

آزمایش ۲

یکسوسازها

هدف

آشنایی با کاربرد دیود به عنوان یکسوساز.

وسایل آزمایش

اسیلوسکوپ - منبع تغذیه ac - مبدل سرnost (۱۲ → ۲۲۰) - مولتی متر - بردبورد دیود (۱N4001)، ۴ عدد - مقاومت 470Ω - خازن $100\mu F$ - سیمهای رابط.

تئوری آزمایش

هر دستگاه الکترونیکی برای تبدیل ولتاژ متناوب، ac، برق شهر به ولتاژ مستقیم، dc، به مداری به نام منبع تغذیه یا آداپتور، شکل ۲-۱، نیاز دارد. قسمتهای مختلف یک منبع تغذیه عبارتند از:

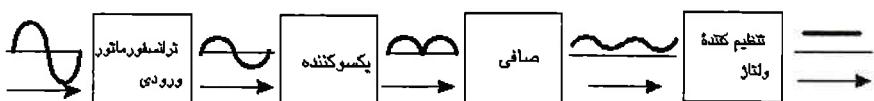
الف) ترانسفورماتور کاهنده؛ برای تبدیل ولتاژ متناوب ۲۲۰ ولت برق شهر به ولتاژ متناوب کمتر از ۲۰ ولت.

ب) مدار یکسوسکننده؛ برای تبدیل ولتاژ ac به ولتاژ dc، که معمولاً ناصاف است.

ج) مدار صافی؛ که ولتاژ dc ناصاف را به ولتاژ dc صاف تبدیل می‌کنند.

د). مدار رگولاتور ولتاژ؛ که ولتاژ dc تقریباً صافی ولی غیر ثابت را به ولتاژ ثابت

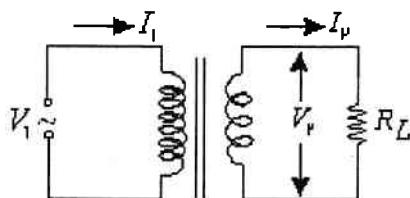
و یکنواخت تبدیل می‌کنند.



شکل ۱ - ۲. قسمتهای مختلف یک منبع تغذیه

برای ولتاژ ورودی، V_1 ، مدار یکسوساز معمولاً از یک ترانسفورماتور کاهنده استفاده می‌شود، یک دیود یکسوساز در بایاس مستقیم به صورت یک کلید بسته و در بایاس معکوس به صورت یک کلید باز عمل می‌کند و چون معمولاً در بایاس مستقیم افت ولتاژ کمی دارد و با فرض بینهایت بودن، مقاومت معکوس دیود، در بایاس معکوس نیز جریان ناچیری از خود عبور می‌دهد، در عمل دیود را ایده‌آل در نظر می‌گیریم و از افت ولتاژ در دیود و مقاومت داخلی ترانسفورماتور صرفنظر می‌کنیم. رابطه بین ولتاژها و تعداد دور سیمها در اولیه و ثانویه یک ترانسفورماتور به

$$\text{صورت } V_2 = \frac{N_2}{N_1} V_1, \text{ است که } V_1 \text{ و } V_2 \text{ به ترتیب ولتاژهای اولیه و ثانویه و } N_1 \text{ و } N_2 \text{ به ترتیب تعداد دورهای اولیه و ثانویه ترانسفورماتور هستند، (شکل ۲ - ۲).}$$



شکل ۲ - ۲. شکل ساده یک ترانسفورماتور با مقاومت بار R_L در ثانویه

اگر $N_1 < N_2$ باشد ترانس کاهنده و اگر $N_2 > N_1$ باشد ترانس افزاینده است و اگر ضریب کوپلر، k ، نزدیک به یک باشد به این معنی که تمام خطوط مغناطیسی ایجاد شده در سیم‌پیچ اولیه از ثانویه عبور کند، ترانس ایده‌آل بوده و تلفاتی در سیم‌پیچها و

هسته نداشته توان خروجی و ورودی مساوی خواهد بود و داریم:

$$P_2 = P_1 \rightarrow V_2 I_2 = V_1 I_1 \text{ یا } \frac{I_1}{I_2} = \frac{V_2}{V_1}$$

چون: $\frac{V_2}{V_1} = \frac{N_2}{N_1}$ است، در نتیجه داریم: $I_2 = \frac{N_1}{N_2} I_1$ بنابراین در یک ترانس

افزاینده، ولتاژ افزایش ولی جریان کاهش می‌یابد و در یک ترانس کاهنده، ولتاژ کاهش ولی جریان افزایش می‌یابد.

