

به نام خدا

www.KONKUR.in

سایت کنکور

www.KONKUR.US

انجمن کنکور

مرجع دانلود رایگان سوالات و پاسخ کلیدی کنکورهای

دکتری و کارشناسی ارشد و کارشناسی همه رشته ها

سوالات کنکور سراسری و آزاد داخل و خارج از کشور

دانلود کنکورهای آزمایشی گزینه دو ، سنجش ، قلمچه ، کاج

دانلود جزوایت درسی بهترین استادی کشور و موسسات کنکوری

دانلود کتابهای درسی و دانشگاهی و حل المسائل ها

مصطفی و کارنامه نفرات برتر کنکور و ارشد

مشاوره تحصیلی و انگیزشی کنکوری و ارشد

سوالات پیام نور و المپیاد و آزمایشگاه ها

مدیریت سایت و انجمن کنکور : محمد و فراز رهبر



332F



332

F

نام

نام خانوادگی

محل امضاء

صبح جمعه
۹۱/۱/۲۵اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می‌شود.
امام خمینی (ره)جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشور

آزمون ورودی دوره‌های دکتری (نیمه مرکز) داخل در سال ۱۳۹۱

رشته‌ی

مهندسی عمران (نقشه‌برداری) – سیستم اطلاعات جغرافیایی (GIS) (کد ۲۳۲۰)

شماره داوطلبی:

نام و نام خانوادگی داوطلب:

مدت پاسخگویی: ۱۵۰ دقیقه

تعداد سؤال: ۴۵

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سوالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	مجموعه دروس تخصصی (فتوگرامتری و زئوری، سیستم اطلاعات جغرافیایی (GIS) ۱ و ۲، مدیریت زمین و سیستم‌های اطلاعات زمین)	۴۵	۱	۴۵

فروردین سال ۱۳۹۱

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی‌باشد.

حق چاپ و تکثیر سوالات پس از برگزاری آزمون برای تمامی اشخاص حقیقی و حقوقی تنها با مجوز این سازمان مجاز می‌باشد و با متخلفین برابر مقررات رفتار می‌شود.

- ۱ در صورتی $\langle \circ \rangle$ مربوط به المان‌های توجیه خارجی تصویری و $\langle \circ \circ \rangle$ مربوط به مختصات شبیه هر نقطه باشد، و اگر معلوماتی از مختصات شبیه هر نقطه کنترل را داشته باشیم، معادلات مشاهدات ایجاد شده کدام یک از گزینه‌های زیر است؟

$$V + \dot{B}\delta + \ddot{B}\ddot{\delta} = \varepsilon \quad (2)$$

$$V + \dot{B}\delta = \varepsilon \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} V \\ \ddot{V} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \dot{B} & \circ \\ \circ & -I \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \delta \\ \ddot{\delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \varepsilon \\ \ddot{\varepsilon} \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} V \\ \ddot{V} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \dot{B} & \ddot{B} \\ \circ & -I \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{\delta} \\ \ddot{\delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \varepsilon \\ \ddot{\varepsilon} \end{bmatrix} \quad (3)$$

- ۲ در عکسبرداری پانورامیک در صورتی که محور x در امتداد پرواز باشد و دوربین تحت زاویه θ در هر لحظه تصویربرداری را از سطح زمین یا شبیه انجام دهد، کدام تبدیل زیر این هندسه عکسبرداری را بیان می‌کند؟ (M ماتریس دورانی کامل و K مقیاس است).

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ -f \end{bmatrix} = K \begin{bmatrix} 1 & \circ & \circ \\ \circ & \cos\theta & \sin\theta \\ \circ & -\sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} M \begin{bmatrix} X-X_0 \\ Y-Y_0 \\ Z-Z_0 \end{bmatrix} \quad (2) \quad \begin{bmatrix} x \\ \circ \\ -f \end{bmatrix} = K \begin{bmatrix} 1 & \circ & \circ \\ \circ & \cos\theta & \sin\theta \\ \circ & -\sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} M \begin{bmatrix} X-X_0 \\ Y-Y_0 \\ Z-Z_0 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \circ \\ y \\ -f \end{bmatrix} = K \begin{bmatrix} \cos\theta & \circ & -\sin\theta \\ \circ & 1 & \circ \\ \sin\theta & \circ & \cos\theta \end{bmatrix} M \begin{bmatrix} X-X_0 \\ Y-Y_0 \\ Z-Z_0 \end{bmatrix} \quad (4) \quad \begin{bmatrix} x \\ y \\ -f \end{bmatrix} = K \begin{bmatrix} 1 & \cos\theta & \sin\theta \\ \sin\theta & 1 & \cos\theta \\ \circ & \circ & 1 \end{bmatrix} M \begin{bmatrix} X-X_0 \\ Y-Y_0 \\ Z-Z_0 \end{bmatrix} \quad (3)$$

