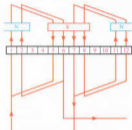
۴- ۸ (۴)

مقدمه

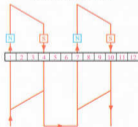
در سیم‌بندی یک طبقه الکتروموتورها، در هر شماره استاتور یک بازوی کلاف قرار می‌گیرد. اگر تعداد بازوها در هر شماره بیش از یک باشد، سیم‌بندی را چند طبقه می‌گویند. متداول‌ترین سیم‌بندی چند طبقه در موتورهای سدماژ، سیم‌بندی دو طبقه است که در بازو در هر شماره قرار می‌گیرد (شکل ۱-۱).



شکل ۱-۱-۱ انواع سیم‌بندی



شکل ۱-۱-۲ عرض کلاف بیشتر، قطب کمتر



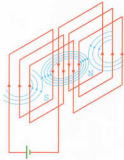
شکل ۱-۱-۳ عرض کلاف کمتر، قطب بیشتر

۱-۱-۱-۱ میدان مغناطیسی استاتور و تعداد قطب‌ها

میدان مغناطیسی استاتور با عبور جریان الکتریکی از سیم‌های داخل شماره‌ها تأمین می‌شود. تعداد قطب‌های مغناطیسی که در سطح استاتور تشکیل می‌شود، به عرض بازوهای کلاف و فاصله دو بازو از یکدیگر بستگی دارد. به عبارت دیگر، چه اندازه از سطح استاتور را می‌پوشاند. اگر عرض دو بازوی یک کلاف تقریباً نصف سطح جایی استاتور را پوشش دهد، در سطح استاتور دو قطب تشکیل می‌شود (شکل ۱-۱-۱). اگر عرض دو بازو تقریباً یک چهارم سطح استاتور را بپوشاند، تعداد قطب‌های استاتور به چهار قطب می‌رسد (شکل ۱-۱-۲). به این ترتیب، تعداد قطب‌ها با کاهش عرض بازوی کلاف‌ها زیاد می‌شود، به گونه‌ای که می‌توان گفت:

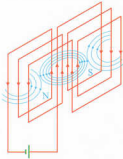
تعداد قطب‌های یک موتور با عرض دو بازوی یک کلاف نسبت عکس دارد.

۱-۱-۲. آهن‌رباهای الکتریکی: آهن‌رباهای الکتریکی سطح استاتور، به صورت بازوهای سیبجی سطح، سری شده و مجموعاً یک گروه کلافه سیبجی را تشکیل می‌دهند. در این وضعیت، میدان مغناطیسی هادی‌های هر جهت، جمع شده و میدان مغناطیسی نیروی را در مرکز سیبجی بوجود می‌آورند. تقویت میدان مغناطیسی در سطح استاتور، باعث افزایش نیروی اعمال شده بر هادی‌های جریان‌دار رتور شده و با تقویت گشتاور موتور، قدرت آن افزایش می‌یابد (شکل ۶-۱).



شکل ۱-۱-۲ ایجاد میدان قوی با سیم‌های جریان‌دار هم‌جهت

۱-۱-۳. اگر جهت جریان الکتریکی در بازوهای سیم‌بجی‌ها عوض شود، مورعیت قطب‌های مغناطیسی S و N عوض می‌شود (شکل ۶-۲).



شکل ۱-۱-۳ مورعیت قطب‌های S و N با تغییر جهت جریان

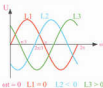
۴-۱- ایجاد میدان در اثر توسط جریان سه فاز

با توجه به این که اختلاف فاز ولتاژها بین خطوط در شبکه سه فاز، ۱۲۰ درجه الکتریکی است، سه بیج فازهای مربوطه در موتورهای سه فاز، با ۱۲۰ درجه الکتریکی نسبت به هم، در نیاارهای استاتور قرار می گیرند. بکه موتور سه فاز ۴ نیاار را در نظر می گیریم و موقعیت تشکیل قطبها را با توجه به مدار مختلف ۵۵ در فاصله صفر تا ۳۶۰ درجه، در سطح استاتور بررسی می کنیم. در شکل های دادشده، جریان مربوط به ولتاژهای منفی را «مخروجی» و جریان مربوط به ولتاژهای مثبت را «ورودی» در نظر می گیریم.

۱ سرگروه کلاف های مربوط به سه بیج اول (U_1 و U_2) را با فاز U_1 ، سه بیج دوم (V_1 و V_2) را با U_2 و سه بیج سوم (W_1 و W_2) را با فاز U_1 ، تغذیه می کنیم (شکل ۸-۱-الف).



شکل ۸-۱-الف- موتور سه فاز ۴ نیاار

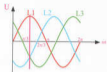


$$\alpha=0 \quad L_1=0 \quad L_2 < 0 \quad L_3 > 0$$

در موقعیت $\alpha=0$ ، $L_1 > 0$ و $L_2 < 0$ و $L_3 > 0$ و جهت جریان در کلافها، مطابق شکل ۸-۱-ب خواهد شد. به علت مصرف بودن دامنه فاز U_1 ، در سه بیج اول جریانی وجود ندارد.



شکل ۸-۱-ب

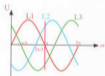


$\cos=90 \quad L1 > 0 \quad L2 < 0 \quad L3 < 0$

در موقعیت $\cos > 0$ یا $\cos < 0$ یا $\cos = 0$ برای فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-ج خواهد شد.



شکل ۸-۱-ج



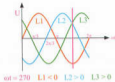
$\cos=180 \quad L1 = 0 \quad L2 > 0 \quad L3 < 0$

در موقعیت $\cos = 0$ یا $\cos > 0$ یا $\cos < 0$ برای فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-د خواهد شد. به علت صفر بودن دامنه فاز اول در سه‌پهچ U_1 ، I_1 ، جریان صفر خواهد بود.



شکل ۸-۱-د

در موقعیت $0 < \beta < \pi$ برد $0 < \beta < \pi$ برد فازها قطبسناری
و جهت جریان در گلافها مطابق شکل ۸-۱۰-۸ خواهد شد.



شکل ۸-۱۰-۸

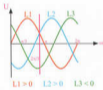
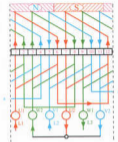
در موقعیت $\pi < \beta < 2\pi$ برد $0 < \beta < \pi$ برد فازها قطبسناری
و جهت جریان در گلافها مطابق شکل ۸-۱۰-۹ خواهد شد.



شکل ۸-۱۰-۹

در بخش‌های مختلف شکل ۸-۱ مشاهده می‌شود که با تغییر متغیر α از 0° تا 360° درجه، قطب‌های N و S نیز یک دور کامل سطح استاتور را می‌پیمایند. این خاصیت در موتورهای P قطبی صادق است. دربار، اثرات قطب‌ها و سرعت گردش میدان، بحث خواهیم کرد. اگر زاویه پیوسته باشد، در یک ثانیه برابر با $360 \times f = 360 \times 60$ درجه باشد، قطب‌ها در یک ثانیه f بار سطح استاتور را خواهند پیچید. یعنی، سرعت گردش قطب‌ها با f (فرکانس جریان متناوب) نسبت مستقیم دارد. بنابراین می‌توان گفت:

با تغییر α ، حوزه مغناطیسی دوری در سطح استاتور تشکیل می‌شود که سرعت گردش آن با فرکانس جریان متناوب نسبت مستقیم دارد.



شکل ۸-۱-۱ ایجاد دو قطب در سطح استاتور

۸-۱-۲-۱ ایجاد میدان دو اثر P قطبی توسط جریان متناوب سه‌فاز: یک موتور سه‌فاز ۱۲ قطب را در نظر می‌گیریم. برای هر فاز، دو کلاف را به‌گونه‌ای در نظر می‌گیریم که بازوی آن‌ها ۵ شماره از هم فاصله داشته باشد. سطح استاتور را به سه قسمت مساوی تقسیم می‌کنیم و فاصله‌های به‌دست‌آمده، بازوی کلاف‌های مربوط به فازها را درون شماره‌های استاتور قرار می‌دهیم. در لحظه‌ای خاص از جریان متناوب سه‌فاز، مسیر جریان را درون بازوی کلاف‌ها معکوب می‌کنیم. بازوهای 1 را که جهت جریان یکسانی دارند، دسته‌بندی می‌کنیم و هر مجموعه به‌دست‌آمده را به یک قطب اختصاص می‌دهیم (شکل ۸-۱-۲).

۲-۱-۲-۱ ایجاد میدان دوار ۲ قطبی توسط جریان

مشتاب سه فاز، یک موتور ۲۲ شمار را در نظر می‌گیریم. گام

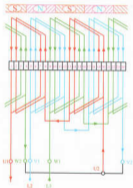
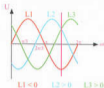
کلافها را به اندازه یک چهارم سطح استاتور ($\gamma = \frac{2\pi}{4} = \pi/2$)

منظور می‌کنیم مطابق شکل ۱-۱۰ برای یک لحظه از وضعیت

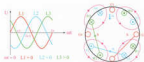
فازها، مسیر جریان الکتریکی هر سه فاز را در داخل کلافها

رسم کرده و تعداد قطب‌های تشکیل شده را با توجه به جهت

جریان در بازوی کلافها، بدست می‌آوریم.

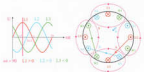


شکل ۱-۱۱



در شکل ۹-۱ تا ۹-۳ دیدیم که گام کلاف تقریباً برابر نصف سیارها بود و ۲ قطب در سطح استاتور تشکیل می‌شود. در شکل ۹-۱۰ با در نظر گرفتن گام کلاف برابر یک چهارم سیارها، در سطح استاتور ۴ قطب به وجود می‌آید. بنابراین می‌توان نتیجه گرفت:

تعداد قطب‌های یک موتور به گام کلاف بستگی دارد هر قدر که گام کلاف کوچکتر باشد، تعداد شکل‌های تشکیل شده بیشتر است.



تأثیر تعداد قطب‌ها بر سرعت گردش حوزه دوار: در موتورهای ۴ قطب با تغییر زاویه الکتریکی جریان، پهنای آن ۳۶۰ درجه میدان مغناطیسی یک بار استاتور را دور می‌زند. این موضوع را در موتورهای ۴ قطب دنبال می‌کنیم و جایه جایی قطب‌ها را در این نوع موتورها با تغییر ۳۶۰ درجه زاویه الکتریکی جریان‌ها، مورد بررسی قرار می‌دهیم.

در سطح استاتور، برای هر فاز دو کلاف (۴ موقعیت جریان) در نظر می‌گیریم و با توجه به تغییر ۳۶۰ جهت جریان‌ها و بر اساس قاعده دست راست، قطب‌ها را تشکیل می‌دهیم. با ۴ پرایمین قطب‌ها، جایه جایی (سرعت گردش) میدان مغناطیسی نصف می‌شود (شکل ۹-۱۱). بنابراین:

سرعت گردش حوزه دوار با تعداد قطب‌ها، نسبت معکوس دارد.



شکل ۹-۱۱ - جایه جایی میدان مغناطیسی در موتور ۴ قطب

پلاگ موتور	
Style	Frame = B3
R.P.M=2850	F=50HZ
T C*	Hours
VOHs=220V/380V	COS φ=0.82
kw=3kw	Ph=3
Amp=10.9/6.22	Code

شکل ۱۲-۱-۱۱

۲-۲-۱- محاسبه تعداد دور موتور در بررسی ایجاد حوزه دوار. آنچه مهم است که سرعت گردش میدان یا فرکانس جریان متناوب نسبت مستقیم و با تعداد قطبها، نسبت تکس دارد. در صنعت، دور موتورها را در دقیقه بیان می کنند و روی پلاگ موتورها، تعداد دور در دقیقه را بصورت RPM می نویسند. شکل ۱۲-۱-۱۱ الف) ابتدا، سرعت گردش حوزه دوار را «دور مستغرق» می گویند و آن را با N_s نشان می دهند که اندازه آن با توجه به مطالب گفته شده، برابر است با:

$$N_s = \frac{f \times 60}{p}$$

که در آن:

N_s = دور مستغرق (سرعت گردش حوزه دوار) در هر دقیقه

f = فرکانس جریان متناوب (هرتز) (Hz)

p = تعداد قطبهای موتور

در موتورهای آسنکرون دور قسمی، جریان میلههای رتور از طریق القای مغناطیسی حوزه دوار استاتور، تأمین می شود. به همین دلیل می بایستی سرعت گردش رتور از سرعت مستغرق کمتر باشد تا میلههای رتور، با قطع خطوط میدان و تغییر شمار مواجیه شده و در آنجا جریان القا شود. بنابراین در موتورهای القایی، دور رتور با دور مستغرق هماهنگ نیست و به همین دلیل به آنها موتورهای آسنکرون (غیرهماهنگی) می گویند.

میزان عقب افتادگی دور رتور نسبت به دور مستغرق، به تعداد قطبها، قدرت و بار موتور بستگی دارد. در موتورهای معمولی، میزان عقب افتادگی دور رتور از دور مستغرق بین ۴ تا ۱۰ درصد از دور مستغرق است. به عقب افتادگی دور رتور نسبت به دور مستغرق، «لغزش» یا «سربسته اندکی» می گویند و آن را با S نشان می دهند. در اغلب موارد، لغزش را در حسب درصد محاسبه و بصورت روبرو بیان می کنند:

که در آن N_r = دور رتور است.

بنابراین، سرعت رتور را می توان از رابطه روبرو به دست آورد:

$$S = \frac{N_s - N_r}{N_s} \times 100 \quad (\text{درصد لغزش})$$

$$N_r = N_s (1 - S)$$



شکل ۱۳-۱ ج

$$q = \frac{Z}{1P.m} = \frac{1P}{1 \times 2} = 1$$

۳-۱-۳-۴ زاویه الکتریکی بین شماره‌ها اختلاف زاویه الکتریکی هر شمار را از شمار مجاور آن، زاویه الکتریکی شماره‌ها می‌باشد و آن را با $\alpha_{\text{برق}}$ نشان می‌دهند. $\alpha_{\text{برق}}$ از رابطه زیر قابل محاسب است:

$$\alpha_{\text{برق}} = \frac{P \times 360}{Z}$$

که در آن:

P = نصف قطب‌ها و Z = تعداد شماره‌های استاتور است (شکل ۱۳-۱ ج).

۳-۱-۳-۵ زاویه مکانیکی بین شماره‌ها، از تقسیم ۳۶۰ درجه به تعداد شماره‌ها، زاویه مکانیکی بین دو شمار به دست می‌آید. این زاویه را با $\alpha_{\text{مکان}}$ نشان می‌دهند. زاویه مکانیکی بین شماره‌ها از رابطه زیر به دست می‌آید (شکل ۱۳-۱ ج):

$$\alpha_{\text{مکان}} = \frac{360}{Z}$$

از مقایسه روابط $\alpha_{\text{برق}}$ و $\alpha_{\text{مکان}}$ می‌توان نتیجه گرفت:

$$\alpha_{\text{برق}} = P \times \alpha_{\text{مکان}}$$

مثال: استاتور یک موتور سه فاز، ۳۶ شمار دارد. زاویه الکتریکی و زاویه مکانیکی شماره‌ها را برای حالت‌های ۲، ۴ و ۶ قطب به دست آورید.

