

$\frac{b(t)}{2}$  دارای دو بخش است که یک بخش آن DC است.

بخش DC در ورودی:  $1mA \times Z(j0) = 1mA \times 10k = 10^4$

بخش AC:  $kG \sin 5 \times 10^4 t \times Z(j5 \times 10^4) = \frac{1mA}{1+j} \times \frac{10k}{1+j} = \frac{1mA \times 10k}{12} \angle -\frac{\pi}{4}$   
 $= \frac{10}{12} \cos(5 \times 10^4 t - \frac{\pi}{4})$

$V_o(t) = 10 + \frac{10}{12} \cos(5 \times 10^4 t - \frac{\pi}{4})$

حساب ریل:

$\frac{\Delta \omega}{10} = \frac{2\pi}{10^7} \times \frac{1}{2 \times 10^4 \times 10^4} \Rightarrow \Delta \omega = \frac{\pi}{10} = 0.314 \omega$

برقرار  $2RC \gg R.C. \rightarrow$  شرط اعوجاج

فصل ۸: مدل‌های مدولاتورهای FM

یک سیگنال سینوسی را به صورت  $v = A \cos \phi(t)$  نشان می‌دهند.  
 فاز لحظه‌ای

رابطه فاز و فرکانس:  $\omega_i(t) = \frac{d\phi_i(t)}{dt}$

$\phi_i(t) = \int \omega_i(t) dt$

در مدل‌های سینون FM پیام در فاز لحظه‌ای گنجانده می‌شود.

$\left\{ \begin{aligned} \omega_i(t) &= \omega_0 + \Delta \omega f(t) \\ f(t) &= \text{پیام نرمالیزه} \end{aligned} \right.$

$V_{FM}(t) = A \cos \phi_i(t) = A \cos \int \omega_i(t) dt = A \cos [\omega_0 t + \Delta \omega \int f(t) dt]$

روش‌های طراحی مدولاتور FM

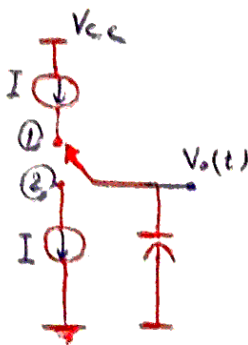
(۱) روش غیر مستقیم ← سیگنال ساخته شده سینوسی نیست.

(۲) روش مستقیم ← از ابتدا سیگنال ساخته شده سینوسی است. در آن از نوسان ساز سینوسی

استفاده می‌شود.

روش غیر مستقیم

در این روش یک FM غیر سینوسی ساخته می شود و سپس با فیلتر، یکی از هارمونیک های آن را انتخاب می کنیم.



مثال) اگر خازن سارز نیست، سوئیچ در وضعیت ① است.

پس از سارز کامل سوئیچ به وضعیت ② می رود.

پس از دستارز کامل، سوئیچ به وضعیت ① برمی گردد.

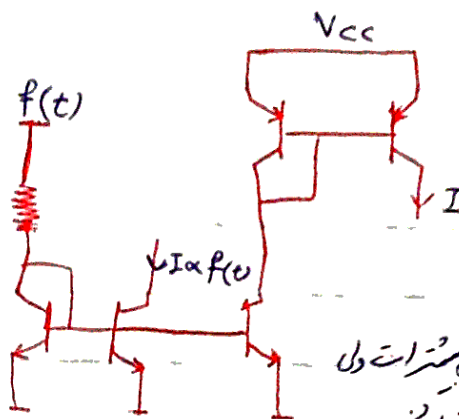


I کم



I زیاد

اگر I متناسب با پیام باشد، ولتاژ خازن سیگنال FM مثلثی خواهد بود.



تغییر بازه فرکانسی در این روش مستقیم است ولی در خازن های فیزیکی خیلی قابل تغییر می باشند.

این روش نیاز به تعداد المان های زیاد و جریان تغذیه زیاد دارد. تحلیل این روش ساده است.

روش مستقیم

خازن متغیر یا ولتاژ درون فون ساز سینوس تولید می کند.

همراه برای ساخت خازن متغیر یا ولتاژ وجود دارد:

۱) با مدار آن را طراحی می کنیم. در این صورت به مدولاتور طراحی شده «مدولاتور آلن» Reactance Modulator

گفته می شود.

