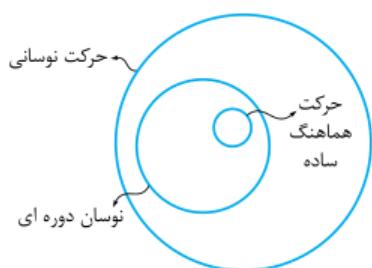
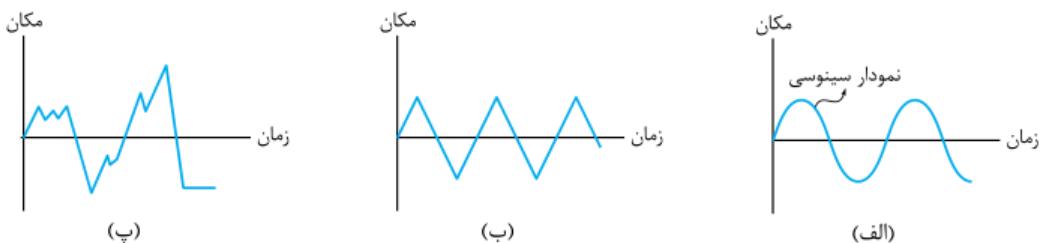


هر حرکت رفت و برگشتی و تکرارشونده را نوسان می‌نامیم. از حرکت مولکول‌های جامدات گرفته تا حرکت زمین به دور خورشید، ضربان قلب، حرکت پیستون در سیلندر اتومبیل و ... همه و همه حرکت‌های نوسانی هستند. در حرکت‌های نوسانی، چرخه (سیکل) داریم. چرخه‌های یک نوسان می‌توانند یکسان باشند و یا این‌که یکسان نباشند.

اگر چرخه یک نوسان در دوره‌های دیگر تکرار شود، نوسان را دوره‌ای می‌نامیم و اگر در یک حرکت دوره‌ای، مکان جسم بر حسب زمان به صورت سینوسی (یا کسینوسی) تغییر کند، حرکت را هماهنگ ساده (SHM) می‌گوییم.



در واقع حرکت هماهنگ ساده نوع خاصی از نوسان دوره‌ای و نوسان دوره‌ای نوع خاصی از حرکت نوسانی است. مثلاً در یک بازه زمانی مشخص که نوسان‌های زیر بررسی شده‌اند، نمودار شکل (الف) یک حرکت هماهنگ ساده را نشان می‌دهد؛ زیرا مکان جسم بر حسب زمان به صورت سینوسی تغییر کرده است. نمودار شکل (ب) یک نوسان دوره‌ای را نشان می‌دهد که در بازه‌های زمانی یکسان عیناً تکرار شده است و نمودار (پ) یک نوسان غیر دوره‌ای را نشان می‌دهد.



دوره تناوب (T): مدت زمان یک چرخه را دوره تناوب می‌نامیم. دوره تناوب را با T نشان می‌دهیم و آن را معمولاً بر حسب ثانیه (s) بیان می‌کنیم. در واقع دوره تناوب مدت زمانی است که یک حرکت دورانی پس از آن زمان عیناً تکرار می‌شود. در حرکت هماهنگ ساده در زمان یک دوره تناوب، نوسانگر دو بار مسیر نوسان را به طور کامل طی می‌کند.

بسامد (f): به تعداد نوسان‌ها (تعداد چرخه) در واحد زمان بسامد می‌گوییم. بسامد را با f نشان می‌دهیم و یکای آن در SI هرتز (Hz) است. با توجه به تعریف

$$T = \frac{1}{f}$$

دوره تناوب و بسامد، بین دوره تناوب و بسامد رابطه روبرو وجود دارد:

$$f = \frac{n}{t}$$

نکته به راحتی می‌توانیم بفهمیم که اگر نوسانگری در مدت زمان t ثانیه، تعداد n نوسان انجام دهد، بسامد آن از رابطه روبرو به دست می‌آید:

بسامد زاویه‌ای (ω): یکی از مشخصه‌های مهم حرکت هماهنگ ساده، بسامد زاویه‌ای است که آن را با ω نشان می‌دهیم. یکای بسامد زاویه‌ای رادیان بر ثانیه

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

(rad / s) است و رابطه آن با دوره تناوب و بسامد به صورت روبرو است:

نکته بسامد زاویه‌ای و در نتیجه دوره تناوب یک نوسانگر به مشخصات فیزیکی دستگاه نوسان کننده بستگی دارد.

نقطه تعادل: به نقطه‌ای که نیروی خالص وارد بر نوسانگر هنگام عبور از آن نقطه صفر می‌شود، نقطه تعادل می‌گوییم. در واقع در این نقطه نوسانگر در حال تعادل است.

دامنه حرکت (A): بیشترین فاصله نوسانگر را نسبت به نقطه تعادل، دامنه حرکت می‌نامیم. در واقع دامنه حرکت، نصف طول مسیر حرکت است.

مکان نوسانگر (x): به جابه‌جایی نوسانگر نسبت به نقطه تعادل در هر لحظه، مکان نوسانگر می‌گوییم. واضح است که: $-A \leq x \leq +A$

نقطه بازگشت: نقاط $x = \pm A$ را که در آن نقاط جهت حرکت نوسانگر (علامت سرعت) تغییر می‌کند، نقاط بازگشت می‌نامیم. در نقاط بازگشت سرعت لحظه‌ای نوسانگر صفر است.

رابطه مکان-زمان (معادله حرکت) در حرکت هماهنگ ساده

اگر فرض کنیم که در لحظه $t = 0$ نوسانگر در بیشترین فاصله از نقطه تعادل باشد، یعنی در لحظه $t = 0$ متوجه در $x = +A$ باشد، رابطه مکان بر حسب زمان نوسانگر را می‌توانیم به شکل زیر بنویسیم:

$$x(t) = A \cos \omega t \xrightarrow{\omega=2\pi f} x(t) = A \cos 2\pi ft \xrightarrow{f=\frac{1}{T}} x(t) = A \cos \frac{2\pi}{T} t$$

با استفاده از این رابطه می‌توانیم در زمان‌های مختلف، مکان نوسانگر را تعیین کنیم.

مثال: اگر بیشینه جابه‌جایی نوسانگری نسبت به وضعیت تعادل 10 cm باشد و با دوره تناوب 5 s حرکت هماهنگ ساده کند:

(الف) رابطه مکان - زمان نوسانگر را بنویسید.

(ب) در لحظه $s = \frac{1}{12} t$ مکان جسم را نسبت به وضع تعادل به دست آورید.

می‌خواهیم نمودار مکان - زمان حرکت هماهنگ ساده را در یک دوره تناوب رسم کنیم. برای این کار باید در لحظات $t = 0, \frac{T}{4}, \frac{T}{2}, \frac{3T}{4}, T$ و $2T$ مکان نوسانگر را بر حسب دامنه به دست آوریم و سپس نمودار را رسم کنیم.

ابتدا زمان‌های داده شده را در رابطه مکان - زمان به جای t قرار می‌دهیم:

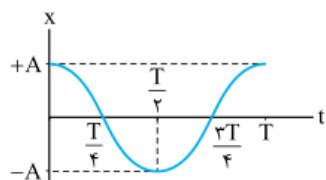
$$t = 0 \Rightarrow$$

$$t = \frac{T}{4} \Rightarrow$$

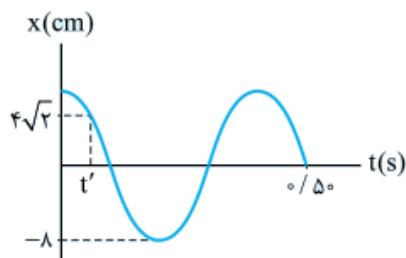
$$t = \frac{T}{2} \Rightarrow$$

$$t = \frac{3T}{4} \Rightarrow$$

$$t = T \Rightarrow$$



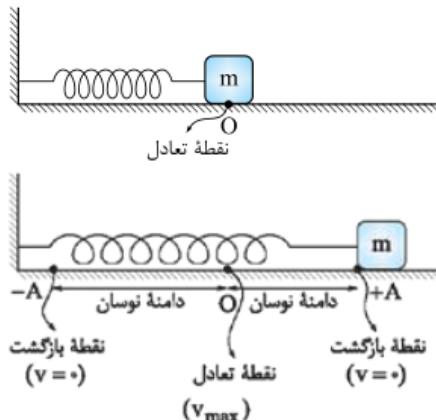
حالا با استفاده از مقادیر به دست آمده، نمودار مکان - زمان نوسانگر را به شکل رو به رو رسم می‌کنیم. توجه کنید که این نمودار، یک نمودار کسینوسی است.



مثال نمودار مکان – زمان نوسانگری مطابق شکل روبرو است:

الف) رابطه مکان – زمان نوسانگر را بنویسید.

ب) زمان t' را به دست آورید.



یک مثال مشهور از حرکت هماهنگ ساده، نوسان دستگاه جرم – فنر است. اگر روی یک سطح افقی بدون اصطکاک جرمی را به انتهای فنری که به دیوار متصل است، بیندیم و آن را اندکی از وضع تعادل (وضعیتی که فنر کشیده یا فشرده نشده است) جابه‌جا کرده و سپس رها کنیم، حرکت دستگاه جرم – فنر حرکت هماهنگ ساده خواهد بود.

بسامد زاویه‌ای و دوره تناوب دستگاه جرم – فنر

بسامد زاویه‌ای و دوره تناوب نوسانگر به مشخصات فیزیکی نوسانگر بستگی دارد. در مورد دستگاه جرم – فنر، بسامد زاویه‌ای به جرم وزنه و ثابت فنر بستگی دارد و مستقل از دامنه نوسان است. بسامد زاویه‌ای برای وزنهای به جرم m که به فنری با ثابت k متصل است، از رابطه زیر به

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow \frac{2\pi}{T} = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$

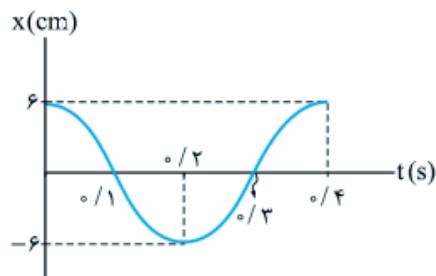
رابطه فوق به این معنا است که هر چه جرم وزنه بیشتر و ثابت فنر کمتر باشد، دوره تناوب افزایش می‌یابد و نوسان کندر می‌شود.

مثال وزنهای به جرم $g = 400$ را به انتهای فنری با ثابت $N/m = 1000$ بسته و آن را روی سطح افقی بدون اصطکاک به اندازه 5 cm از

وضع تعادل خارج کرده و سپس رها می‌کنیم. ($\pi = 3/\sqrt{14}$)

الف) دوره تناوب نوسان دستگاه را محاسبه کنید.

ب) رابطه مکان – زمان را برای این دستگاه بنویسید.



مثال نمودار مکان – زمان نوسانگری در سامانه جرم و فنر، به صورت رو به رو است. اگر ثابت فنر برابر $m = 100 \text{ N}$ باشد:

(الف) جرم نوسانگر چند کیلوگرم است؟

(ب) اندازه شتاب این نوسانگر در $s = 15 \text{ m/s}^2$ چند متر بر مجدور ثانیه است؟ ($\pi^2 = 10$)

۱- انرژی پتانسیل

در دستگاه جرم – فنر با جابه جایی جسم و تغییر طول فنر، انرژی پتانسیل کشسانی در دستگاه ذخیره می شود. هر چه فاصله جسم از نقطه تعادل بیشتر باشد، انرژی پتانسیل سامانه بیشتر می شود. مقدار انرژی پتانسیل مجموعه جرم – فنر به طور کامل به مشخصات فنر وابسته است و به ویژگی های جسم بستگی ندارد.

