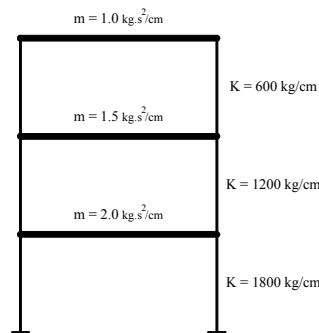
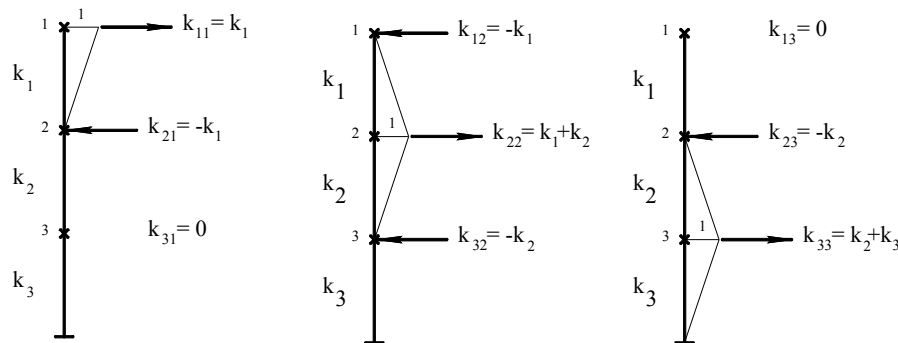


مثال ۱: الف - فرکانس های زاویه ای اصلی را برای سازه مطابق شکل بیابید.



حل - ماتریس های جرم و سختی برای سازه مفروض تشکیل می شوند. با توجه به مفهوم ماتریس سختی و مؤلفه های آن  $k_{ij} = \frac{\partial P_i}{\partial \Delta_j}$  می دانیم در ماتریس سختی زیرنویس های  $i$  و  $j$  در هر مؤلفه  $k_{ij}$  به ترتیب نشان دهنده محل اعمال نیرو و محل ایجاد تغییر مکان می باشند. بنابر این برای به دست آوردن این مؤلفه ها کافی است کلیه درجات آزادی سازه بسته شوند و سپس تک تک آنها آزاد شده، نیروهای مورد نیاز برای ایجاد تغییر مکان واحد در درجه آزادی مزبور محاسبه گردند. در نتیجه با توجه به شکل، ماتریس سختی به دست خواهد آمد:

$$[m] = \begin{bmatrix} 1.0 & 0 & 0 \\ 0 & 1.5 & 0 \\ 0 & 0 & 2.0 \end{bmatrix}$$



$$[k] = \begin{bmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k_1 & -k_1 & 0 \\ -k_1 & k_1 + k_2 & -k_2 \\ 0 & -k_2 & k_2 + k_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 600 & -600 & 0 \\ -600 & 1800 & -1200 \\ 0 & -1200 & 3000 \end{bmatrix}$$

معادله مشخصه به شکل زیر تشکیل می گردد:

$$[[k] - \omega^2 [m]] \{a\} = \{0\}$$

$$\begin{bmatrix} 600 & -600 & 0 \\ -600 & 1800 & -1200 \\ 0 & -1200 & 3000 \end{bmatrix} - \omega^2 \begin{bmatrix} 1.0 & 0 & 0 \\ 0 & 1.5 & 0 \\ 0 & 0 & 2.0 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

دترمینان ماتریس ضرایب معادله مشخصه را برابر صفر قرار می دهیم:

$$[k] - \omega^2 [m] = 0$$

$$\begin{bmatrix} 600 & -600 & 0 \\ -600 & 1800 & -1200 \\ 0 & -1200 & 3000 \end{bmatrix} - \omega^2 \begin{bmatrix} 1.0 & 0 & 0 \\ 0 & 1.5 & 0 \\ 0 & 0 & 2.0 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 600 - \omega^2 & -600 & 0 \\ -600 & 1800 - 1.5\omega^2 & -1200 \\ 0 & -1200 & 3000 - 2\omega^2 \end{vmatrix} = 0$$

با توجه به اینکه سختی‌های طبقات مضرب یکدیگر هستند، می‌توان در هر سطر از مضرب مشترک فاکتور گرفت و طرفین معادله را بر آن تقسیم نمود. البته باید توجه داشت در صورتی که چنین شرایطی برقرار نباشد، باید دترمینان بالا را به همان شکل اولیه بسط داد که منجر به تشکیل یک معادله درجه  $n$  برحسب  $\omega^2$  می‌شود. با توجه به اینکه مقادیر منفی برای  $\omega$  معنی ندارد، برای  $\omega$  تعداد  $n$  ریشه به دست خواهد آمد.

$$\begin{vmatrix} 1 - \frac{\omega^2}{600} & -1 & 0 \\ -1 & 3 - 1.5 \frac{\omega^2}{600} & -2 \\ 0 & -2 & 5 - \frac{2\omega^2}{600} \end{vmatrix} = 0$$

می‌توان با تغییر متغیر  $\lambda = \frac{\omega^2}{600}$  معادله را به شکل ساده‌تر زیر نوشت:

$$\begin{vmatrix} 1 - \lambda & -1 & 0 \\ -1 & 3 - 1.5\lambda & -2 \\ 0 & -2 & 5 - 2\lambda \end{vmatrix} = 0$$

با بسط دترمینان و مرتب کردن آن معادل زیر حاصل می‌شود:

$$3\lambda^3 - 16.5\lambda^2 + 22.5\lambda - 6 = 0$$

پاسخ‌های معادله را به ترتیب صعودی مرتب می‌کنیم و در نتیجه فرکانس‌های زاویه‌ای مودهای اول تا سوم محاسبه می‌گردند.