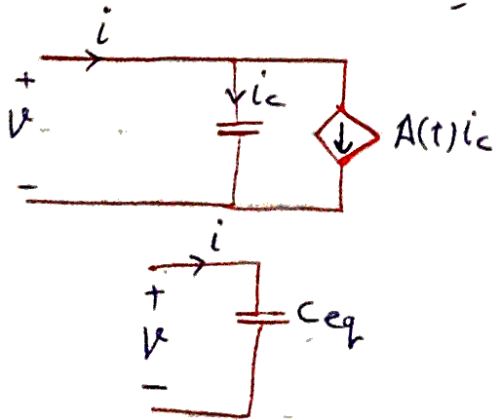
۲) از خازن فیزیکی متغیر یا ولتاژ استفاده می کنیم.

Varactor



مدولاتور برآکناس

می توان نشان داد که ترکیب زیر معادل یک خازن متغیر با ولتاژ است.



$$\begin{aligned} i &= i_c + A(t)i_c \\ &= C \frac{dV_c}{dt} + A(t)C \frac{dV_c}{dt} \\ &= \underbrace{C(1+A(t))}_{C_{eq}} \frac{dV_c}{dt} \end{aligned}$$

لازم است که  $A(t)$  متناسب با پیام باشد.

$$A(t) = A_0 + A_1 f(t)$$

برای ساختن مدولاتور FM کافیست که  $C_{eq}$  را با خازن مدارترین یک نوسان ساز موازی کنیم.



مدارترین نوسان ساز اولیه

$$\omega_i(t) = \frac{1}{\sqrt{L(C_0 + C_{eq})}} = \frac{1}{\sqrt{L[C_0 + C(1+A(t))]}}$$

$$\rightarrow \omega_i(t) = \frac{1}{\sqrt{L[C_0 + C(1+A_0 + A_1 f(t))]}}$$

$\omega_i(t)$  را با پیام تغییر می دهند اما نه به صورت متناسب.

متناسب  $\omega_i(t) = \omega_0 + \Delta\omega f(t)$

برای این کار نیاز به یک سری شرط و تقریب می باشد.

$$\omega_i(t) = \frac{1}{\sqrt{L[C_0 + C + CA_0 + CA_1 f(t)]}} = \frac{1}{\sqrt{L(C_0 + C + CA_0)}} \times \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{CA_1}{C_0 + C + CA_0} f(t)}}$$

$\omega_0$  متناسب

مدارهای برای ۹۳)

$$\begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1+x}} \approx 1 - \frac{1}{2}x \\ x \ll 1 \end{cases}$$

اگر در هنگام طراحی داشته باشیم  $\frac{CA_1}{C_0+C+CA_0} \ll 1$  آنگاه:

$$\omega_i(t) = \omega_0 \left[ 1 - \frac{1}{2} \frac{CA_1}{C_0+C+CA_0} f(t) \right]$$

فرکانس ثابت فون ساز (وقتی پیام اغراضه)

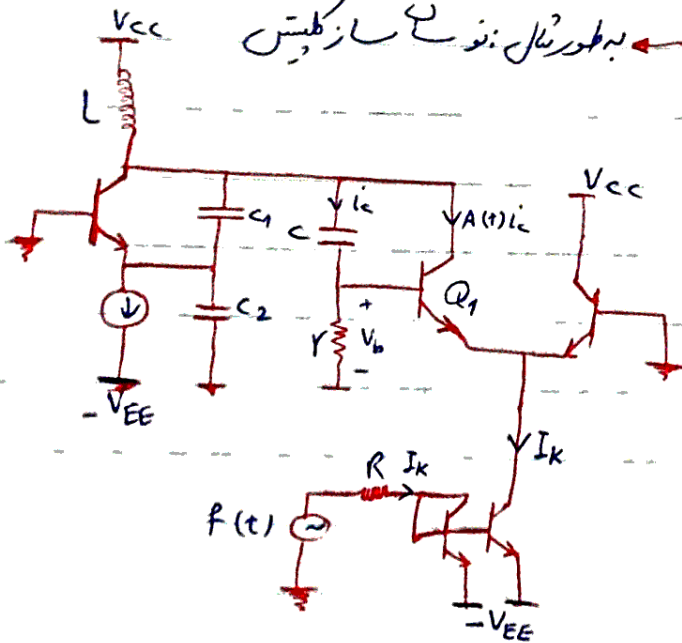
$$\Delta\omega = \frac{1}{2} \frac{\omega_0 CA_1}{C_0+C+CA_0}$$

مغنی در پیام درست گزینشی شود.