حل:

$$Z = 36, m = 3, 1P = 1, 2, 4$$

$$\alpha_{\text{برق}} = \frac{P \times 360}{Z}$$

$$1P = 2 \Rightarrow P = 1$$

$$\alpha_{\text{برق}} = \frac{1 \times 360}{36} = 10^\circ \quad \alpha_{\text{مکان}} = \frac{360}{36} = 10^\circ$$

$$1P = 4 \Rightarrow P = 2$$

$$\alpha_{\text{برق}} = \frac{2 \times 360}{36} = 20^\circ \quad \alpha_{\text{مکان}} = \frac{360}{36} = 10^\circ$$

$$1P = 6 \Rightarrow P = 3$$

$$\alpha_{\text{برق}} = \frac{3 \times 360}{36} = 30^\circ \quad \alpha_{\text{مکان}} = \frac{360}{36} = 10^\circ$$

ملاحظه می‌شود $\alpha_{\text{برق}}$ با تعداد قطب متناسب است ولی $\alpha_{\text{مکان}}$ مستقل از تعداد قطب است.

فصل ۳ - گام سیپیدی: تعداد نیارهای موجود بین دو بازوی یک کلاف را گام سیپیدی می‌گویند و آن را با Y_p نشان می‌دهند. اندازه Y_p از رابطه زیر بدست می‌آید:

$$Y_p = Y_p \left(1 - \frac{1}{\alpha}\right)$$

که در آن:

$$Y_p = \text{گام قطبی}$$

n = شماره هارمونی (در سیپیدی گام کسری برابر آن

بحث خواهیم کرد) است.

$Y = 1 - 3 - 4$ گام فازی؛ گام فازی، تعداد نیارهایی است که بین شروع دو فاز قرار دارند. گام فازی را با Y_{ph} نشان می‌دهند. در موتورهای سه‌فاز، بین فازها 120° درجه الکتریکی اختلاف فاز وجود دارد. از آن جا که یک گام قطبی 180° درجه الکتریکی است، لذا در موتورهای سه‌فاز، گام فازی مساوی $\frac{2}{3}$ گام قطبی است.

$$Y_{ph} = \frac{2}{3} Y_p$$

تعداد نیارهایی که در یک گام فازی قرار می‌گیرد، به زاویه الکتریکی نیارها بستگی دارد. تعداد نیارهای موجود در یک گام فازی، براساس رابطه زیر قابل محاسبه است:

$$Y_{ph} = \frac{2}{3} Y_p = \frac{2P}{\alpha_{ph}}$$

با توجه به گام فازی، می‌توان نیارهای شروع فازها را در یک موتور سه‌فاز مشخص کرد.

نیار شماره ۱ = شروع فاز

$$\text{نیار شماره } V = 1 + Y_{ph} = 1 + \frac{2P}{\alpha_{ph}}$$

$$\text{نیار شماره } W = 1 + 2Y_{ph} = 1 + \frac{4P}{\alpha_{ph}}$$

حل:

$$Z = 36, 1P = 4, m = 4$$

$$\alpha_{ph} = \frac{P \times 360}{Z} = \frac{4 \times 360}{36} = 40^\circ$$

مثال: با فرض کردن یک الکتروموتور سه‌فاز 36° نیار قطب، معین کنید فازهای این الکتروموتور از کدام نیارهای استاتور شروع می‌شوند.

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{1T_0}{Q_{sp}} = 1 + \frac{1T_0}{T_0} = 2$$

$$W_1 = 1 + \frac{2T_0}{T_0} = 3$$

حل:

$$Q_{sp} = \frac{P \times T_0}{Z} = \frac{2 \times 2T_0}{11} = \frac{4}{11} T_0$$

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{1T_0}{Q_{sp}} = 1 + \frac{1T_0}{\frac{4}{11} T_0} = 3.75$$

$$W_1 = 1 + \frac{2T_0}{Q_{sp}} = 1 + \frac{2T_0}{\frac{4}{11} T_0} = 6.5$$

مثال: فازهای الکترود موتور سه فاز 22 سیار 4 قطب، از کدام سیم‌ها شروع می‌شوند.

۱-۱-۱-۱ سیم‌بندی یک قطب سه فاز الکترود موتورها

در دروس گذشته آموختیم که اگر در هر سیم‌بندی یک بکه بازو از کلاف‌های سیم‌بندی قرار بگیرد، سیم‌بندی را یک قطب می‌نامند. سیم‌بندی یک قطب سه فاز را به صورت زیر انجام می‌شود:

- سیم‌بندی یک قطب با گام کامل

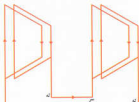
- سیم‌بندی یک قطب با گام کسری

۱-۱-۱-۱ سیم‌بندی یک قطب سه فاز با گام کامل

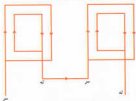
در سیم‌بندی یک قطب با گام کامل، گام سیم‌بندی با گام قطب برابر است (یعنی $Y = 1$). این نوع سیم‌بندی معمولاً به ازای زوج قطب انجام می‌شود.

در سیم‌بندی به ازای زوج قطب، تعداد گروه کلاف‌های یک فاز، برابر با نصف قطب‌هاست. اگر تعداد گروه کلاف‌های یک فاز را با G نشان دهیم، در سیم‌بندی به ازای زوج قطب، $G = P$ خواهد بود (تعداد نصف قطب‌ها).

در سیم‌بندی به ازای زوج قطب، اتصال گروه کلاف‌ها، اتصال نزدیک است. در اصطلاح موتور بیج‌ها، اتصال گروه کلاف‌ها سر به سر و ته به سر است. بر همین اساس، در یک موتور 4 قطب با دو گروه کلاف، اتصال کلاف به صورت قسمت‌های الف و ب شکل ۱-۱۴ خواهد بود.

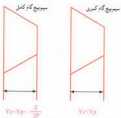


الف - اتصال نزدیک در گروه کلاف‌های مساوی

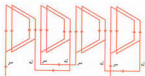


ب - اتصال نزدیک در گروه کلاف‌های متضاد الکتریک

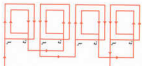
شکل ۱-۱۴ - اتصال نزدیک گروه کلاف‌ها (G = P) (۱۵)



شکل ۱۵-۱ مقایسه سپیج گام کسری با سپیج گام کامل



شکل ۱۶-۱ اتصال دور (با فاصله) در سپیج کلاف مسازی ۱۴ - ۱۱
۲۱ قطب و ۲ گروه کلاف



شکل ۱۶-۲ اتصال دور (با فاصله) در سپیج کلاف متعامالترکز
۱۴ - ۲۱ قطب و ۲ گروه کلاف

۲-۱-۱- سپیجی یک طبقه با گام کسری؛ یکی از روش‌های متداول در سپیج موتور یک طبقه، روش گام کسری است. این روش در مقایسه با روش گام کامل، دارای مزایای به شرح زیر است:

- ۱- کاهش سیم مصرفی
 - ۲- کاهش مقاومت اهمی سپیج‌های موتور و کاهش تلفات اهمی موتور
 - ۳- افزایش بازده موتور
 - ۴- کاهش لوزش‌های موتور
 - ۵- افزایش عمر موتور
- در شکل ۱۵-۱ سپیجی گام کسری و گام کامل یک موتور با یکدیگر مقایسه شده است.

در سپیجی گام کسری، بیشتر از سپیجی به‌ازای قطب استفاده می‌شود. به‌یانی دیگر، تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز برابر با تعداد قطب‌هاست (۲۴ = ۱۲).

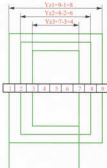
در سپیجی موتورهای به‌ازای قطب، اتصال کلاف‌ها به یکدیگر از نوع اتصال دور (با فاصله) است. در اصطلاح موتور سپیج‌ها، کلاف‌های هر فاز با اتصال سر به سر و تده به تده با یکدیگر ارتباط برقرار می‌کنند. شکل ۱۶-۱ سپیجی گام کسری را با کلاف‌های مسازی نشان می‌دهد. ملاحظه می‌شود که تعداد گروه کلاف‌ها با تعداد قطب‌ها برابرند. در شکل ۱۶-۲ سپیجی به‌ازای قطب، به روش گام کسری با کلاف‌های متعامالترکز مشاهده می‌شود.

۱-۱- انواع سیم‌بندی از لحاظ شکل کلاف‌ها

سیم‌بندی استاتور الکتریکی موتورها به ۲ صورت زیر انجام می‌شود:

- سیم‌بندی متجدالمرکز

- سیم‌بندی گام مساوی (کلاف مساوی)



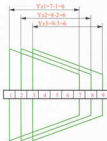
شکل ۱-۸- سیم‌بندی متجدالمرکز (گام کلاف‌ها برابر نیستند)

۱-۱-۱- سیم‌بندی متجدالمرکز: در سیم‌بندی

متجدالمرکز، گام کلاف‌ها در یک گروه از کلاف برابر نبوده و کلاف‌ها به گونه‌ای یکدیگر را در بر می‌گیرند که مراکزشان بر هم منطبق می‌شود. گام هر کلاف بیرونی به اندازه ۲ شماره از گام کلافی که درون و مجاور آن قرار گرفته، بیشتر است. این سیم‌بندی بیشتر در موتورهای تکفاز کاربرد دارد (شکل ۱-۸).

۱-۱-۲- سیم‌بندی کلاف مساوی: در سیم‌بندی

کلاف مساوی، گام تمام کلاف‌ها در مجموعه سیم‌بندی با هم برابر بوده و برای پیچیدن آن‌ها می‌توان از قالبی مناسب با اندازه مساوی استفاده کرد. در این نوع سیم‌بندی سیم‌گیری در مقایسه با سیم‌بندی متجدالمرکز متصرف می‌شود و محاسبه تعداد دور هر کلاف، ساده‌تر است. در سیم‌بندی کلاف مساوی، کلاف‌های فازهای متفاوت از روی یکدیگر عبور کرده و آن‌ها را باید نسبت به هم جابجایی کرد (شکل ۱-۹).



شکل ۱-۹- سیم‌بندی کلاف مساوی (گام کلاف‌ها برابر هستند)

۶-۱- اصول محاسبه دیاگرام الکتروموتورهای
 استکرون سه‌فاز یک طبقه یک سرعته
 دیاگرام‌های سینوسی الکتروموتورها را در ۴ مرحله زیر
 محاسبه می‌کنیم:

- ۱- محاسبات مربوط به رسم دیاگرام
- ۲- تشکیل جدول سینوسی
- ۳- رسم دیاگرام
- ۴- سربندی و تشکیل قطب‌های سه‌بجی

$\frac{2\pi m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2

شکل ۲۰-۱- تشکیل جدول سینوسی

۱-۱- محاسبات سینوسی: در این مرحله، با
 استفاده از روابطی که گفته شد، گام قطبی، گام کلاف، زاویه
 الکتریکی نیارها، تعداد نیارهای هر فاز در زیر هر قطب و شماره
 نیارهای شروع فازها را تعیین می‌کنیم.

۲-۱- تشکیل جدول سینوسی: جدول سینوسی
 (شکل ۲۰-۲) مولفه U_1 ، V_1 ، W_1 ، U_2 ، V_2 ، W_2 را
 در نیارهای استاتور نشان می‌دهد.

در تشکیل این جدول به تعداد قطب‌های موتور ردیف و به
 تعداد فازها، ستون باز می‌کنیم. اگر یک موتور سه‌فاز، ۴ قطب
 داشته باشد، قسمت اول جدول سینوسی آن مطابق شکل ۲۰-۲
 ترسیم می‌شود.

برای تکمیل جدول، $q = \frac{Z}{2p \times m}$ را محاسبه می‌کنیم.
 فرض می‌کنیم تعداد نیارهای استاتور برای جدول رسم شده،
 ۳۶ عدد باشد. سپس مقدار q را بدست می‌آوریم.

$$q = \frac{Z}{2p \times m} = \frac{36}{2 \times 3} = 3$$

هر ستون مربوط به هر فاز را در جدول شکل ۲۰-۲ به q
 قسمت تقسیم می‌کنیم (شکل ۲۰-۳).

$\frac{2\pi m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2

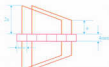
شکل ۲۰-۳- تقسیم ستون‌های هر فاز به q قسمت

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	3	7	8	9

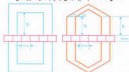
شکل ۲۲-۱- تعیین شماره‌های شروع خطوط

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	3	7	8	9
$V_2 \rightarrow$	10	11	12	16	17	19
	19	20	21	25	26	27
	28	29	30	34	35	36
					4	5
					6	

شکل ۲۲-۲- افزودن گام قطبی به ستون‌های جدول و تکمیل آن



شکل ۲۲-۱- ابعاد پیشنهادی دایگرام گسترده نوزده‌ای



شکل ۲۲-۲- ابعاد پیشنهادی دایگرام گسترده منصفی و مستطیل

شماره‌های شروع خطوط آنها را با محاسبه بدست می‌آوریم. در ابتدای هر فاز، در ردیف اول می‌نویسیم و به اندازه q شماره‌های متوالی آنها را در جدول (شکل ۲۲-۱) منظور می‌کنیم. برای درج مشخصات در جدول (شکل ۲۲-۱) شماره‌های شروع فازها به صورت زیر محاسبه می‌شوند:

$$Z = 36, \quad 2P = 4, \quad m = 3$$

$$a_{\text{out}} = \frac{P \times 36 - 2 \times 36}{36} = 20$$

$$U_1 \rightarrow \text{شروع فاز ۱}$$

$$V_1 \rightarrow \text{شروع فاز ۷} = 1 + \frac{17 \times 4}{36} = 1 + \frac{17}{9} = 2$$

$$W_1 \rightarrow \text{شروع فاز ۱۳} = 1 + \frac{28 \times 4}{36} = 1 + \frac{28}{9} = 3$$

ردیف‌های بعدی جدول را با افزودن یک گام قطبی به شماره‌های هم‌ستون ردیف بالا، تکمیل می‌کنیم.

گام قطبی متوالی با مشخصات جدول (شکل ۲۲-۲) را می‌توان از رابطه زیر بدست آورد و جدول را کامل کرد.

$$V_p = \frac{Z}{2P} = \frac{36}{4} = 9$$

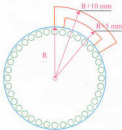
۳-۶-۱- رسم دایگرام منصفی و دایگرام سیبندی

را با روش‌های مختلفی رسم می‌کنند. در دایگرام‌های گسترده، استاتور را برش داده و دایگرام را به صورت سطح رسم می‌کنند. در دایگرام‌های منصفی، بازوهای کلاف‌ها را به صورت نوزده (شکل ۲۲-۱) مستطیل یا منصفی (شکل ۲۲-۲) رسم می‌کنند.

در دایگرام‌های منصفی، برش عرضی استاتور را به صورت دایره‌ای در نظر می‌گیرند و با استفاده از دایره اطراف استاتور سیبندی را رسم می‌کنند.

به علت وجود خطوط بیشتر در دایگرام سیبندی، تعقیب سیبندی کاری مشکل است. برای آسان کردن تعقیب سیبندی، معمولاً در ترسیم دایگرام سیبندی، مشخصات خطوط هر فازها را با رنگ جداگانه رسم می‌کنند.

در رسم دیاگرام‌ها، رعایت اندازه‌های مندرج در شکل‌های ۱-۲۴ و ۱-۲۵ توصیه می‌شود.