$$\begin{cases} \lambda_1 = 0.35 \\ \lambda_2 = 1.61 \\ \lambda_3 = 3.54 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \omega_1 = 14.5 \text{ (rad / s)} \\ \omega_2 = 31.1 \text{ (rad / s)} \\ \omega_3 = 46.1 \text{ (rad / s)} \end{cases}$$

**ب - ماتریس مودال (ماتریس شکل) را محاسبه کنید.**

حل - می‌توان معادله مشخصه را به صورت زیر نوشت:

$$\begin{bmatrix} 600 - \omega^2 & -600 & 0 \\ -600 & 1800 - 1.5\omega^2 & -1200 \\ 0 & -1200 & 3000 - 2\omega^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ a_{3i} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

یا

$$\begin{bmatrix} 1 - \lambda & -1 & 0 \\ -1 & 3 - 1.5\lambda & -2 \\ 0 & -2 & 5 - 2\lambda \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix}_i = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

بدین ترتیب با جاگذاری هریک از  $\omega$  ها یا  $\lambda$  های به دست آمده در معادله فوق می توان یک دستگاه معادلات همزمان با طرف دوم صفر به دست آورد که به روش عادی حذفی گوس قابل حل نخواهند بود. از آنجا که  $\omega$  ها یا  $\lambda$  های به دست آمده، دترمینان ماتریس ضرایب را صفر می کنند، این دستگاه های معادلات همزمان، بی نهایت دسته جواب خواهند داشت که با اختیار کردن یکی از مقادیر، می توان با استفاده از معادلات، بقیه را به دست آورد.

مود اول:

$$\omega = \omega_1 = 14.5 \quad (\lambda_1 = 0.351) \quad \begin{cases} 0.649a_1 - a_2 = 0 \\ -a_1 + 2.474a_2 - 2a_3 = 0 \\ -2a_2 + 4.298a_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \{\phi\}_1 = \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.649 \\ 0.302 \end{Bmatrix}$$

مود دوم:

$$\omega = \omega_2 = 31.1 \quad (\lambda_2 = 1.61) \quad \begin{cases} -0.61a_1 - a_2 = 0 \\ -a_1 + 0.585a_2 - 2a_3 = 0 \\ -2a_2 + 1.78a_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \{\phi\}_2 = \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.61 \\ -0.678 \end{Bmatrix}$$

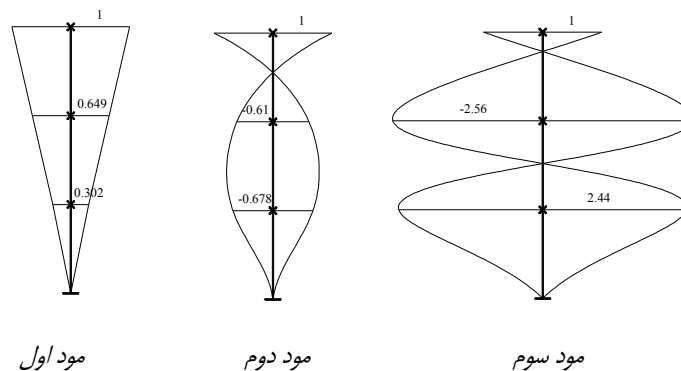
مود سوم:

$$\omega = \omega_3 = 46.1 \quad (\lambda_3 = 3.54) \quad \begin{cases} -2.54a_1 - a_2 = 0 \\ -a_1 - 2.31a_2 - 2a_3 = 0 \\ -2a_2 - 2.08a_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \{\phi\}_3 = \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.54 \\ 2.44 \end{Bmatrix}$$

در نتیجه می توان ماتریس مودال را به شکل زیر نوشت:

$$[\Phi] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0.649 & -0.61 & -2.54 \\ 0.302 & -0.678 & 2.44 \end{bmatrix}$$

اشکال مودی به صورت زیر ترسیم می گردند.



در این حالت می توان پاسخ سازه را به صورت زیر نوشت:

$$\begin{Bmatrix} x_{1(t)} \\ x_{2(t)} \\ x_{3(t)} \end{Bmatrix} = A_1 \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.649 \\ 0.302 \end{Bmatrix} \sin(14.5 + \theta_1) + A_2 \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.61 \\ -0.678 \end{Bmatrix} \sin(31.1 + \theta_2) + A_3 \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.54 \\ 2.44 \end{Bmatrix} \sin(46.1 + \theta_3)$$

که در آن  $A_i$  و  $\theta_i$  پارامترهایی هستند که می توان آنها را با توجه به شرایط مرزی تعیین نمود.

پ - ماتریس جرم مودال نرمال و ماتریس سختی مودال نرمال را به دست آورید و نشان دهید

$$[\bar{M}] = [\Phi]^T [m] [\Phi] = [I]$$

$$[\bar{K}] = [\Phi]^T [k] [\Phi] = [\Omega^2]$$

که در آن  $[\Omega^2]$  یک ماتریس قطری است که مؤلفه‌های قطر اصلی آن  $\omega_i^2$  ها می‌باشند.

