

بسمه تعالی

## پاسخ تشریحی سؤالات کنکور سراسری ۱۳۹۴ بر مبنای دفترچه E

گزینه ۲ صحیح است. (۶۷)

مشخص است که سیستم  $y(t) = \begin{cases} x(t-1), & x(t-1) \leq 1 \\ x(t-2), & x(t-1) > 1 \end{cases}$  علی و غیرخطی است.

گزینه‌های ۱ و ۲ صحیح هستند. (۶۸)

سیستم  $y[n] = x\left(\left\lfloor \frac{n}{3} \right\rfloor\right) = x(0) = x\left(\left\lfloor \frac{n}{3} \right\rfloor\right)$  حافظه‌دار است، زیرا مثلاً  $y[1] = x\left(\left\lfloor \frac{1}{3} \right\rfloor\right)$  می‌باشد. همچنین پاسخ به ورودی  $x[n] = \delta(n)$  برابر می‌شود یا:

$$x[n] = \delta(n) \longrightarrow y[n] = \delta\left(\left\lfloor \frac{n}{3} \right\rfloor\right) = \begin{cases} \delta(0), & n = 0, 1, 2 \\ 0, & \text{o.w} \end{cases} = \begin{cases} 1, & n = 0, 1, 2 \\ 0, & \text{o.w} \end{cases}$$

$$\Rightarrow y[n] = \delta(n) + \delta(n-1) + \delta(n-2)$$

گزینه ۴ صحیح است. (۶۹)

برای رسم سیگنال  $x[-2n]$ ، ابتدا  $x[1-n] = \delta[n+1] + \delta[n] - \delta[n-1]$  واحد به چپ انتقال داده و سپس با ضرب ۲ فشرده کرده و در نهایت قرینه می‌نماییم که برابر  $x[-2n] = -\delta[n] + \delta[n-1] - \delta[n+1]$  می‌باشد. حال برای محاسبه کانولوشن این سیگنال با سیگنال  $x[n]$ ، شکل  $x[-1-n] = -\delta[n] + \delta[n-1]$  را قرینه کرده و ۱ واحد به راست انتقال داده و در  $x[n]$  ضرب کرده و سپس مجموع می‌گیریم که برابر ۲ می‌شود.

گزینه ۱ صحیح است. (۷۰)

با توجه به اطلاعات «الف»، تبدیل فوریه تابعی موهومی است. از طرف دیگر گزینه‌های ۱ و ۴ سیگنال‌های حقیقی و فرد هستند، پس تبدیل فوریه آن‌ها موهومی و فرد است. اما گزینه‌های ۲ و ۳ حقیقی و زوج هستند، پس تبدیل فوریه آن‌ها حقیقی و زوج است. پس گزینه‌های ۲ و ۳ نادرست هستند. اطلاعات «ب» نتیجه می‌دهد که مشتق سیگنال در لحظه  $t=0$  برابر صفر است که از بین گزینه‌های ۱ و ۴، فقط گزینه ۱ این‌چنین است. یعنی پاسخ برابر  $x(t) = t^3 e^{-|t|}$  می‌باشد.

گزینه ۳ صحیح است. (۷۱)

ابتدا رابطه داده شده را ساده می‌کنیم:

$$X(\omega) = \frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{\sin 2\omega - j \cos 2\omega}{1 + j\left(\frac{\omega}{3}\right)} \right\} = j \frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{-j \sin 2\omega - \cos 2\omega}{1 + j\left(\frac{\omega}{3}\right)} \right\} = j \frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{-3 e^{j2\omega}}{3 + j\omega} \right\}$$

حال با استفاده از خاصیت انتقال زمانی، عکس تبدیل فوریه  $\frac{-\pi e^{j\omega}}{\pi + j\omega} u(t+2)$  برابر (۲) و سپس با استفاده از خاصیت مشتق‌گیری در فرکانس، عکس تبدیل فوریه  $X(\omega) = j \frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{-\pi e^{j\omega}}{\pi + j\omega} \right\}$  برابر (۲) می‌باشد.

