

سوالات امتحان تئوری سوم



باشگاه دانش پژوهان جوان

المپیاد: فیزیک

زمان پاسخگویی: ۲۴۰ دقیقه

تاریخ آزمون: ۹۳/۵/۲۹

۴ مساله در ۵ صفحه است.

نام: علی
نام خانوادگی: (م)

تذکر:

- ۱- مشخصات خود به هیچ وجه روی برگه های پاسخنامه ننویسید.
- ۲- جهت پاسخ گویی از لاک غلط گیر یا مداد استفاده ننمایید.
- ۳- پاسخ هر سوال را با خط خوانا در برگه پاسخنامه مخصوص به خود بنویسید.

مساله (۱)

سطحی افقی بی نهایت طولی را در نظر بگیرید که با سرعت افقی ثابت u در جهت \vec{x} در حال حرکت است.

شتاب گرانش به سمت پایین، در جهت \vec{y} ، و مقدار آن g است. جسمی از ارتفاع h_0 بالای سطح، از حالت سکون رها می شود. ضریب اصطکاک جنبشی سطح با جسم را μ فرض کنید. زمان هر برخورد جسم با سطح را ناچیز فرض کنید با این فرض می توان از اثر نیروی وزن در زمان برخورد صرف نظر کرد. در هر برخورد، سرعت جسم در راستای عمود بر سطح تغییر جهت می دهد و اندازه ی آن در مقدار ثابت e ضرب می شود. سرعت عمودی جسم درست پس از برخورد n ام را با v_{yn} و سرعت افقی جسم درست پس از برخورد n ام را با v_{xn} نمایش می دهیم.

(الف) v_{yn} را به دست آورید. (۱ نمره)

فرض کنید به ازای برخوردهای با شماره ی n که $n < N$ ، جسم در تمام مدت زمان برخورد روی سطح می لغزد و به ازای برخوردهای با شماره ی $n > N$ روی سطح نمی لغزد. محاسبات بخش های «ب»، «پ» و «ت» را به ازای $n < N$ انجام دهید.

(ب) v_{xn} را بر حسب μ, g, h_0, e و n به دست آورید. (۴ نمره)

(پ) Δx_n مسافت افقی طی شده توسط جسم را بین دو برخورد n ام و $n + 1$ ام حساب کنید. (۱ نمره)

(ت) کل مسافت افقی طی شده توسط جسم را تا لحظه ی برخورد n ام به دست آورید. (۱ نمره)

طرح از آقای اختراحیان

(ث) مقدار N را حساب کنید. (۱/۵ نمره)

(ج) کل مسافت افقی طی شده توسط جسم را تا لحظه ی برخورد n ام به ازای $n > N$ به دست آورید. (۱/۵ نمره)

(نمره)

ادامه سوالات در صفحه بعد

ادامه سوالات امتحان تئوری سوم المپیاد فیزیک

مسئله (۲)

محفظه‌ای به حجم V در نظر بگیرید که با دریچه‌ای با مساحت کوچک A_c با محیطی با دمای ثابت T_c و فشار ثابت P_c و با دریچه‌ی دیگری با مساحت کوچک A_o با محیطی با دمای ثابت T_o و فشار ثابت P_o در ارتباط است. ذرات درون محفظه و دو محیط، ذراتی نقطه‌ای به جرم m هستند که با برهم کنشی با دیگر ذرات ندارند و سرعت‌های آنها از توزیع ماکسول پیروی می‌کند. فشار و دمای محفظه را به ترتیب با P_R و T_R نمایش می‌دهیم.

(الف) $\frac{dN_R}{dt}$ ، آهنگ زمانی تغییر تعداد ذرات درون محفظه را بیابید. (۱ نمره)

(ب) متوسط انرژی جنبشی ذرات وارد شده به محفظه از دریچه‌ی به مساحت A_c را بیابید. (۱ نمره)

(پ) $\frac{dE_R}{dt}$ ، آهنگ تغییر انرژی ذرات درون محفظه را محاسبه کنید. (۱ نمره)

(۲) $\frac{dT_R}{dt}$ ، آهنگ تغییر دمای محفظه را بیابید. (۲ نمره)

(ت) $\frac{dP_R}{dt}$ ، آهنگ تغییر فشار محفظه را محاسبه کنید. (۲ نمره)

(ث) دما و فشار تعادلی محفظه را بر حسب $A_c, T_c, P_c, A_o, T_o, P_o$ به دست آورید. (۲ نمره)

(ج) مقدار عددی فشار و دمای تعادلی محفظه را به ازای مقادیر زیر به دست آورید. (۱ نمره)

$$P_o = 1 \text{ atm}, \quad T_o = 310 \text{ K}, \quad A_o = 0.2 \text{ m}^2, \quad P_c - P_o = 200 \text{ Pa}, \\ T_c = 280 \text{ K}, \quad A_c = 0.5 \text{ m}^2$$