- ۳ در صورتی که المان‌های دورانی توجیه خارجی یک تصویر کوچک باشند، کدام یک از ماتریس‌های دورانی زیر معتبرند؟

$$\begin{bmatrix} 1 & k & \phi \\ -k & 1 & \Omega \\ -\phi & -\Omega & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} \circ & -k & \phi \\ k & \circ & -\Omega \\ -\phi & \Omega & \circ \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & k & -\phi \\ -k & 1 & \Omega \\ \phi & -\Omega & 1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \circ & k & -\phi \\ -k & \circ & \Omega \\ \phi & -\Omega & \circ \end{bmatrix} \quad (3)$$

در یک دوربین نرمالیزه شده، معادله شرط هم خطی به کدام یک از فرم‌های زیر قابل بیان است؟

۴-

$$x = \frac{X - X_o}{Z - Z_o}, y = \frac{Y - Y_o}{Z - Z_o} \quad (1)$$

$$x = -f \frac{X - X_o}{Z - Z_o}, y = -f \frac{Y - Y_o}{Z - Z_o} \quad (2)$$

$$x = -f \frac{(X - X_o) + (Z - Z_o)}{(Z - Z_o)}, y = -f \frac{(Y - Y_o) + (Z - Z_o)}{(Z - Z_o)} \quad (3)$$

$$\begin{cases} x = -f \frac{m_{11}(X - X_o) + m_{12}(Y - Y_o) + m_{13}(Z - Z_o)}{m_{31}(X - X_o) + m_{32}(Y - Y_o) + m_{33}(Z - Z_o)} \\ y = -f \frac{m_{21}(X - X_o) + m_{22}(Y - Y_o) + m_{23}(Z - Z_o)}{m_{31}(X - X_o) + m_{32}(Y - Y_o) + m_{33}(Z - Z_o)} \end{cases} \quad (4)$$

مقیاس در کدام امتداد در یک عکس هوایی تیلت‌دار با مقیاس در عکس هوایی قائم برابر است، در صورتی که جابجایی ارتفاعی موجود نباشد؟

۵-

- (۱) محور اپتیکی دوربین
 (۲) خط بزرگترین شبیب
 (۳) خطی که از نقطه نadir می‌گذرد.
 (۴) Isometric Parallel

اگر در حل توجیه نسبی، هر سه مؤلفه باز مدل مجهول در نظر گرفته شود، چه مشکلی در حل مسئله ایجاد خواهد شد؟

۶-

- (۱) دوران "ω" حل نخواهد شد.
 (۲) دوران φ حل نخواهد شد.
 (۳) دوران‌های 'φ' و "ω" حل نخواهد شد.
 (۴) Datum defect

با افزایش فاکتور f-stop در یک دوربین، برای تصویری با روشنایی بهینه:

$$f\text{-stop} = \frac{\text{فاصله کانونی دوربین}}{\text{قطر روزنہ دیافراگم}}$$

۷-

- (۱) عمق میدان وضوح تصویر افزایش می‌یابد.
 (۲) عمق میدان وضوح تصویر کاهش می‌یابد.
 (۳) شدت روشنایی در تصویر افزایش می‌یابد.
 (۴) شدت روشنایی در تصویر کاهش می‌یابد.

صفحه ۴

332F

مجموعه دروس تخصصی

- ۸ در صورتی که مختصات نقطه نادیر، در یک عکس هوایی معلوم باشد، زاویه تیلت دوربین با کدام یک از روابط زیر قابل محاسبه است؟ (در گزینه‌های زیر، f فاصله کانونی دوربین، و x_n و y_n مختصات نقطه نادیر در سیستم مختصات Principal point است).

$$\tan^{-1}\left(\frac{\sqrt{x_n^2 + y_n^2}}{f}\right) \quad (۴) \quad \tan^{-1}\left(\frac{\sqrt{x_n^2 + y_n^2}}{f}\right) \quad (۳) \quad \tan^{-1}\left(\frac{y_n}{f}\right) \quad (۲) \quad \tan^{-1}\left(\frac{x_n}{f}\right) \quad (۱)$$

- ۹ در صورتی که مختصات یک نقطه در سیستم مختصات کمکی x_a و y_a ، ارتفاع پرواز هواییما بر بالای سطح مینا H ارتفاع نقطه در روی زمین نسبت به سطح مینا h و فاصله کانونی دوربین f باشد، مقیاس در نقطه a برابر است با:

$$\frac{\frac{f}{\cos^2 t} - y_a \sin t}{H-h} \quad (۴) \quad \frac{\frac{f}{\cos^2 t} - x_a \sin t}{H-h} \quad (۳) \quad \frac{\frac{f}{\cos t} - y_a \sin t}{H-h} \quad (۲) \quad \frac{\frac{f}{\cos t} - x_a \sin t}{H-h} \quad (۱)$$