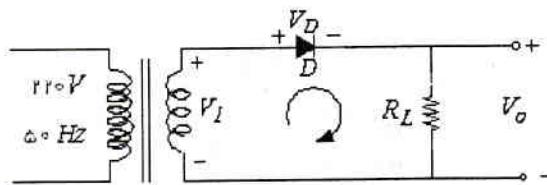
یکسوساز نیم موج

در این یکسوساز تنها یک دیود در مدار وجود دارد و در نیم سیکلهای مثبت ولتاژ ورودی، دیود هدایت می‌کند و می‌توان آن را به صورت یک مقاومت کوچک R_f در نظر

گرفت، بنابر این با توجه به شکل ۲ - ۳، داریم، $I = \frac{V_I}{R_f + R_L}$ که اگر ولتاژ ورودی

با ماقریم V_m به صورت $V_I(t) = V_m \sin \omega t$ باشد، ماقریم جریان یعنی I_m برابر

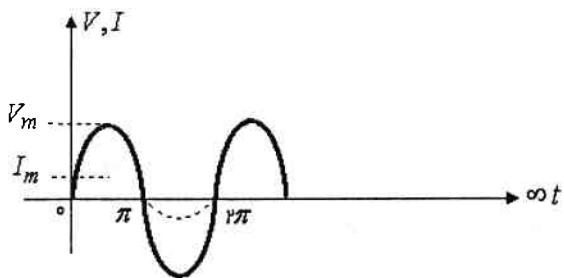
$$\text{است با: } I_m = \frac{V_m}{R_f + R_L}$$



شکل ۲ - ۳. یکسوساز نیم موج

در نیم سیکلهای منفی ولتاژ ورودی، دیود ایده‌آل در حالت قطع است بنابر این

در این نیم سیکلهای جریان مدار و در نتیجه ولتاژ خروجی صفر است، (شکل ۲ - ۴).



شکل ۲ - ۴ نمودار تغییرات ولتاژ ورودی و جریان خروجی در یکسوسازنده نیم موج

هرگاه در مدار شکل ۲ - ۳، یک آمپرmetr dc قرار دهیم، مقدار متوسط جریان یعنی $I_{dc} = \frac{I_m}{\pi} = 0,318 I_m$ را نشان می‌دهد.^۱ همچنین ولتmetr dc، ولتاژ دوسر مقاومت R_L را برابر $V_{dc} = R_L I_{dc} = \frac{R_L I_m}{\pi}$ نشان خواهد داد. بنابراین در یک مدار یکسوساز نیم موج مؤلفه dc جریان تقریباً ۳۰ درصد مقدار جریان ماکریم، I_m ، است. $I_{dc} = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$ به همین ترتیب یک آمپرmetr ac، جریان مدار یکسوساز نیم موج را برابر

۱. چون ولتاژ ورودی به صورت $V = V_m \sin \omega t$ در هر نیم سیکل عبارت

$$\begin{cases} 0 \leq t < \frac{\pi}{2} \Rightarrow I = \frac{V}{R} = \frac{V_m \sin \omega t}{R} = I_m \sin \omega t \\ \frac{\pi}{2} < t \leq T \Rightarrow I = 0 \end{cases} \quad \text{است:}$$

و با توجه به تعریف مقدار متوسط یک تابع متناوب، مقدار متوسط جریان در یک دوره تناوب برابر است با:

$$\begin{aligned} I_{dc} &= \frac{1}{T} \int_0^T I dt \rightarrow I_{dc} = \frac{1}{T} \int_0^{\frac{\pi}{2}} I_m \sin \omega t dt \\ &\Rightarrow I_{dc} = \frac{I_m}{T} \left[-\frac{1}{\omega} \cos \omega t \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{-I_m}{T\omega} \left[\cos \frac{\omega T}{2} - 1 \right] = \frac{I_m}{\pi} \quad \text{یا} \quad I_{dc} = 0,318 I_m \end{aligned}$$