گزینه ۴ صحیح است. (۷۲)

توجه کنید که برای محاسبه ضرایب فوریه  $y(t) = x'(t) - x(t)$  ابتدا باید خاصیت مشتق‌گیری را اعمال نمایید. ضرایب فوریه  $x'(t)$  برابر  $jk\omega_0 a_k$  و ضرایب فوریه  $x(t)$  برابر  $y(t) = x'(t+1) - x'(t)$  طبق خاصیت انتقال زمانی برابر  $(1)$  و ضرایب فوریه  $y(t) = x'(-t+1) - x'(-t)$  برابر  $y(t) = x'(-t+1) - x'(-t)$  طبق خاصیت وارونگی برابر  $\omega_0 = \frac{\pi}{2}$  می‌باشد. حال با توجه به اینکه دوره تنابوب  $x(t)$  برابر  $4$  و  $b_k = -jk\omega_0 a_{-k} e^{-jk\omega_0(1)}$

می‌باشد،  $b_3 = -j\pi \frac{\pi}{2} a_{-3} e^{-j\frac{3\pi}{2}}$  می‌باشد. اما برای محاسبه  $a_{-3}$  داریم:

$$x(t) = \sin\left(\frac{\pi}{4} \times 3t\right) + \sin\left(\frac{\pi}{4} \times t\right) = \frac{1}{2j} e^{j\frac{\pi}{4}t} - \frac{1}{2j} e^{-j\frac{\pi}{4}t} + \frac{1}{2j} e^{j\frac{\pi}{4}t} - \frac{1}{2j} e^{-j\frac{\pi}{4}t}$$

$a_{-3}$  ضریب  $e^{jk\omega_0 t}$  می‌باشد. پس  $a_{-3} = e^{-j\frac{3\pi}{2}}$  یعنی  $\frac{1}{2j}$  است. در نتیجه داریم:

$$b_3 = -j\pi \frac{\pi}{2} a_{-3} e^{-j\frac{3\pi}{2}} = -j\pi \frac{\pi}{2} \left(-\frac{1}{2j}\right) e^{-j\frac{3\pi}{2}} = \frac{3\pi}{4} e^{-j\frac{3\pi}{2}} = \frac{3\pi}{4} j$$

گزینه ۳ صحیح است. (۷۳)

روش‌های مختلفی برای حل این تست وجود دارد، اما شاید ساده‌ترین روش به صورت زیر باشد. با توجه به

$$s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \delta(t-2k)$$

اینکه دوره تنابوب  $[k]$  برابر  $6$  می‌باشد، دوره تنابوب  $N = 12$  است. دوره

برابر  $T = 2 \times N = 24$  خواهد بود. حال برای محاسبه ضرایب فوریه سیگنال  $s(t)$ ، ابتدا آن را در یک دوره تنابوب مثلاً بازه  $11 < t < 1$  در نظر گرفته و  $z(t)$  می‌نامیم و سپس از نکته ۹۱ استفاده می‌کنیم. داریم:

$$z(t) = x[0]\delta(t) + x[1]\delta(t-2) + x[2]\delta(t-4) + x[3]\delta(t-6) + x[4]\delta(t-8) + x[5]\delta(t-10)$$

$$\Rightarrow Z(\omega) = x[0] + x[1]e^{-j\omega} + x[2]e^{-j2\omega} + x[3]e^{-j3\omega} + x[4]e^{-j4\omega} + x[5]e^{-j5\omega}$$

$$a_k = \frac{1}{T} Z(k\omega_0) = \frac{1}{12} Z(k \frac{\pi}{12}) = \frac{1}{12} Z(k \frac{\pi}{6})$$

$$= \frac{1}{12} \left( x[0] + x[1]e^{-jk\frac{\pi}{6}} + x[2]e^{-jk\frac{2\pi}{6}} + x[3]e^{-jk\frac{3\pi}{6}} + x[4]e^{-jk\frac{4\pi}{6}} + x[5]e^{-jk\frac{5\pi}{6}} \right) \quad (1)$$

از طرف دیگر ضرایب فوریه سیگنال  $x[n]$  با دوره تنابوب  $6$  و فرکانس اصلی  $\frac{\pi}{3}$  نیز برابر است با:

$$\alpha_k = \frac{1}{\zeta} \sum_{n=0}^{\Delta} x[n] e^{-jk\frac{\pi}{\tau} n}$$

$$= \frac{1}{\zeta} \left( x[0] + x[1] e^{-jk\frac{\pi}{\tau}} + x[2] e^{-jk\frac{2\pi}{\tau}} + x[3] e^{-jk\frac{3\pi}{\tau}} + x[4] e^{-jk\frac{4\pi}{\tau}} + x[5] e^{-jk\frac{5\pi}{\tau}} \right)$$

با مقایسه رابطه فوق با رابطه (۱)،  $a_k = \frac{1}{\zeta} \alpha_k$  می‌باشد.

گزینه ۳ صحیح است. (۷۴)

$$H(s) = \frac{s}{s+2}, \quad \operatorname{Re}[s] > -3$$

پاسخ به ورودی  $e^{-2t}$  برابر  $H(-2)e^{-2t} = -2e^{-2t}$  و پاسخ به ورودی  $u(t)$  نیز با استفاده از تبدیل لاپلاس برابر  $e^{-2t}u(t)$  می‌باشد. پس پاسخ سیستم به ورودی  $u(t)$  برابر  $-2e^{-2t} + e^{-2t}u(t)$  خواهد بود.