مدار عملی

ابتدایک فون ساز نیاز داریم. به طور مثال: فون ساز گیتس

\*  
\*



باید مشخص کنیم  $A(t)$  چیست.

$$V_b = i_c r$$

$$i_{c, R_1} = A(t) i_c = g_{md} V_b = g_{md} r i_c$$

$$g_{md} = \frac{I_{k1}/4}{V_T}$$

$A(t)$

$$I_{k1} = \frac{f(t) - V_{BE(on)} + V_{EE}}{R} = \frac{V_{EE} - V_{BE(on)}}{R} + \frac{f(t)}{R}$$

$$= I_{k0} + I_{k1} f(t)$$

$$\rightarrow A(t) = g_{md} r = \underbrace{\frac{r}{4V_T} I_{k0}}_{A_0} + \underbrace{\frac{r}{4V_T} I_{k1} f(t)}_{A_1}$$

شماره

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L [C_1 || C_2 + C + CA_0]}}$$

$$\Delta\omega = \frac{1}{2} \frac{\omega_0 CA_1}{C_0+C+CA_0}$$

شرط

$$\frac{CA_1}{C_0+C+CA_0} \ll 1$$

طراحی مدولاتور FM با خازن متغیر باولتاژ  
 نیز به درکتوری باشد که پیوند PN مایس معکوس می‌تواند این نقش را ایفا کند.



خازن پیوند در مایس معکوس  
 مقدار متغیر باولتاژ

$$C_j = \frac{C_{j0}}{\sqrt{1 + \frac{V_R}{V_0}}}$$

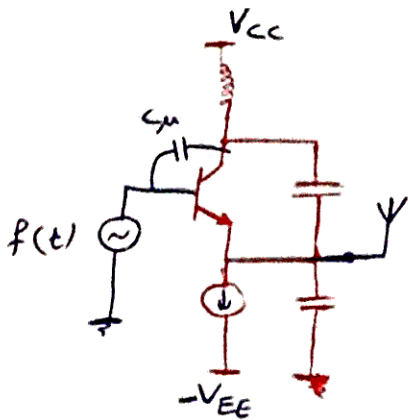
برای مایس معکوس

حالت 0.7 روشن شدن

مقدار ثابت  $C_j \approx 2$  برای مایس مستقیم

درکتور را می‌توانیم از بازار تهیه کنیم اما هزینه‌های در ناچیده فعال یک درکتور می‌باشد ← پیوند سیلیکون

بنابراین نیازی به درکتور جداگانه نیست و می‌توانیم از برای اجتناب می‌توانیم به مدولاتور FM تبدیل کرده.



مثال تبدیل نوع سارکتس به مدولاتور FM

استفاده از سیم 30cm سیم!!!!

single Transmitter  
 FM Transmitter

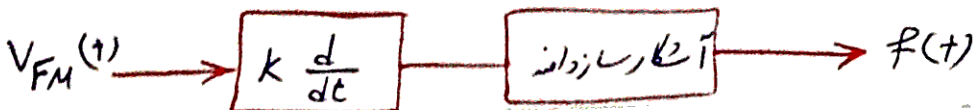
فصل نهم: آشکارسازهای FM

اگر از سیگنال FM مشتق بگیریم پیام از فرکانس جدا شده مشتق می‌گردد.

$$V_{FM}(t) = A \sin[\omega_c + \Delta\omega \int f(t) dt]$$

$$\frac{dV_{FM}(t)}{dt} = A(\omega_c + \Delta\omega f(t)) \cos[\omega_c + \Delta\omega \int f(t) dt]$$

در نتیجه با آشکارسازی سیگنال FM می‌توانیم از آشکارساز داده استفاده کنیم.



آهنکار ساز دامنه نمی تواند از نوع سنکرون باشد و فقط باید از نوع متوسط بوس یا یک بوس باشد.