طرح از آقای احتراچیان

ادامه سوالات در صفحه بعد

ادامه سوالات امتحان تئوری سوم المپیاد فیزیک

مسئله ۳

ظرفی مجهز به یک پیستون شامل n مول گاز ایده آل در نظر بگیرید. پیستون را با سرعت ثابت u بیرون می کشیم. فرض کنید سرعت پیستون آنقدر کم است که گاز داخل ظرف همواره در حالت تعادل باقی می ماند و نیز با وجود متحرک بودن پیستون، تابع توزیع ذرات گاز همواره به صورت

$$P(\vec{v}) = \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} e^{-mv^2/2kT} \times 4\pi v^2$$

خواهد بود. جرم هر یک از ذرات گاز m است. اگر برخورد ذرات گاز به پیستون متحرک را کاملاً کشسان در نظر بگیریم

(آ) فشار وارد بر پیستون متحرک از سوی گاز داخل ظرف را در وضعیتی که دمای گاز T و حجم ظرف V است تا مرتبه‌ی دوم u/\bar{v} ($\bar{v} = \sqrt{8kT/\pi m}$) محاسبه کنید. (۷ نمره)

(ب) از آنجا که حرکت پیستون کند است تعادل ترمودینامیکی در نقاط مختلف ظرف همواره برقرار است. ظرفیت گرمایی مولی گاز در حجم ثابت را C_v در نظر بگیرید و رابطه‌ای بین دما و حجم در یک تحول بی دررو در این ظرف به دست آورید. (۳ نمره)

در صورت نیاز:

$$x^2 e^{-\alpha x^2} = \frac{1}{2\alpha} e^{-\alpha x^2} - \frac{1}{2\alpha} \frac{d}{dx} (x e^{-\alpha x^2})$$

$$\frac{d}{dx} \ln(ax^2 + bx + c) = \frac{2ax + b}{ax^2 + bx + c}$$

$$\int \frac{dx}{ax^2 + bx + c} = \frac{2}{\sqrt{4ac - b^2}} \tan^{-1} \frac{2ax + b}{\sqrt{4ac - b^2}}$$

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^{x_0} e^{-x^2} dx = \begin{cases} \frac{2}{\sqrt{\pi}} (x_0 - x_0^3/3 + \dots) & x_0 \ll 1 \\ 1 - \frac{e^{-x_0^2}}{x_0\sqrt{\pi}} (1 - 1/2x_0^2 + \dots) & x_0 \gg 1 \end{cases}$$

ادامه سوالات در صفحه بعد

طرح از دکتر سعادت

ادامه سوالات امتحان تئوری سوم المپیاد فیزیک

مسئله ۴

برای پاسخ به این مساله به هیچ اطلاعات الکترومغناطیسی ای نیاز ندارید.

قانون کولن نیروی وارد بر باری ساکن، از سوی بار ساکن دیگری را مشخص می کند. می خواهیم نیروی الکتریکی وارد بر باری ساکن از سوی باری متحرک را به دست آوریم.

فرض کنید ذره ای با بار q (ذره اول) در مکان \mathbf{r} ثابت است. ذره ای بار Q (ذره دوم) روی مسیری مشخص و از پیش تعیین شده ای حرکت می کند که آن را با $\mathbf{r}'(t)$ نشان می دهیم. ذره دوم برای تاثیر گذاشتن بر روی ذره اول، در فضا موج الکترومغناطیسی ایجاد می کند. این موج با سرعت نور (c) حرکت می کند. بنابر معادلات ماکسول، برای حساب کردن تاثیر ذره دوم بر اول در لحظه t باید بینیم موج به وجود آمده از بار دوم در چه لحظه ای مثل t_r در لحظه t به بار اول می رسد. از آنجا که سرعت این موج ثابت است می توان برای این زمان تاخیری، t_r ، معادله ای ساده نوشت:

$$|\mathbf{r} - \mathbf{r}'(t_r)| = c(t - t_r) \quad t > t_r \quad (1)$$

این رابطه می گوید که اگر ذره دوم در زمان تاخیری t_r که در مکان $\mathbf{r}'(t_r)$ است یک موج با سرعت c بفرستد، در لحظه t به ذره اول می رسد که در مکان \mathbf{r} است.

فرض کنید ذره دوم روی دایره ای به شعاع a و با سرعت زاویه ای ثابت ω می چرخد. مرکز دایره را مبدا مختصات و صفحه xy دوران را xy می گیریم. در ابتدا ($t = 0$) بار در $(a, 0, 0)$ است. می خواهیم نیروی وارد از طرف این بار بر باری که روی محور z است را حساب کنیم.