۲- انرژی جنبشی

انرژی جنبشی سامانه جرم – فنر به مشخصات جسم متصل به فنر بستگی دارد و از رابطه آشنای رو به رو به دست می آید:

بنابراین رابطه انرژی جنبشی دستگاه در حالتی که وزنه در نقاط بازگشت قرار دارد، صفر و در حالتی که وزنه در نقطه تعادل قرار دارد، بیشینه است.

۳- انرژی مکانیکی

انرژی مکانیکی سامانه با مجموع انرژی جنبشی و پتانسیل دستگاه در هر نقطه از مسیر برابر است و از رابطه زیر به دست می آید:

$$E = U + K = \frac{1}{2} kA^2$$

چون سطح، بدون اصطکاک فرض می شود، اتلاف انرژی نداریم و انرژی مکانیکی سامانه همواره ثابت است؛ یعنی اگر انرژی مکانیکی دستگاه را در یک نقطه از مسیر به دست آوریم، انرژی مکانیکی در سایر نقاط نیز همان مقدار است.

رابطه بالا نشان می دهد انرژی مکانیکی دستگاه جرم – فنر به زمان و مکان جسم بستگی ندارد و فقط تابع ثابت فنر و دامنه نوسان است.

نکته مهم دیدیم که از رابطه $E = \frac{1}{2} kA^2$ داریم $A = \sqrt{\frac{k}{m}} \omega$ ؛ بنابراین انرژی مکانیکی دستگاه جرم – فنر را می توانیم به صورت زیر نیز بنویسیم:

$$E = \frac{1}{2} kA^2 \Rightarrow E = \frac{1}{2} m\omega^2 A^2 \xrightarrow{\omega = 2\pi f} E = 2\pi^2 m A^2 f^2$$

هر چند رابطه بالا برای دستگاه جرم – فنر به دست آوردیم، اما می توانیم نشان دهیم که برای همه دستگاه هایی که حرکت هماهنگ ساده انجام می دهد، درست است؛ یعنی:

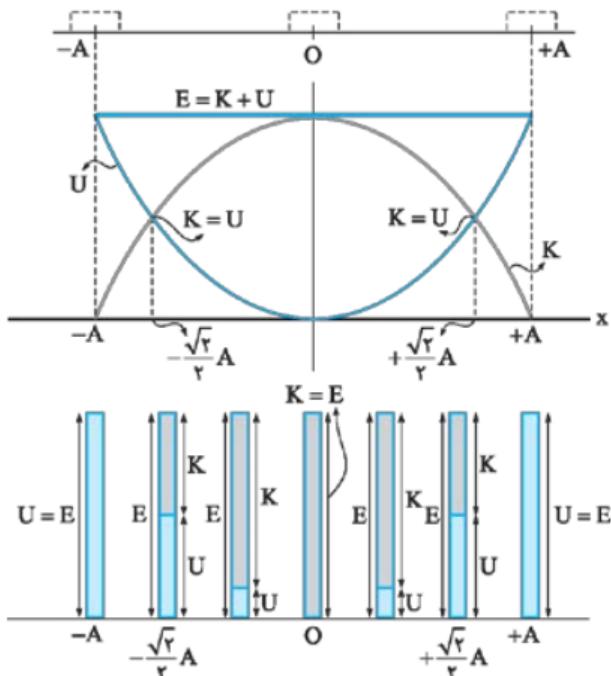
در حرکت هماهنگ ساده، انرژی مکانیکی با مجدور دامنه و مجدور بسامد متناسب است.

مثال وقتی انرژی جنبشی و پتانسیل دستگاه جرم – فنر برابرند، تندی نوسانگر را برحسب دامنه و بسامد نوسانگر به دست آورید.

می‌توانیم ثابت کنیم که بیشینه تندی در حرکت هماهنگ ساده از رابطه $v_{max} = A\omega$ به دست می‌آید. وقتی نوسانگر از نقطه تعادل می‌گذرد، همه انرژی مکانیکی آن از نوع جنبشی است؛ زیرا در این حالت فرط طول عادی خود را دارد ($x = 0$) ولی تندی بیشینه است؛ بنابراین

$$K = E \Rightarrow \frac{1}{2}mv_{max}^2 = \frac{1}{2}kA^2 \xrightarrow{k=m\omega^2} \frac{1}{2}mv_{max}^2 = \frac{1}{2}m\omega^2 A^2$$

$$\Rightarrow v_{max} = \omega A \Rightarrow v_{max} = A\omega$$

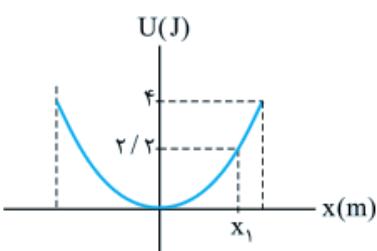


نمودار تغییرات انرژی در دستگاه جرم-فرنر

دیدیم که در دستگاه جرم-فرنر دائمًا انرژی پتانسیل کشسانی و انرژی جنبشی به یکدیگر تبدیل می‌شوند، اما مجموع این دو انرژی یعنی انرژی مکانیکی همواره مقدار ثابتی دارد. در نقاط بازگشت ($x = \pm A$) همه انرژی مکانیکی از نوع پتانسیل و در نقطه تعادل ($x = 0$) همه انرژی مکانیکی از نوع جنبشی است.

نمودارهای رو به رو نحوه تغییر انرژی‌های پتانسیل و جنبشی در حین نوسان دستگاه جرم-فرنر را به خوبی نشان می‌دهد.

نکته می‌توانیم نشان دهیم در نقاط $x = \pm \frac{\sqrt{2}}{2} A$ انرژی جنبشی و انرژی پتانسیل دستگاه جرم و فرنر با هم برابرند.

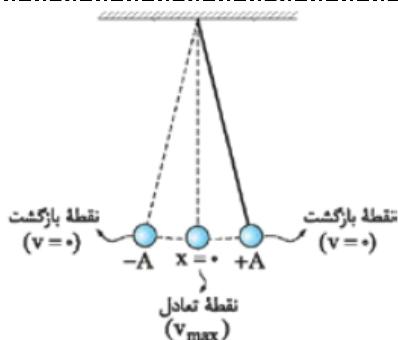


مثال نمودار انرژی پتانسیل بر حسب مکان یک دستگاه جرم-فرنر مطابق شکل است. اگر

ثابت فرنر $N/m = 200$ و جرم نوسانگر $g = 100$ باشد:

الف) دامنه نوسان را به دست آورید.

ب) تندی نوسانگر در مکان x_1 را محاسبه کنید.



آنگ ساده از وزنهای به جرم m که از نخ بدون جرمی به طول ثابت L آویزان است، تشکیل می‌شود. می‌توانیم نشان دهیم اگر آنگ را با زاویه‌ای بسیار کوچک از وضع تعادل منحرف کرده و سپس رها کنیم، وزنه آنگ، حرکت هماهنگ ساده انجام می‌دهد. بنابراین هر آنچه در مورد نوسان دستگاه جرم - فنر گفتیم، در مورد آنگ ساده نیز صدق می‌کند.

آنگ ساده

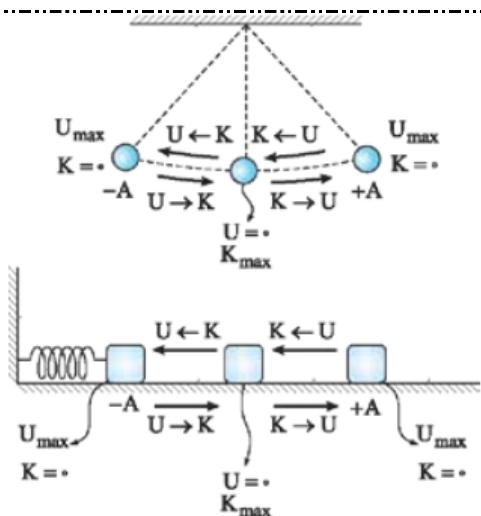
در مورد آنگ ساده، بسامد زاویه‌ای و دوره تناوب به طول آنگ و شتاب گرانشی در محلی که آنگ نوسان می‌کند، بستگی دارند و از رابطه‌های روبرو به دست می‌آیند:

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L}} \Rightarrow T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

رابطه بالا نشان می‌دهد که بسامد زاویه‌ای و دوره تناوب نوسان آنگ ساده، به جرم وزنه و دامنه نوسان بستگی ندارد.

نکته با توجه به این که دوره تناوب آنگ ساده به شتاب گرانشی بستگی دارد، می‌توانیم از یک آنگ ساده برای محاسبه دقیق g استفاده کنیم.

مثال آنگی به طول 56 cm را به نوسان درمی‌آوریم. اگر در مدت 5 s ، آنگ 40° نوسان کامل انجام دهد، مقدار g را محاسبه کنید.



انرژی در نوسان آنگ ساده

در آنگ ساده نیز در نقاط بازگشت، سرعت و انرژی جنبشی صفر است اما انرژی پتانسیل بیشینه است. در نقطه تعادل، سرعت و انرژی جنبشی بیشینه و در نتیجه انرژی پتانسیل صفر است. در صورتی که از اثر مقاومت هوا چشم‌پوشی کنیم، در طی نوسان انرژی مکانیکی همواره ثابت می‌ماند و دائمًا انرژی پتانسیل به انرژی جنبشی و انرژی جنبشی به انرژی پتانسیل تبدیل می‌شود.

انرژی مکانیکی که با مجموع انرژی‌های جنبشی و پتانسیل برابر است، در آنگ ساده نیز همچون دستگاه جرم - فنر با محدود دامنه و محدود بسامد متناسب است. شکل مقابل تشابه تبدیلات انرژی در آنگ ساده و دستگاه جرم - فنر را نشان می‌دهد.

نمودار مکان - زمان	انرژی پتانسیل	انرژی جنبشی	سرعت	زمان	مکان	وضعیت نوسانگر	
						آونگ ساده	جرم - فنر
	$\frac{1}{2}kA^2$	بیشینه	صفر	$t = 0$	$x = +A$		
	در حال کاهش	در حال افزایش	منفی	$0 < t < \frac{T}{4}$	$0 < x < +A$		
	صفر	بیشینه	منفی و بیشینه $v_{max} = -A\omega$	$t = \frac{T}{4}$	$x = 0$		
	در حال کاهش	در حال افزایش	منفی	$\frac{T}{4} < t < \frac{T}{2}$	$-A < x < 0$		
	صفر	بیشینه	صفر	$t = \frac{T}{2}$	$x = -A$		
	در حال کاهش	در حال افزایش	ثبت	$\frac{T}{2} < t < \frac{3T}{4}$	$-A < x < 0$		
	صفر	بیشینه	ثبت و بیشینه $v_{max} = +A\omega$	$t = \frac{3T}{4}$	$x = 0$		
	در حال افزایش	در حال کاهش	ثبت	$\frac{3T}{4} < t < T$	$0 < x < +A$		
	صفر	بیشینه	صفر	$t = T$	$x = +A$		

فرض کنید یک نوسانگر را از حالت تعادل خارج کنیم و سپس آن را به حال خودش رها کنیم تا آزادانه نوسان کند. همان‌طور که خواندید، این نوسانگر با یک بسامد خاص که به دامنه نوسان وابسته نیست، شروع به نوسان می‌کند. به این بسامد خاص که فقط به ویژگی‌های ساختاری نوسانگر وابسته است، بسامد طبیعی نوسانگر می‌گوییم و آن را با f_0 نشان می‌دهیم.

نحوه بسامد طبیعی سامانه جرم - فنر برابر $\frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{m}} \sqrt{\frac{k}{L}}$ است.

مثال بسامد طبیعی سامانه جرم - فنر را که جرم نوسانگر آن $g = 25$ و ثابت فنر آن $m/N = 22/5$ است، به دست آورید.