تفاوت آهنکار سازهای FM در نحوه مستقر گیری است.

سیر راه اصلی وجود دارد:

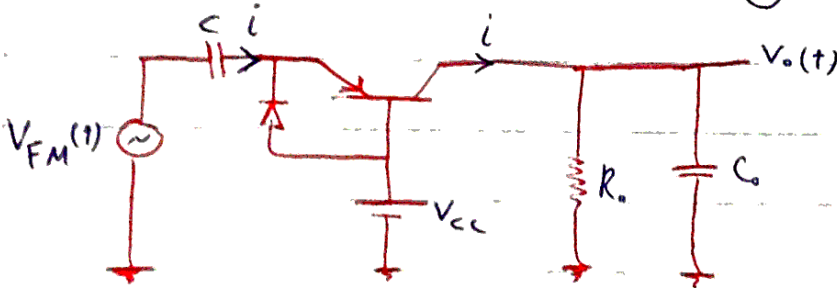
- ۱) مستقر گیری با خازن
- ۲) مستقر گیری در حوزه فرکانس
- ۳) مستقر گیری با تأخیر زمانی

مستقر گیری با خازن

$$i_c = C \frac{dV_{FM}(t)}{dt}$$

+  $V_{FM}(t)$  -

مثال) آهنکار ساز کلاک هس



تفاوت بانوی AM

۱) مقاومت R حذف شده

۲) خازن C، خازن کوپلر نیست بلکه خازن مستقر گیر است. (مقدار کمتری دارد).

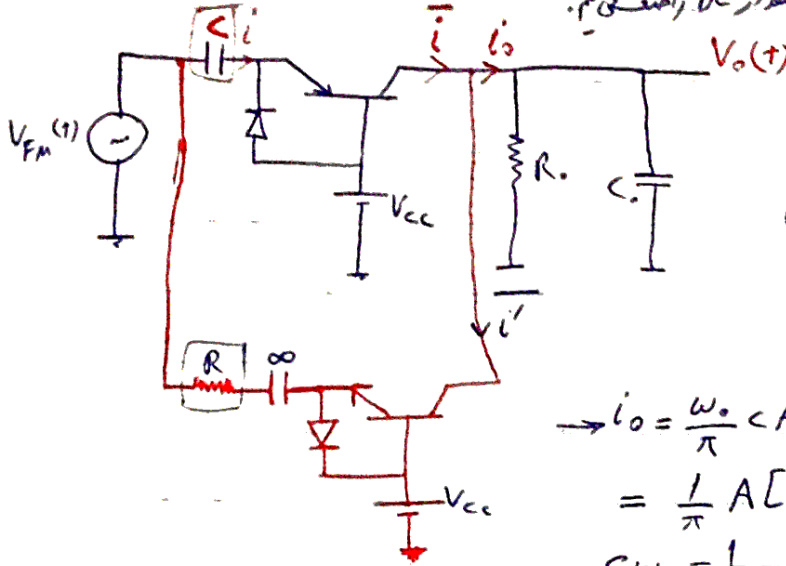
$$\begin{cases} i = C \frac{d}{dt} V_{FM}(t) = CA(\omega_0 + \Delta\omega f(t)) \cos[\omega_0 + \Delta\omega] f(t) dt \\ \frac{1}{C\omega_0} \gg \frac{1}{\beta_m} \end{cases}$$

$$\bar{i} = \frac{1}{\pi} CA[\omega_0 + \Delta\omega f(t)] \rightarrow V_o(t) = R_o \cdot \bar{i}$$

شکل:  $\Delta\omega \ll \omega_0$  است و پیام در مقایسه با  $\omega_0$  ضعیف است.