الف) (۱ نمره) مختصات بار اول را $\mathbf{r} = (0, 0, z)$ بگیرید. با استفاده از معادله (۱) زمان تاخیری، t_r ، را حساب کنید.

پاسخ قسمت الف) خود را، t بنامید و از این پس برای ساده نویسی و عدم تکرار از آن استفاده کنید.

بردار سرعت ذره دوم را با $\mathbf{v}'(t)$ نشان می دهیم.

تعریف می کنیم:

$$\mathbf{R} = \mathbf{r} - \mathbf{r}'(t_r) \quad (2)$$

$$\Phi(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq}{Rc - \mathbf{R} \cdot \mathbf{v}'(t_r)} \quad (3)$$

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}, t) = \frac{\mathbf{v}'(t_r)}{c^2} \Phi(\mathbf{r}, t) \quad (4)$$

که در آن ثابت ϵ_0 همان ثابتی است که در قانون کولن وجود دارد.

ادامه سوالات در صفحه بعد

ادامه سوالات امتحان تئوری سوم المپیاد فیزیک

ادامه مسئله (۴)

ب) (۲.۵ نمره) $\Phi(0, 0, z, t)$ و $A(0, 0, z, t)$ را برای آنچه در قسمت الف) به دست آوردید حساب کنید. پاسخ را تا حد امکان ساده کنید.

نیروی الکتریکی وارد بر ذره‌ی اول چنین به دست می‌آید:

$$\mathbf{F} = -\nabla\Phi(\mathbf{r}, t) - \frac{\partial\mathbf{A}(\mathbf{r}, t)}{\partial t} \quad (۵)$$

ج) (۱ نمره) با استفاده از قسمت ب) نیروی الکتریکی وارد بر ذره‌ی اول در راستای z را حساب کنید.

حال می‌خواهیم بار اول را در نزدیکی‌های محور z بگذاریم. فرض کنید $a, z \ll \sqrt{x^2 + y^2}$ است. شما هم چنان می‌توانید برای سادگی از t استفاده کنید.

د) (۱.۵ نمره) مختصات بار اول را $\mathbf{r} = (x, y, z)$ بگیرید. زمان تاخیری، t_m ، را تا اولین رتبه‌ی ناصفر از x و y حساب کنید.

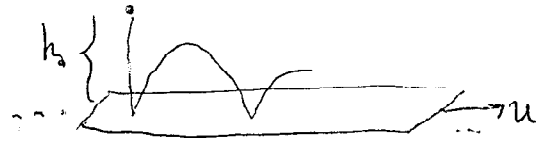
ه) (۶ نمره) $\Phi(x, y, z, t)$ و $A(x, y, z, t)$ را برای آنچه در قسمت د) به دست آوردید تا اولین رتبه‌ی ناصفر از x و y حساب کنید. پاسخ را تا حد امکان ساده کنید.

و) (۳ نمره) با استفاده از قسمت ه) مولفه‌های x و y نیروی وارد بر ذره $(F_x$ و $F_y)$ در مکان $(0, 0, z)$ را حساب کنید. پاسخ را تا حد امکان ساده کنید.

طرح از ایمان همسایه

« موفق باشید »

الف) $v_0 = \sqrt{2gh_0} \Rightarrow v_{y_1} = e\sqrt{2gh_0}$



مکان پستی انرژی و ثابت بودن سرعت افقی در طول پرش میوه و برخورد میوه با سطح
 سرعت عمودی قبل برخورد $n+1$ ، یعنی مقدار آن $v_{y_{n+1}}$ (زیر خورد n تمام اند)

$$\Rightarrow v_{y_{n+1}} = e v_{y_n} \Rightarrow v_{y_2} = e^{n-1} v_{y_1} \Rightarrow \boxed{v_{y_n} = e^n \sqrt{2gh_0}}$$

ب) $v_{x_{n-1}} \leftarrow$ سرعت در سمت چپ برخورد n

$$\frac{dp_x}{dt} = m v_{x_n} - m v_{x_{n-1}} = \int_{x_{n-1}}^{x_n} F_x dt = \mu \int N dt$$

$$\Delta p_y = m v_{y_n} - m (-v_{y_{n-1}}) = \int N dt \Rightarrow \frac{1}{m} \int N dt = v_{y_n} + v_{y_{n-1}} = e^{n-1} \sqrt{2gh_0} (1+e)$$

$$\Rightarrow v_{x_n} - v_{x_{n-1}} = \mu (1+e) e^{n-1} \sqrt{2gh_0}$$

$$\xrightarrow{v_{x_0}=0} v_{x_n} - v_{x_0} = \sum_{i=1}^n (v_{x_i} - v_{x_{i-1}}) = \mu (1+e) \sqrt{2gh_0} \sum_{i=1}^n e^{i-1} = \mu (1+e) \sqrt{2gh_0} \left(\frac{1-e^n}{1-e} \right)$$

$$\Rightarrow \boxed{v_{x_n} = \mu \sqrt{2gh_0} \times \left(\frac{1+e}{1-e} \right) (1-e^n)}$$