نوسان و اداشهته

شاید این سؤال برایتان ایجاد شده باشد که آیا نوسانگرها فقط با بسامد طبیعی خودشان نوسان می‌کنند؟ پاسخ این سؤال «خیر» است ولی این موضوع یک شرط دارد و آن شرط این است که دیگر نوسانگر را به حال خودش رها نکنیم و به طور دوره‌ای به آن نیرو وارد کنیم. اگر این کار را انجام دهیم، نوسانگر ما می‌تواند با بسامدی به غیر از بسامد طبیعی هم نوسان کند. به نوسان‌هایی که به خاطر اعمال نیروی خارجی رخ می‌دهد، نوسان‌های واداشته می‌گوییم و بسامد آن‌ها را با f_d نشان می‌دهیم.

نکر در نوسان‌های واداشته f_d می‌تواند با f_0 برابر باشد و یا این‌که با آن برابر نباشد.

نوسان و اداشهته

شاید این سؤال برایتان ایجاد شده باشد که آیا نوسانگرها فقط با بسامد طبیعی خودشان نوسان می‌کنند؟ پاسخ این سؤال «خیر» است ولی این موضوع یک شرط دارد و آن شرط این است که دیگر نوسانگر را به حال خودش رها نکنیم و به طور دوره‌ای به آن نیرو وارد کنیم. اگر این کار را انجام دهیم، نوسانگر ما می‌تواند با بسامدی به غیر از بسامد طبیعی هم نوسان کند. به نوسان‌هایی که به خاطر اعمال نیروی خارجی رخ می‌دهد، نوسان‌های واداشته می‌گوییم و بسامد آن‌ها را با f_d نشان می‌دهیم.

نکر در نوسان‌های واداشته f_d می‌تواند با f_0 برابر باشد و یا این‌که با آن برابر نباشد.

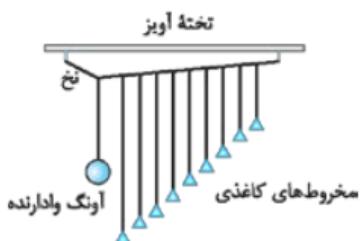
پدیده تشذید، یک نوسان و اداشهته جذاب!

اگر در یک نوسان واداشته بسامد نوسان واداشته (f_d) برابر با بسامد طبیعی سامانه (f_0) شود، دامنه نوسان بزرگ و بزرگ‌تر می‌شود. در این حالت اصطلاحاً می‌گوییم، برای نوسانگر تشذید یا رزنانس رخ داده است.

نکته اگر به یک نوسانگر با بسامدهایی بیشتر یا کمتر از بسامد طبیعی اش نیرو وارد کنیم، دامنه نوسان کوچک‌تر از حالتی خواهد شد که بسامد نیروی واردشده به نوسانگر برابر با بسامد طبیعی آن است.

نحوه فروریختن پل تاکوما روز که در شهر واشنگتن واقع بود، در اثر تشذید رخ داد. در ۷ نوامبر ۱۹۴۰، بادی با سرعت $h/km = 67$ و با بسامد $Hz = 6$ شروع به وزیدن کرد. به علت نزدیک بودن بسامد این باد، با بسامد طبیعی نوسان پل، در حدود 10° صبح این پل فرو ریخت.

۴ آونگ‌های بارتون



آونگ‌های بارتون به آونگ‌های مشابه آونگ‌های شکل روبه‌رو می‌گویند که یکی از روش‌های مشاهده پدیده تشدید است. این آونگ‌ها شامل یک آونگ سنگین و چند آونگ سبک است. نوسان آونگ سنگین که به آن آونگ وادارنده می‌گوییم، باعث تاب خوردن نخ بالایی می‌شود و سایر آونگ‌ها را به نوسان درمی‌آورد.

دامنه نوسان همه آونگ‌های سبک به جز آن که طول یکسانی با آونگ وادارنده دارد، کوچک است. در حالی که دامنه نوسان آونگی که طول آن با طول آونگ وادارنده یکسان است، به علت تشدید، بزرگ می‌شود.

مثال در مجموعه آونگ‌های بارتون، آونگی به طول 10 cm بیشترین دامنه نوسان را داشته است. بسامد زاویه‌ای نوسان‌های آزاد آونگ وادارنده، چند رادیان بر ثانیه است؟ ($g = 10\text{ m/s}^2$)

۵ موج چیست؟



اگر در نقطه‌ای از یک محیط ارتعاشی ایجاد شود، با گذشت زمان این ارتعاش به نقاط دیگر محیط منتقل می‌شود و موج به وجود می‌آید. مثلاً وقتی سنگی را درون یک برکه آرام آب می‌اندازیم، دایره‌ای بر روی سطح آب ایجاد می‌شود که این دایره به تدریج از محل برخورد سنگ دور شده و در سطح برکه منتشر می‌شود؛ پس سقوط سنگ در آب، موجب ایجاد یک موج شده است.

۶ موج‌های مکانیکی و موج‌های الکترومغناطیسی

موج‌ها از نظر محیط انتشار به دو دسته تقسیم می‌شوند:

(الف) موج‌های مکانیکی: امواج مکانیکی موج‌هایی هستند که برای انتشار به یک محیط مادی نیاز دارند. منظور از محیط مادی محیطی است که در آن، مولکول‌ها و اتم‌های مواد مختلف اعم از جامد، مایع و یا گاز وجود داشته باشند.

(淮南) موارد زیر مثال‌هایی از امواج مکانیکی هستند:

۱ امواج لرزه‌ای زمین لرزه که در واقع انتقال ارتعاش‌های لایه‌های زیرین زمین به سطح زمین است، نمونه‌ای از انتقال موج مکانیکی در محیط جامد است. در اینجا، محیط جامد، پوسته زمین است.

۲ موجی که در اثر پرتاب سنگ به داخل آب روی سطح آب ایجاد می‌شود، مثالی آشنا برای انتقال موج مکانیکی در محیط مایع است.

۳ برای انتشار موج مکانیکی در محیط گازی هم می‌توانیم از موج صوتی‌ای نام ببریم که در هوا منتشر می‌شود.

در تمام مثال‌های امواج مکانیکی چون نواحی مختلف محیط به هم پیوسته هستند، ارتعاش ذرات محیط به یکدیگر منتقل می‌شود.

(ب) موج‌های الکترومغناطیسی: امواج الکترومغناطیسی موج‌هایی هستند که برای انتشار به محیط مادی نیازی ندارند. نور، امواج رادیویی و تلویزیونی و پرتوهای ایکس، مثال‌هایی از امواج الکترومغناطیسی هستند. در امواج الکترومغناطیسی به جای نوسان ذرات محیط، نوسان‌های میدان الکتریکی و میدان مغناطیسی از ناحیه‌ای از فضا به ناحیه‌ای دیگر منتقل می‌شود.

مثال آزمایشی طرح کنید که نشان دهد امواج مکانیکی به محیط مادی نیاز دارند، در حالی که امواج الکترومغناطیسی برای انتشار نیاز به ماده ندارند.

امواج پیش روی

دیدیم که اگر در یک نقطه از محیط، نوسانی ایجاد کنیم، این نوسان در محیط منتشر می‌شود. نوسان یا آشفتگی که در محیط منتقل می‌شود را تپ می‌نامیم؛ پس موج در واقع انتشار این تپ در محیط است. چنین موج‌هایی را که از نقطه‌ای به نقطه‌ای دیگر حرکت می‌کنند «موج‌های پیش‌روند» می‌نامیم.

نکر دقت کنید که هنگام انتشار موج پیش‌روند این موج است که در محیط منتقل می‌شود، نه ماده و ذرات سازنده آن.

در واقع در هنگام انتشار موج، هر ذره از محیط فقط حول وضع تعادل خود، یک حرکت نوسانی انجام می‌دهد. درست مانند موج مکزیکی که هر تماشاگر در جای خود می‌ایستد و سپس می‌نشینند اما موج ایجادشده در استادیوم دور می‌زنند بدون این که تماشاگری با موج حرکت کند!!!

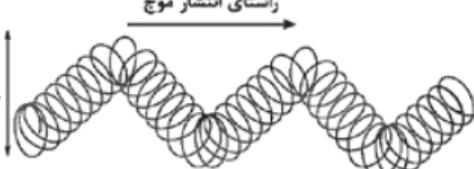
امواج عرضی و طولی

در تشکیل هر موج با دو حرکت سروکار داریم:  حرکت نوسانی ذرات محیط  حرکت تپ یا موج ایجادشده در محیط

براساس چگونگی راستای این دو حرکت نسبت به هم، امواج پیش‌روند به دو دسته تقسیم می‌شوند:

(الف) امواج عرضی: اگر راستای نوسان ذرات محیط بر راستای حرکت موج عمود باشد، موج را موج عرضی می‌نامیم.

نمونه مطابق شکل زیر یک فنر بسیار بلند کشیده شده را در نظر بگیرید. چنین فنری را فنر اسلینکی می‌نامیم. حالا اگر یک سر فنر را دائمًا به بالا و پایین حرکت دهیم، در فنر تپ‌هایی ایجاد می‌شود که در آن به صورت برآمدگی (قله) و فرورفتگی (دره) در راستای فنر منتشر می‌شود. در این موج هر نقطه از فنر در جای خود در راستای قائم بالا و پایین می‌رود، اما موج در راستای افقی منتشر می‌شود.

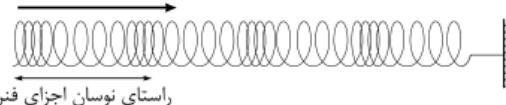


موج ثانویه در امواج لرزه‌ای، موج ایجادشده بر سطح آب و امواج الکترومغناطیسی، نمونه‌های دیگری از امواج عرضی هستند.

نکر به برآمدگی یا قله، ستیغ و به فرورفتگی یا دره، پاستیغ نیز گفته می‌شود.

(ب) امواج طولی: اگر جابه‌جایی و نوسان ذرات محیط در راستای انتشار موج باشد، موج را طولی می‌نامیم.

نمونه در مثال فنر اسلینکی اگر به جای آن که فنر را بالا و پایین ببریم، به صورت هماهنگ ساده به سمت جلو و عقب حرکت دهیم، تپ‌هایی در فنر به صورت جمع‌شدگی (تراکم) و بازشدگی (انبساط) در راستای فنر منتشر می‌شود. در این مثال هر جزء از فنر در راستای فنر (راستای افقی) عقب و جلو می‌رود و موج نیز در همین راستا منتشر می‌گردد.



موج صوتی و موج اولیه در امواج لرزه‌ای از جمله امواج طولی هستند.

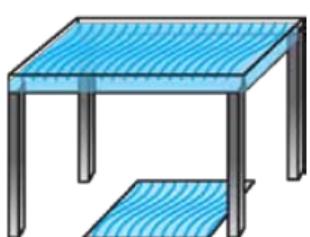


مثال چگونه می‌توانیم بفهمیم امواجی که بر سطح آب در اثر ضربات متوالی یک گوی به وجود می‌آید، عرضی است؟

پاسخ مطابق شکل رو به روی سطح آب یک یا چند جسم سبک مانند چوب پنبه می‌گذاریم؛ سپس به آرامی و به طور پی‌درپی به وسیله یک گوی بر سطح آب ضربه می‌زنیم تا تپهایی ایجاد شود. با این کار می‌بینید که موج به صورت برآمدگی و فرورفتگی‌هایی دایره‌ای شکل روی سطح آب و به طور افقی منتشر می‌شود. وقتی موج به چوب پنبه‌ها می‌رسد، چوب پنبه‌ها در جای خودشان بالا و پایین می‌شوند، بدون این‌که در راستای افقی حرکت کنند. این نشان می‌دهد که ذرات محیط در راستای عمودی نوسان می‌کنند ولی موج در راستای افقی منتشر می‌شود؛ پس موج عرضی است.