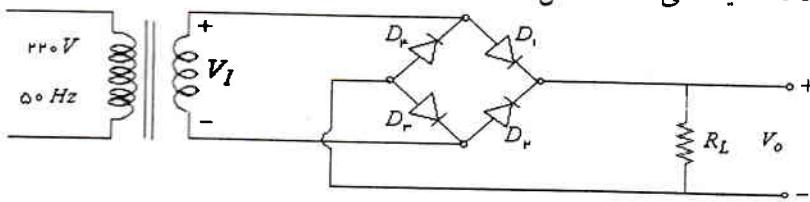
نشان می‌دهد^۱ و مقدار مؤثر جریان خروجی برابر است با:

$$V_{rms} = R_L I_{rms} = \frac{R_L I_m}{\sqrt{2}} = \frac{V_m R_L}{\sqrt{2}(R_L + R_f)}$$

$V_{rms} = \frac{V_m}{\sqrt{2}}$ با توجه به این که $R_f < R_L$ است، داریم:

یکسوساز تمام موج (پل)

این یکسوساز از چهار دیود تشکیل شده است که در هر نیم سیکل ولتاژ ورودی، دو تا از دیودها هدایت می‌کنند، (شکل ۲-۵).



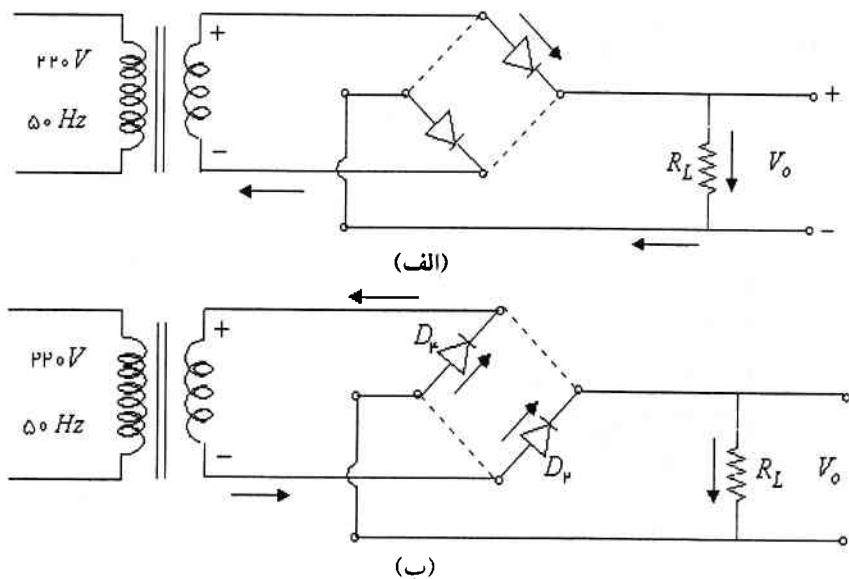
شکل ۲ - ۵. یکسوساز تمام موج (پل)

در نیم سیکلهای مثبت، شکل ۲ - ۶الف، دیودهای D_1 و D_2 هدایت می‌کنند و در نیم سیکلهای منفی، شکل ۲ - ۶ب، دیودهای D_3 و D_4 هدایت می‌کنند، در هر حال

۱. مقدار مؤثر یک کمیت متناوب مثل جریان عبارت است از:

$$\begin{aligned} I_{rms} &= \left[\frac{1}{T} \int_0^T I^2 dt \right]^{\frac{1}{2}} \\ \Rightarrow I_{rms} &= \left[\frac{1}{T} \int_0^T I_m^2 \sin^2 \omega t dt \right]^{\frac{1}{2}}, \quad \sin^2 \omega t = \frac{1 - \cos 2\omega t}{2} \\ \Rightarrow I_{rms} &= \sqrt{\frac{I_m^2}{2T} (T - \int_0^T \cos 2\omega t dt)} = \sqrt{\frac{I_m^2}{2T} \left[T - \left(\frac{1}{2\omega} \sin 2\omega t \Big|_0^T \right) \right]} \\ &= \sqrt{\frac{I_m^2}{2T} \left[T - \frac{1}{2\omega} (\sin 2\omega T - 0) \right]} \\ \Rightarrow I_{rms} &= \frac{I_m}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

عبور جریان از مقاومت بار R_L در یک جهت صورت می‌گیرد و بنابراین ولتاژ دو سر آن یکسو شده ولتاژ ورودی خواهد بود.