ج) $g T_n = v_{y_n} - (-v_{y_n}) = 2v_{y_n} \Rightarrow T_n = \frac{2\sqrt{2gh_0}}{g} e^n$

↑
 زمان برخورد
 $n+1$

$$\Rightarrow \Delta x_n = v_{x_n} T_n = \boxed{4\mu h_0 \left(\frac{1+e}{1-e} \right) e^n (1-e^n)}$$

$$\begin{aligned} \text{د) } x_n &= \sum_{i=1}^{n-1} \Delta x_i = 4\mu h_0 \left(\frac{1+e}{1-e} \right) \left(\sum_{i=1}^{n-1} e^i - \sum_{i=1}^{n-1} (e^{2i}) \right) = \\ &= 4\mu h_0 \left(\frac{1+e}{1-e} \right) \left(\frac{1-e^n}{1-e} - 1 - \frac{1-e^{2n}}{1-e^2} + 1 \right) = 4\mu h_0 \frac{1}{(1-e)^2} \left(1-e^n + e^{-n+1} - 1 + e^{2n} \right) = \\ &= 4\mu h_0 \frac{e}{(1-e)^2} [1-e^{n+1} - e^n(1-e^{n-1})] = \boxed{4\mu h_0 e \frac{(1-e^{n+1})(1-e^n)}{(1-e)^2}} \end{aligned}$$

$$\hat{=} \nu_{N-1} < u < \nu_{N-1}$$

$$\Rightarrow \mu\sqrt{2gh_0} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) (1-e^{N-1}) < u < \mu\sqrt{2gh_0} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) (1-e^N)$$

$$\Rightarrow 1-e^{N-1} < \frac{u}{\mu\sqrt{2gh_0}} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) < 1-e^N \Rightarrow e^N < 1 - \frac{u}{\mu\sqrt{2gh_0}} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) < e^{N-1}$$

~~$$\Rightarrow \frac{u}{\mu\sqrt{2gh_0}} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) < e^N < 1 - \frac{u}{\mu\sqrt{2gh_0}} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) < e^{N-1}$$~~

$$\Rightarrow N \ln e < \ln \left[1 - \frac{u}{\mu\sqrt{2gh_0}} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) \right] < (N-1) \ln e$$

$$\ln e < 0 \Rightarrow N = 1 + \left[\frac{\ln \left\{ 1 - \frac{u}{\mu\sqrt{2gh_0}} \left(\frac{1+e}{1-e}\right) \right\}}{\ln e} \right]$$

$$\hat{=} \chi_N = 4\mu h_0 e \frac{(1-e^{N-1})(1-e^N)}{(1-e)^2}$$

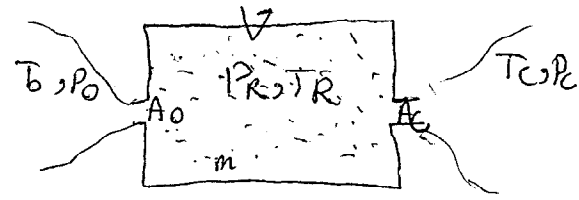
$$n > N: \Delta \chi_n = u T_n = \frac{2u\sqrt{2gh_0}}{g} e^n$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \chi_n &= \chi_N + \sum_{i=N}^n \Delta \chi_i = \chi_N + \frac{2u\sqrt{2gh_0}}{g} \left(\sum_{i=1}^{n-1} e^i - \sum_{i=1}^{N-1} e^i \right) = \\ &= \chi_N + \frac{2u\sqrt{2gh_0}}{g} \left(\frac{1-e^n}{1-e} - \frac{1-e^N}{1-e} \right) \end{aligned}$$

$$\stackrel{n > N}{\Rightarrow} \chi_n = 4h_0 \left\{ \mu e \frac{(1-e^{N-1})(1-e^N)}{(1-e)^2} + \sqrt{\frac{u^2}{2gh_0}} \left(\frac{e^N - e^n}{1-e} \right) \right\}$$

$$1) \quad -\frac{dN_{R \rightarrow C}}{dt} = \int_{r=0}^{2r} \int_{\phi=0}^{2\pi} \int_{\theta=0}^{\pi/2} \left(\frac{N_R P(v)}{V} \right) dV \times \frac{A_C \cos \theta}{4\pi} \times \sin \theta d\theta d\phi dr, \quad P(v) = 4\pi v^2 \left(\frac{m}{2\pi kT_R} \right)^{3/2} e^{-\frac{mv^2}{2kT_R}} : \int_{v=0}^{\infty} v^3 e^{-\frac{mv^2}{2kT_R}} dv$$