۴ تشت موج



برای مطالعه رفتار امواج از وسیله‌ای به نام «تشت موج» استفاده می‌کنیم. تشت موج یک ظرف شیشه‌ای کم‌عمق با دیواره‌هایی شیب‌دار است. اگر توسط یک لامپ، سایه‌ای از آب داخل تشت بر روی کاغذی که زیر تشت است، تشکیل دهیم و توسط یک چشمۀ موج در آب درون تشت، موج ایجاد کنیم، به راحتی می‌توانیم برآمدگی‌ها و فرورفتگی‌های موج را از روی سایه آب بر روی کاغذ مشاهده کنیم.

مثال چرا دیواره‌های تشت موج، باید شیب‌دار باشد؟

پاسخ وقتی در تشت موج، موجی ایجاد می‌کنیم، این موج پس از برخورد با دیواره‌ها بازمی‌تابد و موج بازتابیده از دیواره‌ها با موج فروودی تداخل می‌کند و کار بررسی رفتار موج دچار مشکل می‌شود. به این دلیل با شیب‌دار ساختن کناره‌های تشت موج می‌توانیم امواج بازتابیده را حذف کنیم.

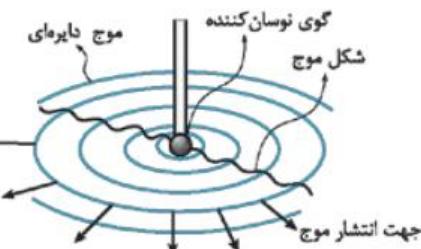
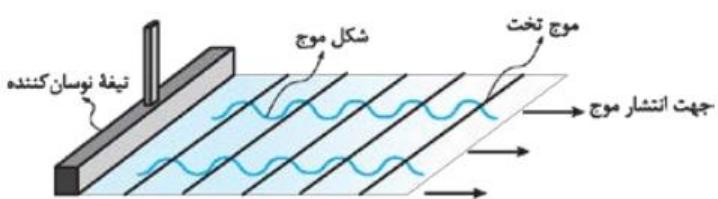
مشخصه‌های موج

برای ایجاد یک موج، دو چیز لازم داریم:

۱- **چشمۀ موج**: به شخص یا وسیله نوسانگری که با نوسان‌های خود، موج را ایجاد می‌کند، چشمۀ موج می‌گوییم.

۲- **محیط انتشار موج**: محیطی که نوسان‌های ایجادشده توسط چشمۀ موج در آن منتشر می‌شود، محیط انتشار می‌نامیم.

به عنوان نمونه در مثال ایجاد موج در فر اسلینکی (فر بلند و کشیده) دست ما چشمۀ موج و فر، محیط انتشار موج است و یا در مثال تشت موج، آب داخل تشت، محیط انتشار موج است و می‌توانیم از یک تیغه یا یک گوی کوچک به عنوان چشمۀ موج استفاده کنیم. البته اگر چشمۀ موج، تیغه نوسان‌کننده بر سطح آب باشد، موج تخت ایجاد می‌شود، اما اگر چشمۀ موج یک گوی نوسان‌کننده باشد، موج دایره‌ای تشکیل می‌گردد.



فیزیک (سال دوازدهم)

دیرستان هوشمند دکتر آشیانی

مهند آذپیوند

هر موج با مشخصه‌های مربوط به خود بررسی می‌شود. مشخصه‌های موج عبارت‌اند از:

۱- دوره تناوب موج (T): مدت زمانی را که هر ذره از محیط یک نوسان کامل انجام می‌دهد، دوره تناوب موج می‌نامیم. دوره تناوب موج با دوره تناوب چشمۀ موج برابر است.

۲- بسامد موج (f): تعداد نوسان‌های انجام‌شده هر ذره از محیط در یک ثانیه را بسامد موج می‌نامیم. بدینه‌ی است که بسامد موج با بسامد چشمۀ موج یکسان

$$f = \frac{1}{T}$$

است و بین دوره تناوب و بسامد موج، رابطه روبرو برقرار است.

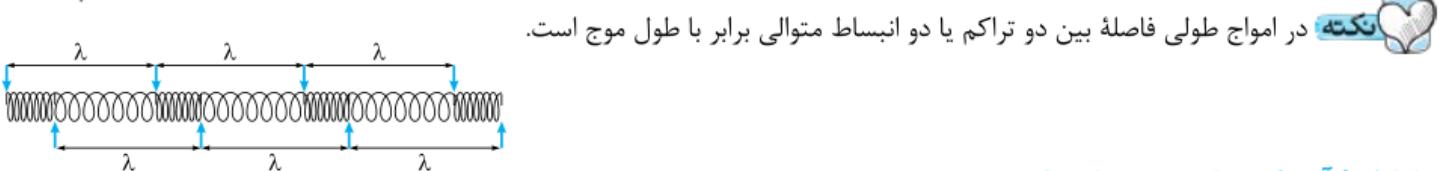
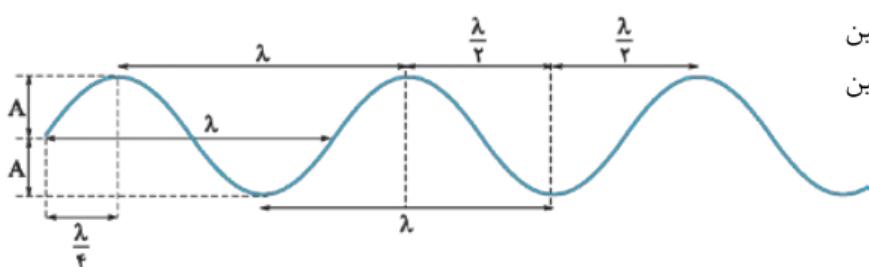
۳- دامنه موج (A): بیشترین جایه‌جایی یک ذره از مکان تعادلش را دامنه موج می‌نامیم. مثلاً در مثال موج سطحی در تشخیص موج، دامنه همان فاصلۀ قله‌ها و دره‌ها نسبت به حالتی است که آب آرام و ساکن است.

۴- تندی انتشار موج (v): اگر یک قله (برآمدگی) یا دره (فرورفتگی) موج در مدت زمان Δt مسافت L را طی کند، تندی انتشار موج از رابطه $v = \frac{L}{\Delta t}$ به دست می‌آید.

۵- طول موج (λ): به مسافتی که موج در یک دوره تناوب طی می‌کند، طول موج می‌گوییم.

نکته واضح است که در محیط انتشار موج، فاصلۀ بین دو قله یا دو دره متولی با طول موج برابر است. هم‌چنین

فاصلۀ یک قله از دره مجاورش نصف طول موج است.



و اما نکته آخر که خیلی هم مهم است!

از مشخصه‌های ذکر شده برای موج، دوره تناوب، بسامد و دامنه موج صرفاً به مشخصات چشمۀ موج وابسته‌اند. سرعت انتشار موج، فقط به جنس و ویژگی‌های فیزیکی محیط انتشار موج بستگی دارد و در نهایت طول موج هم به مشخصات چشمۀ موج و هم به ویژگی‌های محیط انتشار موج وابسته است.

۴- رابطه تندی انتشار موج با دوره و بسامد

اگر سرعت انتشار موج در یک محیط v باشد، در مدت یک دوره تناوب (T) به اندازه یک طول موج (λ) مسافت طی می‌کند؛ بنابراین می‌توانیم بنویسیم:

$$v = \frac{L}{\Delta t} \Rightarrow v = \frac{\lambda}{T} \Rightarrow v = \lambda f$$

مثال در آزمایش تشت موج، فاصلۀ بین یک برآمدگی (قله) از فرورفتگی (دره) مجاورش ۵۰٪ سانتی‌متر است. اگر چشمۀ موج

یک گوی نوسانگر با بسامد ۲۰۰ Hz باشد:

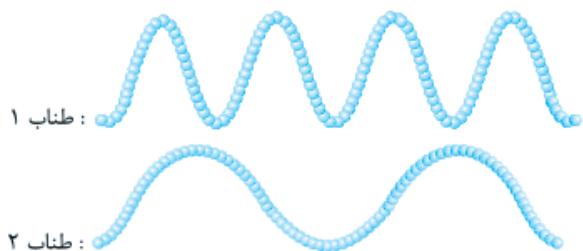
(الف) طول موج ایجاد شده چند سانتی‌متر است؟

(ب) تندی انتشار موج در این تشت، چند m/s است؟

(پ) اگر مقداری آب به تشت اضافه کنیم، تا عمق آب درون تشت بیشتر شود، کدام یک از مشخصه‌های زیر تغییر می‌کند؟

۱- دوره تناوب موج ۲- دامنه موج ۳- سرعت انتشار موج ۴- طول موج

با افزایش عمق تشت، یکی از ویژگی‌های فیزیکی محیط انتشار موج تغییر می‌کند. در حالی که تغییر، در چشمۀ موج رخ نداده است؛ بنابراین دورۀ تناوب و دامنه که به مشخصات چشمۀ موج وابسته‌اند، ثابت می‌مانند. اما تندی انتشار امواج سطحی که به مشخصات محیط انتشار بستگی دارد، تغییر می‌کند. آزمایش نشان می‌دهد، در آب‌های کم‌عمق، با افزایش یافتن عمق آب، سرعت انتشار امواج بر سطح آب افزایش می‌یابد. از طرفی با ثابت‌ماندن دورۀ تناوب و افزایش تندی انتشار موج، طبق رابطه $v = \lambda f$ ، طول موج نیز افزایش پیدا می‌کند.



مثال در دو طناب کاملاً مشابه، دو موج عرضی ایجاد کرده‌ایم. دامنه، بسامد، دورۀ تناوب و طول موج ایجاد شده در دو طناب را مقایسه کنید.

نکته به طور کلی اگر تندی انتشار دو موج یکسان باشد، هر چه در فاصله معینی از محیط انتشار موج، تعداد قله‌ها و دره‌ها بیشتر باشد (طول موج کم‌تر باشد)، بسامد موج بیشتر و دورۀ تناوب آن کم‌تر است.

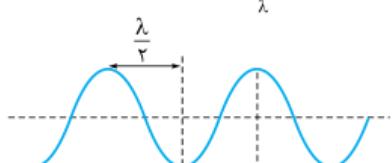
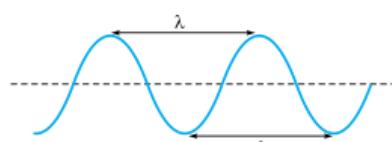
نقشه موج عرضی

اگر یک چشمۀ موج، یک سر طناب افقی کشیده شده را به صورت سینوسی به سمت بالا و پایین به نوسان درآورد، موج عرضی پیوسته‌ای در طناب ایجاد می‌شود که می‌توانیم آن را با موج سینوسی مدل‌سازی کنیم. اگر در یک لحظه از موج در حال انتشار عکس بگیریم، تصویری مشابه شکل زیر می‌بینیم که به آن، نقش موج یا شکل موج در آن لحظه می‌گوییم. از روی شکل موج می‌توانیم قله‌ها و دره‌ها را به وضوح ببینیم و دامنه و طول موج را اندازه بگیریم.

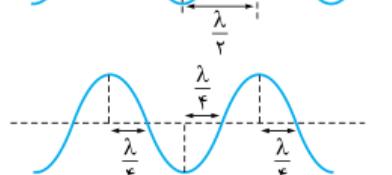
تعیین طول موج از روی نقش موج: همان‌طور که قبل گفتیم، فاصلۀ بین دو نقطۀ مشابه متواالی برابر طول موج است.

با این توضیح می‌توانیم نتیجه بگیریم که:

فاصلۀ دو قله یا دو درۀ متواالی برابر یک طول موج (λ) است.

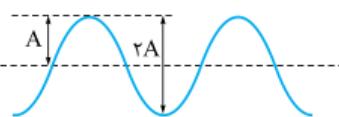


فاصلۀ یک قله از درۀ مجاورش، نصف طول موج ($\frac{\lambda}{2}$) است.