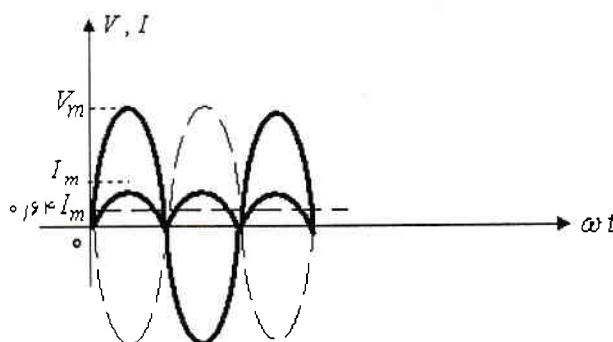
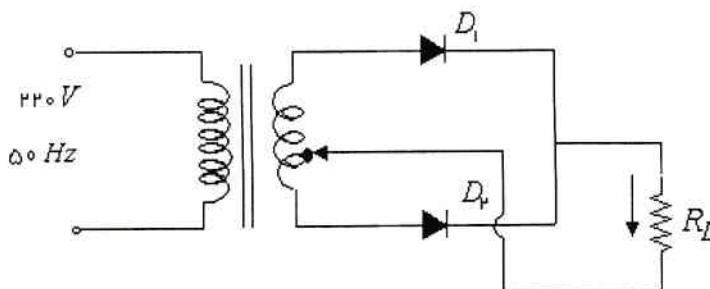
شکل ۲ - ۶. چگونگی هدایت دیودها در هر نیم سیکل، در یکسوساز تمام موج (ب)

بنابراین مؤلفه dc جریان در یکسوساز تمام موج دو برابر جریان dc در یکسوساز نیم موج است و داریم:

$$I_{dc} = \frac{\pi I_m}{2} \text{ یا } I_{dc} = \frac{\pi}{2} \left[\frac{V_m}{R_L} \right] \approx 0.74 I_m$$

یکسوساز تمام موج با مبدل سر وسط

این یکسوساز با وجود سروسط در ثانویه ترانسفورماتور، معادل دو یکسوساز نیم موج است، مطابق شکل ۲ - ۷، در نیم سیکلهای مثبت دیود D_+ و در نیم سیکلهای منفی دیود D_- هدایت می‌کند و در نتیجه جریان یکسو شده‌ای در هر دو نیم سیکل در خروجی داریم، که جهت جریان در مقاومت بار R_L در هر دو نیم سیکل یکی است.



شکل ۲ - ۷. یکسوساز تمام موج با مبدل سروسط و نمودارهای ولتاژ ورودی و جریان خروجی

هر چند عملکرد دو یکسوساز تمام موج پل و یکسوساز تمام موج با مبدل سروسط مشابه یکدیگر است، ولی وجود چهار دیود در مدار یکسوساز تمام موج (پل) باعث می‌شود افت ولتاژهایی که در هر نیم‌سیکل در دیودها به وجود می‌آید با مقاومت بار به طور سری قرار گرفته و باعث تأخیر در یکسوسازی شود، در عین حال در یکسوساز تمام موج پل به مبدل سر وسط نیاز نیست و ارزانتر تمام می‌شود. همچنین عدم وجود سروسط در ثانویه مبدل در یکسوساز تمام موج پل باعث می‌شود ولتاژ یکسوسازهای خروجی دو برابر مقدار آن در یکسوساز با مبدل سروسط باشد، بنابر این یکسوساز تمام موج پل برای موقعی که ولتاژ بالاتری لازم باشد، مناسبتر است.

ضریب ضربان یا ضریب ریپل

شکل موج ولتاژ خروجی در مدارهای یکسوساز شامل یک ولتاژ dc توانم با ریپل یا ضربان بوده و به عبارتی ناصاف است. برای تشخیص این که یکسوسازی تا چه حد خوب انجام شده است پارامتری به نام ضریب ضربان یا ضریب ریپل مدار به صورت زیر تعریف می‌شود:

ضریب ضربان نسبت مقدار rms مؤلفه ac به مقدار مؤلفه dc است، یعنی:

$$r = \frac{V_{ac}}{V_{dc}} = \frac{I_{ac}}{I_{dc}} \quad (1-1)$$

چون اتلاف توان در مقاومت بار، $R_L I_{rms}^r$ ، همان توان کل و برابر اتلاف توان توسط مؤلفه‌های مستقیم و متناوب است:

$$R_L I_{rms}^r = R_L (I_{dc}^r + I_{ac}^r) \quad (2-1)$$

از روابط (1-1) و (2-1) نتیجه می‌شود:

$$r = \sqrt{\left[\frac{I_{rms}}{I_{dc}} \right]^2 - 1} \quad \text{ضریب ضربان:}$$

بنابراین چون در مدار یکسوساز نیم موج داریم، $I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$ ، $I_{dc} = \frac{I_m}{\pi}$ ، در نتیجه

$$r = \sqrt{\left[\frac{\frac{I_m}{\sqrt{2}}}{\frac{I_m}{\pi}} \right]^2 - 1} = \sqrt{\left[\frac{\pi}{\sqrt{2}} \right]^2 - 1} = 1.98$$

و در مدار یکسوساز تمام موج داریم: $I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$ ، $I_{dc} = \frac{\pi I_m}{\pi}$ ، در نتیجه

$$r = \sqrt{\left[\frac{\frac{I_m}{\sqrt{2}}}{\frac{\pi I_m}{\pi}} \right]^2 - 1} = \sqrt{\left[\frac{\pi}{2\sqrt{2}} \right]^2 - 1} = 0.48$$

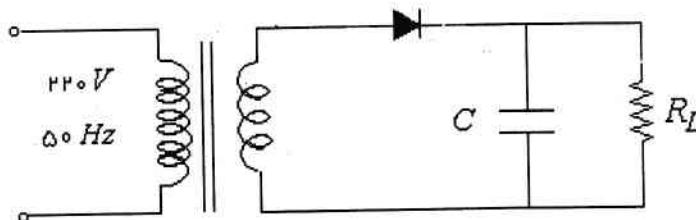
بنابراین یکسوساز تمام موج نسبت به یکسوساز نیم موج، جریان متناوب را بهتر

سط
اعث
مار به
وساز
وجود
وشدة
تمام

به جریان مستقیم تبدیل می کند. همچنین در ریپل نیم موج، بسامد 50 Hz و در ریپل تمام موج، بسامد 100 Hz است.

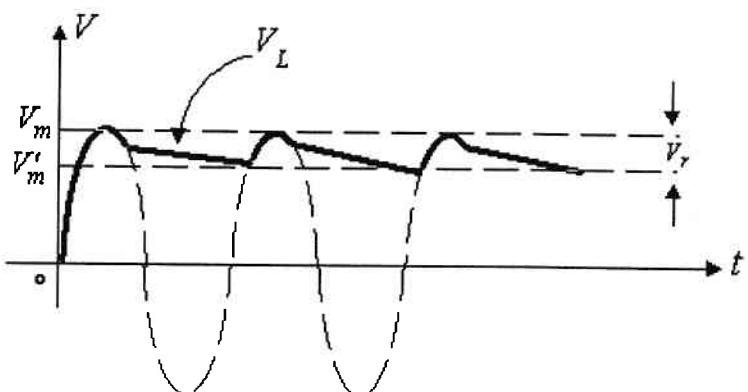
صفی خازنی

یکی از راهها برای حذف مؤلفه های سینوسی در خروجی مدارهای یکسوساز استفاده از صافی خازنی است که مطابق شکل ۲ - ۸، خازنی با مقاومت بار به طور موازی قرار می گیرد.



شکل ۲ - ۸. صافی خازنی در یکسوساز نیم موج

در نیم سیکلی که دیود در حال هدایت است، خازن شارژ می شود و در نیم سیکل بعد یعنی در زمان قطع دیود، خازن در مقاومت بار دشارژ می شود. در صورتی که ثابت زمانی مدار $R_L C \gg T$ باشد، در ابتدا که خازن شروع به شارژ می کند، ولتاژ خروجی، V_L ، حداقل است ($V_L \approx V_m$). پس از زمان $\frac{T}{4}$ که ولتاژ ورودی V_1 شروع به کاهش می کند، ولتاژ V_C دو سر خازن هم با دشارژ در مقاومت بار R_L کاهش می یابد و لی اگر ثابت زمانی خازن زیاد باشد، افت ولتاژ خازن کنتر از افت ولتاژ V_1 شده تا وقتی که دیود در حالت قطع قرار گیرد در این موقع V_C در مقاومت R_L برقرار می شود تا در نیم سیکل بعد ولتاژ ورودی V_1 با V_C برابر شود و از این لحظه دوباره دیود هدایت می کنند $V_L = V_m$ بوده و زیاد می شود تا به V_m برسد. پس از آن دیود قطع و دشارژ خازن در R_L شروع می شود و این کار دوباره تکرار می شود. بنابراین ولتاژ خروجی بین دو مقدار V_m و 0 تغییر می کند و متوسط آن کمی از V_m کمتر خواهد بود، (شکل ۹-۲).