$$\Rightarrow \frac{dN_{R \rightarrow C}}{dt} = -\frac{A_C \sqrt{k}}{V \sqrt{2\pi m}} N_R \sqrt{T_R}$$



$$\frac{N_R}{V} = \frac{P_R}{kT_R} \Rightarrow \frac{dN_{R \rightarrow C}}{dt} = -\frac{A_C}{\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{P_R}{\sqrt{kT_R}}$$

$$\Rightarrow \frac{dN}{dt} = \frac{A_C}{\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{P_C}{\sqrt{kT_C}} + \frac{A_0}{\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{P_0}{\sqrt{kT_0}} - \frac{(A_0 + A_C)}{\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{P_R}{\sqrt{kT_R}}$$

$$2) \quad -dE_{R \rightarrow C} = \int_{v=0}^{\infty} \int_{\phi=0}^{2\pi} \int_{\theta=0}^{\pi/2} \left(\frac{N_R}{V} \cdot P(v) \right) dV \times \frac{A_C \cos \theta}{4\pi} \times \left(\frac{1}{2} m v^2 \right) \times \sin \theta d\theta d\phi dr$$

$$\Rightarrow \frac{dE_{R \rightarrow C}}{dt} = -\frac{A_C k^{3/2} \sqrt{2}}{V \sqrt{\pi m}} N_R T_R^{3/2} = -\frac{\sqrt{2} A_C}{\sqrt{\pi m}} P_R \sqrt{kT_R}$$

$$\Rightarrow \bar{E}_{R \rightarrow C} = \frac{dE_{R \rightarrow C}}{dN_{R \rightarrow C}} = 2kT_R$$

$$3) \quad \frac{dE_R}{dt} = \frac{2A_C}{\sqrt{2\pi m}} P_C \sqrt{kT_C} + \frac{2A_0}{\sqrt{2\pi m}} P_0 \sqrt{kT_0} - \frac{2(A_0 + A_C)}{\sqrt{2\pi m}} P_R \sqrt{kT_R}$$

$$4) \quad E_R = \frac{3}{2} N_R kT_R \Rightarrow \frac{dE_R}{dt} = \frac{3}{2} kT_R \frac{dN_R}{dt} + \frac{3}{2} N_R k \frac{dT_R}{dt}, \quad N_R = \frac{P_R V}{kT_R}$$

$$\Rightarrow \frac{4A_C}{3\sqrt{2\pi m}} P_C \sqrt{kT_C} + \frac{4A_0}{3\sqrt{2\pi m}} P_0 \sqrt{kT_0} - \frac{4(A_0 + A_C)}{3\sqrt{2\pi m}} P_R \sqrt{kT_R}$$

$$= \frac{A_C}{\sqrt{2\pi m}} P_C \frac{kT_R}{\sqrt{kT_C}} + \frac{A_0}{\sqrt{2\pi m}} P_0 \frac{kT_R}{\sqrt{kT_0}} - \frac{(A_0 + A_C)}{\sqrt{2\pi m}} \sqrt{kT_R} + P_R V \frac{1}{T_R} \frac{dT_R}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{dT_R}{dt} = \frac{A_C}{\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{P_C}{\sqrt{kT_C}} \cdot \frac{T_R}{P_R V} \left(\frac{4}{3} kT_C - kT_R \right) + \frac{A_0}{\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{P_0}{\sqrt{kT_0}} \cdot \frac{T_R}{P_R V} \left(\frac{4}{3} kT_0 - kT_R \right) - \frac{(A_0 + A_C)}{3\sqrt{2\pi m}} \cdot \frac{T_R \sqrt{kT_R}}{V}$$

$$5) \quad E_R = \frac{3}{2} P_R V \Rightarrow \frac{dE_R}{dt} = \frac{3}{2} V \frac{dP_R}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{dP_R}{dt} = \frac{4A_C}{3V\sqrt{2\pi m}} P_C \sqrt{kT_C} + \frac{4A_0}{3V\sqrt{2\pi m}} P_0 \sqrt{kT_0} - \frac{4(A_0 + A_C)}{3V\sqrt{2\pi m}} P_R \sqrt{kT_R}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{dT_R}{dt} = 0, \frac{dP_R}{dt} = 0 \right) \text{ bzw. } \left(\frac{dNR}{dt} = 0, \frac{dER}{dt} = 0 \right)$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{aligned} \frac{A_C P_C}{\sqrt{T_C}} + \frac{A_0 P_0}{\sqrt{T_0}} &= \frac{(A_0 + A_C) P_R}{\sqrt{T_R}} \end{aligned} \right.$$