حل - ابتدا باید ماتریس جرم مودال  $[M]$  را محاسبه نمود.

$$[M] = [\Phi]^T [m] [\Phi] = \begin{bmatrix} 1 & 0.649 & 0.302 \\ 1 & -0.61 & -0.678 \\ 1 & -2.54 & 2.44 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1.5 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0.649 & -0.61 & -2.54 \\ 0.302 & -0.678 & 2.44 \end{bmatrix}$$

$$[M] = \begin{bmatrix} 1.814 & & \\ & 2.478 & \\ & & 22.585 \end{bmatrix}$$

مؤلفه‌های قطر اصلی ماتریس فوق همان  $M_i$  ها هستند. ملاحظه می‌شود که در محاسبه، مؤلفه‌های غیرواقع بر قطر اصلی برابر صفر به دست آمده‌اند و ماتریس، قطری می‌باشد. ماتریس مودال نرمال به صورت زیر محاسبه می‌گردد:

$$[\Phi] = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{1.814}} & \frac{1}{\sqrt{2.478}} & \frac{1}{\sqrt{22.585}} \\ \frac{0.649}{\sqrt{1.814}} & \frac{-0.61}{\sqrt{2.478}} & \frac{-2.54}{\sqrt{22.585}} \\ \frac{0.302}{\sqrt{1.814}} & \frac{-0.678}{\sqrt{2.478}} & \frac{2.44}{\sqrt{22.585}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.742 & 0.635 & 0.210 \\ 0.482 & -0.387 & -0.534 \\ 0.224 & -0.431 & 0.513 \end{bmatrix}$$

$$[\bar{M}] = [\Phi]^T [m] [\Phi] = \begin{bmatrix} 0.742 & 0.482 & 0.224 \\ 0.635 & -0.387 & -0.431 \\ 0.210 & -0.534 & 0.513 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1.5 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.742 & 0.635 & 0.210 \\ 0.482 & -0.387 & -0.534 \\ 0.224 & -0.431 & 0.513 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix} = [I]$$

ملاحظه می‌شود که ماتریس جرم مودال نرمال برابر ماتریس همانی می‌باشد یعنی  $\bar{M}_i = 1$ . برای محاسبه ماتریس سختی مودال نرمال باید به ترتیب زیر عمل نمود:

$$[\bar{K}] = [\Phi]^T [k] [\Phi] = \begin{bmatrix} 0.742 & 0.482 & 0.224 \\ 0.635 & -0.387 & -0.431 \\ 0.210 & -0.534 & 0.513 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 600 & -600 & 0 \\ -600 & 1800 & -1200 \\ 0 & -1200 & 3000 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.742 & 0.635 & 0.210 \\ 0.482 & -0.387 & -0.534 \\ 0.224 & -0.431 & 0.513 \end{bmatrix}$$

$$[\bar{K}] = \begin{bmatrix} 210.6 & 0 & 0 \\ 0 & 966 & 0 \\ 0 & 0 & 2124 \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} 14.5^2 & & \\ & 31.1^2 & \\ & & 46.1^2 \end{bmatrix}$$

ت - با فرض  $\{x_0\} = \begin{Bmatrix} 0.5 \\ 0.4 \\ 0.3 \end{Bmatrix}$  (cm) و  $\{\dot{x}_0\} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 9 \\ 0 \end{Bmatrix}$  (cm/s) با استفاده از هر دو تغییر متغیر  $\{x\} = [\Phi]\{y\}$  و

$\{x\} = [\Phi]\{y\}$  جابجایی را در لحظه  $t = 0.1$  s به دست آورید.

حل: ابتدا مسأله را با تغییر متغیر  $\{x\} = [\Phi]\{y\}$  حل می‌کنیم. باید شرایط اولیه مودال را از روابط مربوطه محاسبه نمود.

$$y_{i(0)} = \frac{1}{M_i} \{\phi\}_i^T [m] \{x_0\}$$

$$y_{1(0)} = \frac{1}{1.814} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.649 \\ 0.302 \end{Bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1.5 & \\ & & 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0.5 \\ 0.4 \\ 0.3 \end{Bmatrix} = 0.590$$

$$y_{2(0)} = \frac{1}{2.478} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.61 \\ -0.678 \end{Bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1.5 & \\ & & 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0.5 \\ 0.4 \\ 0.3 \end{Bmatrix} = -0.110$$

$$y_{3(0)} = \frac{1}{22.585} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.54 \\ 2.44 \end{Bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1.5 & \\ & & 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0.5 \\ 0.4 \\ 0.3 \end{Bmatrix} = 0.019$$

$$\dot{y}_{i(0)} = \frac{1}{M_i} \{\phi\}_i^T [m] \{\dot{x}_0\}$$

$$\dot{y}_{1(0)} = \frac{1}{1.814} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.649 \\ 0.302 \end{Bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1.5 & \\ & & 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 9 \\ 0 \end{Bmatrix} = 4.830$$

$$\dot{y}_{2(0)} = \frac{1}{2.478} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.61 \\ -0.678 \end{Bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1.5 & \\ & & 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 9 \\ 0 \end{Bmatrix} = -3.323$$

$$\dot{y}_{3(0)} = \frac{1}{22.585} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.54 \\ 2.44 \end{Bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1.5 & \\ & & 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 9 \\ 0 \end{Bmatrix} = -1.518$$

خلاصه نتایج به شرح زیر می باشد:

$$\{y_0\} = \begin{Bmatrix} 0.590 \\ -0.110 \\ 0.019 \end{Bmatrix} \quad \{\dot{y}_0\} = \begin{Bmatrix} 4.830 \\ -3.323 \\ -1.518 \end{Bmatrix} \quad \{\omega\} = \begin{Bmatrix} 14.5 \\ 31.1 \\ 46.1 \end{Bmatrix}$$

