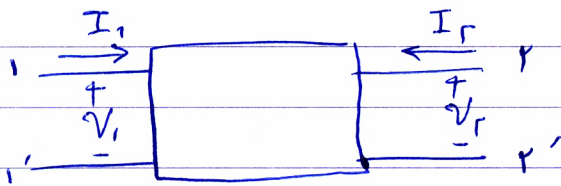


"به نام خدا"

الکترونیک - استاد جعفری - جلسه ۲

همچنین عنصر دو دهنه ای مانند ترانزیستور را در نظر بگیرید. اگر این عنصر  $Q$  معین از نظر  $dc$  داشته باشد (تحلیل  $dc$ ) چنانچه یک سیگنال متغیر  $ac$  بر آن اضافه شود به طوری که تغییرات کوچکی در نقاط ایجاد کند، می توان در تحلیل  $ac$  این عنصر دو دهنه ای را خطی کرد و آنرا  $ac$  را انجام داد. بر این مدل تحلیل سیگنال کوچک دارد.

در یک عنصر دو دهنه خطی مطابق شکل زیر ۴ کمیت  $I_1, V_1$  و  $I_2, V_2$  را می توان در نظر گرفت و ۲ تایی آنها را به صورت خطی از ۲ تایی دیگر نوشت:



$$\begin{cases} V_1 = h_{11} I_1 + h_{12} V_2 \\ I_2 = h_{21} I_1 + h_{22} V_2 \end{cases}$$

مثلاً اگر  $V_2$  را بر حسب  $I_1$  و  $V_1$  بیان کنیم، ضرایب را پارامترهای هایبرید می نامیم.

پارامترهای  $h$  به صورت روابط زیر تعریف می شود:

قاوت ورودی  $h_{11} = \left. \frac{V_1}{I_1} \right|_{V_2=0} = h_i (\Omega)$

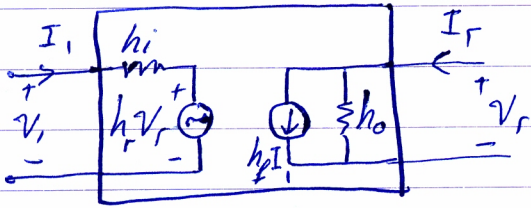
درجه تقویت ولتاژ معکوس  $h_{12} = \left. \frac{V_1}{V_2} \right|_{I_1=0} = h_r (-)$

درجه تقویت جریان مستقیم  $h_{21} = \left. \frac{I_2}{I_1} \right|_{V_2=0} = h_f (-)$

هدایت خروجی  $h_{22} = \left. \frac{I_2}{V_2} \right|_{I_1=0} = h_o (S)$

$$\Rightarrow H = \begin{bmatrix} h_i & h_r \\ h_f & h_o \end{bmatrix}$$

لذا می‌توان مدار معادل زیر را که با آن مدار معادل هایبرید گونه برای آن در نظر گرفت:



پارامترهای هایبرید ترانزیستور: از آنجا که ترانزیستور BJT دارای تقویت کننده، سه شکل بندی CC, CE و CB را می‌تواند داشته باشد، لذا مدار معادل هایبرید سیگنال کوچک آن دارای سه نوع پارامتر می‌باشد که با اندیس e, c و b به صورت زیر نشان داده می‌شود.

$$\begin{bmatrix} h_{ic} & h_{rc} \\ h_{fc} & h_{oc} \end{bmatrix} \leftarrow CC$$

$$\begin{bmatrix} h_{ie} & h_{re} \\ h_{fe} & h_{oe} \end{bmatrix} \leftarrow CE$$

$$\begin{bmatrix} h_{ib} & h_{rb} \\ h_{fb} & h_{ob} \end{bmatrix} \leftarrow CB$$

بر عنوان مثال در مورد CE (Common E) پارامترهای زیر تعریف می‌شود:

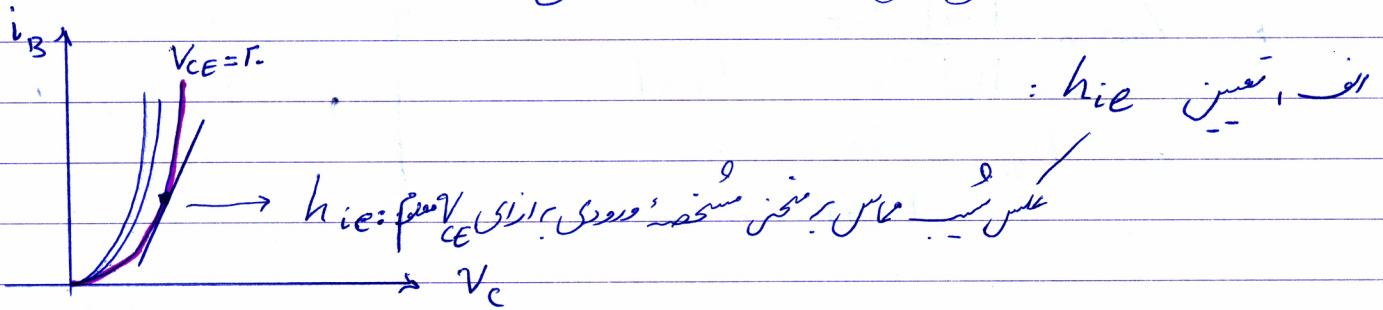
$$h_{ie} = \frac{\partial V_i}{\partial I_i} = \frac{\partial V_{BE}}{\partial i_B} \approx \frac{\Delta V_{BE}}{\Delta i_B} \Big|_{V_{CE} = \text{ثابت}}$$

$$h_{re} = \frac{\partial V_i}{\partial V_r} = \frac{\partial V_{BE}}{\partial V_{CE}} \approx \frac{\Delta V_{BE}}{\Delta V_{CE}} \Big|_{i_B = \text{ثابت}}$$

$$h_{fe} = \frac{\partial I_r}{\partial I_i} = \frac{\partial i_c}{\partial i_B} \approx \frac{\Delta i_c}{\Delta i_B} \Big|_{V_{CE} = \text{ثابت}}$$

$$h_{oe} = \frac{\partial I_r}{\partial V_r} = \frac{\partial i_c}{\partial V_{CE}} \approx \frac{\Delta i_c}{\Delta V_{CE}} \Big|_{i_B = \text{ثابت}}$$