$$A_C P_C \sqrt{T_C} + A_0 P_0 \sqrt{T_0} = (A_0 + A_C) P_R \sqrt{T_R}$$

$$\Rightarrow T_R = \frac{A_C P_C \sqrt{T_C} + A_0 P_0 \sqrt{T_0}}{\frac{A_C P_C}{\sqrt{T_C}} + \frac{A_0 P_0}{\sqrt{T_0}}}$$

$$\Rightarrow P_R = \frac{\sqrt{\left(\frac{A_C P_C}{\sqrt{T_C}} + \frac{A_0 P_0}{\sqrt{T_0}} \right) (A_C P_C \sqrt{T_C} + A_0 P_0 \sqrt{T_0})}}{A_0 + A_C}$$

$$\Rightarrow T_0 = 300 \text{ K}, T_C = 280 \text{ K}, A_0 = 0.2 \text{ m}^2, A_C = 0.5 \text{ m}^2, P_0 = 101.3 \text{ kPa}, P_C = 101.5 \text{ kPa}$$

$$\Rightarrow A_C P_C = 50.75 \text{ N}, A_0 P_0 = 20.26 \text{ N}$$

$$\Rightarrow T_R = 288 \text{ K}$$

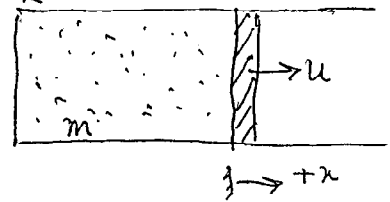
$$P_R = 101.47 \text{ kPa}$$

$$i) P(v_x) dv_x = \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}} dv_x$$

3) $\frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}$

$$P_{\text{Act}} = \int_{v_x=u}^{+\infty} A(v_x-u) dt \times \frac{nR}{kV} \times 2m(v_x-u) \times P(v_x) dv_x$$

$$N = \frac{R}{k} n$$



$$\Rightarrow P = \frac{2nmR}{kV} \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} \int_u^{\infty} (v_x-u)^2 e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}} dv_x = \frac{2nmR}{kV} \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} \times \left(\frac{2kT}{m}\right)^{3/2} \times \int_{v=\frac{mu}{\sqrt{2kT}}}^{\infty} \left(v - \sqrt{\frac{mu^2}{2kT}}\right)^2 e^{-v^2} dv$$

$$\Rightarrow P = \frac{4nRT}{\sqrt{\pi} V} \int_{\frac{mu}{\sqrt{2kT}}}^{\infty} \left(v - \sqrt{\frac{mu^2}{2kT}}\right)^2 e^{-v^2} dv \quad \epsilon := \sqrt{\frac{mu^2}{2kT}}$$

$$\Rightarrow P = \frac{4nRT}{\sqrt{\pi} V} \int_{\epsilon}^{\infty} (v-\epsilon)^2 e^{-v^2} dv = \frac{4nRT}{\sqrt{\pi} V} \left[\int_{\epsilon}^{\infty} (v-\epsilon)^2 e^{-v^2} dv - \int_{\epsilon}^{\epsilon} (v-\epsilon)^2 e^{-v^2} dv \right]$$

$$\int_{\epsilon}^{\epsilon} (v-\epsilon)^2 e^{-v^2} dv = \int_{\epsilon}^{\epsilon} (v-\epsilon)^2 \frac{dv}{\sqrt{\pi}} = 0$$

$$\Rightarrow P^{(2)} = \frac{4nRT}{\sqrt{\pi} V} \left[\underbrace{\int_{\epsilon}^{\infty} v^2 e^{-v^2} dv}_{\frac{\pi}{4}} - 2\epsilon \underbrace{\int_{\epsilon}^{\infty} v e^{-v^2} dv}_{\frac{\pi}{2}} + \epsilon^2 \underbrace{\int_{\epsilon}^{\infty} e^{-v^2} dv}_{\frac{\pi}{2}} \right]$$

$$\Rightarrow P = \frac{nRT}{V} \left[1 + 2\epsilon^2 - \frac{4\epsilon}{\sqrt{\pi}} \int_{\epsilon}^{\infty} e^{-v^2} dv \right] = \frac{nRT}{V} \left[1 - \frac{4}{\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{mu^2}{2kT}} + \frac{mu^2}{kT} \right]$$

$$\rightarrow U = \frac{3}{2} nRT \Rightarrow dU = \frac{3}{2} nR dT = -P dV$$

$$\Rightarrow \frac{3}{2} dT = -\frac{dV}{V} \left[T - \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \sqrt{T} + \frac{mu^2}{k} \right]$$