با توجه به داده های مسأله، پاسخ از نوع ارتعاش آزاد بدون میرایی است، پس معادله ارتعاش به شکل زیر خواهد بود:

$$\ddot{y}_i^2 + \omega_i^2 y = 0 \Rightarrow y_i = \frac{\dot{y}_{i(0)}}{\omega_i} \sin \omega_i t + y_{i(0)} \cos \omega_i t$$

$$y_1 = \frac{4.830}{14.5} \times \sin 14.5t + 0.590 \cos 14.5t$$

$$y_2 = \frac{-3.323}{31.1} \times \sin 31.1t - 0.110 \cos 31.1t$$

$$y_3 = \frac{-1.518}{46.1} \times \sin 46.1t + 0.019 \cos 46.1t$$

پاسخ مودال سیستم در لحظه  $t = 0.1$  s به شکل زیر به دست می آید:

$$\{y_{(0.1)}\} = \begin{Bmatrix} 0.402 \\ 0.107 \\ 0.031 \end{Bmatrix}$$

پس پاسخ واقعی سازه یعنی تغییر مکان های طبقات اول تا سوم در لحظه  $t = 0.1$  s به شرح زیر خواهد بود:

$$\{x_{(0.1)}\} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0.649 & -0.61 & -2.54 \\ 0.302 & 0.649 & 2.44 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0.402 \\ 0.107 \\ 0.031 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0.539 \\ 0.118 \\ 0.124 \end{Bmatrix} \text{ (cm)}$$

اگر مسأله با تغییر متغیر  $\{x\} = [\bar{\Phi}]\{y\}$  حل گردد، روند عملیات به شرح زیر می باشد.

$$\{y_0\} = [\bar{\Phi}]^T [m] \{x_0\}$$

$$\{y_0\} = \begin{bmatrix} 0.742 & 0.482 & 0.224 \\ 0.635 & -0.388 & -0.431 \\ 0.210 & -0.534 & 0.513 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1.5 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0.5 \\ 0.4 \\ 0.3 \end{Bmatrix}$$

$$\{y_0\} = \begin{Bmatrix} 0.795 \\ -0.174 \\ 0.092 \end{Bmatrix}$$

$$\{\dot{y}_0\} = [\bar{\Phi}]^T [m] \{\dot{x}_0\}$$

$$\{\dot{y}_0\} = \begin{bmatrix} 0.742 & 0.482 & 0.224 \\ 0.635 & -0.388 & -0.431 \\ 0.210 & -0.534 & 0.513 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1.5 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 9 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

$$\{\dot{y}_0\} = \begin{Bmatrix} 6.507 \\ -5.238 \\ -7.209 \end{Bmatrix}$$

$$\ddot{y}_i + \omega_i^2 y_i = 0 \Rightarrow y_i = \frac{\dot{y}_{i(0)}}{\omega_i} \sin \omega_i t + y_{i(0)} \cos \omega_i t$$

$$\{y_0\} = \begin{Bmatrix} 0.795 \\ -0.174 \\ 0.092 \end{Bmatrix} \quad \{\dot{y}_0\} = \begin{Bmatrix} 6.507 \\ -5.238 \\ -7.209 \end{Bmatrix} \quad \{\omega\} = \begin{Bmatrix} 14.5 \\ 31.1 \\ 46.1 \end{Bmatrix}$$

$$y_1 = \frac{6.507}{14.5} \times \sin 14.5t + 0.795 \cos 14.5t$$

$$y_2 = \frac{-5.238}{31.1} \times \sin 31.1t - 0.174 \cos 31.1t$$

$$y_3 = \frac{-7.209}{46.1} \times \sin 46.1t + 0.092 \cos 46.1t$$

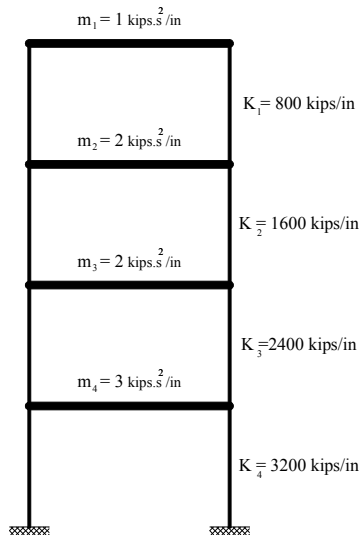
$$\{y_{(0.1)}\} = \begin{Bmatrix} 0.541 \\ 0.169 \\ 0.146 \end{Bmatrix}$$

$$\{x\} = [\Phi]\{y\}$$

$$\{x_{(0.1)}\} = \begin{bmatrix} 0.742 & 0.635 & 0.210 \\ 0.482 & -0.388 & -0.534 \\ 0.224 & -0.431 & 0.513 \end{bmatrix} \times \begin{Bmatrix} 0.541 \\ 0.169 \\ 0.146 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0.539 \\ 0.117 \\ 0.124 \end{Bmatrix} \text{ (cm)}$$

ملاحظه می شود انتخاب روش تأثیری بر نتایج نهایی به دست آمده ندارد.