شکل ۲ - ۹ . اثر خازن صافی در ولتاژ خروجی مدار یکساز

ولتاژ موجک نامیده می شود، هرچه ثابت زمانی بیشتر باشد، یعنی کاهش V_C کندتر باشد، V_m به V_{dc} نزدیکتر و ولتاژ موجک کوچکتر می شود. البته برای بهتر شدن کیفیت جریان dc ، معمولاً از صافیهای دیگری مثل صافی π یا L استفاده می شود.

روش آزمایش

مدارهای شکل ۱۰-۲ را بیندید و در هر مورد با اتصال دو سر مقاومت R_L به اسیلوسکوپ شکل موج خروجی را مشاهده و در گزارش کار خود رسم کنید، سپس آزمایشهای زیر را انجام دهید:

الف. حالت‌های بدون صافی

با قرار دادن مولتی‌متر بر روی ac-V و V_{rms} را به دست آورده و از روابط

$$I_m = \frac{V_m}{R_L} \quad \text{و} \quad V_m = V_{rms} \cdot \sqrt{2}$$

$$\text{موج از روابط} \quad I_{dc} = \frac{\pi I_m}{2} \quad \text{و} \quad I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \quad \text{برای تمام موج از روابط}$$

$$I_{dc} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \quad \text{و} \quad I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

ب. حالت‌های با صافی

با قراردادن مولتی‌متر بر روی dc-V مقدار V_{dc} را اندازه بگیرید. سپس برای نیم موج از

$$\text{رابط} \quad R_L I_m = \frac{I_m}{\pi} \quad \text{مقدار} \quad I_m \quad \text{و} \quad I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \quad \text{مقادیر} \quad I_{rms} \quad \text{و}$$

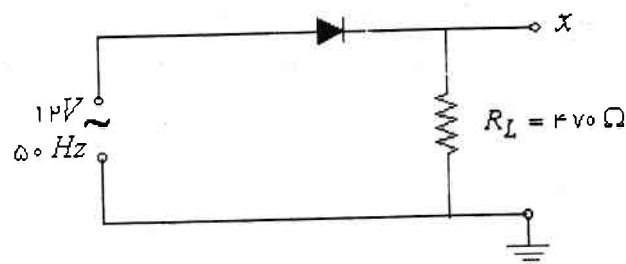
$$I_{dc} = \frac{2R_L I_m}{\pi} \quad \text{مقدار} \quad I_m \quad \text{و} \quad \text{از روابط}$$

$$\text{رابط} \quad I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \quad \text{مقادیر} \quad I_m \quad \text{و} \quad I_{dc}$$

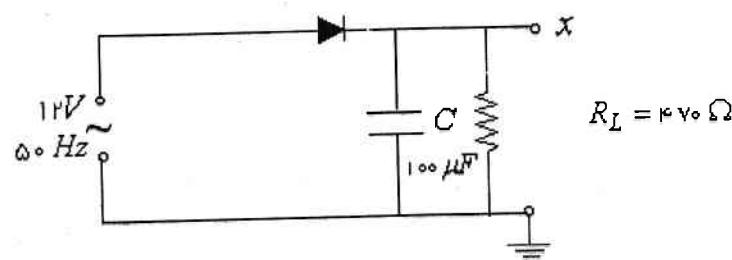
$$(Ripel) \quad \text{مدار را به دست آورید و در مورد تمام موج در رابط} \quad I_{dc} \quad \text{و} \quad \text{از}$$

(دیپل) مدار را به دست آورید و آنگاه تمام نتایج را در جدولهای ۱-۲ و ۲-۲ درج کنید.