کمترین فاصلۀ یک قله یا درۀ از نقطه‌ای که در مکان تعادل است، $\frac{1}{4}$ طول موج ($\frac{\lambda}{4}$) است.

تعیین دامنه از روی نقش موج: حداکثر جایه‌جایی هر نقطه از محیط نسبت به وضع تعادل، دامنه (A) را نشان می‌دهد. با این توضیح می‌توانیم نتیجه بگیریم که فاصله بالای یک قله تا پایین یک دره، دو برابر دامنه ($2A$) است.



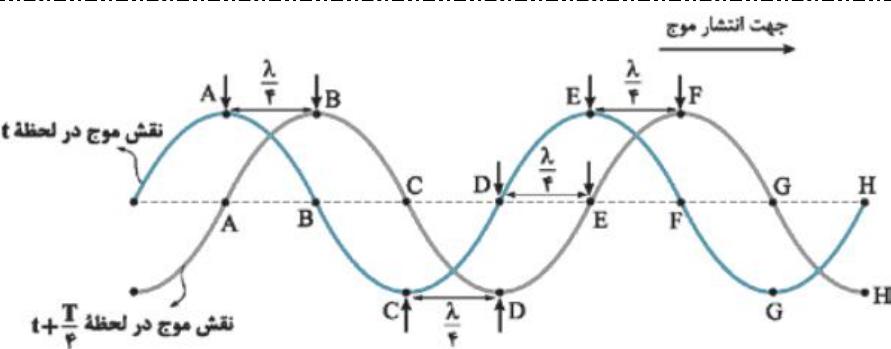
نکته که از این شکل به دست می‌آید این است که در هر دوره تناوب، دو اتفاق رخ می‌دهد:

۱) هر نقطه از طناب یک نوسان کامل انجام می‌دهد.

۲) هر تپ ایجادشده به اندازه یک طول موج در طناب پیشروی می‌کند.

نکته: چون در یک دوره تناوب (T)، موج (نه یک ذره از محیط) به اندازه یک طول موج (λ) پیش می‌رود؛

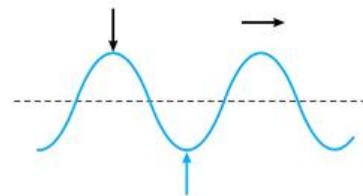
بنابراین در مدت $\frac{T}{n}$ هر وضعیت از موج به اندازه $\frac{\lambda}{n}$ در محیط جلو می‌رود و هر نقطه از محیط انتشار موج، بعد از زمان $\frac{T}{n}$ از نظر وضعیت نوسانی (یعنی فاصله از مبدأ) وضعیت نقطه‌ای را خواهد داشت که به اندازه $\frac{\lambda}{n}$ عقب‌تر از آن است.



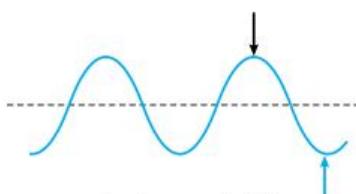
نحوه: شکل مقابله نقش موجی را که به سمت راست منتشر می‌شود، در دو لحظه t و $t + \frac{T}{4}$ نشان می‌دهد. مشاهده می‌کنید که هر قله یا دره به اندازه $\frac{\lambda}{4}$ در محیط پیشروی کرده است.

نکته با توجه به نکته قبل، دو نتیجه ریز زیر!! گرفته می شود:

پس از گذشت زمانی معادل با نصف دوره تناوب، نقش موج عیناً تکرار می شود.
محور انتشار موج قرینه می شود.

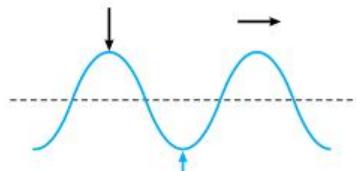


نقش موج در لحظه t :

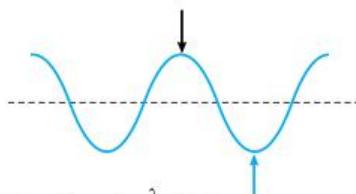


نقش موج در لحظه $t + T$:

موج به اندازه λ پیش روی کرده است.

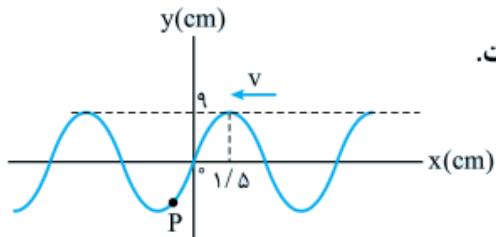


نقش موج در لحظه t :



نقش موج در لحظه $t + \frac{T}{2}$:

موج به اندازه $\frac{\lambda}{2}$ پیش روی کرده است.



مثال نقش موجی که به سمت چپ منتشر می شود، در یک لحظه به صورت مقابل است.

الف) طول موج و دامنه موج چند سانتی متر است؟

ب) نقش موج را $\frac{T}{4}$ بعد رسم کنید.

پ) در این مدت نقطه P به چه سمتی حرکت کرده است؟

تندی انتشار امواج عرضی

سرعت انتشار موج به ویژگی های فیزیکی و جنس محیط انتشار بستگی دارد. مثلاً تندی انتشار موج عرضی در یک فنر طناب یا ریسمان

کشیده شده از رابطه مقابل به دست می آید:

$$v = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$$

F نیروی کشش ریسمان یا فنر بر حسب نیوتون (N) و μ چگالی خطی جرم فنر یا ریسمان است. چگالی خطی جرم از نسبت جرم

$$\mu = \frac{m}{L}$$

فنر یا ریسمان به طول آن به دست می آید. یعنی:

بنابراین یکای چگالی خطی جرم در SI، کیلوگرم بر متر (kg / m) است.

نمونه در سازهای زهی وقتی نوازنده اصطلاحاً ساز را کوک می کند با شل و سفت کردن سیمها نیروی کشش آن را تغییر می دهد و موجب تغییر تندی انتشار موج عرضی در آن می شود و از این طریق بسامد صوتی که از تار شنیده می شود را تغییر می دهد.



مثال در ساز زهی قیچک طول یکی از سیم‌ها 30 سانتی‌متر و جرم آن $1/2$ گرم است. این سیم با نیروی 240 نیوتون کشیده شده است. اگر تندی انتشار موج مناسب برای نواختن بالاترین بسامد، $3 \times 10^3 \text{ m/s}$ باشد، نوازنده کشش سیم را چند نیوتون کاهش یا افزایش دهد تا این سیم برای این (مشابه تمرين کتاب درسی) بسامد کوک شود؟

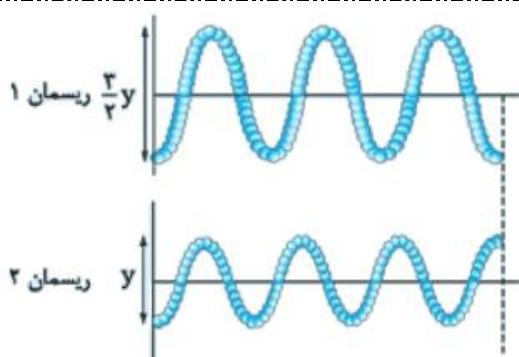
انتقال انرژی در امواج عرضی

فرن یا ریسمان بلند و کشیده‌ای که موج عرضی در آن منتشر می‌شود را در نظر بگیرید. انرژی که نوسانگر (چشمۀ موج) در نقطه ابتدایی فرن به آن می‌دهد به صورت ترکیبی از انرژی جنبشی و پتانسیل کشسانی توسط موج به نقاط دورتر فرن حمل می‌شود.

نکته مهم می‌توانیم ثابت کیم در همه انواع موج مکانیکی (چه طولی و چه عرضی) عبارت زیر درست است.

آهنگ انتقال انرژی با مربع دامنه (A^2) و مربع بسامد (f^2) موج متناسب است.

مثال در دو ریسمان کاملاً مشابه به طول 21 متر که تحت کشش یکسان قرار دارند دو موج ایجاد کرده‌ایم. آهنگ انتقال انرژی در ریسمان اول چند برابر آهنگ انتقال انرژی در ریسمان دوم است؟

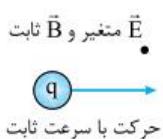


امواج الکترومغناطیس، نمونه‌ای از موج عرضی

با توجه به مطالبی که در فیزیک یازدهم آموختید، می‌توانیم نحوه تولید امواج الکترومغناطیس را به صورت زیر بیان کنیم:



۱) بارهای الکتریکی ساکن در اطراف خود میدان الکتریکی ایجاد می‌کنند که این میدان الکتریکی در یک نقطه معین، ثابت است.



۲) اگر بارهای الکتریکی با سرعت ثابت حرکت کنند (جريان الکتریکی ثابت) میدان الکتریکی در هر نقطه تغییر می‌کند. بعدها جیمز کلارک ماکسول نشان داد که میدان الکتریکی متغیر موجب ایجاد میدان مغناطیسی می‌شود.



۳) حالا اگر بارهای الکتریکی با شتاب حرکت کنند، یعنی بزرگی و یا جهت سرعتشان تغییر کند (جريان الکتریکی متغیر)، علاوه بر میدان الکتریکی، میدان مغناطیسی هم تغییر می‌کند.



مایکل فاراده نشان داد که میدان مغناطیسی متغیر، میدان و در نتیجه جریان الکتریکی ایجاد می‌کند. یعنی با تغییر یکی از میدان‌ها، یک چرخه تکرارشونده ایجاد می‌شود: این سازوکار موجب انتشار امواج الکترومغناطیسی می‌شود که با انتقال نوسان‌های میدان الکتریکی و مغناطیسی از نقطه‌ای از فضا به نقطه دیگر رخ می‌دهد.

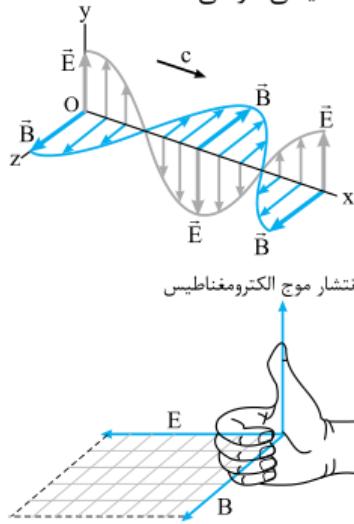
ویژگی‌های امواج الکترومغناطیسی

۱ میدان الکتریکی و میدان مغناطیسی همواره بر هم عمود هستند.

۲ میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی همواره بر جهت حرکت موج عمود هستند به همین دلیل امواج الکترومغناطیسی عرضی هستند.

۳ میدان‌ها با بسامد یکسان و هم‌گام با یکدیگر تغییر می‌کنند.

شکل رویه را تصویری از شکل موج الکترومغناطیسی در یک لحظه معین را نشان می‌دهد.



تعیین جهت انتشار موج الکترومغناطیسی

قاعده دست راست: اگر چهار انگشت دست راست در جهت میدان الکتریکی \vec{E} قرار بگیرند طوری که جهت پیچش چهار انگشت میدان مغناطیسی \vec{B} را نشان دهد، انگشت شست جهت حرکت موج الکترومغناطیسی را نشان می‌دهد.

مثال در یک موج الکترومغناطیس در یک لحظه معین بردار میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی به شکل رویه را است. جهت انتشار موج را تعیین نمایید.