مثال ۲: با استفاده از روش تحلیل طیفی و با فرض نسبت میرایی پنج در صد و استفاده از طیف صفحه ۳۳۴ کتاب، حداکثر جابجایی را در طبقه فوقانی به دست آورید.



$$[m] = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 2 & & \\ & & 2 & \\ & & & 3 \end{bmatrix}$$

$$[k] = \begin{bmatrix} 800 & -800 & 0 & 0 \\ -800 & 2400 & -1600 & 0 \\ 0 & -1600 & 4000 & -2400 \\ 0 & 0 & -2400 & 5600 \end{bmatrix}$$

$$[k] - \omega^2 [m] = 0$$

$$\left| \begin{bmatrix} 800 & -800 & 0 & 0 \\ -800 & 2400 & -1600 & 0 \\ 0 & -1600 & 4000 & -2400 \\ 0 & 0 & -2400 & 5600 \end{bmatrix} - \omega^2 \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 2 & & \\ & & 2 & \\ & & & 3 \end{bmatrix} \right| = 0$$

$$\frac{\omega^2}{800} = \lambda \Rightarrow \begin{vmatrix} 1 - \frac{\omega^2}{800} & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 - \frac{2\omega^2}{800} & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 5 - \frac{2\omega^2}{800} & -3 \\ 0 & 0 & -3 & 7 - \frac{3\omega^2}{800} \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 1 - \lambda & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 - 2\lambda & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 5 - 2\lambda & -3 \\ 0 & 0 & -3 & 7 - 3\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$(1 - \lambda) \begin{vmatrix} 3 - 2\lambda & -2 & 0 \\ -2 & 5 - 2\lambda & -3 \\ 0 & -3 & 7 - 3\lambda \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -1 & -2 & 0 \\ 0 & 5 - 2\lambda & -3 \\ 0 & -3 & 7 - 3\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$(1 - \lambda) \times \{ (3 - 2\lambda) \times [(5 - 2\lambda) \times (7 - 3\lambda) - 9] + 2 \times [-2 \times (7 - 3\lambda)] \} - [(5 - 2\lambda) \times (7 - 3\lambda) - 9] = 0$$

$$\{\lambda\} = \begin{Bmatrix} 0.2209 \\ 1.0996 \\ 2.1093 \\ 3.9035 \end{Bmatrix} \Rightarrow \begin{Bmatrix} \omega_1 \\ \omega_2 \\ \omega_3 \\ \omega_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 13.294 \\ 29.660 \\ 41.079 \\ 55.882 \end{Bmatrix}$$

$$\omega = \omega_1 = 13.294 \Rightarrow \{\phi\}_1 = \begin{Bmatrix} 1.000 \\ 0.7791 \\ 0.4966 \\ 0.2351 \end{Bmatrix}$$

$$\omega = \omega_2 = 29.660 \Rightarrow \{\phi\}_2 = \begin{Bmatrix} 1.0000 \\ -0.0996 \\ -0.5399 \\ -0.4376 \end{Bmatrix}$$

$$\omega = \omega_3 = 41.079 \Rightarrow \{\phi\}_3 = \begin{Bmatrix} -0.9015 \\ 1.0000 \\ -0.1586 \\ -0.7080 \end{Bmatrix}$$