(مقدار علی  $\frac{\Delta\omega}{\omega_0} \approx 0.005$ )

با قرار دادن یک مدار سازنده مقدار Dc را ضعیف کنیم.



$$i' = \frac{1}{\pi} \frac{1}{R} A$$

$$i_o = \bar{i} - i'$$

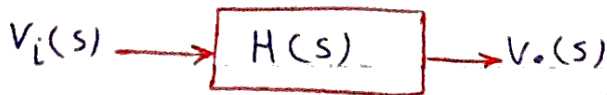
$$= \frac{1}{\pi} CA [\omega_0 + \Delta\omega f(t)] - \frac{1}{\pi} \frac{1}{R} A$$

$$\rightarrow i_o = \frac{\omega_0}{\pi} CA - \frac{1}{\pi} \frac{1}{R} A + \frac{1}{\pi} CA \Delta\omega f(t)$$

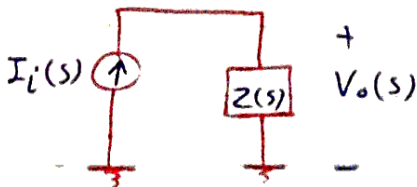
$$= \frac{1}{\pi} A [\omega_0 - \frac{1}{R}] + \frac{1}{\pi} CA \Delta\omega f(t)$$

$$C\omega_0 = \frac{1}{R} \rightarrow \boxed{\omega_0 = \frac{1}{RC}}$$

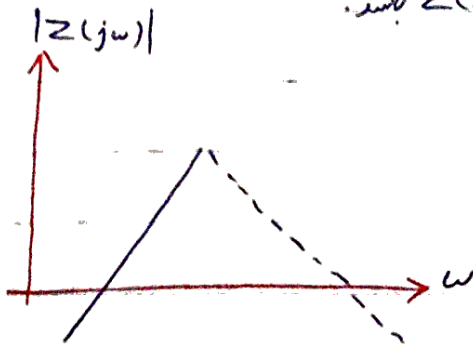
دستگاه گیری در حوزه فرکانس



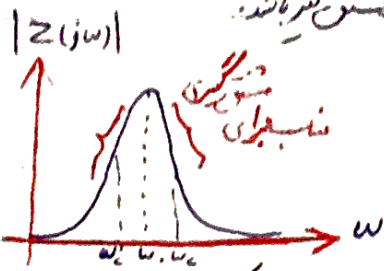
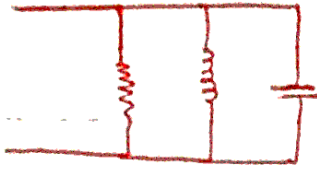
اگر بخواهیم  $V_o(t)$  متن  $V_i(t)$  باشد لازم است که:  $H(s) \propto s$



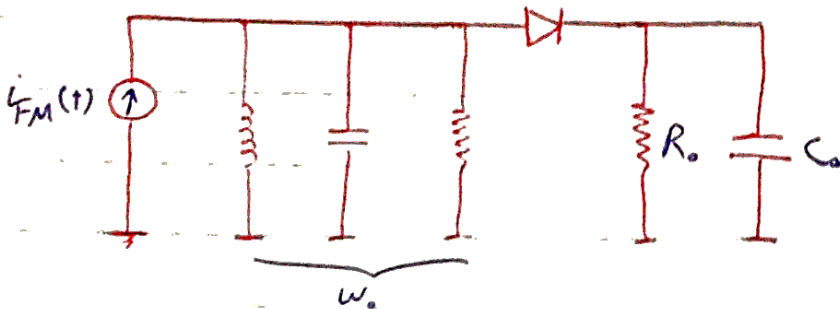
برای دستگاه گیری لازم است که  $Z(s) \propto s$  باشد.



یک مدار RLC مولاری می تواند یک مستقیم گیر باشد.



با یک تغییر کوچک می توان آن مدار را از یک پورت را به آنتن مدار از FM تبدیل کرد.



$$i_{FM}(t) = I_1 \cos[\omega_c + \Delta\omega] f(t) dt$$

در نوع AM، مدار تعدیه قبل از دیود تنظیم روی فرکانس گیر بود.

در نوع FM فرکانس گیر نباید با فرکانس تعدیه برابر باشد تا مستقیم گیری انجام شود.

برای مستقیم گیری خوب: (ایات درنگ ب)

$$\begin{cases} \omega_o = \omega_c \pm \frac{\alpha}{\sqrt{2}} \\ 2\alpha \gg \frac{100}{3} \Delta\omega \end{cases}$$

$$V_o(t) = I_1 R \sqrt{\frac{2}{3}} \left[ 1 + \frac{f(t)}{25\sqrt{2}} \right]$$

مستقیم گیری با تاخیر زمانی

$$\frac{dV(t)}{dt} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{V(t) - V(t-t_0)}{t_0}$$

