



هوش مصنوعی

تکلیف اول

▪ تحویل ۱۰ مهر

مدرس:
دکتر شمس فرد
دستیاران آموزشی:
آرش اعتماد
صالح جعفریزاده
یاسمن روحانی فر



سوال ۱

تفاوت بین معیار کارایی^۱ و تابع سودمندی^۲ را بیان کنید.

سوال ۲

ویژگی‌های محیط‌های^۳ زیر را مشخص کنید.

- ۱۰ سوالی با محدودیت زمانی
- ۲۰ سوالی بدون محدودیت زمانی
- ربات پرنده حمل کالا
- دوربین تشخیص و ضبط سرعت

-
- 1. Performance measure
 - 2. Utility function
 - 3. Properties of environments

سوال ۳

مُهندسی مُتّنوعی - پایه‌ی

بهترین روش در موقع رانندگی چیست؟

- همیشه قبل از پیچیدن، راهنمایی بزنید.
- هیچگاه از راهنمای استفاده نکنید.
- در آینه نگاه کنید و در صورتی که پشت شما ماشینی در حال حرکت است، آنگاه راهنمایی بزنید.

برای رسیدن به این روش چه نوع استدلالی لازم است؟ (جدول جستجو^۱، استدلال مبتنی بر هدف^۲، استدلال مبتنی بر سودمندی^۳)

برای انجام این روش طراحی عامل باید چگونه باشد؟ (بازتابی ساده^۴، مبتنی بر مدل^۵، مبتنی بر هدف^۶، مبتنی بر سودمندی^۷)

-
- 1. Lookup Table
 - 2. Goal-based Reasoning
 - 3. Utility-based Reasoning

- 4. Simple Reflex
- 5. Model-based
- 6. Goal-based
- 7. Utility-based

سوال ۴

مناسب ترین طراحی برای عامل هر کدام از محیط های زیر را مشخص کنید.(بازتابی ساده، مبتنی بر مدل، مبتنی بر هدف، مبتنی بر سودمندی)

محیط	اهداف	کنش ها ^۱	ادراکات	مدل عامل
سلامتی بیمار، کاهش هزینه ها	بیمار، بیمارستان	سوال، آزمایش، درمان	علائم، یافته ها، پاسخ های بیمار	سیستم تشخیص پزشکی
تصاویر ماهواره ای	دسته بندی درست	چاپ کردن دسته بندی عکس ها	نقطه هایی با طیف های رنگی متفاوت	سیستم آنالیز عکس ماهواره ای
حداکثر کردن خلوص، عملکرد و ایمنی	تصفیه خانه	باز و بسته کردن سوپاپ، تنظیم دما	خواندن دما و فشار	کترل کننده تصفیه خانه
دسته دانش آموزن	دانش آموزان در امتحانات	چاپ آزمون ، پیشنهاد و اصلاحات	بالا بردن نمره کلمات تایپ شده	آموزشگر تعاملی زبان

- Percepts
- Actions