تندی انتشار امواج الکترومغناطیس

تندی انتشار امواج الکترومغناطیس در خلا از رابطه رویه به دست می‌آید:

$$c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}$$

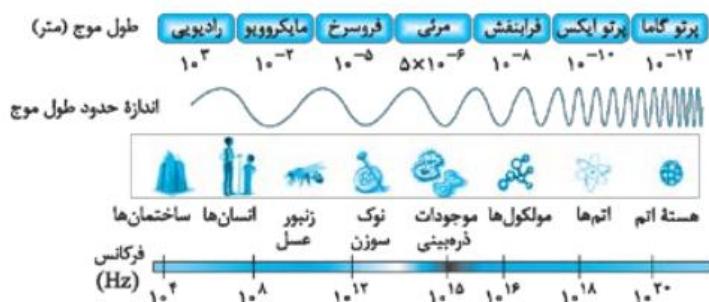
در رابطه بالا μ_0 ضریب تراویب مغناطیسی خلا و برابر با $8 \times 10^{-12} \text{ N.m}^2 / \text{T.m}$ است. ضریب گذردهی الکتریکی خلا و برابر با $4\pi \times 10^{-7} \text{ C}^2 / \text{A}$ است.

نمونه با قراردادن مقادیر داده شده در رابطه تندی انتشار امواج الکترومغناطیس بزرگی تندی انتشار این امواج را در خلا حساب می‌کنیم:

$$c = \frac{1}{\sqrt{(4\pi \times 10^{-7} \frac{\text{T.m}}{\text{A}}) \times (8 \times 10^{-12} \frac{\text{C}^2}{\text{N.m}^2})}} = \frac{1}{\sqrt{3/33 \times 10^{-9}}} \approx 3 \times 10^8 \text{ m/s} \Rightarrow c = 3 \times 10^8 \text{ m/s}$$

عدد به دست آمده همان سرعت انتشار نور در خلا است؛ بنابراین، نتیجه می‌گیریم نور هم از جنس امواج الکترومغناطیس است.

نکته امواج الکترومغناطیس هر بسامدی که داشته باشند، در خلا، با تندی $3 \times 10^8 \text{ m/s}$ منتشر می‌شوند.



طیف امواج الکترومغناطیس

امروزه می‌دانیم علاوه بر نور مرئی، امواج رادیویی، میکروموج، پرتوهای فروسرخ و فرابینش، پرتوهای X و گاما همگی از جنس امواج الکترومغناطیس هستند و همه آن‌ها در خلا با سرعت یکسان منتشر می‌شوند.

شکل رو به رو طیف امواج الکترومغناطیس را به ترتیب از کمترین بسامد (بیشترین طول موج) تا بیشترین بسامد (کوتاه‌ترین طول موج) نشان می‌دهد.

مثال کمترین بسامد نور مرئی مربوط به نور قرمز با بسامد $f_R = 4 \times 10^{14} \text{ Hz}$ و بیشترین بسامد نور مرئی مربوط به نور بنفش با بسامد $f_V = 7 \times 10^{14} \text{ Hz}$ است. کمترین و بیشترین طول موج نور مرئی در خلا را برحسب نانومتر محاسبه کنید.

طول موج و بسامد رنگ‌های مختلف نور مرئی در نامساوی زیر صدق می‌کند:

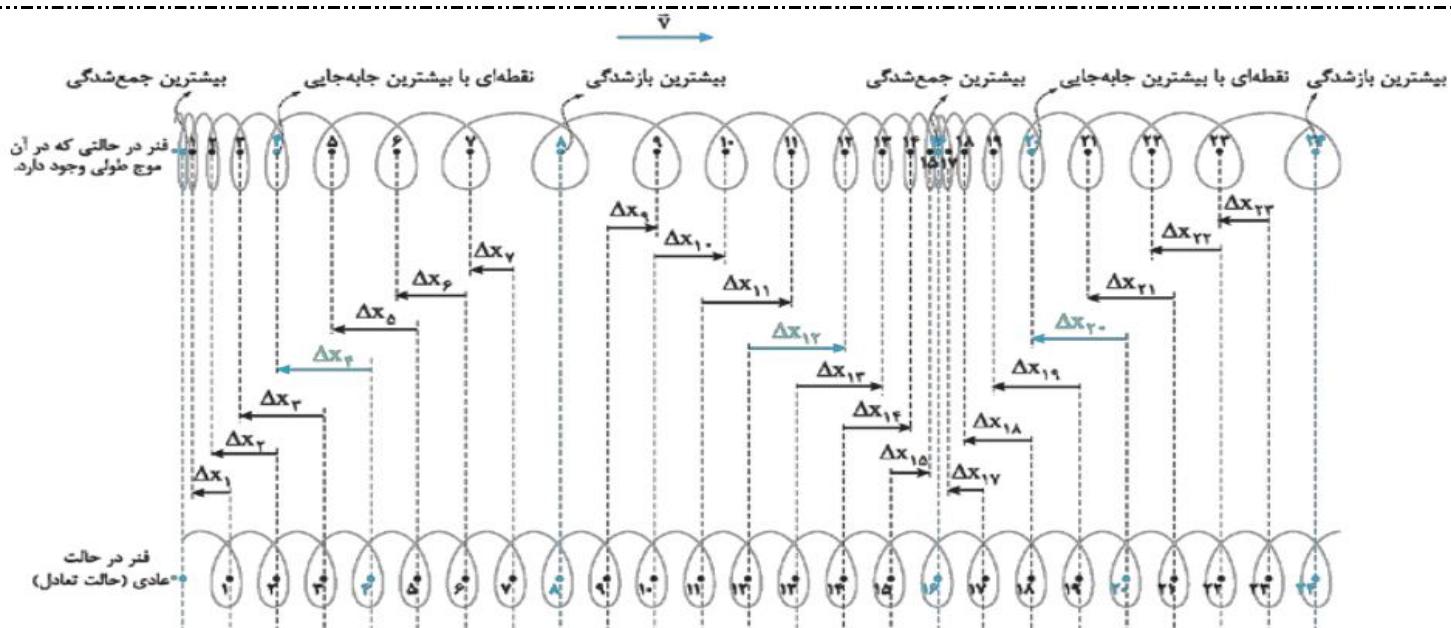
$$380 \text{ nm} \leq \lambda \leq 750 \text{ nm}$$

$$4 \times 10^{14} \text{ Hz} \leq f \leq 7 \times 10^{14} \text{ Hz}$$

(گستره بسامد و طول موج نور مرئی)

امواج طولی و مشخصه‌های آن

یک بار دیگر فنر بلند و کشیده‌ای را در نظر بگیرید. اگر یک سر فنر را به جلو حرکت دهیم، حلقه‌های فنر در آن ناحیه به هم نزدیک می‌شوند و یک جمع شدگی ایجاد می‌شود. حال اگر سر آزاد فنر را به عقب بکشیم موجب فاصله‌گرفتن حلقه‌ها از هم می‌شود و یک بازشدگی در فنر به وجود می‌آید. اگر به طور مداوم به صورت هماهنگ ساده یک سر فنر را به جلو و عقب حرکت دهیم، جمع شدگی (تراکم) و بازشدگی (انبساط) هایی ایجاد می‌شود که به طور متناوب در طول فنر منتشر می‌شود، در حالی که هر جزء فنر هم‌راستا با حرکت موج به چپ و راست می‌رود و در راستای انتشار موج حرکت هماهنگ ساده می‌کند.



فناوریک (سال دوازدهم)

دیرستان هوشمند و کترآشیانی

مهند آفرینش

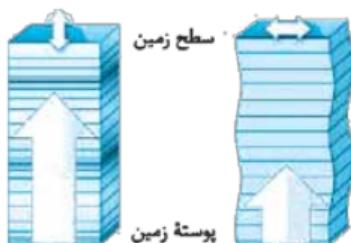
نکته ۱ در امواج طولی، در مکان‌هایی که بیشترین جمع‌شدگی (تراکم بیشینه) یا بیشترین بازشده‌گی (انبساط بیشینه) رخ می‌دهد، جابه‌جایی هر جزء از محیط از وضعیت تعادل صفر است. این نقاط وسط تراکم و یا وسط انسساط هستند.

نکته ۲ در امواج طولی در وسط فاصله بین یک جمع‌شدگی بیشینه و یک بازشده‌گی بیشینه مجاور هم، اندازه جابه‌جایی هر جزء فنر از وضعیت تعادل بیشینه است.

طول موج و دامنه در امواج طولی

مشخصه‌هایی که برای امواج عرضی به کار برده‌یم در مورد امواج طولی نیز درست است. فقط در امواج طولی، طول موج به صورت فاصله بین دو تراکم (جمع‌شدگی) و یا دو انسساط (بازشده‌گی) متوالی تعریف می‌شود. دامنه هم برابر با بیشینه جابه‌جایی از وضعیت تعادل است.

امواج لرزه‌ای، ترکیبی از امواج طولی و عرضی



امواج لرزه‌ای منشأً اغلب زمین‌لرزه‌ها هستند. این امواج از لایه‌های زمین عبور می‌کنند و انرژی حاصل از لرزش‌های اعمق زمین را به سطح زمین حمل می‌کنند. دو نوع مهم از امواج لرزه‌ای، امواج اولیه (یا P) و امواج ثانویه (یا S) هستند.

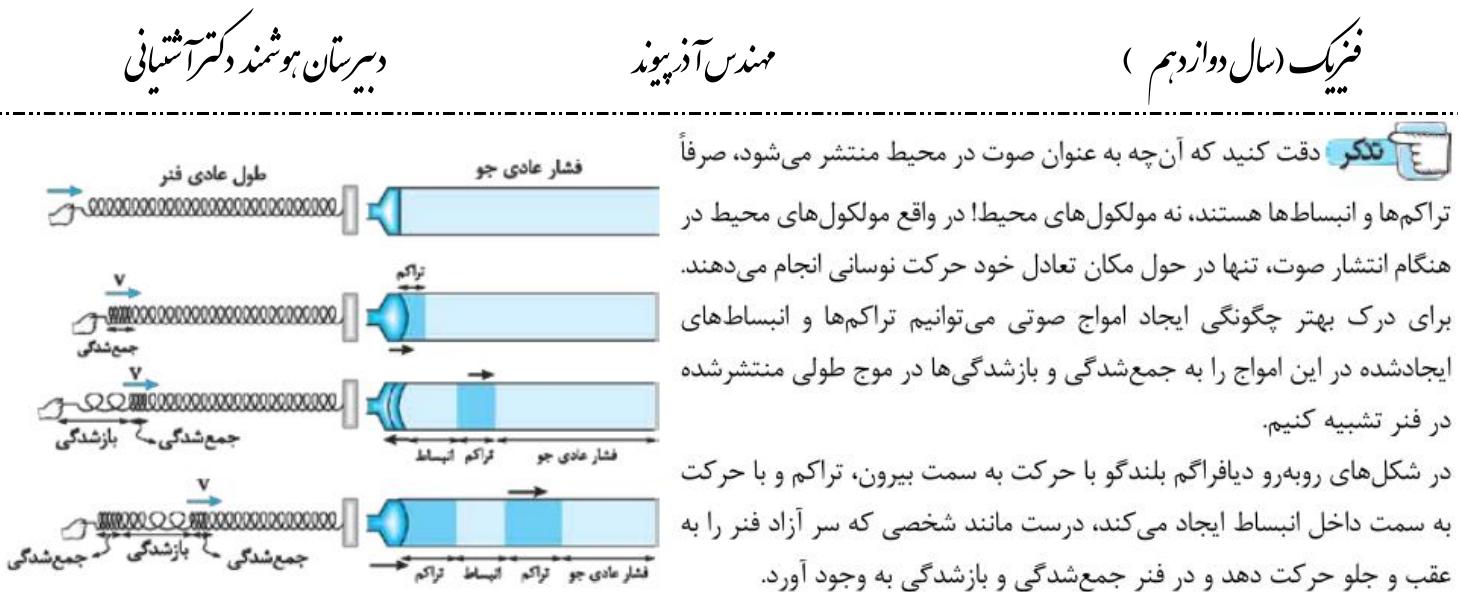
امواج P طولی هستند و تندي انتشار آن‌ها از امواج S که عرضی هستند، بیشتر است. بنابراین معمولاً لرزه‌نگارها ابتدا امواج طولی P و سپس امواج عرضی S را دریافت می‌کنند.