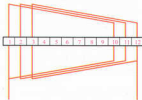


شکل ۱-۲۴- ابعاد پیشنهادی دیاگرام منور

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	3	7	8	9
	10	11	12	16	17	18
	19	20	21	25	26	27
	28	29	30	34	35	36
					4	5
					4	5

شکل ۱-۲۷

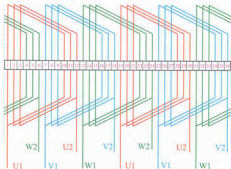
جدول شکل ۱-۲۳ را در نظر می‌گیریم. با توجه به هدایت سیم‌ها در داخل سیم‌ها، ۲ نوع سیم‌بندی کلاف مسابری و متعادل‌تر امکان‌پذیر است. اگر مطابق جدول شکل ۱-۲۷ با روی کلاف‌های سیم‌بند U_1 و U_2 را از ۱ به ۱۰ و ۱۱ به ۳۰، V_1 و V_2 را از ۱ به ۲۱ و ۲۲ به ۳۰ هدایت کنیم، گام تمامی کلاف‌ها در سیم‌بندی مسابری خواهد شد. شکل ۱-۲۸ الف هدایت یک گروه کلاف از سیم‌بند U_1 و U_2 را نشان می‌دهد.



الف- یک گروه کلاف

با توجه به قسمت الف شکل ۱-۲۸ محل قرار گرفتن بازوها در شماره‌های استاتور مطابق قسمت ب شکل ۱-۲۸ خواهد

بود.



پس نام کلاف‌ها

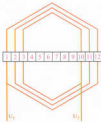
شکل ۱-۲۸- دیگر امپیدتی کلاف مسازی

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1 2 3	7 8 9	13 14 15			
	16 11 12	18 17 19	22 23 24			
	19 20 21	25 26 27	31 32 33			
	28 29 30	34 35 36	4 5 6			

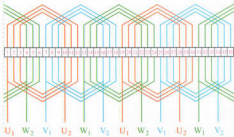
شکل ۱-۲۹

اگر مطابق جدول شکل ۱-۲۹ بازوی کلاف‌های سیمپیچ ۱ا و ۱با و ۱با و ۱راز ۱ب ۱۲ به ۲، ۱۱ به ۳، ۱۰ به ۱۹، ۹ به ۲۰، ۸ به ۲۹ و ۲۱ به ۲۸ هدایت کنیم، گام کلاف‌ها در سیمپیچی مسازی خواهد بود. ولی مرکز هر گروه کلاف یکی می‌شود و در واقع سیمپیچی متحدالمرکز خواهیم داشت. شکل ۱-۳۰ الف یک گروه کلاف از سیمپیچ ۱ا و ۱با در سیمپندی متحدالمرکز را نشان می‌دهد.

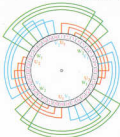
با در نظر گرفتن جدول شکل ۱-۳۹ موقعیت بازوی کلاف‌ها در هر سه فاز مطابق با شکل ۱-۳۰ به مشاهده شد.



شکل ۱-۳۰-۱- کلاف به یک فاز، کلاف



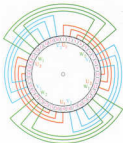
شکل ۱-۳۰-۲- تمام کلاف‌های دیالگرام مدور سه‌فازی کلاف متعادل می‌گردد



موقعیت بازوهای کلاف‌ها در داخل شیارها را می‌توان به صورت دیالگرام مدور نشان داد. در شکل ۱-۳۱ دیالگرام مدور سه‌فازی کلاف‌های متعادل مربوط به شکل ۱-۲۸ مشاهده می‌شود.

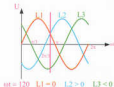
شکل ۱-۳۱-۱- دیالگرام مدور کلاف متعادل

دیالگرام مدور سه‌په‌جی کلاف متحد‌المرکز مربوط به شکل ۱-۳۲ به صورت شکل ۱-۳۳ رسم می‌شود.



شکل ۳۲-۱- دیالگرام مدور کلاف متحد‌المرکز

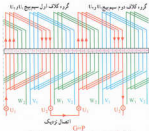
۳-۳-۱-۳- سربندی و تشکیل قطب‌ها: برای سربندی گروه کلاف‌های هر فاز، به تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز مراجعه می‌کنیم و اگر $P = 2$ باشد، از اتصال نزدیک استفاده می‌کنیم. در این مثال، برای ۲ قطب در هر فاز، ۲ گروه کلاف وجود دارد. بنابراین تعداد گروه کلاف‌ها برای با نصف تعداد قطب‌هاست و اتصال گروه کلاف‌ها از نوع نزدیک است ($IG = P$).



شکل ۳۳-۱

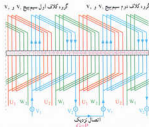
برای قطب‌سازی، معمولاً یک لحظه از منحنی سلف‌ها را که لغزیده‌اند، محور است، در نظر می‌گیرند و با توجه به موقعیت فازها، جریان‌های مثبت را ورودی (درونسوی) با علامت \oplus و جریان‌های منفی را خروجی (برونسوی) با علامت \ominus منظور می‌کنیم. فرض می‌کنیم در موقعیت $\alpha = 120^\circ$ ، منحنی سه فاز قرار گرفته‌ایم که فاز ۱ و ۲ در نیم‌سیکل مثبت قرار گرفته و جریان‌های درونسوی تولید می‌کنند و فاز ۳ نیز در نیم‌سیکل منفی قرار دارد و جریان برونسوی برقرار می‌کند (شکل ۳۳-۱).

سرندی گروه کلاف‌های سپریج ۱۱ و ۱۲ با اتصال نزدیک در سرندی کلاف مساری. مطابق شکل ۳۳ است. مشاهده می‌شود که انتهای گروه کلاف اول سپریج ۱۱ و ۱۲ که از شمار ۱۲ خارج شده است، به ابتدای گروه کلاف دوم این سپریج که از شمار ۱۹ وارد می‌شود، وصل شده است. در واقع، اتصال نه به سر صورت گرفته که آن را اتصال نزدیک می‌نامیم.



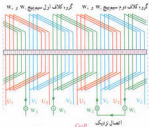
شکل ۳۳-۱ سرندی و قطب‌سازی سپریج ۱۱ و ۱۲

سرندی گروه کلاف‌های سپریج ۷ و ۷ به صورت شکل ۳۵ انجام می‌شود. گروه اول، از شمار ۷ وارد شده، از شمار ۱۹ خارج می‌شوند و در شمار ۲۵ به ابتدای گروه کلاف دوم سپریج ۷ و ۷ وصل می‌شوند. در نهایت ورودی سپریج ۷ و ۷ از شمار ۷ شروع شده و خروجی آن از شمار ۲۶ بیرون می‌آید.



شکل ۳۵-۱ سرندی و قطب‌سازی سپریج ۷ و ۷

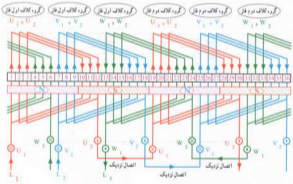
سرندی گروه کلاف‌های سپریج ۱۱ و ۱۱ به صورت شکل ۳۶ انجام می‌شود. گروه اول از شمار ۱۳ وارد شده از شمار ۲۴ خارج می‌شود و در شمار ۳۳ به ابتدای گروه کلاف دوم سپریج ۱۱ و ۱۱ وصل می‌شود. در نهایت ورودی سپریج ۱۱ و ۱۱ از شمار ۱۳ شروع شده و خروجی آن از شمار ۶ بیرون می‌آید.



شکل ۳۶-۱ سرندی و قطب‌سازی سپریج ۱۱ و ۱۱

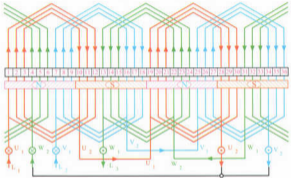
در شکل ۳۷-۱ سرندی کامل سه‌بهره‌ای موتور به‌صورت کلاف مساری نشان داده شده است. در این شکل، ارتباط گروه کلاف‌های سه فاز در یک‌جا نشان داده است. ورودی برق سه فاز برآ، U_1, V_1, W_1 به کلاف متصل شده است. در این شکل، موقعیت 0° برآ، 120° برآ و 240° برآ است و از آنجا که جهت جریان بازوها در تبارها ۱ تا ۹ یکی است یک قطب را می‌سازند به این ترتیب بازوهای تبارهای ۱۰ تا ۱۸ و ۱۹ تا ۲۷ و ۲۸ تا ۳۶ نیز در تشکیل قطب‌ها شرکت می‌کنند و در مجموع ۴ قطب در سطح استاتور ایجاد می‌شود که ۲ برای تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز است.

نکته: هنگام سرندی به گروه‌های کلاف توجه کنید

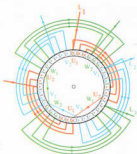


شکل ۳۷-۱- سرندی و قطب‌سازی کامل سه‌فاز یک موتور ۳۶ تبار ۴ قطب با سه‌بهره‌ای گام مساری

شکل ۳۸-۱ سرپندی و تقابله سازی کامل مورور سه فاز
 ۳۶ تبار ۳ قطب با اتصال نزدیک به روش ترسیم ۳ ضلعی را با
 سه بیضی کلاف متعادل مرکز نشان می دهد. در این شکل، بازوهای
 موجود در تبارهای ۱ تا ۱۰، ۱۰ تا ۲۰، ۲۰ تا ۳۰، ۳۰ تا ۳۶
 قطب N و تبارهای ۱۱ تا ۲۱، ۲۱ تا ۳۱، ۳۱ تا ۳۶ قطب S را تشکیل می دهند.
 در مجموع، ۳ قطب در سطح استاتور تشکیل می شود.

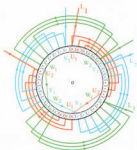


شکل ۳۸-۱-۲ سرپندی و تقابله سازی کامل مورور یک فاز ۳ قطب ۳۶ تبار با سه بیضی کلاف متعادل مرکز انجام نامساوی را



شکل ۱-۳۹

شکل ۱-۳۹: دیاگرام کامل سه‌پهنه‌ای موتور سه‌مدان ۳۶
 لیمار ۴ قطب را با اتصال نزدیک به روش دیاگرام محور کلاف
 مسامی نشان می‌دهد. جریان ورودی با دروسو با علامت \odot و
 جریان‌های دروسو با علامت \otimes نشان داده شده است.



شکل ۱-۴۰

شکل ۱-۴۰: دیاگرام کامل سه‌پهنه‌ای موتور سه‌مدان ۳۶
 لیمار ۴ قطب را با اتصال نزدیک به روش دیاگرام محور کلاف
 متحصصاً برای نشان می‌دهد.

مثال: موتوری سه فاز ۲۲ آمپر و ۴ قطب مفروض است. درآگرام سیم‌بندی این موتور را برای حالت‌های کلاف مسامری ۴ ضلعی و متحد‌المركز منور رسم کنید.

حله:

$$Z = 24, \quad m = 3, \quad 2P = 4 \quad \text{محاسبات}$$

$$Y_p = \frac{Z}{2P} = \frac{24}{4} = 6, \quad q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{24}{4 \times 3} = 2$$

$$\alpha_m = \frac{P \times 360^\circ}{Z} = \frac{3 \times 360^\circ}{24} = 45^\circ$$

$$\text{فاز شروع } U_1 = 1$$

$$\text{فاز شروع } V_1 = 1 + \frac{120^\circ}{3} = 5$$

$$\text{فاز شروع } W_1 = 1 + \frac{240^\circ}{3} = 9$$

$\begin{matrix} 2m \\ 3p \end{matrix}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

شکل (ب)

$\begin{matrix} 2m \\ 3p \end{matrix}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

شکل (ج)

تشکیل جدول

چون $q = 2$ است، هر فاز دو ستون خواهد داشت و چون $Y_p = 6$ است هر ردیف از ردیفه بالایی ۶ ستار حاصله دارد.

جدول الف (شکل ۱-۲۱) ارتباط گروه کلاف‌های فاز U_1 و U_2 و جدول ب (شکل ۱-۲۲) ارتباط گروه کلاف‌های فاز V_1 و V_2 و جدول ج (شکل ۱-۲۳) ارتباط گروه کلاف‌های فاز W_1 و W_2 را نشان می‌دهد.

$\begin{matrix} 2m \\ 3p \end{matrix}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

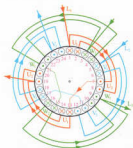
شکل (د)

شکل ۱-۲۱

$2m$ $2p$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

رسم دیاگرام محور متجدد مرکز
اگر هدایت بازاری کلاسها را در زمان U_1 و U_2 ، از ۱ به
۸- ۲ به ۷، ۹ به ۱۲، ۱۰ به ۱۴ و ۱۱ به ۱۶ و در فازهای بعدی مطابق
جدول شکل ۱-۲۲ انجام دهیم، سیربندی به صورت متجدد مرکز
انجام می شود.

شکل ۲۲-۱- جدول سیربندی محور متجدد ۲۲ فاز ۲ قطب متجدد مرکز



دیاگرام محور سیربندی متجدد مرکز به صورت شکل ۱-۲۲
رسم می شود.

شکل ۲۲-۱- دیاگرام محور متجدد ۲۲ فاز ۲ قطب متجدد مرکز

تشکیل جدول

به تعداد فازها، ستون و به تعداد قطبها، ردیف باز می‌کنیم.

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2

هر ستون را به دو ستون فرعی تقسیم می‌کنیم.

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2

هر ستون فرعی را به $\frac{3}{2}$ ستون کوچک تقسیم می‌کنیم.

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2

$$\frac{3}{2} = 2$$

در ستون فرعی سمت چپ هر فاز، از شروع فازها به

تعداد $\frac{3}{2}$ عدد متوالی می‌نویسیم.

$\frac{2m}{2p}$	U_1	U_2	V_1	V_2	W_1	W_2
	1;2		9;10		17;18	

۷-۱- سیم‌بندی یک طبقه با گام کسری (سیم‌بندی به ازای قطب)

سیم‌بندی به ازای قطب، تعداد گروه کلاسها برابر تعداد قطبهاست. در این نوع سیم‌بندی، گرچه گام سیم‌بندی کسری بوده و مقدار کسری گام، به اندازه $\frac{3}{2}$ است، اما هدف اصلی توزیع سیم‌بند مربوط به هر فاز در سطح استاندارد است تا بهتر تیره شود. این نوع سیم‌بندی، بیشتر مزایای سیم‌بندی گام کسری را دارد. از این نوع سیم‌بندی بیشتر در موتورهای ۶ قطب و ابعای زوج استفاده می‌شود. طراحی با ۶ هالی فرد، خارج از بحث است. به این طریق، گام سیم‌بندی کوتاه شده و فرم آن تشکیل می‌شود و از تلفات اهمی بیشتر جلوگیری می‌شود. مراحل رسم دیاگرام نظیر مراحل سیم‌بندی به ازای جفت قطبهاست.

مثال: دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتور ۲۲ ضلع ۲ قطب سه فاز را به ازای قطب طرح و رسم کنید.
محاسبات:

$$Z = 22, \quad 2P = 2, \quad m = 3$$

$$Y_2 = \frac{Z}{2P} = \frac{22}{2} = 11$$

$$\alpha_{ca} = \frac{P \times 360}{Z} = \frac{1 \times 360}{22} = 16.36^\circ$$

$$q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{22}{2 \times 3} = 4$$

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{17}{\alpha_{ca}} = 1 + \frac{17}{16} = 1.9$$

$$W_1 = 1 + \frac{22}{\alpha_{ca}} = 1 + \frac{22}{16} = 1.7$$

کسری گام، به اندازه $\frac{9}{4} = \frac{7}{4} = 2$ برابر شمار خواهد بود.

