

نام درس: سیستم‌های کنترل خطی تاریخ امتحان: ۹۴/۳/۳۰ ساعت: ۱۴:۰۰ مدت زمان امتحان: ۱۵۰ ساعت

تاریخ رسیدگی:

تاریخ اعلام نمرات:

پایان ترم:

میان ترم:

تحقیق:

نمره کلاس:

شماره دانشجوئی:

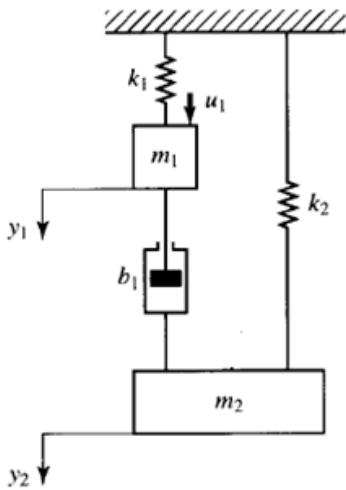
نام و نام خانوادگی:

نام استاد:

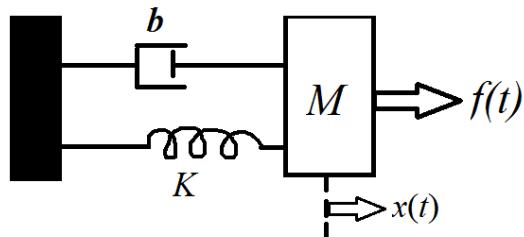
رشته تحصیلی:

۱/۵
نمره

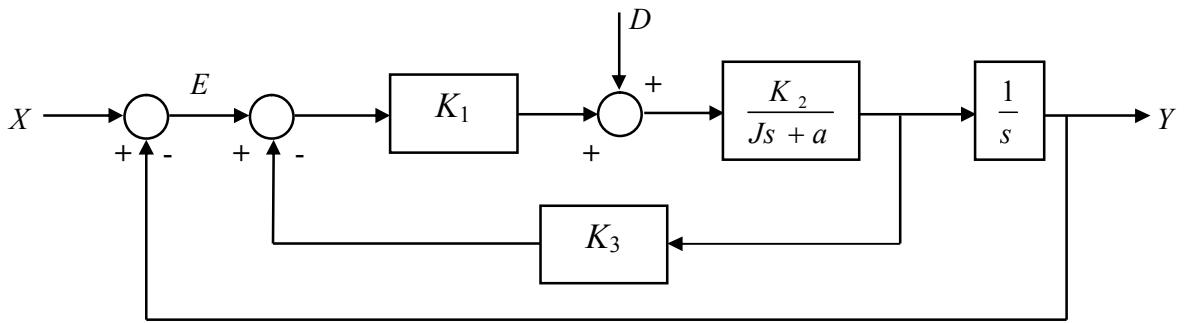
- ۱ - سیستم مکانیکی زیر مشکل از فنرهای k_1 و k_2 ، جرم‌های m_1 و m_2 و اصطکاک b_1 است. نیروی u_1 به سیستم مکانیکی زیر وارد می‌شود.تابع تبدیل $\frac{Y_1(s)}{U_1(s)}$ را بدست آورید.

۱/۲۵
نمره

- ۲ - در سیستم مکانیکی زیر نیروی $f(t)$ برابر با ۱ نیوتون در لحظه $t = 0$ به سیستم اعمال می‌شود. جرم M و ثابت فنر K را بگونه‌ای تعیین کنید که سیستم دارای زمان نشست (t_s) ۴ ثانیه و زمان پیک (t_p) ۱ ثانیه باشد. با این مقادیر M و K ماکریم فراجهش (M_p) چقدر است؟ مقدار ضریب اصطکاک $b = 1$ است و جسم تنها در راستای افقی حرکت می‌کند.

۱/۵
نمره

- ۳ - سیستم کنترل حلقه-بسته زیر را در نظر بگیرید که X ورودی مرجع و D ورودی اغتشاش است. خطای حالت دائم E را برای حالتی که X سیگنال شیب واحد و D پله واحد است، بدست آورید.



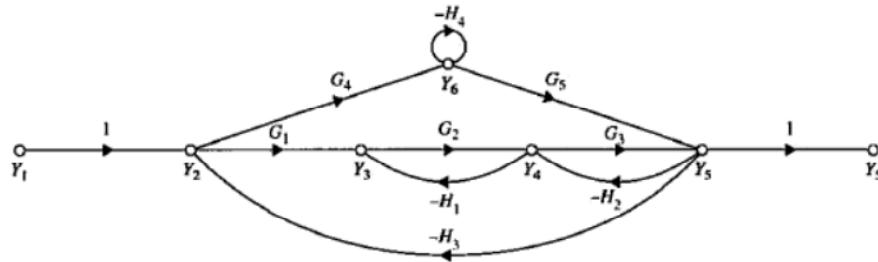
۴- در سیستم حلقه-بسته با فیدبک واحد، تابع تبدیل $G(s) = \frac{K(s+4)}{s(s+1.2)(s+2)}$ است. محدوده K را بگونه ای تعیین کنید که:

الف) سیستم حلقه-بسته پایدار باشد.

ب) سیستم حلقه-بسته نوسانی گردد.

ج) فرکانس نوسانات در حالت ب را بر حسب رادیان/ثانیه تعیین کنید.

۵- تابع تبدیل $\frac{Y_5}{Y_1}$ را با استفاده از روش میسون (Mason's rule) بدست آورید.



۶- حساسیت تابع تبدیل حلقه-بسته به پارامتر τ را بدست آورید.