- ۱۰ در صورتی که H ارتفاع متوسط پرواز بر بالای منطقه عکسبرداری، f فاصله کانونی دوربین و t زاویه تیلت دوربین در لحظه عکسبرداری باشد، مقیاس در نقطه اصلی (Principal Point) کدام است؟

$$\frac{f \cos^2 t}{H} \quad (۴) \quad \frac{f}{H \cos^2 t} \quad (۳) \quad \frac{f \cos t}{H} \quad (۲) \quad \frac{f}{H \cos t} \quad (۱)$$

- ۱۱ کدام رابطه بیان کننده ارتباط در سیستم LA و LG است؟

$$\bar{e}_L^{LA} = R_p(\Delta\alpha)R_r(-\zeta)R_i(\eta)\bar{e}_L^{LG} \quad (۲) \quad \bar{e}_L^{LG} = R_p(\Delta\alpha)R_r(-\zeta)R_i(\eta)\bar{e}_L^{LA} \quad (۱)$$

$$\bar{e}_G^{LG} = R_p(-\Delta\alpha)R_r(\zeta)R_i(\eta)\bar{e}_G^{LA} \quad (۴) \quad \bar{e}_G^{LA} = R_p(\Delta\alpha)R_r(\zeta)R_i(\eta)\bar{e}_G^{LG} \quad (۳)$$

- ۱۲ ارتباط بین Φ^{CT} (عرض نجومی متوسط) و Φ^{IT} (عرض نجومی لحظه‌ای) عبارت است از: (x_p و y_p موقعیت قطب لحظه‌ای و Λ^{CT} (طول نجومی متوسط)، Λ^{IT} (طول نجومی لحظه‌ای))

$$\sin \Phi^{CT} = \sin \Phi^{IT} + \cos \Phi^{IT} (y_p \sin \Lambda^{IT} - x_p \cos \Lambda^{IT}) \quad (۱)$$

$$\sin \Phi^{CT} = \sin \Phi^{IT} - \cos \Phi^{IT} (y_p \sin \Lambda^{IT} + x_p \cos \Lambda^{IT}) \quad (۲)$$

$$\sin \Phi^{CT} = \cos \Phi^{IT} + \sin \Phi^{IT} (y_p \cos \Lambda^{IT} - x_p \sin \Lambda^{IT}) \quad (۳)$$

$$\cos \Phi^{CT} = \cos \Phi^{IT} - \sin \Phi^{IT} (y_p \cos \Lambda^{IT} + x_p \sin \Lambda^{IT}) \quad (۴)$$

-۱۳ شعاع انحنای اویلر در راستای آزیموت α کدام است؟

$$R_i(\alpha) = \frac{M_i N_i}{M_i \sin^2 \alpha + N_i \cos^2 \alpha} \quad (۲)$$

$$R_i(\alpha) = \frac{M_i N_i}{M_i \cos^2 \alpha + N_i \sin^2 \alpha} \quad (۱)$$

$$R_i(\alpha) = \frac{M_i N_i}{M_i^2 \sin^2 \alpha + N_i^2 \cos^2 \alpha} \quad (۴)$$

$$R_i(\alpha) = \frac{M_i N_i}{M_i^2 \cos^2 \alpha + N_i^2 \sin^2 \alpha} \quad (۳)$$

-۱۴ مؤلفه η با استفاده از کدام یک از روابط زیر محاسبه می‌شود؟

$$\eta = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g \frac{ds(\psi)}{d\psi} \sin \alpha ds \quad (۲)$$

$$\eta = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g \frac{ds(\psi)}{d\psi} \cos \alpha ds \quad (۱)$$

$$\eta = \frac{1}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g \frac{ds(\psi)}{d\psi} \cos \alpha ds \quad (۴)$$

$$\eta = \frac{1}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g \frac{ds(\psi)}{d\psi} \sin \alpha ds \quad (۳)$$

-۱۵ در صورت عدم تساوی پتانسیل در روی سطح بیضوی و پتانسیل ژئوئید کدام عبارت نشان دهنده معادله بنیادی ژئودزی فیزیکی است؟

$$\frac{\partial T}{\partial r} + \frac{z}{R} T = \Delta g - \frac{z}{R} \delta W \quad (۱)$$

$$\frac{\partial T}{\partial r} + \frac{z}{R} T = \Delta g + \frac{1}{R} \delta W \quad (۱)$$

$$-\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{z}{R} T = \Delta g - \frac{1}{R} \delta W \quad (۴)$$

$$-\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{z}{R} T = \Delta g - \frac{z}{R} \delta W \quad (۳)$$