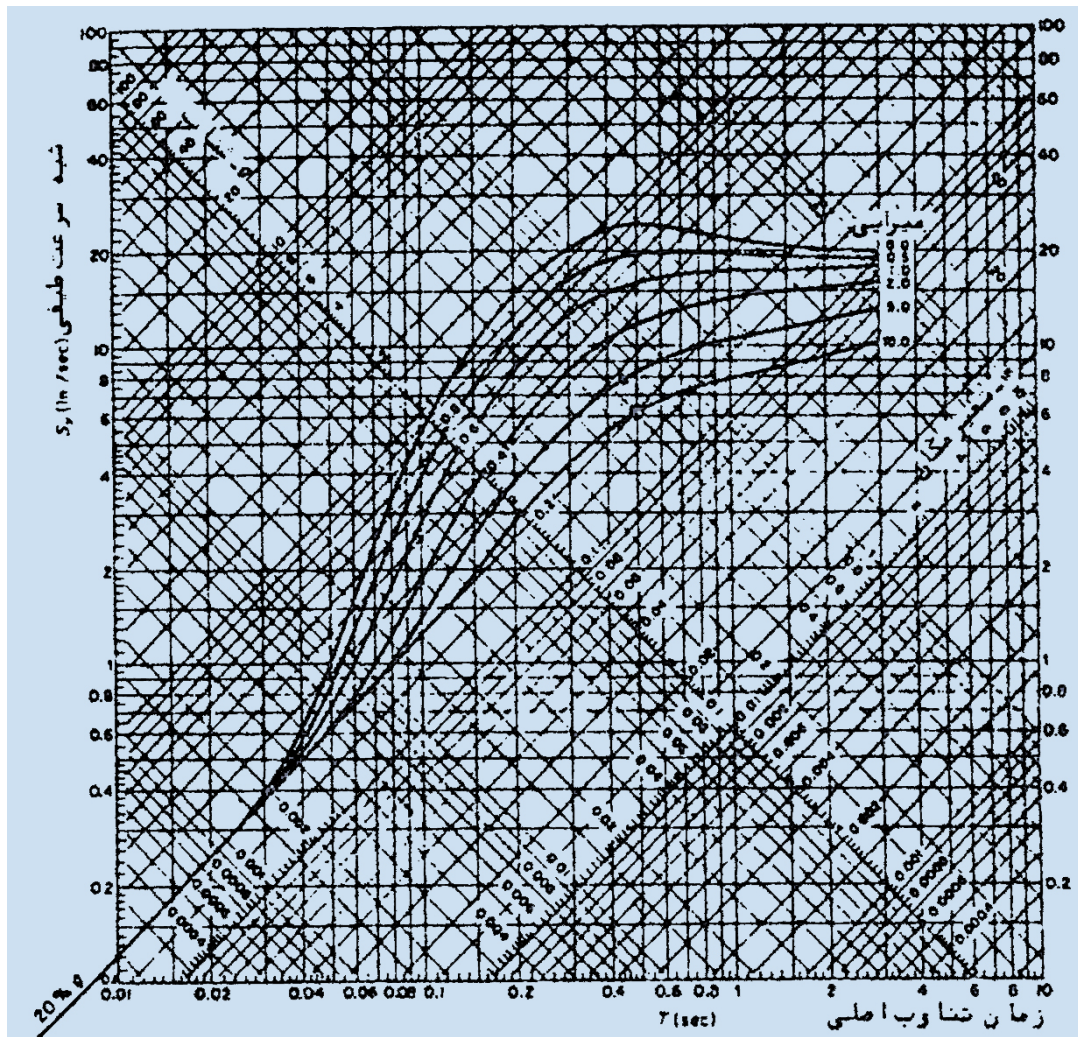


$$\omega = \omega_4 = 55.882 \quad \Rightarrow \quad \{\phi\}_4 = \begin{Bmatrix} 0.1544 \\ -0.4482 \\ 1.0000 \\ -0.6369 \end{Bmatrix}$$

$$[\Phi] = \begin{bmatrix} 1.000 & 1.000 & -0.9015 & 0.1544 \\ 0.7791 & -0.0996 & 1.0000 & -0.4482 \\ 0.4966 & -0.5399 & -0.1586 & 1.0000 \\ 0.2351 & -0.4376 & -0.7080 & -0.6369 \end{bmatrix}$$

$$[M] = [\Phi]^T [m] [\Phi] = \begin{bmatrix} 2.873 & & & \\ & 2.177 & & \\ & & 4.367 & \\ & & & 3.643 \end{bmatrix}$$

با توجه به فرکانس‌های زاویه‌ای محاسبه شده، مقادیر زمان تناوب برای مودهای مختلف محاسبه می‌شوند و از نمودار زیر، مقادیر طیف تغییر مکان متناظر با زمان تناوب‌های محاسبه شده از نمودار مربوط به میرایی پنج درصد قرائت می‌شوند.



n	$\omega$	$T = 2\pi / \omega$	$S_d$
1	13.294	0.47	0.60
2	29.660	0.21	0.14
3	41.079	0.15	0.07
4	55.882	0.11	0.03

ضرایب مشارکت مودها را محاسبه می کنیم:

$$\{L\} = [\Phi]^T [m] \{I\}$$

$$\{L\} = \begin{bmatrix} 1.000 & 1.000 & -0.9015 & 0.1544 \\ 0.7791 & -0.0996 & 1.0000 & -0.4482 \\ 0.4966 & -0.5399 & -0.1586 & 1.0000 \\ 0.2351 & -0.4376 & -0.7080 & -0.6369 \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\{L\} = \begin{bmatrix} 4.2567 \\ -1.5918 \\ -1.3427 \\ -0.6527 \end{bmatrix}$$

$$y_{i \max} = \frac{L_i}{M_i} S_{di}$$

$$y_{1 \max} = \frac{4.2567}{2.873} \times 0.60 = 0.8890$$

$$y_{2 \max} = \frac{-1.5918}{2.177} \times 0.14 = -0.1024$$

$$y_{3 \max} = \frac{-1.3427}{4.367} \times 0.07 = -0.0215$$

$$y_{4 \max} = \frac{-0.6527}{3.643} \times 0.03 = -0.0054$$

با استفاده از روش جذر مجموع مربعات، محاسبه مطلوب مسأله که حداکثر تغییر مکان طبقه فوقانی ( $x_1$ ) می باشد، به راحتی

امکان پذیر است.

$$x_{1 \max} = \left[ (\phi_{11} y_{1 \max})^2 + (\phi_{12} y_{2 \max})^2 + (\phi_{13} y_{3 \max})^2 + (\phi_{14} y_{4 \max})^2 \right]^{1/2}$$

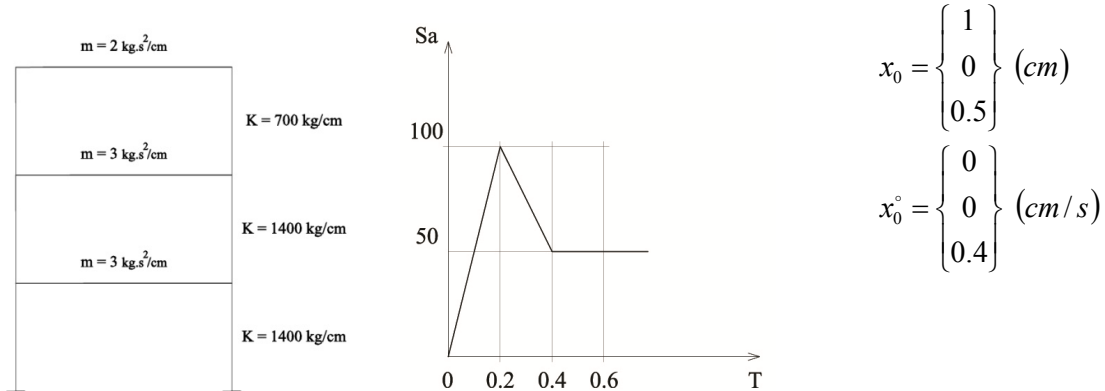
$$x_{1 \max} = \left[ (1 \times 0.8890)^2 + (1 \times -0.1024)^2 + (-0.9015 \times -0.0215)^2 + (0.1544 \times -0.0054)^2 \right]^{1/2}$$

$$x_{1 \max} = [0.7903 + 0.0105 + 0.0004 + 0.0000]^{1/2} = 0.895 \text{ in}$$

مثال ۳: یک سازه سه طبقه با رفتار برشی به شکل زیر مفروض است:

الف - با فرض  $\xi = 0.05$  و شرایط اولیه داده شده زیر، با استفاده از روش تحلیل مودال تغییر مکان طبقات سازه را در لحظه  $t = 1$  s بیابید.