بنابراین، می‌توان نوشت:

$$Y_2 = Y_1 - \frac{9}{4} = 15 - 2 = 10$$

گام سیم‌بندی:

$$Y_3 = \frac{Z}{\frac{1}{4}} = \frac{12}{\frac{1}{4}} = 48$$

گام قطبی:

برای تکمیل جدول، ستون فرعی سمت راست هر قاز را به کمک گام سیم‌بندی و سطرهای فرعی هر قاز را به گام قطبی تکمیل می‌کنیم. مثلاً، برای قاز ۱۱ و ۱۱، می‌توانیم به ترتیب زیر عمل کنیم:

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{ستون اول} \quad 1+12=13 \\ \text{ستون دوم} \quad 2+12=14 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{ستون فرعی} \quad 1+10=11 \\ \text{ستون دوم} \quad 2+10=12 \end{array} \right.$$

به همین ترتیب می‌توان جدول را برای تمام سیم‌بندیها تکمیل کرد. محل بازوهای سیم‌بندی ۱۱ و ۱۱، ۷ و ۷، و ۱۱ و ۱۱، و W_1 در جدول الف، تا ج شکل ۱-۲۵ به‌طور کامل نشان داده شده است.

$m \backslash 2P$	U_1	U_2
	1 · 2	23 · 24
	13 · 14	11 · 12

الف - هدایت بازوی کلاف‌ها در سیم‌بندی مربوط به قاز ۱۱ و ۱۱.

$m \backslash 2P$	V_1	V_2
	9 · 10	7 · 8
	21 · 22	19 · 20

ب - هدایت بازوی کلاف‌ها در سیم‌بندی مربوط به قاز ۷ و ۷.

$m \backslash 2P$	W_1	W_2
	17 · 18	15 · 16
	5 · 6	3 · 4

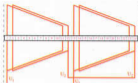
ج - هدایت بازوی کلاف‌ها در سیم‌بندی مربوط به قاز ۱۱ و ۱۱.

شکل ۱-۲۵

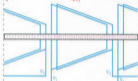
رسم دیاگرام سیم‌بندی

در شکل ۱-۲۶ دیاگرام سیم‌بندی کلاف مسواوی این موتور، به روش نوزقنای رسم شده است. در این شکل ابتدا کلاف‌های مربوط به هر فاز به‌طور جداگانه و سپس کلاف‌های هر سه فاز همراه با قطب‌بندی به‌طور کامل رسم شده است.

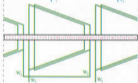
الف- کلاف‌های فاز اول



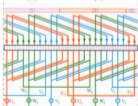
ب- کلاف‌های فاز دوم



ج- کلاف‌های فاز سوم



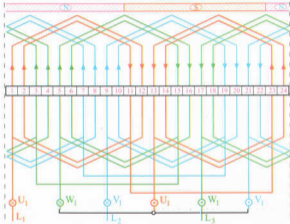
د- سیم‌بندی کامل موتور



شکل ۱-۲۶- دیاگرام سیم‌بندی موتور سه فاز ۲۲ قطب یک طبقه ۲ قطب به ازای قطب اتصال دور

برای تعیین قطبها، نقطه‌ای در نظر گرفته شده که در آن $\phi > 0$ ، $\psi > 0$ و $\theta > 0$ جدا است.

سیمبندی موتور ۲۲ شیار ۲ قطب را می‌توان به صورت متحدالمرکز نیز انجام داد. شکل ۲۷-۱ دیاگرام سیمبندی این موتور را به صورت متحدالمرکز نشان می‌دهد. کلاف‌ها به شکل ۲ قطبی رسم شده‌اند. عملکرد این موتور با موتور دارای سیمبندی کلاف مسازی شکل ۲۷-۱ تقارنی ندارد.



شکل ۲۷-۱- دیاگرام سیمبندی موتور ۲۲ شیار ۲ قطب به ازای قطب متحدالمرکز به روش ترسیم قطبی

۱-۸-۱- کارهای عملی ۱

۱-۸-۱-۱- کار عملی ۱

زمان: ۶۰ ساعت (زمان اختصاص داده شده برای انجام تمرین‌های اضافی و کسب مهارت بیشتر است.)
هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیپتیدی موتور سه‌فاز یک طبقه یک سرانه
 نکات ایمنی: روش‌های مناسبه را روی میز کار فراهم کنید
 نکته ایمنی: روش‌های ۲۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است. (از میز و صندلی استاندارد فاصله‌گرفته استفاده کنید.)

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جدول (۲ برگه)
۲. کاغذ A سفید یا نظیر آن (یک برگه)
۳. خط‌کش ۳۰-۴۰ cm یک عدد
۴. مداد در چهار رنگ
۵. مدارقاراش و پاک‌کن یک عدد
۶. برگه یک عدد
۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی هر کدام یک عدد

عدد

۸. گویا یک عدد

۹. قلم یک عدد

۱۰. میز کار یک عدد

دیاگرام سیپتیدی استاتور موتور سه‌فاز ۲۲ قطب A قطب را به صورت یک طبقه به ازای جفت قطب $(G = P)$ محاسبه و رسم کنید.

مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید. $Z = 2p = 2m = G = P =$
۲. گام قطبی را بدست آورید.

$$Y_p = \frac{Z}{2p}$$

۳. زاویه الکتریکی را بدست آورید.

$$\alpha_{el} = \frac{P \times 360}{Z}$$

۴. تعداد شمارهای هر فاز زیر هر قطب را تعیین کنید.

محل رسم کار اصلی

$$Q = \frac{Z}{\tau p_{\text{atm}}}$$

5. شمارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{170}{\alpha_{\text{CO}_2}}$$

$$W_1 = 1 + \frac{140}{\alpha_{\text{CO}_2}}$$

6. جدولی تشکیل دهید که سه ستون W و A ردیف داشته باشد.

7. شمارهای شروع هر فاز را در جدول بنویسید.

8. ردیف‌های جدولی را با افزودن یک گام قطبی به مقدار بالاتر خود کامل کنید.

9. 24 خانه به ابعاد $17 \times 17 \text{ cm}$ در کنار هم رسم کنید.

محل رسم کار هنری

۱۰. دیانگرام فاز U_1 و U_2 را رسم کرده و سرینتی آن را انجام دهید.

۱۱. دیانگرام فاز V_1 و V_2 را در کنار فاز U_1 و U_2 کامل کنید.

۱۲. دیانگرام فاز W_1 و W_2 را در کنار فازهای U_1 و U_2 و V_1 و V_2 رسم کنید. فازها را در موقعیت $\alpha = 0^\circ$ ، $\alpha = 90^\circ$ و $\alpha = 180^\circ$ قرار دهید. دیانگرام را تکمیل کنید و قطب‌های آن را مشخص کنید.

۲-۱-۱-۱ کار عملی ۲

زمان: ۶۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز

یک طبقه یک سرخه

نکات ایمنی: روشهای مناسب را روی میز کار فراهم

کنید ایمنی روشهای ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است. از میز

و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول ۴۱ و گسلا

۲. کاغذ A4 سفید یا نظیر آن (یک برگ)

۳. خط‌کش ۲۰ - ۳۰ سانتی‌متر

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مداد تراش و پاک‌کن یک‌تکه

۶. روکار یک‌تکه

۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی. هر کدام یک

عدد

۸. گویا یک‌تکه

۹. قیاسه یک‌تکه

۱۰. میز کار یک‌تکه

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۳۶ لیمار ۶ قطب

را بصورت یک طبقه به ازای جفت قطب $(P = 2)$ محاسبه و

رسم کنید.

مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آنها را با روابط مربوطه بنویسید.

۱. گام قطبی را بدست آورید.

۲. زاویه الکتریکی را بدست آورید.

۳. اعداد شماره‌های هر فاز زیر هر قطب را تعیین کنید.

۴. شماره‌های شروع هر فاز را مشخص کنید.

۵. جدولی تشکیل دهید که سه ستون بر ۶ ردیف داشته

باشد.

محل رسم کار اصلی

۶. هر ستون را به اندازه $2 = 4$ ستون فرضی تقسیم کنید.

۸. با توجه به شروع فازها و گام قطبی، جدول سیبندی را تکمیل کنید.

۹. سیبندی را از نوع کلاف متحصص مرکز یا روش فضایی در نظر بگیرید. هدایت بازوها را در شماره‌های هر فاز مشخص کنید.

۱۰. در طول ورق 84 ، 36 خانه $7 \times 10 \text{ mm}$ در نظر بگیرید و دو خط روش در انتهای آن‌ها رسم کنید.

۱۱. دیاگرام فاز W_1 و W_2 را رسم کنید. با توجه به موقعیت $W_1 > W_2$ جهت جریان در بازوهای کلکتها را مشخص کنید.

۱۲. دیاگرام فاز V_1 و V_2 را در کنار فاز W_1 و W_2 رسم کنید و با توجه به موقعیت $W_1 > W_2$ جهت جریان بازوهای فاز V_1 و V_2 را مشخص کنید.

۱۳. دیاگرام فاز W_1 و W_2 را در کنار V_1 فاز دیگر رسم کنید. مسیر جریانهای فاز W_1 و W_2 را در موقعیت $W_1 < W_2$ تعیین کنید. با توجه به جهت جریانهای یکسان در بازوهای مجاور قطبسازی را انجام دهید.

۳- آماده‌سازی کاغذ عملی ۳

زمان: ۱۰۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز

یک طبقه یک سرشده

نکات ایمنی: روش‌های مناسب را روی میز کار فراهم

کنید (مثلاً روش‌های ۲۳۰۰ و ۵۰۰ الیوس مناسب است). با از میز

و صنعتی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جدول A1 رنگی

۲. کاغذ A4 سفید یا نظریه‌ی (یک رنگ)

۳. خط‌کش ۳۰۰ Cms یک عدد

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مدادتراش و پاک‌کن یک عدد

۶. برگار یک عدد

۷. تابلون دایره و تابلون حروف انگلیسی- هر کدام یک

عدد

۸. گویا یک عدد

۹. نخاله یک عدد

۱۰. میزکار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاندارد موتور سه‌فاز ۲۴ تپار ۳ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای قطب (۲۴ = ۳) محاسبه و رسم

کنید.

مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

۲. گام قطبی را بدست آورید.

۳. زاویه الکتریکی را بدست آورید.

۴. تعداد تیارهای زیر هر قطب هر فاز را تعیین کنید.

۵. تیارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

۶. جدولی تشکیل دهید که ۳ ستون و ۴ ردیف داشته باشد.

۷. هر ستون را به $2 = 2$ ستون فرعی و هر ستون فرعی را به $1 = \frac{3}{4}$ ستون کوچک تقسیم کنید.

محل رسم کار خشی

۸. در هر ردیفه، در ستون‌های سمت چپ شماره شروع کار
در نظر بگیرید و $\frac{9}{4} = 2$ عدد ستونی را در جدول بنویسید.

۹. بقیه ستون‌های سمت چپ هر کار را با فاصله یک گام
قطعی کامل کنید.

۱۰. ستون‌های سمت راست هر کار را با گام سیم‌بندی

$$7_2 = 7_1 - \frac{9}{4} = 5 - 2 = 3$$

کامل کنید.

۱۱. در طول کانت ۸۴، ۲۹ خانه رسم کنید به طوری که

۷۵ درصد از طول کانت را پوشش دهند.

محل رسم کار عملی

۱۲. دیاگرام فاز h_1 و h_2 را رسم کنید. با توجه به موقعیت $h_1 > h_2$ ، جهت جریان در بازوهای کلاسیکا را مشخص کنید.

۱۳. دیاگرام فاز v_1 و v_2 را در کنار فاز h_1 و h_2 رسم کنید. با توجه به موقعیت $h_1 > h_2$ ، جهت جریان بازوهای فاز v_1 و v_2 را مشخص کنید.

محل رسم کار عملی

۱۴. دیاگرام فاز W_1 و W_2 را در کنار ۲ فاز دیگر رسم کنید. مسیر جریان‌های فاز W_1 و W_2 را در موقعیت $\alpha = 0^\circ$ تعیین کنید. با توجه به جهت جریان‌های یکسان در بازوهای مجاور، قطب‌سازی را انجام دهید.

۱۵. دیاگرام ستور موتور سه‌فاز ۲ قطب ۲۲ تپار به ازای قطب را رسم کنید. بر اساس موقعیت $\alpha = 0^\circ$ و $\alpha = 30^\circ$ و $\alpha = 60^\circ$ مسیر جریان‌ها را تعیین کرده و قطب‌های میمونی را مشخص کنید.

۴-۸-۱- کار عملی ۴

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سپراندی موتور سه فاز یک طبقه یک سرهفته

نکات ایمنی: روشهای مناسب را روی میز کار فراهم کنید (شدن روتاندی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز و صندلی استاندارد نشسته‌گش استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

- ۱- کالظ معدولی برای محاسبات و جدول (۲ برگه)
- ۲- کالظ A_4 سفید یا نظریتی (یک برگه)
- ۳- خط‌کش ۳۰cm یک عدد
- ۴- مداد در چهار رنگ
- ۵- مداد تراش و پاک‌کن یک عدد
- ۶- برگار یک عدد
- ۷- شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی، هر کدام یک عدد

۸- گویا یک عدد

۹- قلمه یک عدد

۱۰- میز کار یک عدد.

دیاگرام سپراندی استاتور موتور سه فاز ۳ف ۳پ ۶ قطب را به صورت یک طبقه به ازای قطب $(Q = 2P)$ محاسبه و رسم کنید.

مراحل کار

- ۱- مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.
- ۲- گام قطبی را بدست آورید.

محل رسم کار علمی

۳- زاویه الکتریکی را به دست آورید.

۴- تعداد سیارهای زیر قطب هر فلز را تعیین کنید.

۵- سیاره‌های شریخ هر فلز را مشخص کنید.

۴- جدولی تشکیل دهید که ۳ ستون و ۴ ردیف داشته باشد.

۵- هر ستون را به $2 = 1 + 1$ ستون فرعی تقسیم کرده و هر ستون فرعی را به $1 = \frac{2}{2}$ ستون کوچک تقسیم کنید.

۶- در هر ردیف، در ستون‌های سمت چپ شمار شروع هر فاز در نظر بگیرید و $1 = \frac{2}{2}$ عدد متوالی را در جدول بنویسید.

محل رسم کار عملی

۹- قیسه ستون‌های سمت چپ هر فاز را با فاصله یک گام قطعی کامل کنید.

۱۰- ستون‌های سمت راست هر فاز را با گام سه‌پهلو $V_{2r} = V_p = \frac{9}{7} = 1.28$ کامل کنید.

۱۱- در طول کانال 36.8m خانه رسم کنید به طوری که ۷۵ درصد از طول کانال را پوشش دهد.

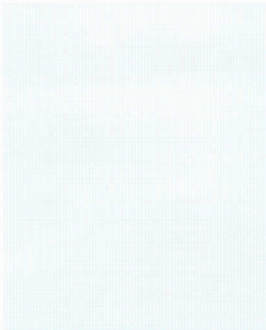
محل رسم کار عملی

۱۲- دیانگرم سیمپندنی فاز β_{12} ، β_{11} را رسم کرده و مسیر جریان را بر اساس $\beta_{12} > \beta_{11}$ مشخص کنید.