-۱۶ در یک میدان برداری پایستار \vec{f} کدام عبارت صحیح است؟

$$\nabla \times \vec{f} \neq 0 \quad (۴)$$

$$\nabla \times \nabla \vec{f} = 0 \quad (۳)$$

$$\nabla \times \vec{f} = 0 \quad (۲)$$

$$\nabla \cdot \vec{f} = 0 \quad (۱)$$

-۱۷ با فرض اینکه g در روی سطح زمین و در نقطه P برابر g_P باشد، شتاب ثقل متوسط در امتداد خط شاقول گذرنده از این نقطه برابر خواهد شد؟ (ارتفاع نقطه P برابر H_P فرض می‌شود).

$$g_P + 0/1119 H_P \quad (۴)$$

$$g_P + 0/0848 H_P \quad (۳)$$

$$g_P - 0/0424 H_P \quad (۲)$$

$$g_P + 0/0424 H_P \quad (۱)$$

-۱۸ با فرض عدم تساوی جرم بیضوی مولد میدان نقل نومال و جرم زمین و فرض تساوی پتانسیل در روی سطح بیضوی و روی ژئوئید کدام عبارت نشان دهنده هارمونیک درجه صفر N است؟

$$-\frac{R}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g ds \quad (۴)$$

$$\frac{R}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g ds \quad (۳)$$

$$\frac{R}{4\pi} \oint \Delta g ds \quad (۲)$$

$$-\frac{1}{4\pi\gamma_0} \oint \Delta g ds \quad (۱)$$

- ۱۹ بر اساس مدل پرات - هایفورد در مناطق کوهستانی کمبود چگالی ($\Delta\rho$) از رابطه زیر محاسبه می شود؟ (ρ چگالی واقعی، ρ_C چگالی نرمال، H ارتفاع ستون کوهستانی و D عمق جبران)

$$\Delta\rho = \frac{H+D}{H}\rho_C \quad (۲)$$

$$\Delta\rho = \frac{H}{D}\rho_C \quad (۱)$$

$$\Delta\rho = \rho - \rho_C = \frac{H}{D-H}\rho_C \quad (۴)$$

$$\Delta\rho = \rho - \rho_C = \frac{H}{D+H}\rho_C \quad (۳)$$

-۲۰

- با فرض اینکه S_{ij} فاصله از نقطه i وز باشد در این صورت $\frac{\partial S_{ij}}{\partial \phi_i}$ برابر خواهد بود؟

$$N_i \cos\phi_i \cos\alpha_{ij} \quad (۴) \quad M_i \sin\phi_i \cos\alpha_{ij} \quad (۳) \quad N_i \sin\phi_i \cos\alpha_{ij} \quad (۲) \quad -M_i \cos\alpha_{ij} \quad (۱)$$

-۲۱

- کدام یک از گزینه های زیر، بیانگر یک ماتریس ۹ - تقاطعی (9-intersection) با معنی نمی باشد؟

	خارج	مرز	داخل
خارج	۱	۱	۱
مرز	۱	۰	۰
داخل	۱	۰	۰

(۲)

	خارج	مرز	داخل
خارج	۱	۱	۱
مرز	۱	۱	۱
داخل	۱	۱	۰

(۱)

	خارج	مرز	داخل
خارج	۱	۰	۰
مرز	۱	۱	۰
داخل	۱	۱	۱

(۴)

	خارج	مرز	داخل
خارج	۱	۰	۰
مرز	۱	۰	۰
داخل	۱	۱	۱

(۳)

-۲۲

- اگر $C(x, y)$ بیانگر وجود رابطه اتصال (connect) بین دو مجموعه x و y باشد، آنگاه کدام یک از عبارات زیر نادرست است؟

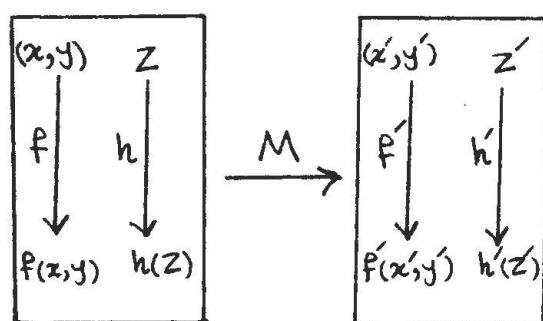
$$P(x, y) = x \text{ is a part of } y = \forall z [c(z, x) \rightarrow c(z, y)] \quad (۱)$$

$$EQ(x, y) = x \text{ is identical with } y = P(x, y) \wedge P(y, x) \quad (۲)$$

$$O(x, y) = x \text{ overlaps } y = \exists z [P(z, x) \wedge P(z, y)] \quad (۳)$$

$$PO(x, y) = x \text{ partially overlaps } y = C(x, y) \wedge \sim P(x, y) \wedge \sim P(y, x) \quad (۴)$$