ب - با استفاده از طیف  $S_a$  داده شده  $(cm/s^2)$  و با استفاده از روش تحلیل طیفی، حداکثر تغییر مکان طبقات را بیابید.



$$x_0 = \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0.5 \end{Bmatrix} (cm)$$

$$\dot{x}_0 = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0.4 \end{Bmatrix} (cm/s)$$

الف - ماتریس‌های جرم و سختی را تشکیل داده، معادله مشخصه را برای سازه داده شده می‌نویسیم.

$$[m] = \begin{bmatrix} 2 & & \\ & 3 & \\ & & 3 \end{bmatrix} \quad [K] = \begin{bmatrix} K_1 & -K_1 & 0 \\ -K_1 & K_1 + K_2 & -K_2 \\ 0 & -K_2 & K_2 + K_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 700 & -700 & 0 \\ -700 & 2100 & -1400 \\ 0 & -1400 & 2800 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 700 - 2\omega^2 & -700 & 0 \\ -700 & 2100 - 3\omega^2 & -1400 \\ 0 & -1400 & 2800 - 3\omega^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

برای داشتن جواب‌های غیر صفر، دترمینان ماتریس ضرایب را مساوی صفر قرار می‌دهیم و  $\omega$  را به گونه‌ای می‌یابیم که این شرط را ارضا کند.

$$\begin{vmatrix} 700 - 2\omega^2 & -700 & 0 \\ -700 & 2100 - 3\omega^2 & -1400 \\ 0 & -1400 & 2800 - 3\omega^2 \end{vmatrix} = 0$$

با تغییر متغیر  $\lambda = \frac{\omega^2}{700}$  خواهیم داشت:

$$\begin{vmatrix} 1 - 2\lambda & -1 & 0 \\ -1 & 3 - 3\lambda & -2 \\ 0 & -2 & 4 - 3\lambda \end{vmatrix} = 0$$

با بسط دترمینان و مرتب کردن رابطه به دست آمده، رابطه زیر حاصل می‌شود:

$$18\lambda^3 - 51\lambda^2 + 34\lambda - 4 = 0$$

جوابهای معادله درجه سه فوق به ترتیب صعودی به شرح زیر خواهند بود:

$$\begin{cases} \lambda_1 = 0.149336 \\ \lambda_2 = 0.782634 \\ \lambda_3 = 1.901363 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \omega_1 = 10.224 \\ \omega_2 = 23.406 \text{ rad/s} \\ \omega_3 = 36.482 \end{cases}$$

با جاگذاری  $\omega$  های به دست آمده در معادله مشخصه، بردارهای مودال به شرح زیر حاصل می شوند:

$$\omega = \omega_1 = 10.224 \rightarrow \begin{cases} 490.940a_1 - 700a_2 = 0 \\ -700a_1 + 1786.409a_2 - 1400a_3 = 0 \\ -1400a_2 + 2486.409a_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \{\phi\}_1 = \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.701 \\ 0.395 \end{Bmatrix}$$

$$\omega = \omega_2 = 23.406 \rightarrow \begin{cases} -395.682a_1 - 700a_2 = 0 \\ -700a_1 + 456.477a_2 - 1400a_3 = 0 \\ -1400a_2 + 1156.477a_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \{\phi\}_2 = \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.565 \\ -0.684 \end{Bmatrix}$$

$$\omega = \omega_3 = 36.482 \rightarrow \begin{cases} -1961.873a_1 - 700a_2 = 0 \\ -700a_1 - 1892.809a_2 - 1400a_3 = 0 \\ -1400a_2 - 1192.809a_3 = 0 \end{cases} \rightarrow \{\phi\}_3 = \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.803 \\ 3.290 \end{Bmatrix}$$

$$\rightarrow [\Phi] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0.701 & -0.565 & -2.803 \\ 0.395 & -0.684 & 3.290 \end{bmatrix}$$

ماتریس جرم مودال را به دست می آوریم.

$$[M] = [\Phi]^T [m] [\Phi] = \begin{bmatrix} 1 & 0.701 & 0.395 \\ 1 & -0.565 & -0.684 \\ 1 & -2.803 & 3.290 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0.701 & -0.565 & -2.803 \\ 0.395 & -0.684 & 3.290 \end{bmatrix}$$

$$[M] = \begin{bmatrix} 3.942 & & \\ & 4.361 & \\ & & 58.043 \end{bmatrix}$$

با استفاده از روابط موجود، شرایط اولیه مودال را با توجه به شرایط اولیه داده شده به دست می آوریم:

$$y_{i(0)} = \frac{1}{M_i} \{\phi\}_i^T [m] \{x_0\}$$

$$y_{1(0)} = \frac{1}{3.942} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.701 \\ 0.395 \end{Bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0.5 \end{Bmatrix} = 0.658$$

$$y_{2(0)} = \frac{1}{4.361} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.565 \\ -0.684 \end{Bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0.5 \end{Bmatrix} = 0.223$$

$$y_{3(0)} = \frac{1}{58.043} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.803 \\ 3.290 \end{Bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0.5 \end{Bmatrix} = 0.119$$

$$\dot{y}_{i(0)} = \frac{1}{M_i} \{\phi\}_i^T [m] \{\dot{x}_0\}$$

$$\dot{y}_{1(0)} = \frac{1}{3.942} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ 0.701 \\ 0.395 \end{Bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0.4 \end{Bmatrix} = 0.120$$

$$\dot{y}_{2(0)} = \frac{1}{4.361} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -0.565 \\ -0.684 \end{Bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0.4 \end{Bmatrix} = -0.188$$

$$\dot{y}_{3(0)} = \frac{1}{58.043} \times \begin{Bmatrix} 1 \\ -2.803 \\ 3.290 \end{Bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0.4 \end{Bmatrix} = 0.068$$