۱۳- دیانگرم سیمپندنی فاز γ_1 ، γ_2 را در کنار فاز β_{12} ، β_{11} رسم کنید. بر اساس $\beta_{12} > \beta_{11}$ ، مسیر جریان را در فاز γ_1 ، γ_2 مشخص کنید.

۱۶- در آگزام سیمینتدی، W_1 ، W_2 را رسم کرده و قطب بندی مولور را کامل کنید.

محل رسم کار اصلی



آزمون پایانی (۱)



- ۱- چگونه می‌توان تعداد قطعات سیم‌بندی استاتور یک موتور و مشخصات آن را
- ۲- قاعده دست راسته در جهت تعیین خطوط میدان مغناطیسی اطراف یک سیم راست جریان دار را بیان کنید.
- ۳- جریان‌های متناوب سه فاز، چگونه در سطح استاتور حوزه دوار مغناطیسی ایجاد می‌کنند.
- ۴- ارتباط سرعت حوزه دوار مغناطیسی در سطح استاتور با فرکانس جریان تحلیلی و تعداد قطب‌های موتور چگونه است؟
- ۵- از چه طرفی می‌توان در استاتور یک موتور سه فاز، میدان‌های ۲ قطبی، ۴ قطبی و ۶ قطبی ایجاد کرد؟
- ۶- سرعت گردش یک موتور ۶ قطب که با فرکانس ۵۰ هرتز و با لغزش ۸ درصد کار می‌کند چند دور در دقیقه است؟
- ۷- اصطلاحات: گام قطبی، محور قطبی، گام سیم‌بندی، زاویه الکتریکی، شمارا را تعریف کرده و رابطه آن‌ها را بنویسید.
- ۸- تعداد شمارهای زوج قطبی هر فاز یک موتور ۲۸ شمار سه فاز ۳ قطب را بدست آورید.
- ۹- زاویه الکتریکی شمارهای برش شمار ۸ را بدست آورید.
- ۱۰- رابطه گام قطبی با گام سیم‌بندی در موتورهای الکتریکی دارای سیم‌بندی گام کامل و گام کسری را بیان کنید.
- ۱۱- شماره شروع فازهای یک موتور سه فاز ۲۸ شمار ۶ قطب را مشخص کنید.
- ۱۲- موارد کاربرد سیم‌بندی کلاف‌مستوی و کلاف متعادل مرکز را در موتورهای الکتریکی بیان کنید.
- ۱۳- سیم‌بندی به ازای جفت قطب و به ازای قطب را شرح دهید.
- ۱۴- اتصال کلاف‌های هر فاز در سیم‌بندی به ازای قطب و به ازای جفت قطب، چگونه است؟
- ۱۵- مزایا و کمبودهای سیم‌بندی گام کسری را بیان کنید.
- ۱۶- مراحل رسم دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور الکتریکی را بیان کنید.
- ۱۷- دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور ۳۶ شمار ۶ قطب سه فاز را به ازای جفت قطب، طرح و رسم کنید.
- ۱۸- دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور ۲۸ شمار ۴ قطب سه فاز را به ازای جفت قطب، طرح و رسم کنید.
- ۱۹- دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور ۲۸ شمار ۸ قطب سه فاز را به ازای قطب، طرح و رسم کنید.
- ۲۰- گام قطبی از قطب و به دست می‌آید.
- ۲۱- دور یک موتور ۴ قطب با لغزش ۴ درصد در یک دقیقه کدام است؟

الف) ۱۴۰

ب) ۱۱۴

ج) ۱۲۶

د) ۱۴۴



- ۲۲- زاویه الکتریکی بین شماره‌های یک موتور ۶ قطب، ۳۰ درجه است. زاویه مکانیکی بین شماره‌های آن چند درجه است؟
- الف) ۲۰ ب) ۱۰ ج) ۳۰ د) ۴۰
- ۲۳- لغزش در موتورهای آسنکرون، کوچکتر از و در موتورهای سنکرون، برابر با است.

واحدکار دوم

توانایی قراردادن کلاف در شیار استاتور

هدف کلی

قراردادن کلافها در شیارها و تکمیل سیمبندی استاتور موتورهای سه فاز یک طبقه یک سرعته

هدف‌های رفتاری: از فراگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این پیمان، بتواند:

- ۱- کلافها را مرتب و منصف کند.
- ۲- سرهای خروجی کلافها را به سویی چینه اتصال موتور، هدایت کند.
- ۳- از ساییده شدن سیمها به بدنه موتور، جلوگیری کند.
- ۴- بازرهای کلافها را با توجه به نقشه موتور، در داخل شیارها قرار دهد.
- ۵- روی بازرها را با کاغذ «پوشمان» پوشاند تا سیمها از شیارها بیرون نزنند.
- ۶- سیمبندی کلافه مسابوی را برای الکتروموتور سه فاز یک طبقه یک سرعته انجام دهد.
- ۷- سیمبندی کلافه متحدالمرکز را برای الکتروموتور سه فاز یک طبقه یک سرعته انجام دهد.

ساعات آموزشی

جمع	عملی	نظری
۱۲۰	۱۵۰	۲۰

۴-۱- قراردادن کلاف در شیار استاتور

پس از حلق کاری شیارهای استاتور، بیچیدن کلافها توسط دستگاه کلاف‌بیچ و آماده‌سازی کلافها، بازوی‌های آنها را درون شیارهای استاتور قرار می‌دهند.

این مرحله از اجرای سیم‌بندی موتورها حائز اهمیت بوده و مهمترین مرحله سیم‌بندی است. قراردادن سر کلافها در شیار استاتور ظرافت خاصی دارد و باید با دقت و حوصله زیادی اجرا شود. موتور بیچ‌ها، با تمرین زیاد و رعایت اصول فنی، مهارت سیم‌بچی را در این مرحله کسب می‌کنند.

دهانه شیارهای استاتور به دلیل مسایل فنی، به مراتب از ضخامت بازوی کلافها کم‌عرض‌تر است. بنابراین، ممکن است بتوان بازوی‌های کلافها را یکجا درون شیارها قرار داد. در این مورد، با توجه به عرض دهانه شیارها باید سیم‌های بازوی هر کلاف را به گروه‌های چندتایی تقسیم کرده و آنها را در میان دو انگشت تست و سیاه فرار داد و با حرکت لغزنی انگشتان، سیم‌ها را به درون شیار هدایت کرد.

در هدایت سیم‌ها به داخل شیارها باید سیم‌ها را به‌طور منظم روی هم چید. هیچ‌گونه فضای خالی نباید بین آنها وجود داشته باشد. سیم‌ها نباید به صورت مورب یا فشرده‌ی درون شیارها قرار گیرند. زیرا فضای کافی برای هدایت بقیه سیم‌ها باقی نخواهد ماند. در مواقعی که فضای کافی برای سیم‌ها وجود ندارد، معمولاً سیم‌های درون شیار را با کارده‌های مخصوص فبرری، چاب‌چا کرده و آنها را روی هم فشار می‌دهند تا فضای لازم برای بقیه سیم‌ها فراهم شود.

نمونه‌ای از کارده‌های مورد استفاده را در شکل ۴-۱ مشاهده می‌کنید. هنگام استفاده از این کارده‌ها می‌بایستی دقت کرد تا آسیبی به لاک روی سیم‌های مسی وارد نیاید.



انواع گانه فضای بین سیم‌ها



وسيله هدایت سیم‌ها به داخل شیارها



وسيله صاف کردن سیم‌ها در داخل شیار و از بین بردن فضای مرده در شیارها

شکل ۴-۱ نمونه‌هایی از کارده‌های فبرری گانه فضای بین سیم‌ها

حالت قرار گرفتن انگشتان دست‌ها و مراحل مختلف استفاده از انگشتان دست و سیم‌بند، در شکل ۹-۲ نشان داده شده است.



شکل ۹-۲- حالت انگشتان دست و سیم‌بند در کلاف‌گذاری

کلاف‌ها، مطابق قسمت اول شکل ۹-۳ بین انگشتان قرار می‌گیرند. سیم‌ها را مطابق قسمت ب شکل ۹-۳ مرتب کرده و آن‌ها را به شماره‌ها هدایت کنید. به این ترتیب، از سیم‌بند قرار گرفتن سیم‌ها بر روی هم جلوگیری شده و از فضای داخلی سیم‌بند، به طور کامل استفاده می‌شود.



شکل ۹-۳-ا



شکل ۹-۳-ب

شکل ۹-۳

قبل از قراردادن بازوی کلاف‌ها در داخل سیم‌ها، لازم است کلاف‌ها را در سمتی از استاتور قرار دهید که محل مخصوص هدایت سیم‌ها به چینه اتصالات (نقطه کشش) در آن سمت قرار دارد (شکل ۳-۲).



شکل ۳-۲- محل عبور سیم‌ها به چینه اتصالات (نقطه کشش)

کلاف‌ها به منظور قراردادن بازوهای کلاف‌ها در داخل سیم‌های استاتور، مطابق شکل ۳-۳ در مقابل استاتور قرار می‌گیرد.



شکل ۳-۳- موقعیت کلاف‌ها در مقابل استاتور، قبل از جاگذاری آن‌ها در داخل استاتور



شکل ۶-۲-۱ - فرایند انگشتان دست بر سیاره در جای گذاری کلاف‌ها بر داخل سیار استاتور

بگی از پیچک‌های گروه کلاف مورد نظر را انتخاب کرده و آن را مطابق شکل ۶-۲-۱ درون سیاره‌های استاتور قرار می‌دهیم.



شکل ۶-۲-۲ - قرار گرفتن یک بگ در داخل یک سیار

تمام سیاره‌های مربوط به یک بازوی هر پیچک را با محوصله زیاد و به‌طور مرتبه در داخل سیار قرار می‌دهیم (شکل ۶-۲-۲).



شکل ۶-۲-۳ - انتخاب شکل صحیح کلاف بر سیار

۶-۲-۲ - قرار دادن کلاف بر سیار روی کلاف‌ها

پس از استقرار سیاره در داخل سیاره‌ها، لازم است روی آن‌ها را با کلاف برسیار (برسیار) بپوشانید تا از سیار بیرون نماند. کلاف برسیار را ابتدا به صورت تعدادی قرم می‌دهیم و در داخل سیار قرار می‌دهیم (شکل ۶-۲-۳).



شکل ۹-۲- برشمان روی بازوها توسط کلاف برشمان

کلاف برشمان برای جلوگیری از بیرون آمدن سیم‌ها، روی بازوها را در داخل سیمار می‌پوشاند (شکل ۹-۲).



شکل ۱۰-۲- طول کلاف برشمان از هر طرف سیمار حدود ۲ تا ۲.۵ میلی‌متر بیشتر است.

طول کلاف برشمان را ۵ میلی‌متر بیشتر از اندازه طول سیمار در نظر بگیرید تا پس از جداگذااری آن در داخل سیمار به منظور روکش بازو، طرفین سیمار را حدود ۲ تا ۲.۵ میلی‌متر بیشتر از طول سیمار پوشش دهد (شکل ۱۰-۲).



شکل ۱۱-۲- استقرار کامل یک کلاف در داخل سیمارهای استاندارد

موقعیت کلاف در داخل سیمار، از استقرار کامل آن، در شکل ۱۱-۲ نشان داده شده است.

۲-۲- کارهای عملی ۲

۱-۲-۳-۱- کار عملی ۱

هدف: فرار دادن کلاف‌ها در داخل سیم‌ها

زمان: ۲۶ ساعت

نکات ایمنی: محیط کار را از خرده سیم و کلافه پاک کنید. بدنه استاتور را کاملاً از جری و گردوخاک پاک کنید. از روغن‌های مناسب در روی میز کار استفاده کنید از میز کار و صنعتی استاندارد مناسب استفاده کنید تا هیچ گونه فشاری بر کمر و پاها نیان وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- استاتور نگهدار یک عدد

۲- کاردک چوبی یک عدد

۳- کاردک فیبری یک عدد

۴- استاتور ۳۶ سیم سه فاز عایق کاری شده یک عدد

(شکل ۱۲-۲)

۵- تنش گروه کلاف سه‌تایی آماده با گام‌های مسیری ۱ به

۱۰

۶- فیچن کلافه یک عدد

۷- کلافه برشمان ۲۰/۲۰ به حد کافی

مراحل انجام کار

۱- پوسته موتور را روی نگهدارنده استاتور قرار دهید.

۲- یکی از سیم‌ها را به عنوان سیم شروع سیم‌بندی در

نظر بگیرید و آن را با شماره ۱ علامت‌گذاری کنید.

۳- جهت گردش وای جان‌گذاری کلاف‌ها را به دلخواه

انتخاب کنید (شکل ۱۲-۳).



شکل ۱۲-۲ پوسته موتور سه فاز ۳۶ سیم



شکل ۱۲-۳ انتخاب سیم شروع و مسیر کلاف‌گذاری

۴- پیکر گروه کلاف سه‌نای در طرفه استاتور که سر سیم‌ها از آن طرف به جهت اتصال هدایت می‌شوند، قرار دهید (شکل ۱۴-۴).



شکل ۱۴-۴- تعیین محل قرار گرفتن کلاف‌ها

۵- با زوی اول کلاف شماره پیکر را در شمار شروع سیم‌بندی قرار دهید (شکل ۱۵-۴).



شکل ۱۵-۴- قرار دادن با زوی شماره پیکر در شمار شماره ۱



شکل ۱۶-۲- برساندن روی بازو با کلاف برسانان

۶- کلاف برسانان را به اندازه‌ای مناسب برید و روی بازو را با آن بپوشانید (شکل ۱۶-۲).



شکل ۱۷-۲- الف

۷- پس از قرار دادن بازوی دوم کلاف شماره یک، پوشش‌های آن را در جهت سبزیچینی خم کنید تا جای کافی برای بازوهای بعدی فراهم شده و براحتی در داخل شیارها قرار بگیرند. این عمل را برای همه کلاف‌ها پس از چلاندن آن‌ها اجرا می‌کنیم (شکل‌های ۱۷-۲).

شکل ۱۷-۲- ب الف: نحوه خم کردن پوشش‌های کلاف را نشان می‌دهد.



شکل ۱۸-۲- ب

شکل ۱۸-۲- ب: پوشش‌های کلاف پس از خم شدن.

۸- دوبازوی گروه کلاف اول را مطابق کلاف اول قرار دهید. توجه کنید که ورود و خروج هر کلاف مثل کلاف اول باشد. به این ترتیب انتهای گروه کلاف اول از شماره شماره ۱۴ بیرون خواهد آمد (شکل ۱۸-۲).



شکل ۱۸-۲- قرار گرفتن گروه کلاف شماره یک در داخل سیمارها

۹- سه سیمار را خالی رها کنید تا محل شروع گروه کلاف دوم مشخص شود. سیمار شماره ۷، محل قرار گرفتن گروه کلاف دوم است (شکل ۱۹-۲).



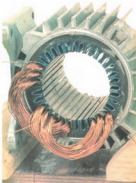
شکل ۱۹-۲- محل شروع گروه کلاف دوم

۱۰- اولین کلاف مربوط به گروه کلاف دوم را در شماره
شماره ۲ قرار دهید (شکل ۲۰-۲).