مثال در زلزله آبان‌ماه ۱۳۹۶ در استان کرمانشاه کانون زمین‌لرزه در عمق ۱۱ کیلومتری زمین گزارش شد. اگر تندي امواج S برابر $\frac{3}{5} \text{ km/s}$ و تندي امواج P برابر $\text{km/s} / 5$ باشد، امواج S چند ثانیه پس از امواج P به سطح زمین رسیده‌اند.

صوت، آشناترین موج طولی

امواج صوتی ممکن است از تارهای صوتی انسان‌ها و حیوانات، صفحات مرتعش (دیافراگم) یک بلندگو یا سیم‌های یک ساز زمینی مانند گیتار یا ارتعاش هوای درون یک ساز بادی مانند شیپور و ... تولید شود. هر وسیله‌ای را که امواج صوتی تولید می‌کند چشممه صوت می‌نامیم. موج صوتی که از یک چشممه صوت ایجاد می‌شود، در صورتی که اطراف چشممه صوت محیط مادی وجود داشته باشد، در تمام جهات منتشر می‌شود؛ زیرا صوت، موجی مکانیکی است و در خلاً منتشر نمی‌شود.

چشممه‌های صوت با ایجاد مجموعه‌ای از تراکم‌ها و انسساط‌ها در محیط باعث انتشار صوت می‌شوند. مثلاً یک بلندگو از طریق ارتعاش دیافراگم و یا یک دیاپازون از طریق ارتعاش تیغه‌هایش در هوای اطراف خود تراکم و انسساط‌هایی ایجاد می‌کند که این تراکم و انسساط‌ها در هوا انتشار می‌یابد. این تراکم‌ها و انسساط‌ها در هر ناحیه از هوا به ترتیب باعث افزایش و کاهش فشار جو در آن نواحی می‌شود.

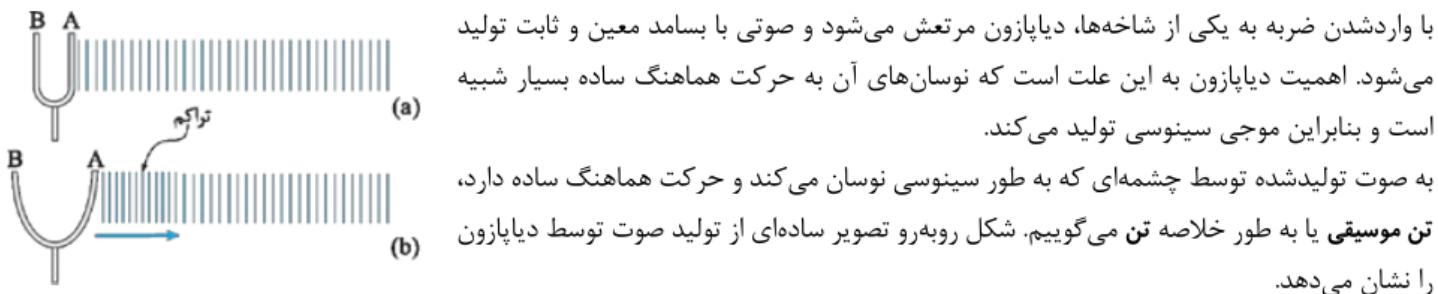


تذکرہ دقت کنید کہ آنچہ بے عنوان صوت در محیط منتشر می شود، صرف تراکمها و انبساطها هستند، نہ مولکولہای محیط! در واقع مولکولہای محیط در هنگام انتشار صوت، تنہا در حول مکان تعادل خود حرکت نوسانی انجام می دهند۔ برای درک بہتر چگونگی ایجاد امواج صوتی می توانیم تراکمها و انبساطها ایجاد شده در این امواج را به جمع شدگی و بازشدگی ها در موج طولی منتشر شده در فنر شبیه کنیم۔

در شکل های رو به رو دیافراگم بلندگو با حرکت به سمت بیرون، تراکم و با حرکت به سمت داخل انبساط ایجاد می کند، درست مانند شخصی که سر آزاد فنر را به عقب و جلو حرکت دهد و در فنر جمع شدگی و بازشدگی به وجود آورد۔

دیاپازون، چشمہ صوت دوست داشتنی

دیاپازون از دو شاخه فلزی تشکیل شده است که انتهای آنها به یک پایه مشترک متصل است. دیاپازون یک چشمہ صوت پر کاربرد است که مانند سایر چشمہ های صوت از طریق ارتعاش شاخه ها و با ایجاد تراکم و انبساط در محیط، موج صوتی ایجاد می کند۔



با وارد شدن ضربه به یکی از شاخه ها، دیاپازون مرتعش می شود و صوتی با بسامد معین و ثابت تولید می شود۔ اهمیت دیاپازون به این علت است که نوسان های آن به حرکت هماهنگ ساده بسیار شبیه است و بنابراین موجی سینوسی تولید می کند۔

به صوت تولید شده توسط چشمہ ای که به طور سینوسی نوسان می کند و حرکت هماهنگ ساده دارد، تن موسیقی یا به طور خلاصه تن می گوییم۔ شکل رو به رو تصویر ساده ای از تولید صوت توسط دیاپازون را نشان می دهد۔

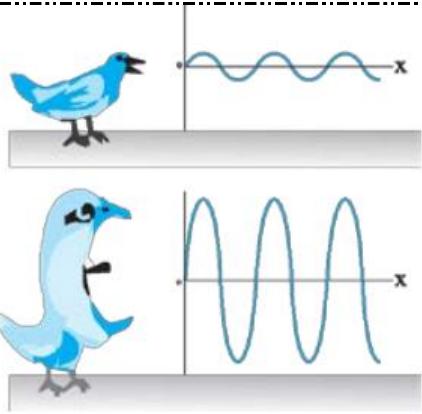
تندی انتشار صوت

تندی انتشار صوت در یک محیط مانند سایر امواج به ویژگی های محیط بستگی دارد۔ هر چه محیطی تراکمناپذیرتر و چگالی آن بیشتر باشد، تندی انتشار صوت در آن بیشتر است۔ بر این اساس به جز برخی استثناهای می توان گفت:

تندی صوت در گازها > تندی صوت در مایعات > تندی صوت در جامدات

وابستگی تندی انتشار صوت به دما: تندی صوت به دما نیز بستگی دارد، بنابراین وقتی تندی صوت در یک محیط بیان می شود باید معلوم کنیم که در چه دمایی این تندی اندازه گیری شده است۔

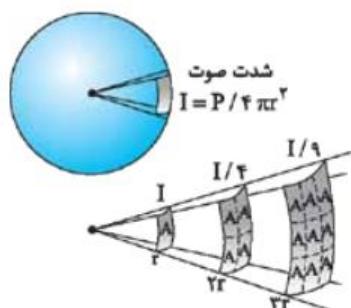
مثلاً تندی صوت در هوا صفر درجه سلسیوس 331 m/s است، اما با افزایش دمای هوا تندی صوت نیز افزایش می یابد و برای مثال در هوای 20° درجه سلسیوس تندی صوت در هوا به 343 m/s می رسد۔

شدت صوت

صوت نیز مانند سایر امواج حامل انرژی است. انرژی که چشمۀ صوت به لایه‌های مجاور خود منتقل می‌کند از طریق تراکم‌ها و انبساط‌های پی‌درپی به لایه‌های بعدی و دورتر منتقل می‌شود. به آهنگ متوسط انرژی که توسط موج صوتی به واحد سطح عمود بر راستای انتشار صوت می‌رسد، شدت صوت می‌گوییم. شدت صوت از رابطه روبه‌رو به دست می‌آید.

$$I = \frac{\bar{P}}{A}$$

در رابطه بالا \bar{P} آهنگ متوسط انرژی انتقال یافته برحسب وات (W), A مساحت سطحی که انرژی گسیل شده را جذب می‌کند برحسب مترمربع (m^2) و I شدت صوت برحسب وات بر مترمربع ($\frac{W}{m^2}$) است.



نکته انرژی موج صوتی از چشمۀ صوت در تمام جهت‌ها منتشر می‌شود. با توجه به شکل هر چه از چشمۀ صوت دورتر می‌شویم انرژی گسیل شده توسط چشمۀ صوت در سطح کره‌هایی با مساحت بزرگ‌تر توزیع می‌شود در نتیجه شدت صوت در فاصله‌های دورتر از چشمۀ صوت به شدت کاهش می‌یابد.

مثال شدت صوت در نقطه‌ای به فاصله R از چشمۀ صوت چند برابر شدت صوت در فاصله R' ($R' > R$) از آن چشمۀ است؟

پاسخ انرژی گسیل شده توسط چشمۀ صوت در فاصله R توسط سطح کره‌ای به شعاع R و انرژی گسیل شده توسط چشمۀ صوت در فاصله R' توسط سطح کره‌ای به شعاع R' جذب می‌شود؛ بنابراین:

$$\left\{ \begin{array}{l} I' = \frac{\bar{P}}{A'} \\ I = \frac{\bar{P}}{A} \end{array} \right. \Rightarrow \frac{I}{I'} = \frac{\bar{P}}{\bar{P}} = \frac{A}{A'} \Rightarrow \frac{I}{I'} = \frac{A'}{A} = \frac{4\pi R'^2}{4\pi R^2} \Rightarrow \frac{I}{I'} = \frac{R'^2}{R^2}$$

يعنى شدت صوت با مجذور فاصله از چشمۀ صوت رابطه وارون دارد.

تراز شدت صوت

$$\beta = (10 \text{ dB}) \log \frac{I}{I_0}$$

تراز شدت صوت یا تراز صوتی برابر است با لگاریتم نسبت شدت آن صوت به شدت صوت مرجع در پایه ۱۰، یعنی:

در رابطه بالا β تراز شدت صوت برحسب دسی‌بل (dB) و I شدت صوت مرجع برابر W/m^2 است که نزدیک به پایین‌ترین شدتی است که گوش انسان می‌تواند بشنود.

$$\beta = (10 \text{ dB}) \log \frac{m}{m_0} = (10 \text{ dB}) \log 1 = (10 \text{ dB}) \times 0 = 0$$

نمونه تراز شدت صوت مرجع برابر است با:

يعنى تراز شدت صوت مرجع برابر صفر است و تراز شدت سایر صوت‌ها نسبت به این تراز سنجیده می‌شود.

مثال تراز شدت صوت در نزدیکی جاروبرقی 80 dB است. شدت صوت در نزدیکی جاروبرقی را به دست آوردید.

مثال آرش با هندزفری به موسیقی گوش می‌دهد. اگر انرژی صوتی از هندزفری با آهنگ متوسط W^{-9} منتشر شود، شدت صوت و تراز صوتی که آرش می‌شنود را محاسبه نمایید. (مساحت پرده گوش $mm^2 100$ است و فرض کنید تمام انرژی صوتی، وارد گوش آرش می‌شود.)

ادراک شنوایی

به صوت حاصل از چشم‌هایی که با حرکت هماهنگ ساده نوسان می‌کنند، **تُن** می‌گوییم. حالا می‌خواهیم درباره دو ویژگی که به هنگام شنیدن **تُن‌های موسیقی** حس می‌کنیم، صحبت کنیم.

ارتفاع صوت و بلندی صوت دو ویژگی ادراکی و حسی صوت هستند. به عبارت دیگر وقتی ما **تُن‌های موسیقی** را می‌شنویم با دو ویژگی ارتفاع و بلندی می‌توانیم درک خودمان از صوت شنیده شده را توصیف کنیم.

ارتفاع صوت: ارتفاع صوت به درک ما از بسامد صوت وابسته است. اگر دو صوت با شدت یکسان را بشنویم، صوتی که بسامد بیشتری دارد را زیرتر احساس می‌کنیم و می‌گوییم ارتفاع آن بالاتر است و صوتی که بسامد کمتری دارد را بهتر حس می‌کنیم و می‌گوییم ارتفاع آن صوت کمتر است.