-۲۳ کدام یک از موارد زیر در مورد مورفیزم (morphism) نشان داده شده در شکل مقابل نادرست است؟



$$M^{-1}(h'(M)) = h \quad (1)$$

$$M(h(z)) = h'(M(z)) \quad (2)$$

$$M(f(x,y)) = f'(M(x),M(y)) \quad (3)$$

۴) همه موارد فوق

-۲۴ اگر محتوای اطلاعاتی (information content) پیامی به طول m که توسط الفبایی با K سمبول کدگذاری شده است برابر

C باشد، آنگاه محتوای اطلاعاتی پیامی به طول $3m$ که توسط همین الفبا کدگذاری شده چقدر است؟

۴) بستگی به m و K دارد.

Clog ۳ (۳)

۳C (۲)

C^۳ (۱)

-۲۵ کدام یک از جملات زیر درست است؟

۱) در یک مدل میدان - مبنا (field-based)، اشیاء به صورت آشکارا قابل تمایز نیستند.

۲) مقادیری که در مقیاس اندازه‌گیری بازه‌ای (interval measurement scale) بیان شده‌اند، دارای صفر مطلق بوده و نسبت آنها همواره ثابت است.

۳) در یک مدل میدان - مبنا (field-based)، لایه‌های اطلاعاتی مختلف می‌توانند دارای قدرت تفکیک‌های متفاوت باشند، ولی یکسان بودن مقیاس ضروری است.

۴) در صورتی که هیچ گونه رابطه خاصی بین مقدار سلول‌ها در یک لایه شبکه‌ای (raster) وجود نداشته باشد، مقدار ضریب خودهمبستگی مکانی (Special autocorrelation) به ۱- تزدیکتر خواهد بود.

-۲۶ کدام یک از عبارات زیر درست است؟

۱) ساده‌سازی (Generalization) یک منحنی، اطلاعات همسایگی را حفظ می‌کند.

۲) برای مناطقی با تغییرات مکانی زیاد، استفاده از مدل برداری (vector) به مدل شبکه‌ای (raster) ارجح است.

۳) در ساختار نقطه - خط - پلیگون (Node-line-polygon)، برای هر خط، نقاط ابتدا و انتهای، پلیگون‌های چپ و راست و خطوط قبلی و بعدی ذخیره می‌شوند.

۴) هیچ کدام

- ۲۷ کدام عبارت در مورد مدل‌سازی کارتوگرافیک (Cartographic modeling) درست است؟
- (۱) عملگرهای منطقه‌ای (zonal) نمی‌توانند دو یا چند لایه ورودی داشته باشند.
 - (۲) در عملگرهای محلی (local)، مقدار حاصل برای هر سلول، تابعی از مقدار آن سلول و همسایه‌های آن در لایه ورودی است.
 - (۳) پس از اعمال عملگرهای منطقه‌ای (zonal)، تمام سلول‌های موجود در یک همسایگی (منطقه) مقادیر یکسانی خواهند داشت.
 - (۴) گزینه‌های (۱) و (۳) صحیح است.

- ۲۸ در یک سیستم اطلاعات مکانی دو زمانه (bi-temporal)، زمان وقوع یک رویداد و زمان ثبت آن در سیستم به ترتیب از راست به چپ چه نام داشته و کدام یک از عمر سیستم اطلاعاتی، رابطه صعودی دارد؟
- (۱) valid time - transaction time , valid time
 - (۲) valid time - valid time , transaction time
 - (۳) transaction time - transaction time , valid time
 - (۴) transaction time - valid time , transaction time

- ۲۹ فرض کنید $S_3 = \langle V_0, V_1, V_2, V_3 \rangle$ یک ۳-سادک (3-simplex) است. در این صورت:
- (۱) $\langle V_0, V_1, V_2, V_3 \rangle = \langle V_3, V_2, V_1, V_0 \rangle$
 - (۲) S_3 دارای شش وجه یک بعدی است.
 - (۳) مرز S_3 از شش ۱-سادک (1-simplex) تشکیل شده است.
 - (۴) گزینه‌های (۱) و (۲)

- ۳۰ بستار (closure) و مرز (boundary) پاره خط مقابل در فضای یکبعدی به ترتیب از راست به چپ کدام است؟



-۳۱

کدام گزینه درست است؟

- ۱) کیفیت یک داده مکانی مستقل از کاربرد آن داده بررسی می‌گردد.
- ۲) داده‌های مکانی با کیفیت بالاتر، الزاماً موجب دستیابی به نتایج بهتر نخواهد شد.
- ۳) هر چه یک داده مکانی به روزتر باشد، نتایج حاصل از آن به واقعیت فعلی نزدیکتر خواهد بود.
- ۴) سازگاری منطقی (logical consistency) داده‌ها را می‌توان با در نظر گرفتن مکانیزم‌های کنترلی در هنگام ورود داده‌ها و یا بعد از آن محقق نمود.