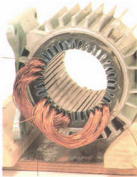
شکل ۲۰-۲ قرار دادن اولین کلاف گروه کلاف دوم

۱۱- دو کلاف دیگر گروه کلاف دوم را در داخل شماره‌ها
قرار دهید (شکل ۲۱-۲).



شکل ۲۱-۲ قرار گرفتن باقی‌مانده کلاف دوم در داخل شماره‌ها

۱۶- اولین کلاف گروه کلاف سوم را در تکیه شماره ۱۳ قرار دهید (شکل ۲۱-۱).



شکل ۲۱-۱- شروع گروه کلاف سوم از تکیه شماره ۱۳

۱۷- گروه کلاف سوم را در تکیه‌های مربوطه قرار دهید (شکل ۲۲-۱).



شکل ۲۲-۱- قرار گرفتن گروه کلاف سوم

۱۴- گروه کلاف چهارم را از شماره ۱۹ شروع کنید و سه بازوی آن را به طوری متوالی در شماره های ۱۹، ۲۰ و ۲۱ قرار دهید (شکل ۲۴).



شکل ۲۴- قرار گرفتن گروه کلاف شماره چهارم

۱۵- گروه کلاف پنجم را از شماره ۲۵ شروع کنید و بازوهای آن را به طور متوالی در شماره های ۲۵، ۲۶ و ۲۷ قرار دهید (شکل ۲۵).



شکل ۲۵- قرار گرفتن گروه کلاف شماره پنج



شکل ۲۶-۱-الف

۱-۶- قبل از قراردادن گروه کلافه شماره ۶، بازوهای موجود در شیارهای ۱، ۲ و ۳ را بیرون آورده و آن‌ها را به طرف بالا خم کنید (شکل ۲۶-۱).

شکل ۲۶-۲- الف موقعیت بازوهای موجود در شیارهای ۱ و ۲ را نشان می‌دهد.



شکل ۲۶-۲-ب

در شکل ۲۶-۲-ب بازوهای که از شیارهای ۱ و ۲ بیرون آورده شده‌اند را نشان می‌دهد.

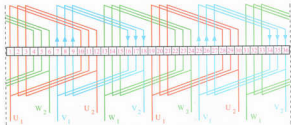
۱۷- گروه کلافه نسیم را از شماره ۳۶ شروع کنید و بازوهای آن را به طور متوالی در شماره های ۳۶، ۳۲، ۲۲ و ۲۳ قرار دهید و بازوهای ۱، ۲ و ۳ را به جای خود برگردانید (شکل ۲۲-۲۷).



شکل ۲۲-۲۷- جازدن گروه کلافه نسیم

کلاف‌های گذاشته شده در کار عملی شماره ۱ در قسمت

۱-۴-۱ مربوط به سیم‌چینی موتور سه فاز ۲۴ شماره ۲ قطب به ازای جفت قطب است. ابتدا سیم‌های استاتور را شماره گذاری کنید و کلاف‌های مربوط به هر فاز را که در داخل سیم‌ها قرار گرفته است، با شماره‌های موجود در شکل ۲-۲۸ مقایسه کنید. اگر تفاوت‌هایی با سیم‌های استاتور مشاهده کردید، علت تفاوت‌ها را بیان کنید.



شکل ۲-۲۸- سیم‌چینی یک قطب استاتور ۲۴ پل

۲-۳-۲- کار عملی ۲

هدف: فرار دادن کلاف‌ها در داخل تیارها

زمان: ۲۴ ساعت

نکات ایمنی: محیط کار را از خرد سیم و کلاف پاک

کنید. به استاتور را کاملاً از چربی و گرد و خاک پاک کنید. از

روشنایی مناسب در روی میز کار استفاده کنید. از میز کار و

صندلی استاندارد مناسب استفاده کنید تا هیچ گونه فشار بر کمر و

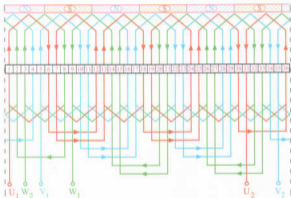
پاها وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- استاتور نگهدار یک عدد

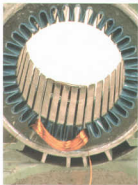
۲- کاردک چوبی یک عدد

- ۳- کاربرد فیبری یک عدد
 ۴- استاندارد ۳۶ شماره سه فاز هلیق کاری شده یک عدد
 ۵- ۱۸ کلافهای آماده با کامهای سیپتندی ۱ به ۴
 ۶- فیچی کلافی یک عدد
 ۷- کلاف برشمان ۱۲۰ به حد کافی
 توضیح: قرار دادن کلافها در داخل تسمیه های یک
 موتور ۳۶ شماره ۶ طبقه در سیپتندی به ازای طبقه
 مراحل انجام کار
 ۱- ۱۸ کلاف بر اساس قسمت ۲-۲۹ الف در نظر بگیرد.



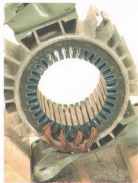
شکل ۲۹-۱- الف- دیاگرام سیپتندی موتور سه فاز ۳۶ شماره ۶ طبقه یک طبقه به ازای طبقه (۳۶=۳۰)

۲- کلاف شماره یک را فرم دهید تا برای بازوهای بقیه کلاف‌ها جا باز شود (شکل ۲-۳۰).



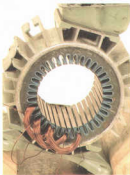
شکل ۲-۳۰

۳- کلاف‌های دوم را با فاصله یک شماره در شماره‌های ۳ و ۸ قرار دهید (شکل ۲-۳۱).



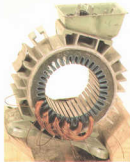
شکل ۲-۳۱- موقعیت کلاف دوم

۹- کلاف شماره ۳ را به فاصله یک شماره از کلاف دوم، در شماره‌های ۵ و ۱۰ قرار دهید (شکل ۳۲-۲).



شکل ۳۲-۲- مرحله‌ی کلاف دوم

۱۰- کلاف شماره ۴ را به فاصله یک شماره از کلاف شماره ۳، در شماره‌های ۷ و ۱۲ قرار دهید (شکل ۳۳-۲).



شکل ۳۳-۲- مرحله‌ی کلاف شماره ۴

۱۱- بقیه کلاف‌ها را به ترتیب و به فاصله یکگت نمیار از
 ما قبل خود تا کلاف شماره ۱۴ در شمارهای مربوطه قرار دهید
 (شکل ۳۴-۲).



شکل ۳۴-۲- موقعیت کلاف‌ها از کلاف شمار ۱ تا کلاف شمار ۱۴

۱۲- قبل از قراردادن کلاف شماره ۱۷- هر دو بازوی
 موجود در شمار ۱ و ۳ را از شمارهای مربوطه خارج کرده و به
 سمت بالا خم کنید (شکل ۳۵-۲).



الف)



ب)

شکل ۳۵-۲- بیرون آوردن بازوهای ۱ و ۳ از شمارهای مربوط

۱۳- کلاف شماره ۱۷ را در تیارهای مربوطه قرار دهید
(شکل ۳۶-۱).



شکل ۳۶-۲- موقعیت کلاف شماره ۱۷

۱۴- کلاف شماره ۱۸ را در تیارهای مربوطه قرار دهید
(شکل ۳۷-۱).



شکل ۳۷-۲- موقعیت کلاف شماره ۱۸

۱۵- بازوی شماره ۱ را به شیار شماره ۱ برگردانید (شکل ۳۸-۲).



شکل (۳۸-۲) بازوی شماره ۱
قبل از برگرداندن آن به شیار شماره ۱

(الف)



شکل (۳۸-۲) بعد از بازوی شماره ۱ پس از برگرداندن آن
به داخل شیار شماره ۱

(ب)

شکل (۳۸-۲) حمایت بازوی شماره ۱ به مکان اولیه



شکل ۳۸

۱۶- بازی شماره ۳ را به شماره ۳ برگردانید. به این ترتیب، تمام کلافها در شماره های مربوطه مستقر می شوند (شکل ۳۸-۳۹).

شکل (۳۸-۳۹) ابتدا بازی شماره ۳ را قبل از برگرداندن آن به شماره ۳ نشان می دهد.



شکل ۳۹

شکل ۳۹- برگرداندن بازی شماره ۳ به شماره ۳ و گذاشتن کلاف کلافها در داخل شماره ۳

شکل (۳۸-۳۹) ابتدا بازی شماره ۳ را پس از قرار گرفتن آن در شماره ۳ نشان می دهد.

با توجه به دستورهای ارائه شده در کارهای عملی شماره ۱ و ۲، کارهای عملی شماره ۳ تا ۶ را انجام دهید. توصیه می‌شود ابتدا اطلاعات کلی سیم‌بندی را در هر مورد به دست آورید، سپس اقدام به کلاف‌گذاری در داخل شماره‌ها کنید. مثلاً:

– نقشه موتور را تهیه کنید.

– با توجه به گام کلافه، قالب مناسب تهیه کنید.

– پس از تأیید اطلاعات توسط مریس کارگاه، تعداد

کلاف‌های مورد نیاز را آماده کنید.

– شماره‌های استاتور را از نظر عایق‌بندی کنترل کنید و در صورت تشخیص عایق نامناسب، آن را با عایق خوب تعویض کنید.

– با حوصله‌ی زیاد کلاف‌ها را در داخل شماره‌ها قرار دهید.

۳-۳-۲- کار عملی شماره ۳

زمان: ۲۲ ساعت

موضوع: سیم‌بندی موتور ۳۶ شماره سه قطب ۴ قطب با

سیم‌بندی کلاف متعادل‌ترکز به ازای جفت قطب.

مرحله انجام کار

۱- شکل ۲۰ را در نظر بگیرید. ۶ گروه کلاف سه تایی

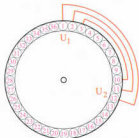
متعادل‌ترکز تهیه کنید و با توجه به شکل ۲۱-۲ کلاف‌ها را مطابق

شکل‌های داده شده، ابتدا کلاف کوچک و بعد کلاف متوسط و

سپس کلاف بزرگ را در شماره‌ها قرار دهید (شکل ۲۱-۲).

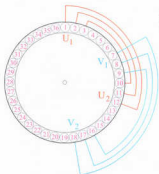


شکل ۲۰-۴



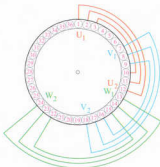
شکل ۲۱-۳- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۱ در شماره‌های استاتور موتور سه فاز ۳۶ شماره با سیم‌بندی متعادل‌ترکز

۲- سه شیار خالی را رها کنید و گروه کلاف دوم را در داخل شیارها قرار دهید و گروه کلاف دوم را در شیارهای ۹-۱۶، ۱۷-۸ و ۷-۱۸ قرار دهید (شکل ۲-۲۲).



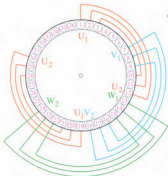
شکل ۲-۲۲- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۹ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۲۴ شیار با سیم‌بندی متناوب تک

۳- گروه کلاف شماره ۳ را در شیارهای ۱۵-۲۲، ۱۴-۲۳ و ۱۳-۲۴ قرار دهید (شکل ۲-۲۳).



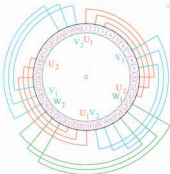
شکل ۲-۲۳- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۳ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۲۴ شیار با سیم‌بندی متناوب تک

۴- گروه کلاف شماره ۴ را در شماره‌های ۲۸-۲۹، ۲۹-۳۰ و ۳۰-۳۱ قرار دهید (شکل ۲۲).



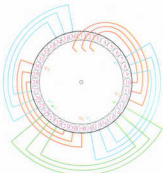
شکل ۲۲- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۴ در شماره‌های استاندارد موجود سه فاز ۲۴ شمار با سیم‌بندی مشخصه آن

۵- گروه کلاف شماره ۵ را در شماره‌های ۳۳-۳۴، ۳۴-۳۵ و ۳۵-۳۶ قرار دهید (شکل ۲۳).



شکل ۲۳- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۵ در شماره‌های استاندارد موجود سه فاز ۲۴ شمار با سیم‌بندی مشخصه آن

۶- بازوهای ۱، ۲ و ۳ از گروه کلاف شماره ۱ را از
 نمودارهای ۲، ۳ و ۱ خارج کنید تا بازوهای زیرین گروه کلاف
 شماره ۲ در شماره ۲، ۳ و ۱ قرار گیرد (شکل ۲۶-۲).



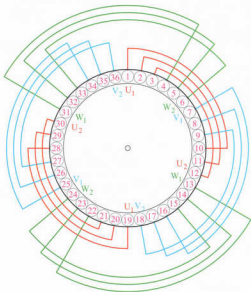
شکل ۲۶-۲- خارج کردن بازوهای گروه کلاف شماره ۱ از نمودارهای
 مربوطه به منظور قرار دادن گروه کلاف شماره ۲

۷- گروه کلاف شماره ۲ را در شماره ۳۳، ۳۴، ۳۵ و
 ۳۶ قرار دهید (شکل ۲۶-۳).



شکل ۲۶-۳- قرار دادن کلافهای گروه کلاف شماره ۲ در نمودارهای
 استاندارد معالجه دهان ۲۶-۳۵ یا نمودارهای استاندارد

۸- بازوهای ۱، ۲ و ۳ مربوط به گروه ۳۶گانه شماره ۱ را
به شماره‌های ۱، ۲ و ۳ برگردانید (شکل ۲۸-۲).



شکل ۲۸-۲- قرار دادن بازوهای ۱، ۲ و ۳ در شماره‌های مربوطه و تشکیل سیردهی

۴-۳-۲- کار عملی ۴

زمان: ۲۲ ساعت

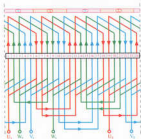
موضوع: سیم‌بندی موتور ۲۴ قطب سه فاز ۶ قطب با

سیم‌بندی به ازای قطب.

مراحل انجام کار

۱- شکل ۴-۳۹ را در نظر بگیرید و ۱۲ کلاف با گام ۶ به

۶ پیچ کنید.

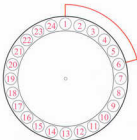


شکل ۴-۳۹

۲- یک شماره به عنوان شماره آغاز سیم‌بندی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش برای سیم‌بندی را در نظر بگیرید.

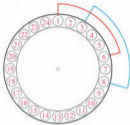
۴- کلاف شماره ۶ را جابجایی کنید (شکل ۴-۳۸).



شکل ۴-۳۸: محل قرار گرفتن کلاف شماره ۶ که در شماره‌های استاندارد

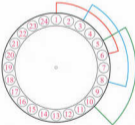
موتور ۲۴ قطب در سیم‌بندی به ازای قطب

۵- شمار شماره ۲ را برها کنید و کلاف سوم را در شماره های ۳ و ۸ قرار دهید (شکل ۵۱-۲).



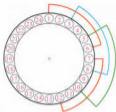
شکل ۵۱-۲- محل قرار گرفتن دومین کلاف در شماره های استاندارد صورتی
۲۲ شماره ۲ قطب در سیم‌بندی به ازای قطب

۶- شمار شماره ۳ را برها کنید و کلاف سوم را در شماره های ۵ و ۱۰ قرار دهید (شکل ۵۲-۲).