$$\Rightarrow -\frac{2}{3} \frac{dV}{V} = \frac{dT}{T - \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \sqrt{T} + \frac{mu^2}{k}} = \frac{2\sqrt{T} d\sqrt{T}}{\sqrt{T}^2 - \left(\sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}}\right) \sqrt{T} + \left(\frac{mu^2}{k}\right)} = \frac{d\left[\sqrt{T} - \left(\sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}}\right) \sqrt{T} + \left(\frac{mu^2}{k}\right)\right] + \frac{8mu^2}{\pi k} d\sqrt{T}}{\left[\sqrt{T} - \left(\sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}}\right) \sqrt{T} + \left(\frac{mu^2}{k}\right)\right]}$$

$$\Rightarrow \ln\left(\frac{V}{V_0}\right)^{-2/3} = \ln\left(\frac{T - \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \sqrt{T} + \frac{mu^2}{k}}{T_0 - \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \sqrt{T_0} + \frac{mu^2}{k}}\right) + \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \times \frac{1}{\sqrt{\frac{mu^2}{k}} \sqrt{1-2/\pi}} \times \left\{ \tan^{-1} \frac{\sqrt{T} - \sqrt{\frac{2mu^2}{\pi k}}}{\sqrt{\frac{mu^2}{k}} \sqrt{1-2/\pi}} \Big|_T \right\}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{V}{V_0}\right)^{-2/3} = \left(\frac{T - \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \sqrt{T} + \frac{mu^2}{k}}{T_0 - \sqrt{\frac{8mu^2}{\pi k}} \sqrt{T_0} + \frac{mu^2}{k}}\right) \times \exp\left\{ \sqrt{\frac{8}{\pi-2}} \left(\tan^{-1} \frac{\sqrt{T} - \sqrt{\frac{2mu^2}{\pi k}}}{\sqrt{\frac{mu^2}{\pi k}} \sqrt{\pi-2}} - \tan^{-1} \frac{\sqrt{T_0} - \sqrt{\frac{2mu^2}{\pi k}}}{\sqrt{\frac{mu^2}{\pi k}} \sqrt{\pi-2}} \right) \right\}$$

ioportal

ج) $\vec{r}(t_r) = a \cos(\omega t_r) \hat{x} + a \sin(\omega t_r) \hat{y}$

$\vec{r} = z \hat{z}$

$\Rightarrow \vec{r} - \vec{r}(t_r) = z \hat{z} - a \cos(\omega t_r) \hat{x} - a \sin(\omega t_r) \hat{y} \Rightarrow |\vec{r} - \vec{r}(t_r)| = \sqrt{z^2 + a^2} = c(t - t_r)$

$\Rightarrow t_r(t) = t - \frac{\sqrt{a^2 + z^2}}{c}$

$\rightarrow \vec{v}(t_r) = a\omega (-\sin \omega t_r \hat{x} + \cos \omega t_r \hat{y})$

$\Rightarrow \vec{R} \cdot \vec{v}(t_r) = 0$

$\Rightarrow \Phi(0,0,0,z,t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq}{R} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq}{\sqrt{a^2 + z^2}}$

$\Rightarrow \vec{A}(0,0,0,z,t) = \frac{Qq a \omega}{4\pi\epsilon_0 c^2 \sqrt{a^2 + z^2}} (-\sin \omega t_r \hat{x} + \cos \omega t_r \hat{y})$

د) $\nabla \Phi \cdot \hat{z} = \frac{\partial \Phi}{\partial z} = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq z}{[a^2 + z^2]^{3/2}}$

$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \cdot \hat{z} = 0 \\ \Rightarrow F_z = -\nabla \Phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq z}{[a^2 + z^2]^{3/2}} \end{array} \right.$

ه) $\vec{r} = (x, y, z) \Rightarrow \vec{r} - \vec{r}(t_r) = (x - a \cos \omega t_r, y - a \sin \omega t_r, z) = \vec{R}$

$\Rightarrow |\vec{R}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2 + a^2 - 2ax \cos \omega t_r - 2ay \sin \omega t_r} \xrightarrow{d/dt_r} \sqrt{a^2 + z^2} \left(1 - \frac{ax \cos \omega t_r + ay \sin \omega t_r}{a^2 + z^2} \right) = c(t - t_r)$

$t_r = t_0 + t_1 \Rightarrow -ct_1 = -\sqrt{a^2 + z^2} \frac{ax \cos \omega t_0 + ay \sin \omega t_0}{a^2 + z^2} \Rightarrow t_1 = \frac{x \cos \omega t_0 + y \sin \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} a$

$\Rightarrow t_r = t_0 + \frac{a}{\sqrt{a^2 + z^2}} \cdot \frac{x \cos \omega t_0 + y \sin \omega t_0}{c}$

و) $\vec{R} \cdot \vec{v}(t_r) = -a\omega x \sin \omega t_0 + a\omega y \cos \omega t_0$