-۳۲

کدام یک از مفاهیم زیر، ارتباطی به اصل ACID در طراحی پایگاه داده ندارد؟

- Version Management (۴) Dead-locking (۳) Transaction (۲) Normal form (۱)

-۳۳

کدام یک از عبارات زیر درست است؟

- ۱) ساختار داده quad-tree برای ذخیره‌سازی داده‌های با انحراف معیار کم مناسب نیست.
- ۲) در روش‌های پر کردن فضا (space-filling)، روش Peano-Hilbert نزدیکی را بهتر از روش spiral حفظ می‌کند.
- ۳) در فشرده‌سازی به روش run-length، نسبت اندازه داده فشرده شده به داده اصلی، مستقل از انتخاب راستای run است.
- ۴) گزینه‌های (۲) و (۳) صحیح است.

-۳۴

کدام یک از عبارات زیر در مورد مثلث‌بندی دلونی و دیاگرام ورونوی نادرست است؟

- ۱) از اتصال مرکز دوایر محیطی مثلث‌های مجاور، دیاگرام ورونوی تشکیل می‌شود.
- ۲) مثلث‌بندی دلونی، دارای بیشترین زاویه کمینه در بین همه مثلث‌بندی‌های است.
- ۳) از اتصال رئوس ورونوی سلول‌های ورونوی مجاور، مثلث‌بندی دلونی تشکیل می‌شود.
- ۴) مرز خارجی مثلث‌بندی دلونی مجموعه‌ای از نقاط، پوش محدب (convexhull) آنها را تشکیل می‌دهد.

-۳۵

کدام یک از موارد زیر در مورد یک موجودیت ضعیف (weak entity) در مدل پایگاه داده رابطه‌ای درست است؟

- ۱) یک موجودیت ضعیف، به تنهایی و با استفاده از خصوصیات خودش قابل شناسایی نیست.
- ۲) موجودیت‌های ضعیف، ناشی از شناسایی اشتباه موجودیت‌ها در مرحله مدلسازی بوده و بایستی اصلاح یا حذف شوند.
- ۳) یک موجودیت ضعیف، به صورت انتخابی (optional) برای یک موجودیت دیگر تعریف می‌شود و عدم وجود آن، خدشهای به تعریف موجودیت اصلی وارد نمی‌کند.
- ۴) گزینه‌های (۱) و (۳)

-۳۶

اندکس‌گذاری (Indexing) داده‌ها موجب افزایش سرعت در کدام یک از عملیات زیر نخواهد شد؟

- (۱) بازیابی داده‌ها (۲) پرسش و پاسخ از داده‌ها (۳) ذخیره‌سازی داده‌ها (۴) به روزرسانی داده‌ها

-۳۷

کدام یک از موارد زیر نمی‌تواند به عنوان قابل فاصله مورد استفاده قرار گیرد؟

(۱) زمان سفر (Travel time distance)

(۲) فاصله ژئودزیک (Geodesic distance)

(۳) فاصله روی شبکه خیابان‌ها (Street Network distance)

(۴) فاصله دو نقطه در لیستی از نقاط که بر اساس یک پارامتر خاص (مانند مؤلفه X موقعیت یا حرف اول نام آنها) مرتب شده‌اند (Lexicographic distance)

-۳۸

از میان ساختارهای داده سلسله مراتبی (Network) و شبکه‌ای (Heirarchical) کدام یک حجم ذخیره‌سازی کمتر و

کدام یک به روزرسانی ساده‌تری دارند؟

(۱) سلسله مراتبی - شبکه‌ای

(۲) شبکه‌ای - سلسله مراتبی

(۳) شبکه‌ای - شبکه‌ای

-۳۹

طراحی پایگاه داده، تحلیل نیازها و تعیین مشخصات داده‌های مورد نیاز به ترتیب در کدام یک از مراحل توسعه یک سیستم

اطلاعات مکانی انجام می‌شود؟

(۱) مدلسازی منطقی - مدلسازی خارجی - مدلسازی مفهومی - مدلسازی خارجی - مدلسازی فیزیکی

(۳) مدلسازی منطقی - مدلسازی مفهومی - مدلسازی خارجی - مدلسازی فیزیکی - مدلسازی خارجی