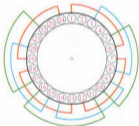
شکل ۵۱-۳- محل قرار گرفتن دومین کلاف در شماره های استاندارد صورتی
۲۲ شماره ۲ قطب در سیم‌بندی به ازای قطب

۷- به همین ترتیب، کلاف‌های چهار تا نهم را در شماره‌های ۱۲-۱۱، ۱۱-۹، ۹-۱۲، ۱۲-۱۰، ۱۰-۱۵، ۱۵-۱۸، ۱۸-۱۴، ۱۴-۱۱، ۱۱-۹، ۹-۱۲ قرار دهید (شکل‌های ۵۳ و ۵۴).



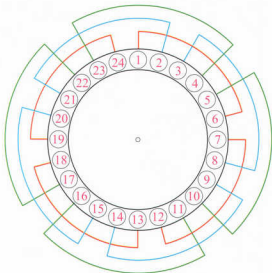
شکل ۵۳- محل قرار گرفتن چهارمین کلاف- در شماره‌های استاندارد موکوز ۲۴ شماره ۹ قطب در سمتی به‌ازای قطب

۸- کلاف دهم را مطابق شکل ۵۴- در شماره‌های ۱۹-۲۴ قرار دهید.



شکل ۵۴- محل قرار گرفتن دهمین کلاف- در شماره‌های استاندارد موکوز ۲۴ شماره ۹ قطب در سمتی به‌ازای قطب

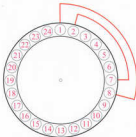
۹- بازوهای موجود در شماره‌های ۱ و ۳ را از شماره‌های مربوطه خارج کنید. کلافه‌های ۱۱ و ۱۲ را در جای خود قرار دهید و بازوهای خارج شده از شماره‌های ۱ و ۳ را به جایگاه خود برگردانید (شکل ۵۵-۲).



شکل ۵۵-۲- بازوهای ۱ و ۳ را به جای اصلی برگردانید و کلافه‌گذاری در داخل شماره‌ها کامل می‌شود.



شکل ۲-۵۶



شکل ۲-۵۷ - محل قرار گرفتن گروه کلاف اول در شماره های استاتور ۲۴
شماره ۲ قطب با سیم بندی متعادل مرکز به ازای جهت قطب

۲-۳-۵- کار عملی ۵

زمان: ۲۴ ساعت

موضوع: سیم بندی موتور ۲۴ قطب سه فاز ۲ قطب با

سیم بندی کلاف متعادل مرکز به ازای جهت قطب.

مراحل انجام کار

۱- شکل ۲-۵۶ را در نظر بگیرید و ۶ گروه کلاف با نام های

۱ به ۸ و ۲ و ۳ تهیه کنید.

۲- تباری را به عنوان تبار آغاز سیم بندی در نظر بگیرید.

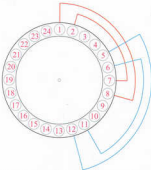
۳- جهت گردش برای سیم بندی را در نظر بگیرید.

۴- گروه کلاف شماره ۱ را جانگذاری کنید. ابتدا کلاف ۲

به ۳ سپس کلاف ۱ به ۸ را در شماره های استاتور قرار دهید

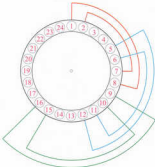
(شکل ۲-۵۷).

۵- شماره‌های ۳ و ۴ را رها کنید و گروه کلاف شماره ۲ را در شماره‌های ۴-۵ و ۱۱-۱۲ قرار دهید (شکل ۲-۵۸).



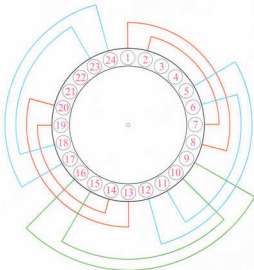
شکل ۵۸-۲: محل قرار گرفتن گروه کلاف دوم در شماره‌های استاندارد ۲۲ شماره ۲ کلاف با سیم‌بندی متحدالمرکز به‌ازای جهت کلاف

۶- گروه کلاف شماره ۳ را در شماره‌های ۹-۱۰ و ۱۴-۱۵ قرار دهید (شکل ۲-۵۹).



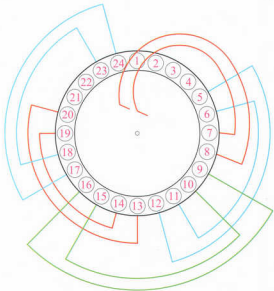
شکل ۵۹-۲: محل قرار گرفتن گروه کلاف سوم در شماره‌های استاندارد ۲۲ شماره ۲ کلاف با سیم‌بندی متحدالمرکز به‌ازای جهت کلاف

۱۸- گروه کلاف شماره ۴ را در شماره‌های ۱۳-۱۹ و
 ۱۹-۲۰ و گروه کلاف شماره ۵ را در شماره‌های ۱۷-۱۸ و ۲۳-۲۴
 قرار دهید (شکل ۶۰).



شکل ۶۰- محل قرار گرفتن گروه کلاف پنجم در شماره‌های ۱۷ تا ۲۴ قطب ۴ سیستمی مشخصه مرکز به ازای قطب

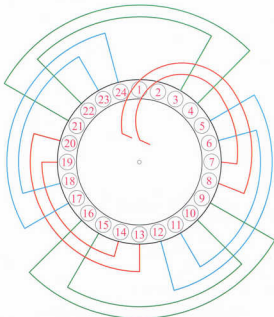
۸- بازوهای ۱ و ۲ از گروه کلاف شماره ۱ را از شماره‌های ۱ و ۲ خارج کنید. اینگونه بازوهای برگشتی گروه کلاف هشتم را که زیر بازوی شروع اول قرار می‌گیرند، چابکداری کنید (شکل ۶۱-۲).



شکل ۶۱-۲- خارج کردن بازوهای ۱ و ۲ از شماره‌های ۱ و ۲ به منظور قرار دادن بازوهای گروه کلاف شماره ۸

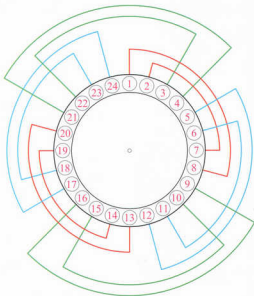
۹- گروه کلاف شماره ۶ را در نیاره‌های ۲۱-۲۲ و ۲۳-۲۴

قرار دهید (شکل ۲۲-۲۳).

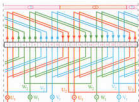


شکل ۲۲- محل قرار گرفتن گروه کلاف نسیم در نیاره‌های استوار ۱۲ نیار ۲ قلب با سیم‌بندی متحدالمرکز بازاری جهت قلب

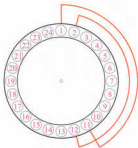
۱۰- بازوهای ۱ و ۲ گروه کلاف شماره ۱ را به جای اصلی برگردانید (شکل ۶۳-۱).



شکل ۶۳-۱: برگرداندن بازوهای ۱ و ۲ به جایهای مربوطه و تشکیل کلاف شماره ۱ در جایهای استاندارد



شکل ۴۴-۲



شکل ۴۵-۲: محل قرار دادن گروه کلاف شماره یک در سیستمی مورخه سه کار ۶ قطب ۲۴ شیفت با سیستمی به ازای قطب

۶-۳-۲- کار اصلی ۶

زمان: ۲۴ ساعت

موضوع: سیستمی مورخه ۲۴ شیفت سه کار ۶ قطب با

سیستمی به ازای قطب

مراحل انجام کار

۱- شکل ۴۴-۲ را در نظر بگیرید و ۶ گروه کلاف با نام

مساوی ۱ تا ۶ تهیه کنید.

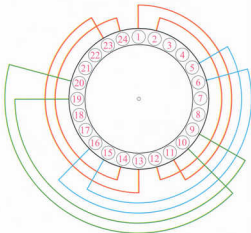
۲- نامی را به عنوان نام آغاز سیستمی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش برای سیستمی را در نظر بگیرید.

۴- بازوهای گروه کلاف شماره ۱-۲ و ۳-۴ را ۱۱-۱۲ و

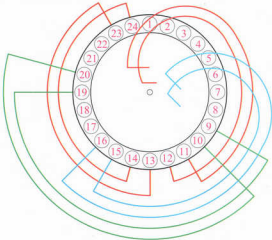
جداگاری کنید (شکل ۴۵-۲).

۵- شماره‌های ۳ و ۴ را رها کنید و گروه کلاف سوم را در شماره‌های ۵-۶ و ۱۵-۱۶ قرار دهید. به همین ترتیب شماره‌های ۷ و ۸ را رها کنید و گروه کلاف سوم را در شماره‌های ۹-۱۰ و ۱۹-۲۰ قرار دهید. سپس گروه کلاف چهارم را در شماره‌های ۱۳-۱۴ و ۲۳-۲۴ قرار دهید (شکل ۲-۶۶).



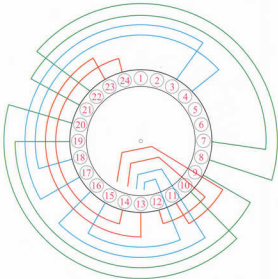
شکل ۲-۶۶- محل قرار دادن گروه کلاف چهارم در سیم‌بندی سه فاز ۴ قطب ۲۴ سیم با سیم‌بندی سه‌فاز ۴ قطب

۶- بازوهای ۱ و ۲ و ۵ و ۶ را خارج کنید تا بتوانید بازوهای برگشتی گروه کتاب‌های شماره ۵ و ۶ را در شماره‌های مربوطه قرار دهید (شکل ۳۷-۱).



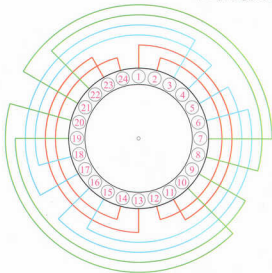
شکل ۳۷-۱- خارج کردن بازوهای ۱ و ۲ و ۵ و ۶ از شماره‌های مربوطه به منظور قرار دادن گروه کتاب شماره ۵ و ۶

۷- گروه کلاف شماره ۱ را در شماره‌های ۱۷-۱۸ و ۲-۳ قرار دهید. گروه کلاف شماره ۲ را در شماره‌های ۲۱-۲۲ و ۲۴-۲۵ قرار دهید. شکل ۲۸-۲۹.



شکل ۲۸-۲۹- قرار دادن گروه کلاف شماره ۲

۸- بازوهای ۱ و ۱ گروه کلاف شماره ۱ و بازوهای ۵ و ۴ گروه کلاف شماره ۲ را به جای خود برگردانید. به این ترتیب سیمبندی کامل می‌شود (شکل ۴۹-۲).



شکل ۴۹-۲- برگرداندن بازوهای گروه کلاف‌های شماره ۱ و ۲ به جای اولیه و تکمیل کلاف‌گذاری در داخل سیم‌های سرتور ۲۴ سیمار ۲ قطب با سیمبندی به‌ازای قطب

آزمون پایانی (۳)

۱- به چه دلیل، قبل از جانگذاری کلاف در داخل شمار لازم است کلافها را مرتبه و صاف کرد؟
۲- اقدامات لازم برای جلوگیری از ساییده شدن سیمها به بدنه استاتور و اتصال آنها بدینته، را بیان کنید.
۳- اگر روی بازوها را پس از جانگذاری آنها در داخل شمارها به کلاف رسانا پوشانده نشود، چه عواقب تری خواهد داشت؟

۴- نکات ایمنی در هنگام کلاف‌گذاری در داخل شمارها را بیان کنید.

۵- ابزار لازم برای کلاف‌گذاری در داخل شمارها را نام ببرید.

۶- مراحل کلاف‌گذاری در داخل شمارها را نام ببرید.

۷- کار عملی: یک الکتروموتور سه فاز ۳۶ شمار را در اختیار بگیرید و مراحل مختلف کلاف‌گذاری این موتور را برای سیمبندی ۲ قطب به ازای سیمبندی $2P = 36$ انجام داده و کلافها را در داخل شمارها قرار دهید.

the 1990s, the number of people with a disability in the United States has increased by 50% (U.S. Census Bureau, 2000).

As a result of the increase in the number of people with disabilities, the need for accessible information has become a national priority. The Americans with Disabilities Act (ADA) of 1990 (P.L. 101-354) is the first federal law that prohibits discrimination against people with disabilities in all areas of public life, including jobs, state and local government services, public accommodations, and telecommunications. The ADA also requires that information be made accessible to people with disabilities. The ADA is the primary federal law that addresses the needs of people with disabilities in the United States.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

The ADA is a landmark law that has changed the lives of millions of people with disabilities. It has opened up new opportunities for people with disabilities in all areas of public life.

واحد کار سوم

سربندی سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز

هدف کلی

انصال گروه کلاسها در هر فاز

هدف‌های رفتاری: از فراگیر انتظار می‌رود با گذراندن این پیمان، بتواند:

- ۱- با اهمیت، سرگروه کلاسها را پیدا کند.
- ۲- با استفاده از نقشه موتورها، انصال گروه کلاسها را در هر فاز الکتروموتورهای سه فاز یکسریه انجام دهد.

۳- ابتدا و انتهای فازها را با U_1, U_2 و V_1, V_2 و W_1, W_2 و حسب ترتیب،

۴- سرهای هر فاز را به سیم‌افشان انصال دهد و با ورجسب مربوطه به نخته کلم هدایت کند.

۵- سرهای مربوط به هر فاز را در نخته کلم، به ترتیب‌های مربوطه هدایت کرده و انصال دهد.

۶- دو سر هر فاز را با اهمیت آزمایش کند و از انصال تمامی گروه کلاسها در هر فاز، اطمینان حاصل کند.

ساعات آموزشی

نظری	عملی	جمع
۴	۱۶	۲۰

۳-۱- اصول سرشدی کلاف‌ها در داخل استاتور

پس از قرار دادن کلاف‌ها در داخل سیم‌بازها، لازم است گروه کلاف‌های مربوط به هر فاز موتور، ارتباط الکتریکی داشته باشند. ارتباط گروه کلاف‌ها باید به گونه‌ای باشد که میدان‌های حاصل از جریان کلاف‌های مجاور، هوجبهت بوده و در سطح استاتور ۲۴ قطب تشکیل دهند. بنابراین، در سرشدی کلاف‌ها لازم است دقت بیشتری نمود زیرا یک اتصال غلط موجب می‌شود حوزه دوار به‌طور صحیح در سطح استاتور تشکیل نشود. در این‌گونه مواقع، با رنور فعلی کرده و به گردش درونی آید و یا در صورت جرح‌شن رنور، جریان زیادی از شیب‌گاه توسط موتور الکتریکی دریافت می‌شود که امکان دارد در زمان کوتاه، سیم‌های استاتور را از بین ببرد.



شکل ۱

در سرشدی کلاف‌ها با توجه به نقشه موتور، یکی از کلاف‌ها را به‌عنوان سیم‌باز شماره یک در نظر می‌گیریم و آن را با ۱۱، بربسب می‌زنیم و انتهای گروه کلاف‌ها مربوطه را از طریق نقشه پیدا می‌کنیم و لاک سرسیم آن را برمی‌داریم و برای اطمینان، دو سر آن را با اهمتر آزمایش می‌کنیم. برای این منظور، سر لاک‌برداری شده، ۱۱ را با انتهای کلاف انتخاب شده به ترمینال‌های اهمتر هدایت می‌کنیم. اگر اهمتر مقاومت ناچیزی نشان دهد انتخاب سر و ته گروه کلاف صحیح است. در صورت نمایش مقاومت زیاد توسط اهمتر، باید که کلاف را با سیم‌های مجاور تعویض کرده و آزمایش‌های لازم را انجام داد تا به کلاف مشخص شود. به این ترتیب، سر و ته گروه کلاف‌های مربوط به هر فاز را از طریق نقشه و اهمتر مشخص کرده و طبق نقشه سرشدی می‌کنیم (شکل ۳-۱).