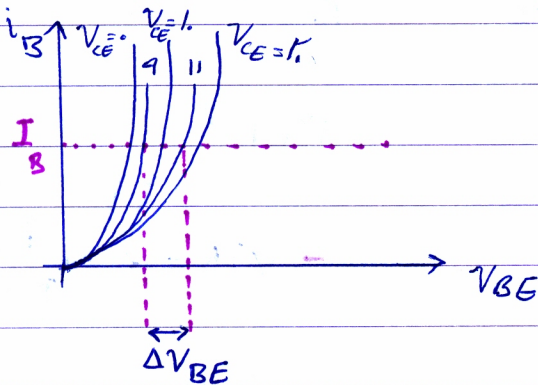
تعیین پارامتری  $h$  برای ترانزیستور: برای این کار باید از منحنی های مشخصه های ورودی و خروجی ترانزیستور استفاده کرد. به عنوان مثال در حالت  $CE$  مرقال گفت:



$$h_{ie} = \frac{r_{q \text{ mV}}}{I_B} = \frac{r_q}{\frac{I_C}{\beta}} = \frac{r_q \beta}{I_C}$$

و به طور تقریبی برابر است با:

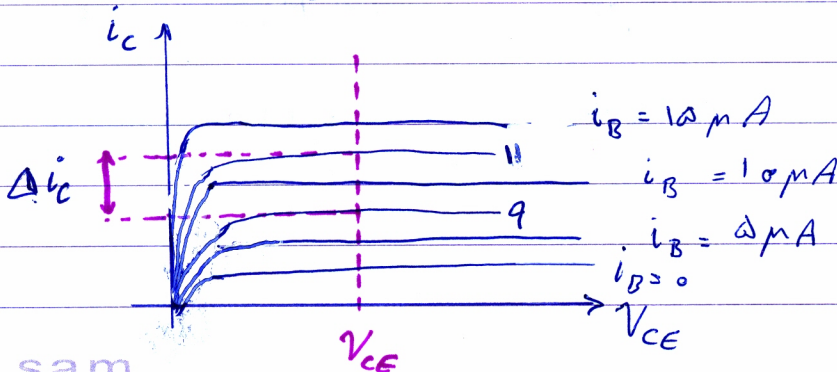
که به طور معمول  $h_{ie}$  حدوداً ۱ اهم است.



$$h_{re} \approx \frac{\Delta V_{BE}}{\Delta V_{CE}} \Big|_{i_B = \text{ثابت}}$$

و به طور تقریبی:  $h_{re} \approx 0$

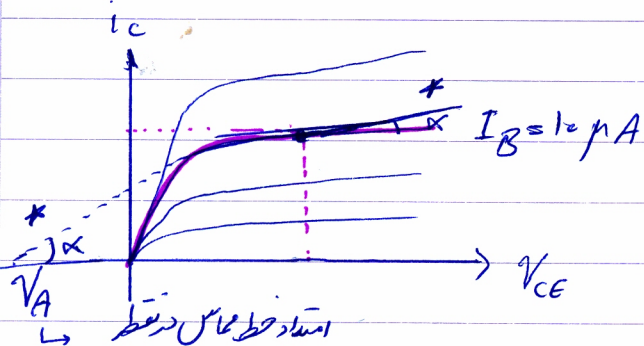
ج، تعیین  $h_{fe}$ :



$$h_{fe} = \frac{\Delta i_c}{\Delta i_B} \Big|_{V_{CE} = \text{ثابت}}$$

و به طور تقریبی:  $h_{fe} \approx \beta$

د. تعیین  $h_{oe}$ :



$h_{oe}$ :  $\Rightarrow$  سبب حاصل بر بخش مسطح خروجی دارای  $I_B$  مشخص

د. به طور تقریبی: ①  $h_{oe} \approx 0$

②  $\left. \begin{array}{l} \text{نکته: خیلی ضعیف!} \end{array} \right\} \rightarrow$

$$\begin{aligned} * \quad \tan x &= \frac{I_C}{|V_A| + V_{CE}} \approx \frac{I_C}{|V_A|} \\ \Rightarrow h_{oe} &= \frac{I_C}{|V_A|} \end{aligned}$$

\* محل تقاطع خطوط در مشخصه‌های خروجی با محور افقی، ولتاژی به نام  $V_A$  به ما می‌دهد.  
جدول زیر مقادیر نمونه برای پارامترهای  $h$  یک ترانزیستور را به ما ارائه می‌دهد.

پارامتر	CE	CC	CB
$h_i$	$1 k\Omega$	$1 k\Omega$	$h_{ib} = \frac{r_e}{\beta} = \frac{r_e}{\beta + 1}$
$h_r$	$2.5 \times 10^{-4}$	$\approx 1$	$3 \times 10^{-4}$
$h_f$	$\approx 1$	$\approx 1$	$\approx 0.99 = \alpha = \frac{\beta}{\beta + 1}$
$h_o$	$20 \mu S$	$20 \mu S$	$10 \mu S$
$1/h_o$	$50 k\Omega$	$50 k\Omega$	$100 k\Omega$