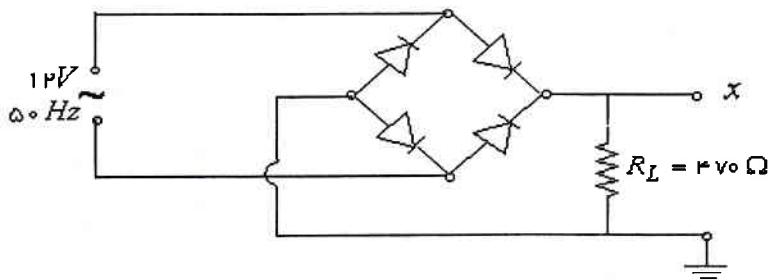
۱. یکسوساز نیم موج:



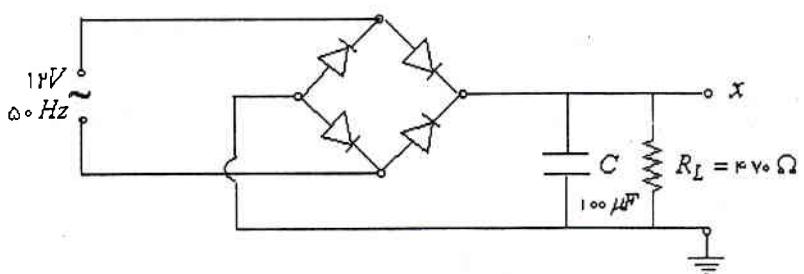
۲. یکسوساز نیم موج با صافی



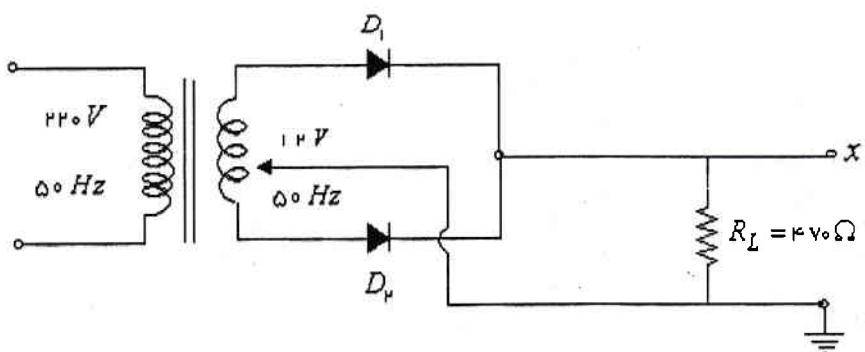
۳. یکسوساز تمام موج (پل)



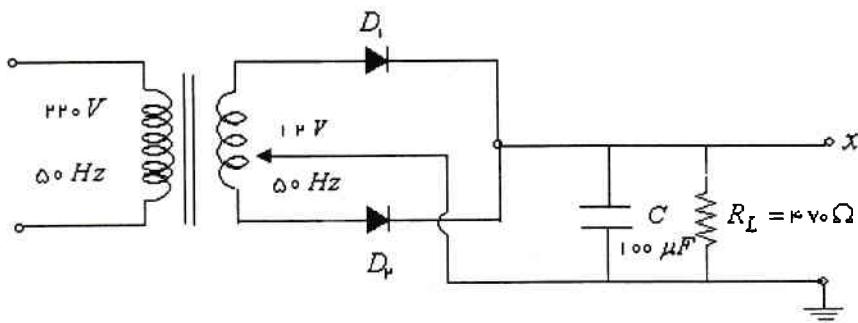
۴. یکسوساز تمام موج (پل) با صافی



۵. یکسوساز تمام موج با مبدل سروسطه:



۶. یکسوساز تمام موج با مبدل سروسط با صافی



شکل ۲ - ۱۰. مدارهای یکسوسازی نیم موج و تمام موج

جدول ۲ - ۱.

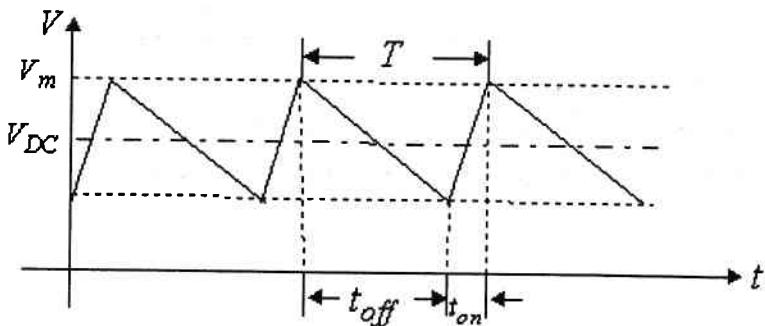
نکلی موج	ضرب صریان (r)	$I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{r}}$	$I_{dc} = \frac{\sqrt{r} I_m}{\pi}$	$I_{dc} = \frac{I_m}{\pi}$	$I_m = \frac{V_m}{R_L}$	$V_m = V_{rms} \sqrt{r}$	V_{rms}	نوع یکسوساز	نام
								نیم موج	۱
								نمایموج (بل)	۲
								نمایموج با مبدل سروسط	۳