بلندی صوت: بلندی صوت درک ما از شدت صوتی که می‌شنویم را بیان می‌کند. هر چند بلندی صوت به شدت صوت (یا تراز شدت صوت) وابسته است، اما با آن تفاوت اساسی دارد. شدت صوت کمیتی است که با یک آشکارساز قابل اندازه‌گیری است. اما بلندی صوت به درک یک فرد از صوت بستگی دارد و علاوه بر شدت صوت به حساسیت شنوایی فرد نیز بستگی دارد.

گوش انسان به بسامدهای $Hz 2000$ تا 5000 بیشترین حساسیت را دارد که این حساسیت در بسامد $Hz 3300$ به بیشترین مقدار خود می‌رسد. یعنی اگر بسامد صوتی در این محدوده بسامدی باشد حتی اگر شدت آن کم باشد احتمالاً، گوش انسان آن را می‌شنود.

به عبارت دیگر اگر شدت دو صوت یکسان باشد، صوتی که بسامد آن در محدوده $Hz 2000$ تا 5000 باشد بلندتر شنیده خواهد شد. گوش انسان قادر به شنیدن اصواتی با بسامد کمتر از $Hz 20$ و بیشتر از $Hz 20000$ نیست؛ یعنی **تُن‌های صدایی** که خارج از محدوده $f \leq Hz 20$ باشند حتی اگر شدت آنها بسیار زیاد باشد توسط گوش انسان شنیده نمی‌شوند. برخی عوامل از جمله افزایش سن محدوده بسامدی شنوایی را کاهش می‌دهند.

نمونه اگر به مدت 10 دقیقه در معرض صوتی با تراز شدت $dB 120$ باشیم، آستانه شنوایی به طور موقت از $dB 28$ افزایش می‌یابد. هم‌چنین مطالعات نشان داده است که به طور متوسط اگر به مدت 10 سال در معرض صدای با تراز شدت $dB 92$ قرار بگیریم، آستانه شنوایی به طور دائم به $dB 28$ افزایش می‌یابد و شخص صدایی با تراز شدت کمتر را نمی‌شنود.

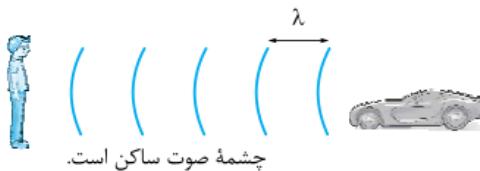
حتماً برای شما پیش آمده است که تفاوت صدای اتومبیلی را هنگام نزدیک شدن و دور شدن احساس کرده باشید. وقتی اتومبیل به شما نزدیک می‌شود صدای آن زیرتر و وقتی دور می‌شود صدای آن بهتر است. اما علت این پدیده چیست؟ علت آن است که حرکت چشمۀ صوت و شنووندۀ صوت (ناظر) نسبت به هم در بسامد صوتی که ناظر می‌شنود مؤثر است؛ این پدیده را اثر دوپلر می‌نامیم. اثر دوپلر در مورد امواج الکترومغناطیسی نیز رخ می‌دهد اول بباید به اثر دوپلر در مورد صوت بپردازیم. این کار را در دو حالت کلی بررسی می‌کنیم:

الف) اگر چشمۀ صوت باشد و شنوندۀ صوت (ناظر) به یکدیگر نزدیک شود

این اتفاق در سه حالت رخ می‌دهد.

۱) ناظر ساکن باشد و چشمۀ صوت باشدی v_s به آن نزدیک شود

در این حالت چشمۀ صوت در یک دورۀ تنابع به اندازه $v_s T$ به جلو حرکت می‌کند؛ بنابراین فاصلۀ دو جبهۀ موج متولی که برابر با طول موج است، به اندازه $v_s T$ نسبت به حالتی که چشمۀ ساکن است، کاهش می‌یابد و شنوندۀ طول موج کوتاهتری را دریافت می‌کند. با توجه به این که سرعت انتشار صوت ثابت است، طبق رابطه $f = \frac{V}{\lambda}$ با کاهش طول موج بسامد افزایش می‌یابد. در نتیجه، ناظر صوت را با بسامد بیشتر نسبت به حالت عادی دریافت می‌کند.



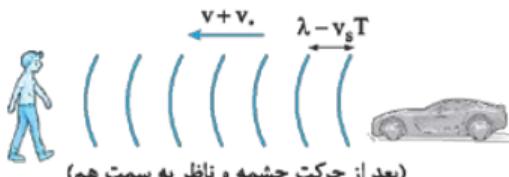
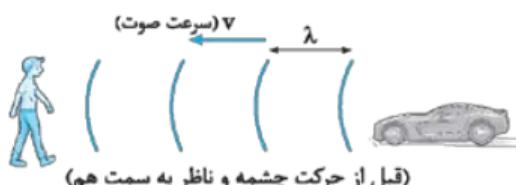
نکته در این حالت طول موج‌های رسیده به ناظر کاهش می‌یابد.

۲) چشمۀ صوت ساکن باشد و ناظر باشدی v_s به آن نزدیک شود

در این حالت چون چشمۀ ساکن است، طول موج تغییر نمی‌کند اما ناظر در یک مدت زمان ثابت با جبهه‌های موج بیشتری مواجه می‌شود؛ در نتیجه بسامد صوت رسیده به ناظر بیشتر می‌شود؛ این اتفاق به این خاطر رخ می‌دهد که ناظر به سمت چشمۀ می‌رود.

۳) چشمۀ صوت باشدی v_s و ناظر باشدی v_o به هم نزدیک شوند

در این حالت هر دو اتفاق بالا رخ می‌دهد یعنی هم ناظر طول موج‌های کوتاهتری دریافت می‌کند و هم تعداد جبهه موج‌های رسیده به ناظر افزایش می‌یابد؛ بنابراین بسامد صوت دریافتی توسط ناظر افزایش می‌یابد.



پس در حالت کلی نتیجه می‌گیریم:

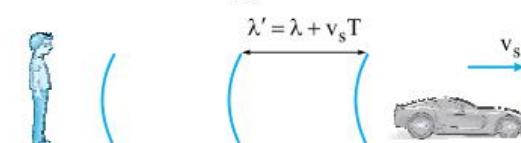
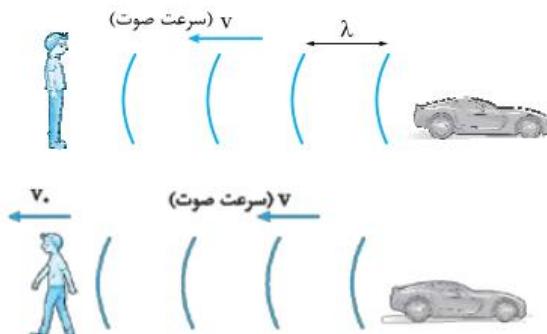
اگر فاصلۀ چشمۀ صوت و شنوندۀ صوت در حال کاهش باشد، بسامد صوت دریافتی توسط شنوندۀ افزایش می‌یابد و او صوت را زیرتر احساس می‌کند.

ب) اگرچشمۀ صوت و شنوندۀ صوت (ناظر) از هم دور شود

این اتفاق نیز در سه حالت رخ می‌دهد:

۱) ناظرساکن باشد و چشمۀ صوت باشد

در این صورت چشمۀ صوت در یک دوره تناوب به اندازه $v_s T$ از ناظر دور می‌شود؛ بنابراین فاصله دو جبهۀ موج متولی که برابر با طول موج است، به اندازه $v_s T$ افزایش می‌یابد. طبق رابطه $f = \frac{v}{\lambda}$ با ثابت‌ماندن تندی انتشار صوت و افزایش طول موج، بسامد صوت دریافتی توسط ناظر کاهش می‌یابد.

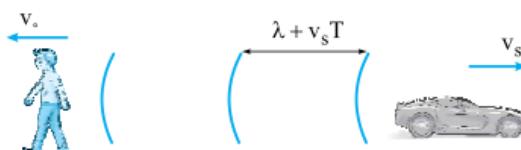
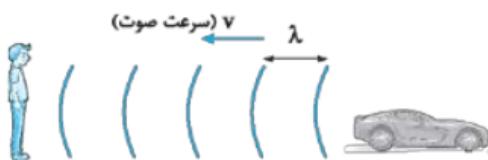


۲) چشمۀ صوت ساکن باشد و ناظر باشد

در این حالت ناظر متحرک نسبت ناظر ساکن در مدت زمان یکسان، با جبهۀ موج‌های کم‌تری مواجه می‌شود که باعث کاهش بسامد صوت می‌شود.

۳) چشمۀ صوت باشد و ناظر باشد

در این حالت نیز هر دو اتفاق بالا رخ می‌دهد؛ یعنی هم طول موجی که ناظر دریافت می‌کند بلندر است و تعداد جبهۀ موج‌های رسیده به ناظر متحرک نسبت به ناظر کم‌تر است؛ به همین دلیل بسامد صوتی که ناظر دریافت می‌کند به شدت کاهش می‌یابد.



(قبل از دورشدن چشمۀ و ناظر از هم)

پس در حالت کلی نتیجه می‌گیریم:

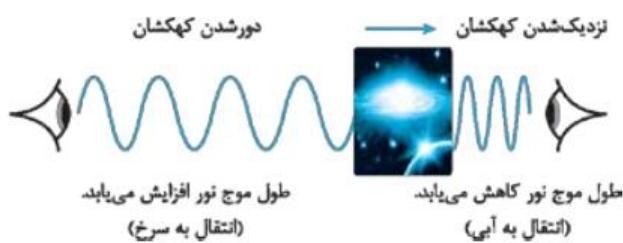
اگر فاصله چشمۀ صوت و شنوندۀ صوت در حال افزایش باشد، بسامد صوت دریافتی توسط شنونده کاهش می‌یابد و او صوت را بهتر احساس می‌کند.

اثر دوپلر در امواج الکترومغناطیسی

اثر دوپلر در مورد امواج الکترومغناطیس نیز اتفاق می‌افتد.

هرگاه چشمۀ موج الکترومغناطیسی نسبت به ناظر (آشکارساز) در حرکت باشد، بسامد و طول موج دریافتی از این چشمۀ تغییر می‌کند. اندازه‌گیری این تغییرات (جایه‌جایی دوپلری) نقش مهمی در اخترشناسی ستارگان، کهکشان‌ها و سایر چشمۀ‌های نوری سماوی، چه هنگامی که از ما دور می‌شوند و چه هنگامی که به ما نزدیک می‌شوند، با اندازه‌گیری جایه‌جایی دوپلری نور آن‌ها می‌توان اطلاعاتی در مورد تندی و چگونگی حرکت آن‌ها به دست آورد. این جایه‌جایی دوپلری صرفاً ناشی از حرکت آن اجرام سماوی نسبت به ناظر (آشکارساز) است.

انتقال به سرخ و انتقال به آبی



وقتی چشمۀ نور از ناظر (آشکارساز) دور می‌شود، طول موج افزایش می‌یابد که به آن اصطلاحاً انتقال به سرخ می‌گویند. وقتی چشمۀ نور به ناظر نزدیک می‌شود، طول موج کاهش پیدا می‌کند که به آن اصطلاحاً انتقال به آبی می‌گویند.

نمونه از همین ویژگی در دوربین‌های کنترل سرعت برای تعیین سرعت اتومبیل‌ها استفاده می‌شود. امواجی از دوربین‌ها به سمت اتومبیل‌ها ارسال می‌شود و موج برگشتی از اتومبیل مجدداً توسط دوربین دریافت می‌شود. دوربین با توجه به مقدار اختلاف بسامد موج ارسالی و موج دریافتی تندی اتومبیل را اندازه می‌گیرد.