شکل ۲

شکل ۳-۱- سر و ته یک گروه کلاف مقاومت ناچیزی نشان می‌دهد.

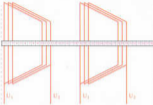
در سرپندی کلاف‌ها اگر $G = P$ باشد، اتصال گروه کلاف‌ها اتصال نزدیک است، یعنی نه هر گروه کلاف به سر گروه کلاف بعدی در آن فاز متصل می‌شود.

در سرپندی کلاف‌ها اگر $G = 2P$ باشد، اتصال گروه کلاف‌ها اتصال دور است، یعنی نه هر گروه کلاف به نه گروه کلاف بعدی و سر تمام گروه کلاف‌ها به هم متصل می‌شوند.

برای سرپندی گروه کلاف‌ها ابتدا نقشه گسترده یا دیاگرام محور موتور را در نظر بگیرید و بر اساس شماره‌های نقشه، شماره‌های استاتور را شماره‌بندی کنید. سرسیم‌های گروه کلاف‌ها را در سرسیم‌ها مطابق نقشه پیدا کنید. پس از اطمینان از ابتدا و انتهای گروه کلاف‌ها، به اندازه مناسب از سرسیم‌ها جدا کرده و از سر آن‌ها به اندازه ۱/۵ سانتی‌متر لاک‌پودری کنید. مطابق نقشه، از سرسیم‌هایی که باید به هم متصل شوند، جوارش‌ها بگزارانید. از هر سیم با اندازه یک سانتی‌متر بر روی سیم دیگر، به‌طور مرتب بیچید. پس از اتمام کاری و آزمایش اتصال دو سر دو گروه کلاف، اتصال گروه کلاف‌های بعدی را ادامه دهید. مثلاً اتصال گروه کلاف‌های مربوط به فاز U_1 و U_2 در موتور ۳۶ تیار سه فاز ۲ قطب یا سرپندی به‌ازای قطب، در مراحل زیر انجام می‌شود:

۱- نقشه دیاگرام گسترده یا محور سرسیم‌هایی مربوط به فاز U_1 و U_2 را تهیه کنید (شکل ۳-۲).

۲- شماره‌های استاتور را شماره‌گذاری کنید (شکل ۳-۳).



شکل ۳-۲- نقشه فاز ۱ موتور سه فاز ۳۶ تیار یا سرپندی به‌ازای قطب



شکل ۳-۳- شماره‌گذاری استاتور کلاف‌گذاری شده



شکل ۳-۳- آزمایش ارتباط الکتریکی مغز، ۱۰۰k، فشار، ۱

۳- ابتدا و انتهای گروه کلاف شماره ۱ از ۱۱ و ۱۱ا را که سرهای آن از شماره ۱ و ۱۱ خارج شده‌اند، با اهمتر آزمایش کنید.

۴- سرسیم‌هایی را که از شماره‌های ۱۱ و ۳۰ خارج می‌شوند، با اهمتر آزمایش کنید. این سیم‌ها باید به هم ارتباط داشته باشند (شکل ۳-۴).



الف

۵- سرهای خروجی از شماره‌های ۱۱ و ۱۱ا را به اندازه کافی و به گونه‌ای ببرد که پس از اتصال به هم، نیمه اضافی در سطح استاتور وجود نداشته باشد.

۶- سرسیم‌ها را از وارنیش‌های مورد نیاز عبور دهید (شکل ۳-۵).

شکل (۵) ۳-۵- قرار دادن وارنیش با قطر کم روی

سیم



ب

شکل (۵) ۳-۶- عبور دادن وارنیش با قطر بیشتر

روی وارنیش قطر کمتر

شکل ۳-۶- عبور دادن سیم‌ها از داخل وارنیش



۷- سرسیم‌های خروجی از شماره‌های ۱۶ و ۱۹ را پس از کوتاه کردن، به اندازه شماره ۹ سانتی‌متر لاکه برداری کنید (شکل ۳-۶).

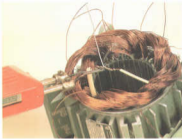
شکل ۳-۶- سرسیم‌ها را به اندازه ۹ سانتی‌متر لاکه برداری کنید.



۸- سرسیم‌های خروجی از شماره‌های ۱۶ و ۱۹ را روی هم قرار داده و هر کدام را به اندازه یک سانتی‌متر روی دیگری بنویسید (شکل ۳-۷).

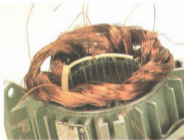
شکل ۳-۷- سرسیم‌ها را به هم گره زده و به اندازه یک سانتی‌متر روی هم بنویسید.

محل اتصال را لحیم کنید (شکل ۳-۸).



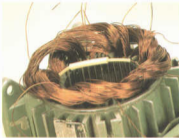
شکل ۳-۸- اتصال محل اتصال در سیم را لحیم کنید.

۹- واریش‌های با قطب کمتر را از طریق هر دو سیم به محل لحیم شده انتقال دهید تا کاملاً آن را پرکنی دهد (شکل ۳-۹).



شکل ۳-۹- هدایت واریش‌ها به محل لحیم شده

۱۰- وارنیش با مقطع زیاد را روی دو وارنیش با قطر کمتر بکشید (شکل ۳-۱۰).

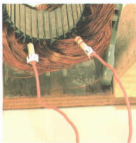


شکل ۳-۱۰



۱۱- پس از سردی، به منظور اطمینان از اتصال بین دو گروه کلافه، سرسیم‌هایی را که از شماره‌های ۶ و ۳۰ خارج شده‌اند، لاک‌پردازی کرده و ارتباط آن‌ها را با اهرم سر آزمایش کنید.
 ۱۲- سر سیمی را که از شماره شماره ۶ بیرون آمده است، به اندازه کافی کوتاه کرده و پس از لاک‌پردازی، آن را به سیم افشان اتصال دهید و محل اتصال را اهریم کاری کرده و با وارنیش مناسب بپوشانید. به سیم افشان برجسته (۱۱) بزنید (شکل ۳-۱۱).

شکل ۳-۱۱- اتصال سیم افشان به اهرم و اتصالی فلز و برجسته زدن آن



شکل ۱۲-۳

۱۲- سیم خروجی از سیمار شماره ۳۰ را با سیم افشان
 اتصال داده و پس از لحه کاری و گذاشتن وارنیش، برچسب
 ۱۱ بزنید (شکل ۱۲-۳).

۳-۳-۳ کارهای عملی ۳

کار عملی ۱

هدف: سر بندی سیم پیچی الکتروموتورها

نکات ایمنی: از روشنی مناسب در روی میز کار استفاده
 کنید. از میز کار و صندلی استاندارد مناسب استفاده کنید تا
 هیچ گونه فشاری بر کمر و پاها یا تان وارد نشود.

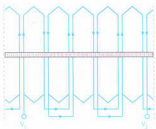
وسایل و ابزار مورد نیاز

- ۱- نگهدارنده استاتور یک عدد
 - ۲- استاتور ۲۶ شماره کلانه گذاری شده در کار عملی
 شماره ۱ واحد کار دوم (شکل ۱۲-۳۹) یک عدد
 - ۳- اهم متر یک عدد
 - ۴- وارنیش مناسب مقطع سیم
 - ۵- قوطی برقی یک عدد
 - ۶- روغن و سیم لخم به حد کافی
 - ۷- سیم افشان مناسب در سه رنگ به حد کافی
- موضوع: سر بندی سیم پیچی الکتروموتور سه فاز تنش
 قطب ۲۶ شماره بازاری قطب
 مراحل انجام کار

۱- استاتور را روی نگهدارنده استاتور قرار داده و شماره ها
 را شماره گذاری کنید (شکل ۱۲-۳۹).



شکل ۱۳-۳- شماره گذاری شماره ها



شکل ۱۶-۳ الف

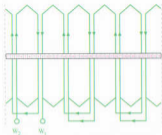
۶- و اساس نقشه اتصال گروه کلاف‌های فاز V_1 و V_2 ، سیم‌های خروجی از شماره‌های ۵-۱۰، ۱۶-۱۱، ۱۷-۲۲، ۲۳-۲۸، ۲۹-۳۴ و ۳۵-۴۰ را با هم‌متر آزمایش کنید و از اتصال آن‌ها به یکدیگر خاطر جمع شود. سپس سرسیم‌های خروجی از شماره‌های ۱۰- را به ۱۶، ۱۶- را به ۲۲، ۲۲- را به ۲۸، ۲۸- را به ۲۹ و ۳۴ را به ۴۰ اتصال دهید.

به سیم خروجی از شماره ۵، سیم افشان اتصال داده و بر حسب V_1 بزند. سیم خروجی از شماره ۲۵ را به سیم افشان اتصال داده و بر حسب V_2 بزند (شکل ۱۶-۳).
شکل (۱۶-۴ الف) نقشه اتصال سرسیم‌ها به یکدیگر را نشان می‌دهد.



شکل ۱۶-۳ ب

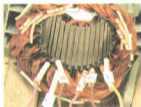
شکل ۱۶-۴ الف نقشه اتصالی فاز V_1 و V_2 موتور ۳۶ شماره ۲ قطب با سیم‌بندی به ازای قطب



شکل ۱۷-۳-الف: نقشه اتصال سرسیم با

۱۷ براساس نقشه اتصال گروه کلاف‌های فاز W_1 و W_2 سیم‌های خروجی از شماره‌های ۹-۱۴، ۲۰-۲۵، ۲۶-۲۹، ۲۱-۲۲، ۲۳-۲۴ و ۳ را با ابعاد مشخص کنید و از اتصال آن‌ها به یکدیگر خاطر جمع نبود، سپس سرسیم‌های خروجی از شماره‌های ۱۲ را به ۱۵، ۲۰ را به ۲۶، ۲۱ را به ۲۷، ۲۲ را به ۲۳ و ۲ را به ۳ اتصال دهید.

سیم خروجی از شماره شماره ۹ را با سیم‌افشان اتصال داده و برجسته W_1 بزند، سیم خروجی از شماره ۲ را به سیم‌افشان اتصال داده و برجسته W_2 بزند (شکل ۱۷-۳).



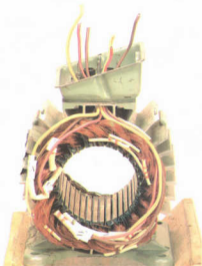
شکل ۱۷-۳-ب

شکل ۱۷-۳-ب: نقشه اتصالی فاز W_1 و W_2 موتور ۲۴ قطب ۴ قطب با سیم‌بندی به ازای قطب

۸- سیم‌های لحیم شده را مرتب کرده و روی کلاف‌ها

بغیرباید. سپس سیم‌های افشان را از کوبانه‌ترین مسیر به چپ

افصال موتور هدایت کنید (شکل ۱۸-۳).



شکل ۱۸-۳- هدایت سیم‌های افشان به چپ اتصال موتور

آزمون بایستی (۳)

- ۱- چه نوعی موتور سیم پیچ را قبل از سیم بندی با اهمتر آزمایش کنید؟
- ۲- اگر براساس نقشه، رختی که سیم پیچها را با اهمتر آزمایش می کنید، سیم پیچها به هم زده شدند، امکان کار در کجا است؟ اقدام بعدی برای بافتن سیم پیچهای گروه کلاف را بیان کنید.
- ۳- برای چه منظور در سیم بندی گروه کلافهای یک فاز از نقشه اصلی هر فاز موتور استفاده نمی کنند؟ آیا امکان دارد که بدون تسترسی به نقشه سیم بندی، گروه کلافهای هر فاز را به یکدیگر اتصال داد؟
- ۴- به چه مناسبت، تیرهای داخل استاتور را در هنگام قرار دادن کلافها در داخل تیرها، مثال گذاری می کنند؟
- ۵- علت استفاده از وارنیش با مقطع زیاد بر روی وارنیش های با مقطع کم را بیان کنید.
- ۶- چرا در انتهای سیم بندی هر فاز، ابتدا و انتهای سیمها را برجسته می کنند؟
- ۷- استفاده از سیمهای افشان در ابتدا و انتهای هر فاز چه محاسنی دارد؟
- ۸- آیا پس از سیم بندی گروه کلاف، آزمایش سرهای ابتدا و انتهای هر فاز با اهمتر ضرورت دارد؟ دلیل خود را بیان کنید.

- ۹- کار عملی: یک موتور ۳۶ قطب ۲ شماره ۲ قطب با سیم بندی یک قطب ۲۳ تا ۱۵ را در اختیار بگیرید. پس از شماره گذاری و آزمایش سر گروه کلافها آن را سیم بندی کنید. سر فازها را به جدول افشان اتصال دهید و سر سیمهای هر فاز را برجسته زده و از کوچکترین سیم به جهت اتصال هدایت کنید.
- ۱۰- کار عملی: استاتور کلاف گذاری شده شکل ۸ را در اختیار بگیرید و سیم بندی آن را کامل کنید.
- ۱۱- در سیم بندی گروه کلافها سعی می شود اتصال گروه کلافها به گونه ای باشد تا پادویهای در قطب سازی به ازینه داشته باشند.
- ۱۲- در سیم بندی با سیم پیچی به ازای قطبها اتصال گروه کلافها هر فاز - اتصال و در سیم پیچی به ازای جهت قطبها اتصال گروه کلافها اتصال است.

پاسخ پیش آزمون

پاسخ واحد کار اول	
شماره تست	گزینه صحیح
۱	۱
۲	۲
۳	۳
۴	۴
۵	۵
۶	۶
۷	۷
۸	۸

منابع و مأخذ

- ۱- امجدیه و سیمپچی موتورهای القایی سه فاز، مؤلفین: علی عراقی، محمد حمیدی، رشیدیه مرموم علی رحیمیانپور - احمد مهربی، انتشارات سیم لاک، فارس.
- ۲- امجدیه و سیمپچی موتورهای الکتریکی انرژی و عملی، مؤلف: دکتر حسین رحیمی زاده، انتشارات نیلوفر.
- ۳- مجموعه جزوات آموزشی موتورپچی دانشگاه شهید رجایی تهران، مؤلفین: علی عراقی و علی رحیمیانپور، انتشارات دانشگاه شهید رجایی.

فهرست رشته های مهارتی که می توانند از کتاب سیمپچی موتورهای سه فاز استفاده نمایند.

ردیف	نام رشته های مهارتی	شماره های رشته های مهارتی	کده و ابوابی که روانه های رشته های مهارتی	نام استانداردهای مهارتی مبدأ	کده استاندارد مهارتی معنوی
۱	مکانیک های الکتریکی	۱-۳-۲-۱-۱-۱	۲۳۴	مکانیک های الکتریکی (۲)	۲۲/۱۸ - ۲۲/۱۹ و ۲۲/۲۰
۲	مکانیک های الکتریکی (۲)	۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱	۲۳۵		
۳		۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱			
۴		۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱			
۵		۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱			