-۴۰

راهکارهای بهبود فرایند ثبت با نام (deeds registration) چیست؟

(۱) استفاده از خدمات بخش خصوصی، استفاده از نقشه‌های رقومی، لحاظ نمودن معیار بازگشت هزینه، ثبت سلسله ایادی

مالکیت، مدیریت کیفیت اطلاعات

(۲) اضافه نمودن نقشه به اسناد مالکیت، ثبت تمام حقوق ملکی در اسناد مالکیت، ارزیابی تمام اسناد مالکیت، بهبود فیزیکی

آرشیو اطلاعات، تهیه کاربرگ خلاصه معاملات، تدوین استاندارد

(۳) کنترل کیفیت اطلاعات، تدوین استاندارد، استفاده از فناوری اطلاعات و ارتباطات، دخیل نمودن بخش خصوصی در فرایند

ثبت زمین، تهیه مدل کاداستری به جای نقشه کاداستری

(۴) مدیریت بهتر گزارشات، استانداردسازی فرم‌ها و روش‌ها، بهبود فیزیکی حفظ و نگهداری گزارشات اطلاعاتی، استفاده از

میکروفیلم جهت آرشیو و بازیابی داده‌ها، استفاده از استانداردهای قابل انعطاف‌پذیرتر در تهیه نقشه و نقشه‌برداری کاداستر،

ارزیابی اطلاعات نقشه‌های کاداستر به صورت موردنی، ارزیابی بخشی از اطلاعات ثبتی، ثبت اجرایی اسناد مالکیت، اتوماسیون

شاخص‌های اطلاعات، کامپیوتری نمودن خلاصه معاملات

-۴۱

کدام یک از اصلاحات زیر در باز مهندسی سیستم‌های ثبت زمین در چهارچوب اصلاحات اداری قرار می‌گیرد؟

- ۱) رایانه‌ای نمودن گزارشات اطلاعاتی، فراهم نمودن امکان دسترسی بلادرنگ به پایگاه‌های داده برای کاربران، مدرنیزه کردن روش‌های نقشه‌برداری کاداستر

- ۲) تعیین نقش اصلی سیستم‌های قضایی در فرایند ثبت زمین، استانداردسازی و نظاممند نمودن روش‌های قضایی در خصوص ثبت زمین، شفافسازی اطلاعات مالکیتی

- ۳) بهبود مدیریت گزارشات زمینی از طریق استانداردسازی روش‌ها و کمینه‌سازی دوباره کاری‌ها، لحاظ نمودن اصول مدیریت ریسک در ارزیابی و مدیریت مدارک و اسناد، بهبود استراتژی‌ها و سیاست‌های کلارآ و مؤثر در استخدام و حمایت از پرسنل، توسعه سیستم‌ها و خدمات دسترسی به اطلاعات از طریق یک درگاه اطلاعاتی، تمرکز زدایی برخی عملیات خاص به سطوح محلی

- ۴) ساده‌سازی فرایند ثبت زمین، کاهش علائق مشترک در خصوص املاک، اجباری نمودن ثبت زمین، تبدیل اسمی مالکین از سیستم شاخص‌گذاری به روش قطعه زمین مبنا، لحاظ نمودن ضمانت دولت در خصوص استاندارد مالکیت، هماهنگی و هدایت اصلاحات قانون ثبت زمین

-۴۲

مهم ترین معیارهای انتخاب روش بهینه در نقشه‌برداری کاداستر چیست؟

- ۱) استانداردهای مورد نظر، فرایند ثبت زمین، تراکم منطقه
- ۲) فرایند ثبت زمین، استانداردهای مورد نظر، تراکم منطقه
- ۳) منابع اطلاعاتی موجود، هزینه نقشه‌برداری کاداستر، استانداردهای مورد نظر
- ۴) روش تحديد حدود مرز قطعات زمین و علائم‌گذاری مرزی، نوع زمین، دقت مورد نظر، خروجی محصول نهایی سیستم کاداستر و مقررات کاداستری

-۴۳

سطح مختلف تعامل‌پذیری در سیستم‌های الکترونیکی اداره زمین کدامند؟

- ۱) تعامل‌پذیری داده، تعامل‌پذیری فراداده، تعامل‌پذیری فنی
- ۲) تعامل‌پذیری معنایی (semantic)، تعامل‌پذیری فنی، تعامل‌پذیری حقوقی، تعامل‌پذیری سازمانی
- ۳) تعامل‌پذیری سیستمی، تعامل‌پذیری اطلاعاتی، تعامل‌پذیری فراداده‌ها
- ۴) تعامل‌پذیری اطلاعاتی، تعامل‌پذیری سیستمی، تعامل‌پذیری فرمات اطلاعات

-۴۴

کدام یک از عبارات زیر در خصوص رابطه کاداستر، زیرساخت اطلاعات مکانی (SDI) و توابع اداره زمین صحیح می‌باشد؟

(۱) اطلاعات کاداستری یک جزء کلیدی زیرساخت اطلاعات مکانی است و هر یک از چهار تابع اداره زمین را جهت دستیابی به توسعه پایدار حمایت می‌کند.