گزینه ۴ صحیح است. (۷۵)

$$\text{پاسخ سیستم } H(s) = \frac{1}{s+1} \text{ به ورودی } \cos(2t+1) \text{ با استفاده از فازور برابر می‌شود:}$$

$$y(t) = |H(j)| \cos(2t+1 + \angle H(j)) = \frac{1}{\sqrt{5}} \cos\left(2t+1 - \tan^{-1}(2)\right)$$

با ساده کردن گزینه ۴ یعنی  $y(t) = \frac{1}{\sqrt{5}} \cos(2t+1) + \frac{2}{\sqrt{5}} \sin(2t+1)$  به پاسخ فوق خواهیم رسید.

روش دیگر این است که ابتدا معادله دیفرانسیل سیستم را بدست آورید:

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{Y(s)}{s+1} \Rightarrow sY(s) + Y(s) = X(s) \Rightarrow y'(t) + y(t) = x(t)$$

حال با جایگذاری (۱) و (۲) در معادله دیفرانسیل فوق داریم:

$$[-2A \sin(2t+1) + 2B \cos(2t+1)] + [A \cos(2t+1) + B \sin(2t+1)] = \cos(2t+1)$$

$$-2A + B = 0, \quad 2B + A = 1 \Rightarrow A = \frac{1}{5}, \quad B = \frac{2}{5} \Rightarrow y(t) = \frac{1}{5} \cos(2t+1) + \frac{2}{5} \sin(2t+1)$$

گزینه ۲ صحیح است. (۷۶)

ابتدا با استفاده از نکته ۱۴۰، تابع تبدیل سیستم برابر می‌شود با:

$$H(z) = \frac{z - \frac{1}{2}}{z + \frac{1}{2}}, \quad |z| > \frac{1}{2}$$

حال پاسخ به ورودی  $x[n] = (\frac{z}{\omega})^n$  برابر می‌شود با:

$$x[n] = (\frac{z}{\omega})^n \xrightarrow{H(z)} y[n] = H(\frac{z}{\omega})(\frac{z}{\omega})^n = \frac{\Delta}{12}(\frac{z}{\omega})^n$$

گزینه ۴ صحیح است. (۷۷)

عكس تبدیل  $\mathcal{Z}$  تابع  $G(z) = g(n)$  در نتیجه پاسخ فرکانسی سیستم اول برابر  $G(e^{j\omega})$  می‌باشد. از آنجا  $G(e^{j\omega})$  یک فیلتر پایین‌گذر با فرکانس قطع  $\frac{\pi}{4}$  است،  $G(e^{j\omega})$  یک فیلتر میان‌گذر با فرکانس‌های قطع  $\frac{\pi}{4}$  و  $\frac{3\pi}{4}$  می‌باشد (تست ۱۰۲ صفحه ۵۸۴ را ببینید). از طرف دیگر سیستم دوم دارای پاسخ فرکانسی  $H(e^{j\omega})$  می‌باشد که یک فیلتر بالاگذر با فرکانس قطع  $\frac{\pi}{2}$  است. حال پاسخ فرکانسی سیستم کل برابر  $G(e^{j\omega})H(e^{j\omega})$  خواهد بود که یک فیلتر بالاگذر با فرکانس قطع  $\frac{3\pi}{4}$  است. به عبارت دیگر سیستم کل، فرکانس‌های بین  $\frac{3\pi}{4}$  و  $\frac{5\pi}{4}$  را عبور می‌دهد.

گزینه ۳ صحیح است. (۷۸)

ابتدا عکس تبدیل  $\mathcal{Z}$  عبارت  $\frac{-\frac{1}{2}z^{-1}}{(1 + \frac{1}{2}z^{-1})^2}$  با استفاده از جدول برابر  $u[n] = n$  می‌باشد. پس با استفاده از خاصیت خطی بودن و انتقال زمانی، عکس تبدیل  $\mathcal{Z}$  عبارت  $\frac{1}{(1 + \frac{1}{2}z^{-1})^2}$  برابر می‌شود با:

$$y[n] = -2(n+1) \left(-\frac{1}{2}\right)^{n+1} u[n+1] = (n+1) \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n+1]$$

حال با استفاده از خاصیت گستردگی داریم:

$$X(z) = \frac{1}{(1 + \frac{1}{2}z^{-1})^2} \xrightarrow{Z^{-1}} x[n] = y_{(r)}[n] = \begin{cases} \left(\frac{n}{3} + 1\right) \left(-\frac{1}{2}\right)^{\frac{n}{3}} u[\frac{n}{3} + 1], & \text{نضرب } 3 \\ 0, & \text{o.w} \end{cases}$$