جدول ۲ - ۲.

نکلی موج	ضرب صریان (r)	$I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{r}}$	$I_{dc} = \frac{\sqrt{r} I_m}{\pi}$	$I_{dc} = \frac{I_m}{\pi}$	$(V_{dc} = \frac{\sqrt{r} R_L I_m}{\pi})$	$(V_{dc} = \frac{R_L I_m}{\pi})$	V_{dc}	نوع یکسوساز	نام
								نیم موج با صافی	۱
								نمایموج (بل) با صافی	۲
								نمایموج با مبدل سروسط با صافی	۳

پرسش

۱. یکسازهای نیم موج و تمام موج را با یکدیگر مقایسه کنید.
۲. نقش خازن را به عنوان صافی در مدارهای یکساز توضیح دهید.
۳. تأثیر کم یا زیاد بودن ثابت زمانی در مدار یکسوکننده نیم موج با صافی، در ولتاژ موجک چیست؟
۴. با توجه به شکل زیر یکی از روابطی که برای ولتاژ ریپل در مدارهای یکساز ارائه می‌شود، عبارت است از: $V_r = \frac{I}{Cf}$ که در آن V_r ولتاژ پیک توپیک ضربان و I جریان بار و f بسامد ضربان یا ریپل و C ظرفیت خازن صافی است.

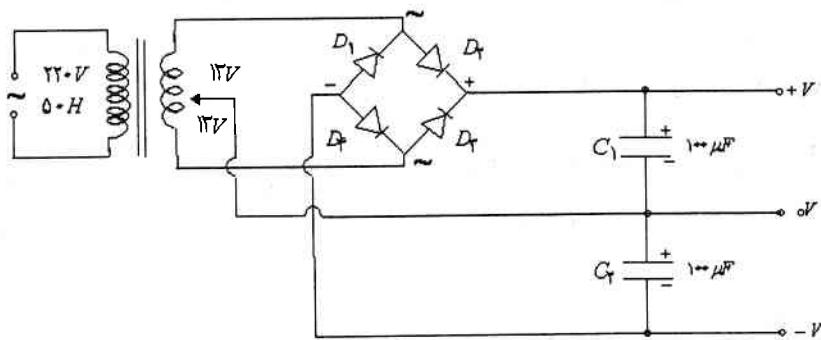


در نمودار فوق T زمان تناوب موج و t_{off} زمان قطع بودن دیود است که در این مدت خازن در حال تخلیه شدن است و t_{on} زمان روشن بودن دیود است که در این مدت خازن در حال شارژ است. البته رابطه فوق وقتی به کار می‌رود که زمان روشن بودن دیود نسبت به زمان تناوب کوچک باشد، یعنی $T \approx t_{off}$ و این وقتی است که مقدار نوک به نوک ولتاژ ریپل نسبت به ولتاژ dc بار کم باشد. در عمل اگر مقدار ولتاژ نوک به نوک ریپل ۲۰ درصد ولتاژ dc بار باشد، رابطه فوق صحیح است.

با توجه به رابطه فوق، در یک مدار یکساز پل، جریان DC بار، 20mA و ظرفیت خازن صافی $2\mu\text{F}$ است. ولتاژ نوک به نوک ریپل خروجی را محاسبه کنید.

تمرین مدار

مدار زیر را بر روی بردبورد بیندید و ولتاژهای خروجی حاصل از دوسر هر یک از خازنهای C_1 و C_2 را مقایسه کنید.



این مدار که دو یکسوساز تمام موج دو دیودی با ترانس سروسط است در خروجی دو ولتاژ مثبت و منفی با مقادیر مساوی به دست می‌دهد و منبع تغذیه متقارن نامیده می‌شود.