$\Rightarrow \Phi(x,y,z,t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qq}{\sqrt{a^2 + z^2}} \cdot \frac{1}{1 - \frac{ax \cos \omega t_0 + ay \sin \omega t_0}{a^2 + z^2} + \frac{a\omega x \sin \omega t_0 - a\omega y \cos \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}}}$

$\Rightarrow \Phi(x,y,z,t) = \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 \sqrt{a^2 + z^2}} \left(1 + \frac{ax \cos \omega t_0 + ay \sin \omega t_0}{a^2 + z^2} + \frac{-a\omega x \sin \omega t_0 + a\omega y \cos \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \right)$

~~Handwritten scribbles~~

$$\vec{V}'(t_1) = -a\omega \sin(\omega t_0 + \omega t_1) \hat{x} + a\omega \cos(\omega t_0 + \omega t_1) \hat{y} = (-a\omega \sin \omega t_0 \hat{x} + a\omega \cos \omega t_0 \hat{y}) - a\omega^2 t_1 \cos \omega t_0 \hat{x} - a\omega^2 t_1 \sin \omega t_0 \hat{y}$$

$$\Rightarrow \vec{A}(x, y, z, t) = \frac{Qq a \omega}{4\pi \epsilon_0 c^2 \sqrt{a^2 + z^2}} \left\{ (-\sin \omega t_0 \hat{x} + \cos \omega t_0 \hat{y}) - \frac{a\omega \cos \omega t_0}{\sqrt{a^2 + z^2}} \left(\frac{x \cos \omega t_0 + y \sin \omega t_0}{c} \right) \hat{x} - \frac{a\omega \sin \omega t_0}{\sqrt{a^2 + z^2}} \left(\frac{x \cos \omega t_0 + y \sin \omega t_0}{c} \right) \hat{y} \right.$$

$$\left. + \frac{ax \cos \omega t_0 + ay \sin \omega t_0}{a^2 + z^2} (-\sin \omega t_0 \hat{x} + \cos \omega t_0 \hat{y}) + \frac{-a\omega x \sin \omega t_0 + a\omega y \cos \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} (-\sin \omega t_0 \hat{x} + \cos \omega t_0 \hat{y}) \right\}$$

$$\Rightarrow \vec{A} = \frac{Qq a \omega}{4\pi \epsilon_0 c^2 \sqrt{a^2 + z^2}} \left(\begin{array}{l} -\sin \omega t_0 - \frac{a\omega x}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \cos \omega t_0 - \frac{a\omega y}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \sin \omega t_0 - \frac{ax}{2(a^2 + z^2)} \sin \omega t_0 - \frac{ay}{2(a^2 + z^2)} (1 - \cos \omega t_0) \\ \cos \omega t_0 - \frac{a\omega x}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \sin \omega t_0 - \frac{a\omega y}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \cos \omega t_0 + \frac{ay}{2(a^2 + z^2)} \sin \omega t_0 + \frac{ax}{2(a^2 + z^2)} (1 + \cos \omega t_0) \end{array} \right)$$

$$1) \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \Phi}{\partial x} = \frac{Qq}{4\pi \epsilon_0 \sqrt{a^2 + z^2}} \left(\frac{a \cos \omega t_0}{a^2 + z^2} - \frac{a\omega \sin \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \right) = \frac{Qq a}{4\pi \epsilon_0 (a^2 + z^2)} \left(\frac{\cos \omega t_0}{\sqrt{a^2 + z^2}} - \frac{\omega}{c} \sin \omega t_0 \right) \\ \frac{\partial \Phi}{\partial y} = \frac{Qq}{4\pi \epsilon_0 \sqrt{a^2 + z^2}} \left(\frac{a \sin \omega t_0}{a^2 + z^2} + \frac{a\omega \cos \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} \right) \end{array} \right.$$

$$\frac{\partial t_0}{\partial t} = 1 \Rightarrow \left. \frac{\partial A}{\partial t} \right|_{y=0} = \frac{Qq a \omega^2}{4\pi \epsilon_0 c^2 \sqrt{a^2 + z^2}} \begin{pmatrix} -\cos \omega t_0 \\ -\sin \omega t_0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{F} = \frac{Qq a}{4\pi \epsilon_0 \sqrt{a^2 + z^2}} \left(\begin{array}{l} \frac{\omega \sin \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} - \frac{\cos \omega t_0}{a^2 + z^2} + \frac{\omega^2 \cos \omega t_0}{c^2} \\ -\frac{\omega \cos \omega t_0}{c \sqrt{a^2 + z^2}} - \frac{\sin \omega t_0}{a^2 + z^2} + \frac{\omega^2 \sin \omega t_0}{c^2} \end{array} \right)$$