فرکانس‌های زاویه‌ای میرا شده به شرح زیر خواهند بود:

$$\omega_{iD} = \omega \sqrt{1 - \xi^2}$$

$$\omega_{1D} = 10.224 \sqrt{1 - 0.05^2} = 10.211$$

$$\omega_{2D} = 23.406 \sqrt{1 - 0.05^2} = 23.377$$

$$\omega_{3D} = 36.482 \sqrt{1 - 0.05^2} = 36.436$$

با توجه با اینکه ارتعاش مورد نظر، ارتعاش آزاد با میرایی می‌باشد، با فرض میرایی ۵٪ که در مسأله داده شده است، می‌توان  $y$  را

برای موده‌های مورد نظر به دست آورد.

$$\ddot{y}_i + 2\xi\omega_i\dot{y}_i + \omega_i^2 y_i = 0 \quad \rightarrow \quad y_i = e^{-\xi\omega_i t} \left( \frac{\dot{y}_{i(0)} + y_{i(0)}\xi\omega_i}{\omega_{iD}} \sin \omega_{iD} t + y_{i(0)} \cos \omega_{iD} t \right)$$

$$y_1 = e^{-0.05 \times 10.224 t} \left( \frac{0.120 + 0.658 \times 0.05 \times 10.224}{10.211} \sin 10.211 t + 0.658 \cos 10.211 t \right)$$

$$y_2 = e^{-0.05 \times 23.406 t} \left( \frac{-0.188 + 0.223 \times 0.05 \times 23.406}{23.377} \sin 23.377 t + 0.223 \cos 23.377 t \right)$$

$$y_3 = e^{-0.05 \times 36.482 t} \left( \frac{0.068 + 0.119 \times 0.05 \times 36.482}{36.436} \sin 36.436 t + 0.119 \cos 36.436 t \right)$$

$$y_1 = e^{-0.511 t} (0.045 \sin 10.211 t + 0.658 \cos 10.211 t)$$

$$y_2 = e^{-1.170 t} (0.003 \sin 23.377 t + 0.223 \cos 23.377 t)$$

$$y_3 = e^{-1.824 t} (0.008 \sin 36.436 t + 0.119 \cos 36.436 t)$$

$$\{y_{(t)}\} = \begin{Bmatrix} -0.298 \\ -0.014 \\ 0.005 \end{Bmatrix}$$

در نتیجه تغییر مکان طبقات با ضرب ماتریسی زیر به دست می‌آید:

$$\{x\} = [\Phi] \{y\} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0.701 & -0.565 & -2.803 \\ 0.395 & -0.684 & 3.290 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} -0.298 \\ -0.014 \\ 0.005 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -0.307 \\ -0.215 \\ -0.092 \end{Bmatrix}$$

ب - برای تحلیل سازه به روش طیفی، از نتایج به دست آمده در تحلیل دینامیکی استفاده می کنیم.

$$\{L\} = [\Phi]^T [m] \{I\} = \begin{bmatrix} 1 & 0.701 & 0.395 \\ 1 & -0.565 & -0.684 \\ 1 & -2.803 & 3.290 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5.289 \\ -1.749 \\ 3.460 \end{bmatrix}$$

با توجه به نمودار طیف  $S_s$  ارائه شده، می توان معادله آن را به شکل یک تابع سه ضابطه ای به شکل زیر نوشت (البته قرائت مستقیم مقادیر از روی نمودار یا میان یابی بر روی نمودار نیز نتایج یکسانی را دربر خواهد داشت).

$$S_a = \begin{cases} 500T & 0 < T < 0.2 \\ 150 - 250T & 0.2 < T < 0.4 \\ 50 & 0.4 < T \end{cases}$$

$n$	$\omega$	$T = \frac{2\pi}{\omega}$	$S_a$	$S_d = \frac{S_a}{\omega^2}$
1	10.224	0.614	50	0.478
2	23.406	0.268	83	0.152
3	36.482	0.172	86	0.065

$$y_{i \max} = \frac{L_i}{M_i} S_{di}$$

$$y_{1 \max} = \frac{5.289}{3.943} \times 0.478 = 0.641$$

$$y_{2 \max} = \frac{-1.749}{4.363} \times 0.152 = -0.061$$

$$y_{3 \max} = \frac{3.460}{58.027} \times 0.065 = 0.004$$

$$x_{i \max} = \left[ \sum_{j=1}^3 (\phi_{ij} y_j)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$x_{1 \max} = \sqrt{(1 \times 0.641)^2 + (1 \times -0.061)^2 + (1 \times 0.004)^2} = 0.644 \text{ cm}$$

$$x_{2 \max} = \sqrt{(0.701 \times 0.641)^2 + (-0.565 \times -0.061)^2 + (-2.803 \times 0.004)^2} = 0.451 \text{ cm}$$

$$x_{3 \max} = \sqrt{(0.395 \times 0.641)^2 + (-0.648 \times -0.061)^2 + (3.290 \times 0.004)^2} = 0.257 \text{ cm}$$