(۲) اطلاعات کاداستری به عنوان بخشی از فرایند اداره زمین و یکی از المان‌های توسعه پایدار در ایجاد ارتباط هندسی در یک زیرساخت اطلاعات مکانی مورد استفاده قرار می‌گیرد.

(۳) اطلاعات کاداستری در ارزیابی مالی و مالکیتی سیستم‌های اداره زمین به ارتباط توبولوژیکی اجزاء اطلاعاتی در یک زیرساخت اطلاعات مکانی در راستای تحقق توسعه پایدار کمک می‌نماید.

(۴) اطلاعات کاداستری به عنوان معیار ارزیابی هندسی در ساختار دولت مبتنی بر اطلاعات مکانی می‌تواند در ایجاد ارتباط بین زیرساخت اطلاعات مکانی و سیستم اداره زمین، بخشی از فرایند توسعه پایدار محسوب گردد.

-۴۵

مراحل ایجاد یک سیستم کاداستر مالی کدامند؟

(۱) شناسایی و تهیه نقشه همه املاکی که می‌باید در رابطه با آنها مالیات پرداخته شود، کلاسه‌بندی همه املاک بر اساس مشخصات خاص مورد نظر سیستم کاداستر مالی، جمع‌آوری و تحلیل داده‌های مهم بازار زمین، تعیین ارزش هر قطعه زمین و ساختمان‌های مربوطه، شناسایی فرد با افراد مالکین ملک مورد نظر، تهیه اسناد ارزش ملکی، اعلام اسناد ارزش ملکی به مالکین، تدوین روش ارزیابی شکایات مالکین

(۲) ایجاد یک سیستم کاداستر جامع، استانداردسازی اطلاعات کاداستری، مکاییزه نمودن سیستم ثبت املاک، تعیین قیمت عرصه و اعیان، تدوین دستورالعمل اخذ مالیات و ارزیابی شکایات مالکین در خصوص قیمت برآورده شده ملک

(۳) تهیه نقشه کاداستر، صدور اسناد کاداستری، اخذ اطلاعات تاریخی مالکیتی و ارزش املاک، ایجاد نظام ارزش‌گذاری ملک و تدوین راهکارها و مقررات بررسی شکایات مالکین در خصوص قیمت برآورده شده ملک

(۴) ایجاد یک سیستم کاداستر حقوقی، تعیین کاربری املاک و ثبت آن در اسناد مالکیت، تعیین ارزش هر قطعه زمین، ایجاد سیستم اخذ عوارض و مالیات زمین

منابع آزمون دکتری

www.doktora.ir

خودآموز زبان عمومی و تافل

سنجش تكميلی اميركبير:
 خودآموز صوتی تصویری زبان
 عمومی ویژه داوطلبان آزمون
 دکتری و ارشد
 ،
 خودآموز صوتی تصویری زبان
 تافل ویژه داوطلبان آزمون
 دکتری
 را ارائه می دهد

سنجش تكميلی اميركبير

سنجش تكميلی اميركبير:
 بسته های آموزشی ویژه آزمون
 دکتری، کارشناسی ارشد و
 کارданی به کارشناسی
 سراسری، آزاد، وزارت
 بهداشت
 را ارائه می نماید

سنجش تكميلی اميركبير

www.sanjeshEtakmili.com

سنجش تكميلی اميركبير

آزمون آزمایشی ویژه آزمون
 دکتری و کارشناسی ارشد
 مکاتبه ای و آنلاین (اینترنتی)
 برگزار می کند

۴ مرحله	دکتری سراسری
۸ مرحله	ارشد سراسری
۴ مرحله	ارشد آزاد

جهت مشاهده جزئیات، بسته های آموزشی آزمون دکتری، کارشناسی ارشد و کاردانی به کارشناسی و خودآموز زبان عمومی و تافل و بسته آموزشی نحوه نگارش مقالات علمی و ISI، به سایت سنجش تكميلی دات کام مراجعه نمایید.
 جهت مشاهده جزئیات آزمون های آزمایشی آزمون دکتری و کارشناسی ارشد به سایت سنجش آزمون دات کام مراجعه نمایید.

www.sanjeshEtakmili.com

تلفن: ۰۹۱۶۸۹۸ - ۹۰۴۶۰۴۴۶۸۱